



This is a digital copy of a book that was preserved for generations on library shelves before it was carefully scanned by Google as part of a project to make the world's books discoverable online.

It has survived long enough for the copyright to expire and the book to enter the public domain. A public domain book is one that was never subject to copyright or whose legal copyright term has expired. Whether a book is in the public domain may vary country to country. Public domain books are our gateways to the past, representing a wealth of history, culture and knowledge that's often difficult to discover.

Marks, notations and other marginalia present in the original volume will appear in this file - a reminder of this book's long journey from the publisher to a library and finally to you.

### **Usage guidelines**

Google is proud to partner with libraries to digitize public domain materials and make them widely accessible. Public domain books belong to the public and we are merely their custodians. Nevertheless, this work is expensive, so in order to keep providing this resource, we have taken steps to prevent abuse by commercial parties, including placing technical restrictions on automated querying.

We also ask that you:

- + *Make non-commercial use of the files* We designed Google Book Search for use by individuals, and we request that you use these files for personal, non-commercial purposes.
- + *Refrain from automated querying* Do not send automated queries of any sort to Google's system: If you are conducting research on machine translation, optical character recognition or other areas where access to a large amount of text is helpful, please contact us. We encourage the use of public domain materials for these purposes and may be able to help.
- + *Maintain attribution* The Google "watermark" you see on each file is essential for informing people about this project and helping them find additional materials through Google Book Search. Please do not remove it.
- + *Keep it legal* Whatever your use, remember that you are responsible for ensuring that what you are doing is legal. Do not assume that just because we believe a book is in the public domain for users in the United States, that the work is also in the public domain for users in other countries. Whether a book is still in copyright varies from country to country, and we can't offer guidance on whether any specific use of any specific book is allowed. Please do not assume that a book's appearance in Google Book Search means it can be used in any manner anywhere in the world. Copyright infringement liability can be quite severe.

### **About Google Book Search**

Google's mission is to organize the world's information and to make it universally accessible and useful. Google Book Search helps readers discover the world's books while helping authors and publishers reach new audiences. You can search through the full text of this book on the web at <http://books.google.com/>



## A propos de ce livre

Ceci est une copie numérique d'un ouvrage conservé depuis des générations dans les rayonnages d'une bibliothèque avant d'être numérisé avec précaution par Google dans le cadre d'un projet visant à permettre aux internautes de découvrir l'ensemble du patrimoine littéraire mondial en ligne.

Ce livre étant relativement ancien, il n'est plus protégé par la loi sur les droits d'auteur et appartient à présent au domaine public. L'expression "appartenir au domaine public" signifie que le livre en question n'a jamais été soumis aux droits d'auteur ou que ses droits légaux sont arrivés à expiration. Les conditions requises pour qu'un livre tombe dans le domaine public peuvent varier d'un pays à l'autre. Les livres libres de droit sont autant de liens avec le passé. Ils sont les témoins de la richesse de notre histoire, de notre patrimoine culturel et de la connaissance humaine et sont trop souvent difficilement accessibles au public.

Les notes de bas de page et autres annotations en marge du texte présentes dans le volume original sont reprises dans ce fichier, comme un souvenir du long chemin parcouru par l'ouvrage depuis la maison d'édition en passant par la bibliothèque pour finalement se retrouver entre vos mains.

## Consignes d'utilisation

Google est fier de travailler en partenariat avec des bibliothèques à la numérisation des ouvrages appartenant au domaine public et de les rendre ainsi accessibles à tous. Ces livres sont en effet la propriété de tous et de toutes et nous sommes tout simplement les gardiens de ce patrimoine. Il s'agit toutefois d'un projet coûteux. Par conséquent et en vue de poursuivre la diffusion de ces ressources inépuisables, nous avons pris les dispositions nécessaires afin de prévenir les éventuels abus auxquels pourraient se livrer des sites marchands tiers, notamment en instaurant des contraintes techniques relatives aux requêtes automatisées.

Nous vous demandons également de:

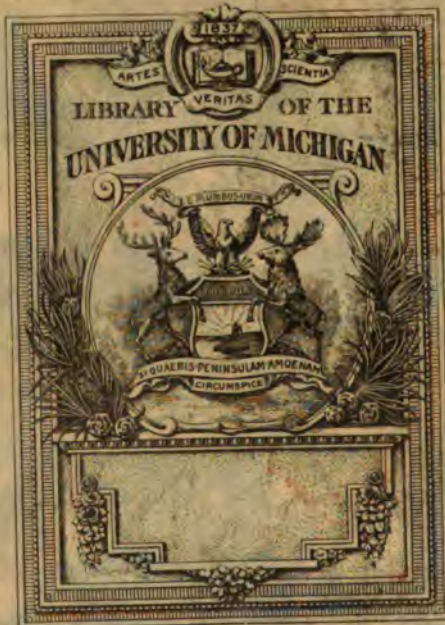
- + *Ne pas utiliser les fichiers à des fins commerciales* Nous avons conçu le programme Google Recherche de Livres à l'usage des particuliers. Nous vous demandons donc d'utiliser uniquement ces fichiers à des fins personnelles. Ils ne sauraient en effet être employés dans un quelconque but commercial.
- + *Ne pas procéder à des requêtes automatisées* N'envoyez aucune requête automatisée quelle qu'elle soit au système Google. Si vous effectuez des recherches concernant les logiciels de traduction, la reconnaissance optique de caractères ou tout autre domaine nécessitant de disposer d'importantes quantités de texte, n'hésitez pas à nous contacter. Nous encourageons pour la réalisation de ce type de travaux l'utilisation des ouvrages et documents appartenant au domaine public et serions heureux de vous être utile.
- + *Ne pas supprimer l'attribution* Le filigrane Google contenu dans chaque fichier est indispensable pour informer les internautes de notre projet et leur permettre d'accéder à davantage de documents par l'intermédiaire du Programme Google Recherche de Livres. Ne le supprimez en aucun cas.
- + *Rester dans la légalité* Quelle que soit l'utilisation que vous comptez faire des fichiers, n'oubliez pas qu'il est de votre responsabilité de veiller à respecter la loi. Si un ouvrage appartient au domaine public américain, n'en déduisez pas pour autant qu'il en va de même dans les autres pays. La durée légale des droits d'auteur d'un livre varie d'un pays à l'autre. Nous ne sommes donc pas en mesure de répertorier les ouvrages dont l'utilisation est autorisée et ceux dont elle ne l'est pas. Ne croyez pas que le simple fait d'afficher un livre sur Google Recherche de Livres signifie que celui-ci peut être utilisé de quelque façon que ce soit dans le monde entier. La condamnation à laquelle vous vous exposeriez en cas de violation des droits d'auteur peut être sévère.

## À propos du service Google Recherche de Livres

En favorisant la recherche et l'accès à un nombre croissant de livres disponibles dans de nombreuses langues, dont le français, Google souhaite contribuer à promouvoir la diversité culturelle grâce à Google Recherche de Livres. En effet, le Programme Google Recherche de Livres permet aux internautes de découvrir le patrimoine littéraire mondial, tout en aidant les auteurs et les éditeurs à élargir leur public. Vous pouvez effectuer des recherches en ligne dans le texte intégral de cet ouvrage à l'adresse <http://books.google.com>







LIBRARY OF THE  
UNIVERSITY OF MICHIGAN

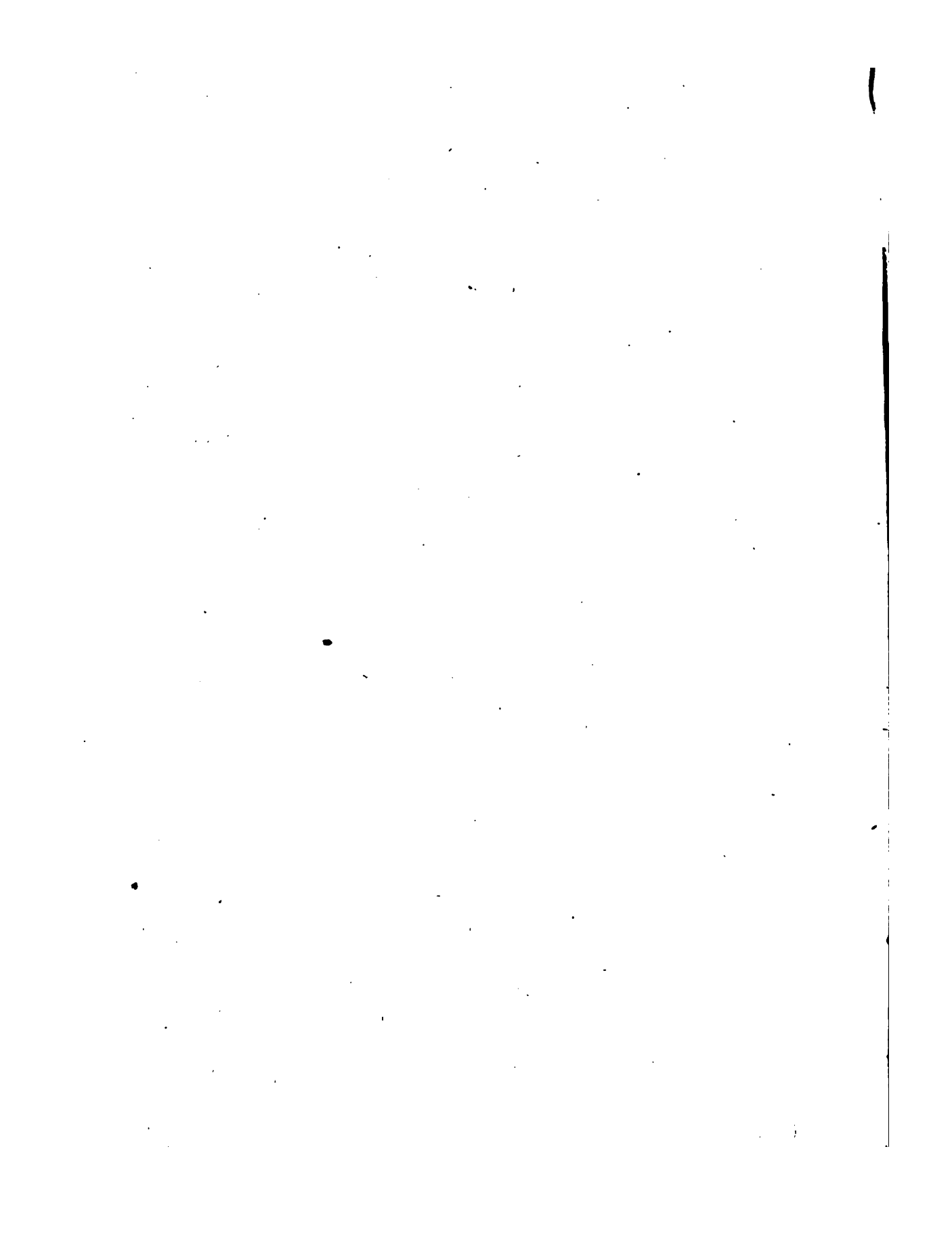


SI QUÆRIS PENINSULAM ANGENAM  
CIRCUMSPICE



**NON  
CIRCULATING**





2007

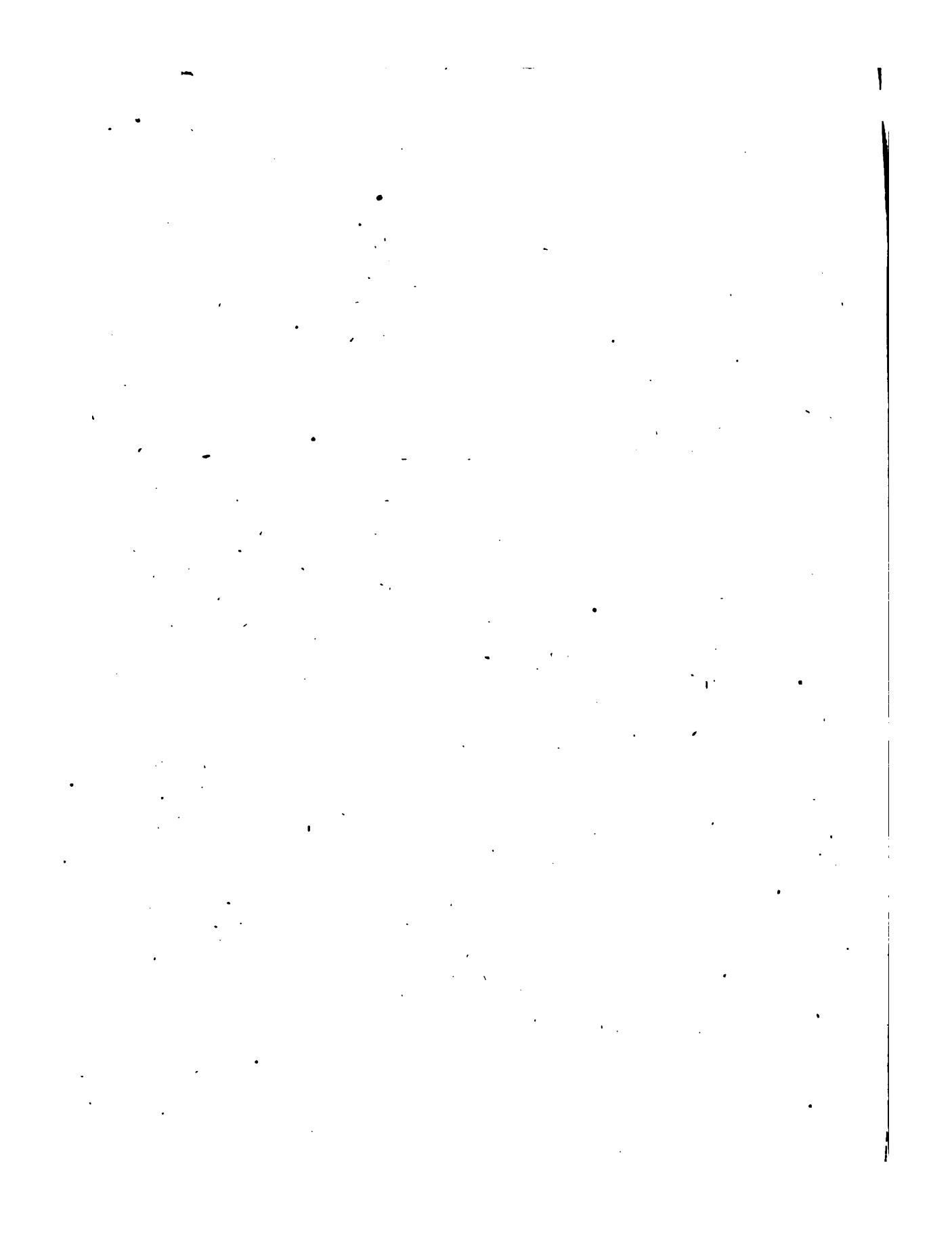
QA

3

A367

1761

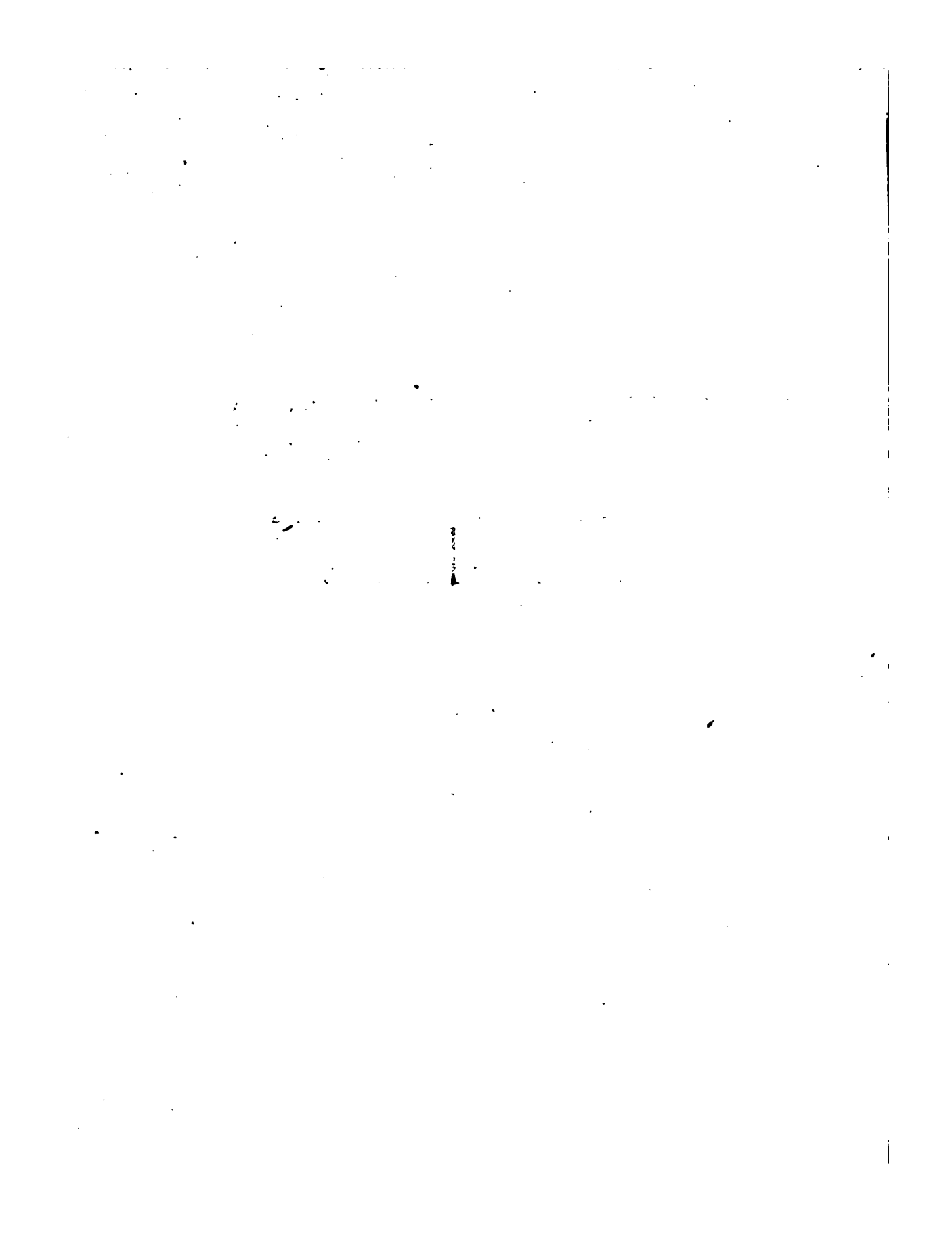




OPUSCULES

*MATHÉMATIQUES.*

TOME QUATRIÈME.





# OPUSCULES

## MATHÉMATIQUES;

O U 92076

MÉMOIRES sur différens Sujets de GÉOMÉTRIE,  
de MÉCANIQUE, D'OPTIQUE, D'ASTRONOMIE, &c.

*Par M. D'ALEMBERT, de l'Académie Française, des  
Académies Royales des Sciences de France, de Prusse,  
d'Angleterre & de Russie, de l'Académie Royale des Belles-  
Lettres de Suède, de l'Institut de Bologne, & de la Société  
Royale des Sciences de Turin.*

TOME QUATRIÈME.



A P A R I S,

Chez BRIASSON, Libraire, rue Saint Jacques, à la Science.

---

M. DCC. LXVIII.

AVEC APPROBATION ET PRIVILÈGE DU ROI.

[The page contains extremely faint and illegible text, likely bleed-through from the reverse side of the document. The text is scattered across the page and cannot be transcribed accurately.]



## AVERTISSEMENT.

CE quatrième volume d'*Opuscules*, & le cinquième qui doit le suivre immédiatement, & qui est déjà sous presse, sont destinés à remplir l'engagement que j'ai contracté avec le Public dans l'Avertissement qui est à la tête du troisième volume. J'ai annoncé dans cet Avertissement plusieurs Mémoires sur différens sujets, qui dès-lors étoient pour la plupart en état de paroître. Ce sont ces Mémoires qui composeront la plus grande partie des deux nouveaux volumes.

Dans le second Mémoire du Tome premier de mes *Opuscules*, qui a paru en 1761, j'avois donné (page 94) les formules nécessaires pour déterminer les Axes naturels de rotation d'un corps de figure quelconque, c'est-à-dire, les Axes autour desquels il peut tourner en conservant un mouvement uniforme. Le premier Mémoire de ce Volume-ci, composé en grande



vj      **A V E R T I S S E M E N T.**

partie dès l'année 1762, est destiné à faire voir en détail comment on déduit de ces formules, par un calcul très-facile, la position des axes; d'où il est aisé de voir que ma solution de ce problème est absolument indépendante de celles qui l'ont précédée, puisqu'elle n'est qu'un développement très-simple de formules publiées il y a plus de six ans. On trouvera d'ailleurs dans ce premier Mémoire plusieurs remarques relatives aux Axes de rotation, & qui, si je ne me trompe, n'avoient point encore été faites. Je croyois au reste, quand le Mémoire a été composé, & même imprimé, que M. Euler le fils avoit donné la première solution sur les Axes dont il s'agit; mais j'ai vu depuis peu, par la Préface (a) de l'Ouvrage de M. Euler le père, qui a pour titre : *Theoria motus corporum, &c.* imprimé à Rostoch en 1765, que la première solution de ce problème est due à M. le Professeur Segner. Quoi qu'il en soit, on convient dans la Préface de ce savant Traité, que dans mes *Recherches sur la Précession des Equinoxes*, imprimées en 1749, on trouve tous les principes nécessaires pour déterminer en géné-

(a) Cette Préface est de M. le Professeur Karsten, Editeur de l'Ouvrage.

**A V E R T I S S E M E N T.** vij

ral les loix du mouvement d'un corps de figure quelconque ; & je crois qu'en conséquence de cet aveu , on auroit pu me rendre sur ce dernier problême , la même justice qu'on veut bien me rendre dans cette Préface sur le problême de la Précession des Equinoxes , dont on avoue que je ne partage la solution avec personne.

Il en est de même , pour le dire en passant , de mon Principe de Dynamique , donné à l'Académie dès 1742 ; Principe dont un grand nombre de Mathématiciens ont depuis fait tant d'usage , & que d'autres ont tâché , mais en vain , de s'approprier en le défigurant. On peut voir sur ce sujet un écrit imprimé dans le Mercure de Juin 1765 , & dans le Journal Encyclopédique du premier Mai de la même année , & qui est demeuré sans réplique.

Dans le second Mémoire de ce Volume , Mémoire qui est de la même date que le premier , je fais voir comment on peut parvenir , par le moyen des formules du Tome premier des *Opuscules* , à déterminer les loix générales de la rotation d'un corps animé par des forces quelconques. J'en déduis aisément les loix que ces forces doivent avoir , & la figure dont le corps doit être , pour que les équations soient

viiij **AVERTISSEMENT.**

intégrables ; & je donne entr'autres une méthode facile pour trouver le mouvement d'un corps de figure quelconque , qui n'est animé par aucune force accélératrice ; problème que le célèbre M. Euler n'a résolu que par une analyse très-compiquée. Ma méthode est fondée sur une idée très-simple, dont j'ai fait part à quelques habiles Mathématiciens, entr'autres à M. Bezout , qui a de son côté , publié depuis peu plusieurs Recherches sur la Rotation des corps , dans le quatrième volume de son *Cours de Mathématique* , Ouvrage recommandable par le savoir & la clarté qui y régne.

Le troisième Mémoire contient des extraits de lettres sur différens sujets ; lettres dont les matériaux étoient depuis long-temps dans mes papiers. On verra dans ces lettres quelques paradoxes géométriques dignes de l'attention des Mathématiciens ; des doutes , que je crois assez bien fondés , sur la démonstration donnée par M. Newton , de l'impossibilité de la quadrature indéfinie du cercle ; & sur-tout de nouvelles réflexions sur la théorie des probabilités , tendantes à confirmer celles que j'ai déjà proposées dans mon dixième Mémoire ( Tome II des *Opuscules* ) & dans le cinquième Volume de  
mes



## AVERTISSEMENT. ix

mes *Mélanges de Philosophie*. Ces réflexions sont suivies d'un examen des calculs de M. Daniel Bernoulli relatifs à l'inoculation ; je fais voir dans les résultats de ces calculs, des contradictions dont ce grand Géometre sera peut-être étonné lui-même ; car dans la réponse qu'il a essayé de faire à quelques-unes de mes premières objections ( Mém. de l'Acad. de 1760 ), il m'exhorte avec une grande supériorité à *me mettre au fait* des matieres que je traite ; peut-être mes nouvelles remarques lui prouveront-elles que j'ai profité de ses avis. Je ne suis point surpris que ceux qui ont essayé de calculer les avantages de l'inoculation, peu exercés à l'analyse, se soient mépris sur le véritable point de vûe de la question ; mais je le suis, qu'un homme tel que M. Daniel Bernoulli, soit tombé dans la même méprise, & encore plus qu'il y persiste.

Le quatrième Mémoire est un supplément au troisième Volume des *Opuscules*, qui avoit pour objet la construction des Lunettes Achromatiques. Ce Mémoire est l'extrait de mes nouvelles Recherches sur ce sujet, imprimées dans les Mémoires de l'Académie de 1764 & 1765. On y trouvera les dimensions de quelques excellens objectifs, & plusieurs autres remar-

x *AVERTISSEMENT.*

ques curieuses pour la perfection de cette branche importante de l'Optique.

Dans le cinquième Mémoire & ses suppléments, composés en partie dès 1762, en partie depuis, on trouvera de nouvelles réflexions sur la théorie des cordes vibrantes; j'ai tâché d'y prouver contre de très-grands Géomètres, que la solution que j'ai donnée de ce problème, ne s'étend qu'aux cas que j'ai indiqués, mais qu'elle s'étend absolument à tous ces cas. Il me semble que M. Euler l'a trop étendue, & que M. Bernoulli l'a trop restreinte. L'illustre M. de la Grange, qui a traité ce problème par une très-savante analyse, & qui pensoit d'abord comme M. Euler, paroît ensuite être revenu au sentiment de M. Bernoulli; je désirerois fort que ce profond Mathématicien, qui ne m'a jamais combattu qu'avec les plus grands égards, & qui joint à des talens supérieurs une modestie égale à son mérite, pût approuver les raisons nouvelles qui m'ont déterminé à persister dans mon premier avis.

Le sixième Mémoire renferme plusieurs recherches intéressantes de calcul intégral; entr'autres la manière de trouver l'intégrale de certaines fonctions par des conditions données

*AVERTISSEMENT.* *xj*

de leurs différentielles ; le moyen de trouver dans les cas possibles, le facteur qui doit multiplier une équation différentielle pour la rendre intégrable ; & la démonstration qu'il existe toujours un tel facteur, démonstration que personne, ce me semble, n'avoit encore donnée ; enfin la généralisation de plusieurs problèmes résolus par M. Euler dans les Mémoires de Peterbourg ; l'intégration de quelques équations différentielles du second ordre & des ordres plus élevés ; & la réduction de quelques différentielles aux arcs de sections coniques.

Le septième Mémoire est encore destiné à de nouvelles réflexions sur le calcul des probabilités, occasionnées par les lettres que quelques savans Mathématiciens m'ont écrites sur ce sujet. J'ose me flatter que les Géometres ne trouveront pas ces nouvelles idées indignes de leur attention. Elles sont suivies d'un nouvel examen des calculs de M. Bernoulli sur l'inoculation ; examen qui contient, ce me semble, des recherches analytiques assez intéressantes.

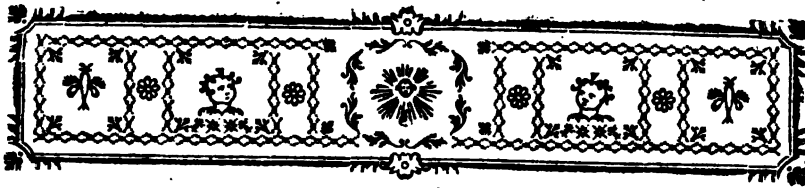
Dans le huitième Mémoire, qui renferme plusieurs écrits sur différens sujets, on pourra remarquer principalement une démonstration analytique singulière du principe de la force d'iner-

*xij*      **A V E R T I S S E M E N T.**

tie, & un examen de la méthode dont quelques Astronomes se sont servis pour trouver la hauteur méridienne & le moment des solstices.

Enfin le dernier Mémoire a pour objet des réflexions importantes sur le problême des trois corps, principalement sur la théorie de la Lune, & sur les degrés de perfection qui manquent à cette théorie. J'ai tâché d'y indiquer ce qui reste encore à faire sur ce sujet, de proposer différentes vues pour y parvenir, & de faire apercevoir les méprises où il me semble que d'hâbiles Géometres sont tombés en résolvant ce problême. Ces différens objets, que je ne fais ici qu'effleurer, seront traités plus à fond dans le cinquième volume, qui suivra de près celui-ci.





# T A B L E D E S T I T R E S

Contenus dans ce quatrième Volume.

*AVERTISSEMENT.*

page 1

---

## VINGT-UNIÈME MÉMOIRE.

*Recherches sur les Axes de Rotation d'un corps de figure quelconque, qui n'est animé par aucune force accélératrice.*

page 1

---

## VINGT-DEUXIÈME MÉMOIRE.

*Du mouvement d'un Corps de figure quelconque.*

- §. I. *Du mouvement d'un Corps qui n'est animé par aucune force accélératrice.* 32
- §. II. *Du mouvement d'un Corps animé par des forces accélératrices ou retardatrices données ; & des cas où l'on peut déterminer ce mouvement.* 59



---



---

**VINGT-TROISIÈME MÉMOIRE.**

*Extrait de plusieurs Lettres de l'Auteur sur différens sujets, écrites dans le courant de l'année 1767.*

I. <i>Sur la solution d'un Problème.</i>	61
II. <i>Sur un Paradoxe géométrique.</i>	62
III. <i>Sur un autre Paradoxe.</i>	65
IV. <i>Sur la chaleur communiquée par un globe ardent.</i>	68
V. <i>Sur le calcul des probabilités.</i>	73
VI. <i>Sur l'analyse des Jeux.</i>	79
VII. <i>Sur la durée de la vie.</i>	92
VIII. <i>Sur un Mémoire de M. Bernoulli concernant l'Inoculation.</i>	98

---



---

**VINGT-QUATRIÈME MÉMOIRE.**

*Nouvelles Recherches sur les Verres Optiques.*

§. I. <i>Précis des Recherches sur ce sujet, imprimées dans les Mémoires de l'Académie de 1764.</i>	106
§. II. <i>Sur un endroit du troisième volume de nos Opuscules.</i>	109
§. III. <i>Sur un autre endroit du même volume.</i>	112
§. IV. <i>Précis des recherches sur les Verres optiques, imprimées dans les Mémoires de 1765.</i>	114

---

**VINGT-CINQUIÈME MÉMOIRE.**

<i>Nouvelles réflexions sur les vibrations des Cordes sonores.</i>	128
<i>Premier Supplément au Mémoire précédent.</i>	156
<i>Second Supplément au Mémoire précédent.</i>	180
<i>Troisième Supplément au Mémoire précédent.</i>	200

---

**VINGT-SIXIÈME MÉMOIRE.**

<i>Recherches de Calcul intégral.</i>	225
<i>Supplément au Mémoire précédent.</i>	254
<i>§. I. Démonstration d'un théorème de calcul intégral.</i>	254
<i>§. II. De l'intégration de certaines différentielles proposées, par le moyen des conditions données de ces différentielles.</i>	259
<i>§. III. De l'intégration de quelques équations différentielles.</i>	270
<i>§. IV. De l'intégration de quelques quantités différentielles à une seule variable, par la rectification des Sections coniques.</i>	275

---

**VINGT-SEPTIÈME MÉMOIRE.**

*Extraits de Lettres sur le Calcul des probabilités,  
& sur les Calculs relatifs à l'Inoculation.*

<i>§. I. Sur le Calcul des probabilités.</i>	283
--	-----

VINGT-HUITIÈME MÉMOIRE

*Contenant quelques Écrits sur différens Sujets.*

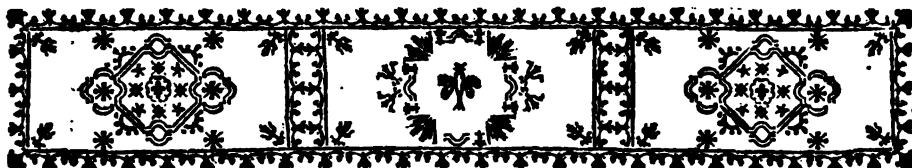
- I. *Sur la forme des racines imaginaires.* 342  
II. *Sur la maniere de déterminer certaines fonctions.* 343.  
III. *Démonstration analytique du principe de la force  
d'inertie.* 349  
IV. *Sur une méthode pour trouver la hauteur méridienne  
du Soleil.* 357  
V. *Correction pour endroit des Recherches sur différens  
points importans du système du monde, Tome II.* 365.
- 

VINGT-NEUVIÈME MÉMOIRE.

*Réflexions sur la Théorie de la lune, & en général sur  
le problème des trois Corps.* 367

Fin de la Table.

OPUSCULES



# OPUSCULES MATHÉMATIQUES.

---

---

## VINGT-UNIÈME MÉMOIRE.

---

---

*Recherches sur les Axes de Rotation d'un corps  
de figure quelconque, qui n'est animé par au-  
cune force accélératrice.*

J'AI donné, dans mes *Opuscules Mathématiques*, Tome premier, second Mémoire, les équations nécessaires pour trouver ces Axes. Cette même question ayant été traitée depuis par d'habiles Géomètres, à qui elle a fourni des vérités curieuses, j'ai cru qu'on ne seroit pas fâché de voir ici plus en détail ce qui résulte de mes formules. Aux vérités découvertes par les Mathématiciens que je viens de désigner, j'en joindrai d'autres que je crois nouvelles, & dignes de l'attention des Savans.

*Opusc. Math. Tom. IV.*

A

## 2 SUR LES AXES DE ROTATION

1. Soit comme dans la Fig. 15 Tome 1 de mes Opuscules,  $C$  (Fig. 1.) le centre de gravité du corps, que je suppose de figure quelconque;  $Cp$  une ligne tirée dans l'intérieur du corps, & que je suppose l'axe de rotation;  $ZCE$  le plan de projection auquel on rapporte le mouvement du corps;  $CE'$  la perpendiculaire à ce plan;  $C'$  un point quelconque pris dans l'axe;  $pe$  une perpendiculaire au plan de projection, en sorte que les lignes  $ECe$ ,  $E'C$ ,  $Cp$ ,  $pe$  soient toutes dans un même plan perpendiculaire à ce plan de projection;  $KC'H$  un plan perpendiculaire à l'axe  $Cp$ , en sorte que  $KC'$  soit dans le plan  $ECE'Cpe$ ;  $G$  un point ou particule quelconque du corps; l'angle  $KC'G = \xi$ ;  $GC' = f$ ;  $Cp = a$ ;  $C'p = b$ ; & par conséquent  $CC' = a - b$ ; soient de plus, comme dans la Fig. 16 du même Ouvrage;  $ACB$ ,  $CD$ , (Fig. 2.) deux lignes à angles droits, tirées à volonté dans le plan de projection  $ECZ$ , en sorte que l'angle  $zCB = e$ . Nous avons fait voir dans le Mémoire cité, (*Opusc.* Tom. 1, pag. 94.) qu'afin qu'un corps eût un axe fixe de rotation, il falloit, 1°. que cet axe passât par le centre de gravité: 2°. qu'on eût de plus  $ffG \sin. \xi (a - b) = 0$ ; &  $ffG \cos. \xi (a - b) = 0$ .

2. Pour déterminer par ces conditions la position de l'axe, on se rappellera, que suivant les mêmes recherches, si on appelle  $K$  l'angle que l'axe cherché fait avec le plan de projection, on aura:

$$\pi = (a - b) \sin. K + f \cos. \xi \cos. K$$

**D'UN CORPS QUELCONQUE.** 3

$$u = [(a-b) \operatorname{cof.} K - f \operatorname{cof.} \xi \sin. K] \times \operatorname{cof.} e + f \sin. \xi \sin. e$$

$$z = f \sin. \xi \operatorname{cof.} e - [(a-b) \operatorname{cof.} K - f \operatorname{cof.} \xi \sin. K] \sin. e.$$

3. D'où l'on tire

$$a - b = -\frac{f \operatorname{cof.} \xi \operatorname{cof.} K}{\sin. K} + \frac{\pi}{\sin. K}.$$

$$z = f \sin. \xi \operatorname{cof.} e + f \frac{\operatorname{cof.} \xi \sin. e}{\sin. K} - \frac{\pi \operatorname{cof.} K \sin. e}{\sin. K}.$$

$$u = f \sin. \xi \sin. e - f \frac{\operatorname{cof.} \xi \operatorname{cof.} e}{\operatorname{cof.} K} + \frac{\pi \operatorname{cof.} K \operatorname{cof.} e}{\sin. K}.$$

4. Par conséquent ;

$$f \operatorname{cof.} \xi = (z \sin. e - u \operatorname{cof.} e) \sin. K + \pi \operatorname{cof.} K;$$

$$f \sin. \xi = z \operatorname{cof.} e + u \sin. e.$$

$$a - b = (-z \sin. e + u \operatorname{cof.} e) \operatorname{cof.} K + \pi \sin. K.$$

5. Donc substituant ces valeurs dans les équations de l'art. 1,  $ffG \sin. \xi (a-b) = 0$  &  $ffG \operatorname{cof.} \xi (a-b) = 0$ , on aura

$$1^{\circ}. [\sin. e \operatorname{cof.} e fG \cdot uu - z z + (\operatorname{cof.} e^2 - \sin. e^2) fG u z] \operatorname{cof.} K + \sin. e \sin. K fG \pi u + \operatorname{cof.} e \sin. K fG \pi z = 0.$$

Donc si le coefficient de  $\operatorname{cof.} K$  est supposé dans cette équation  $= A$ , & celui de  $\sin. K = B$ , on aura

$$\frac{\sin. K}{\operatorname{cof.} K} = -\frac{A}{B}.$$

$$2^{\circ}. \sin. K \operatorname{cof.} K [-\sin. e^2 fG z z + 2 \sin. e \operatorname{cof.} e fG u z - \operatorname{cof.} e^2 fG u^2] + \sin. e (\sin. K^2 - \operatorname{cof.} K^2) fG \pi z + \operatorname{cof.} e (\operatorname{cof.} K^2 - \sin. K^2) fG \pi u + \sin. K \operatorname{cof.} K fG \pi \pi = 0.$$

## 4 SUR LES AXES DE ROTATION

6. Ayant multiplié la première de ces équations par  $\cos. e \sin. K$ , & la seconde par  $\sin. e$ , & les ayant ajoutées ensemble, il vient après les réductions

$$-\sin. e \sin. K \cos. K \int G z z + \cos. e \sin. K \cos. K \int G u z + \sin. e \cos. e \cos. K^2 \int G \pi u + \sin. K^2 \int G \pi z - \sin. e^2 \cos. K^2 \int G \pi z + \sin. e \cos. K \sin. K \int G \pi \pi = 0.$$

7. Divisant par  $\cos. K^2$ , mettant pour  $\frac{\sin. K}{\cos. K}$  sa valeur  $\rightarrow \frac{A}{B}$ , & supposant

$$\int G u u = a$$

$$\int G z z = \zeta$$

$$\int G \pi \pi = \delta$$

$$\int G u z = \mu$$

$$\int G \pi u = \gamma$$

$$\int G \pi z = \omega$$

on aura

$$\zeta \sin. e (AB) - \mu \cos. e. AB - \delta \sin. e. AB + \gamma \sin. e \cos. e. B^2 - \omega \sin. e^2 B^2 + \omega A^2 = 0.$$

8. Donc puisque  $A = (a - \zeta) \sin. e \cos. e + \mu (\cos. e^2 - \sin. e^2)$  &  $B = \gamma \sin. e + \omega \cos. e$ , on aura  
 $AB = \gamma (a - \zeta) \sin. e^2 \cos. e + \mu \gamma \sin. e \cos. e^2 - \mu \gamma \sin. e^3 + \omega (a - \zeta) \sin. e \cos. e^2 + \omega \mu \cos. e^3 - \omega \mu \sin. e^2 \cos. e.$

$$BB = \gamma^2 \sin. e^2 + 2\gamma\omega \sin. e \cos. e + \omega^2 \cos. e^2.$$

$$AA = (a - \zeta)^2 \sin. e^2 \cos. e^2 + 2\mu(a - \zeta) \sin. e \cos. e^3 - 2\mu(a - \zeta) \sin. e^3 \cos. e + \mu\mu \cos. e^4 - 2\mu\mu \cos. e^2 \sin. e^2 + \mu\mu \sin. e^4.$$

$$9. \text{ Soit donc } C = \gamma \zeta (a - \zeta) + \zeta \omega \mu + \mu \mu \gamma - \delta \gamma$$



D'UN CORPS QUELCONQUE. §

$$(a - \zeta) + \delta \omega \mu + \gamma^3 - 2 \gamma \omega \omega - 2 \mu \omega a.$$

$$D = 2 \zeta \mu \gamma + \zeta \omega (a - \zeta) - \mu \gamma (a - \zeta) + \omega \mu \mu - \delta \mu \gamma - \delta \omega (a - \zeta) + 2 \gamma \gamma \omega - \omega^3 + \omega (a - \zeta)^2 - 2 \mu \mu \omega.$$

$$E = -\zeta \mu \gamma + \delta \mu \gamma - \omega \gamma^2 + \mu \mu \omega;$$

$$F = -\mu \mu \gamma + \mu \omega a - \delta \omega \mu + \gamma \omega^2;$$

on aura une équation de cette forme ;

$$C \sin. e^3 \cos. e + D \sin. e^2 \cos. e^2 + E \sin. e^4 + F \sin. e \cos. e^3 = \sigma.$$

Cette équation, en divisant par  $\sin. e \cos. e^3$ , & mettant pour  $\frac{\sin. e}{\cos. e}$  sa valeur tang.  $e$ , se réduit à

$$E \text{ tang. } e^3 + C \text{ tang. } e^2 + D \text{ tang. } e + F = \sigma;$$

10. Or comme cette équation est du troisième degré, tang.  $e$  aura au moins une racine réelle; donc  $e$  aura aussi une valeur réelle, & par conséquent aussi tang.  $K$  ou  $-\frac{A}{B}$ . Donc il y aura au moins un axe possible de rotation.

11. Il est à remarquer que  $e$  n'est pas l'angle que fait la ligne  $AB$  qu'on a prise pour fixe, avec la projection  $Ce$  de l'axe de rotation du corps; mais seulement le complément de cet angle, ce qui revient au même pour la solution. Car on a nommé  $e$  l'angle  $\zeta CB$ , que fait la ligne fixe  $AB$  avec  $C\zeta$ , & cet angle est le complément de l'angle  $BCE$ , que fait cette même ligne fixe avec la projection  $CE$  de l'axe de rotation.

12. Comme l'équation finale, avant que d'être divisée par  $\sin. e \cos. e^3$ , contient  $\sin. e$  à tous ses termes,

## 6 SUR LES AXES DE ROTATION

on pourroit d'abord penser qu'en faisant  $\sin. e = 0$ ; on aura une des valeurs de  $\sin. e$ ; d'où il s'ensuivroit que tout plan passant par le centre de gravité du corps, renfermeroit au moins un axe de rotation, puisque la ligne  $AB$  qu'on a supposée fixé dans le plan de projection, a été prise à volonté sur ce plan; & que ce plan est lui-même de position arbitraire.

13. Mais, en y regardant de plus près; on s'apperçoit que  $\sin. e$  ne peut être  $= 0$  que dans certains cas particuliers; en effet, pour pouvoir supposer en général  $\sin. e = 0$ , il est nécessaire non-seulement que cette supposition s'accorde avec l'équation finale, comme elle s'y accorde en effet, mais encore avec les deux équations primitives de l'art. 5, d'où cette équation finale est tirée; or dans ces deux équations primitives de l'article 5, faisant  $\sin. e = 0$ , & par conséquent  $\cos. e = 1$ , on aura

$$\mu \cos. K + \theta \sin. K = 0.$$

$$\&c - a \sin. K \cos. K + \gamma (\cos. K^2 - \sin. K^2) + \delta \sin. K \cos. K = 0.$$

D'où l'on voit qu'il devroit y avoir dans le cas de  $\sin. e = 0$ , une certaine équation entre  $\mu, \theta, a, \gamma, \delta$ ; savoir

$$(\delta - a) \times \frac{\mu}{\theta} + \gamma - \frac{\gamma \mu^2}{\theta^2} = 0, \text{ ou } -\mu \delta \theta + \mu a \theta + \gamma \theta^2 - \gamma \mu^2 = 0; \text{ ce qui ne peut avoir lieu que dans des corps d'une certaine figure.}$$

14. Pour plus de facilité dans le calcul, soit  $\alpha$  l'angle  $ACe$  que la ligne fixe  $AB$  fait avec la projection

D'UN CORPS QUELCONQUE. 7

Ce de l'axe de rotation; on aura  $\text{tang. } e = \frac{1}{\text{tang. } a'}$ ,

& l'équation finale sera

$$E + C \text{ tang. } a' + D \text{ tang. } a'^2 + F \text{ tang. } a'^3 = 0.$$

15. Puisqu'il y a au moins (art. 10.) une des trois valeurs de  $\text{tang. } e$  qui est réelle, on peut supposer après l'avoir trouvée, que l'axe de rotation tombe sur la ligne même qu'on a prise pour fixe, & dont la position est arbitraire, ainsi que celle du plan de projection. On peut donc supposer, 1°.  $a' = 0$ , & par conséquent  $\text{sin. } e = 1$ , &  $\text{cos. } e = 0$ ; 2°.  $\text{sin. } K = 0$ ; donc à cause de  $\text{cosin. } e = 0$  &  $\text{sin. } K = 0$ , on aura  $\mu = 0$  par la première des équations de l'art. 5; & par la même raison la seconde équation de l'art. 5 donnera  $\nu = 0$ .

16. Donc puisque  $\mu = 0$  &  $\nu = 0$ , on aura  $E = 0$ , ce qui résulte d'ailleurs de ce que  $\text{tang. } a' = 0$ . Par la même raison on aura  $D = 0$ ,  $F = 0$ , &  $C = \gamma b(a - b) - d\gamma(a - b) + \gamma^3$ .

17. La supposition de  $E = 0$ , qu'on vient de voir être toujours possible, & même nécessairement résultante de  $e = 90^\circ$  &  $K = 0$ , donne (en divisant l'équation  $+ C \text{ tang. } a' + D \text{ tang. } a'^2 + F \text{ tang. } a'^3 = 0$  par  $\text{tang. } a'$ ) l'équation du second degré  $F \text{ tang. } a'^2 + D \text{ tang. } a' + C = 0$ ; ou  $\text{tang. } a' = \infty$ ; puisque  $D$  &  $F$  sont l'un & l'autre  $= 0$  dans le cas de  $\nu = 0$ , & de  $\mu = 0$ .

18. Il est de plus à remarquer que  $D$  &  $F$  étant  $= 0$ , les deux valeurs de  $\text{tang. } a'$  qui résultent de l'équation

### § SUR LES AXES DE ROTATION

$F \operatorname{tang.} a' + D \operatorname{tang.} a' + C = 0$ , font chacune infinies, & qu'il n'y en a aucune autre possible.

19. D'où l'on voit que si l'un des axes est sur la ligne même  $AB$  qu'on a prise pour fixe, c'est-à-dire, si  $a' = 0$ ; &  $K = 0$ , les autres axes seront tous dans un plan perpendiculaire à cette ligne ou à cet axe; puisque la projection de tous ces axes donnera  $\operatorname{tang.} a' = \infty$  ou  $a' = 90^\circ$ .

20. Lorsque  $\operatorname{tang.} a' = \infty$ , on a  $\operatorname{cos.} a' = 0$ ; donc alors  $\operatorname{sin.} e = 0$  &  $\operatorname{cos.} e = 1$ ; donc alors la première équation de l'art. 5, deviendra  $+\mu \operatorname{cos.} e^2 \operatorname{cos.} K + \alpha \operatorname{cos.} e \operatorname{sin.} K = 0$ ; donc en mettant pour  $\operatorname{cosin.} e$  sa valeur  $= 1$ , & pour  $\mu$  &  $\alpha$  leurs valeurs  $= 0$ , on aura  $0 = 0$ , ce qui ne fait rien connoître. Mais la seconde équation du même art. 5, donne  $-\alpha \operatorname{sin.} K \operatorname{cos.} K + \gamma (\operatorname{cos.} K^2 - \operatorname{sin.} K^2) + \delta \operatorname{sin.} K \operatorname{cos.} K = 0$ ; ou  $\operatorname{tang.} K^2 + \frac{(\alpha - \delta) \operatorname{tang.} K}{\gamma} - 1 = 0$ .

21. D'où l'on voit, 1°. que  $\operatorname{tang.} K$  a deux valeurs réelles, puisque le dernier terme  $-1$  est négatif. 2°. Que le produit de ces deux valeurs est  $=$  au dernier terme  $-1$ , & qu'ainsi si l'une de ces deux valeurs est  $f$ , l'autre sera  $= -\frac{1}{f}$ , c'est-à-dire, égale à la tangente du complément, & prise négativement. A l'égard de la quantité

$f$  elle sera  $= \frac{\delta - \alpha}{2\gamma} \pm \sqrt{1 + \frac{(\delta - \alpha)^2}{4\gamma\gamma}}$ ; &  $-\frac{1}{f}$  sera  $= \frac{\delta - \alpha}{2\gamma} \mp \sqrt{1 + \frac{(\delta - \alpha)^2}{4\gamma\gamma}}$ ; car le produit de ces

ces

ces deux quantités est  $= -1$ .

22. De toutes ces équations il s'enfuit, qu'on peut trouver de la manière suivante tous les axes possibles de rotation d'un corps quelconque. Ayant fait passer par le centre de gravité de ce corps une ligne & un plan quelconque, on cherchera d'abord les valeurs de  $A$ ,  $B$ ,  $C$ ,  $D$ ,  $E$ ,  $F$ , par rapport à ce plan & à cette ligne; après cela on résoudra l'équation de l'article 9,  $E \text{ tang. } e^3 + C \text{ tang. } e^2 + D \text{ tang. } e + F = 0$ ; dont une des racines donnera une valeur de  $\text{tang. } e$ , & par conséquent la projection de l'axe cherché sur le plan donné.

23. Ensuite on cherchera la valeur de  $\text{tang. } K = -\frac{A}{B}$ ; & cette valeur donnera la position même de l'axe.

24. Cela fait, on fera passer par cet axe un plan quelconque, & on menera dans l'intérieur du corps un plan perpendiculaire à cet axe.

25. Il est évident que les autres axes seront dans ce plan, puisque la projection de ces axes donne  $\text{tang. } a' = \infty$ , & par conséquent  $\text{cos. } a' = 0$ , ou  $\text{sin. } a' = 1$ .

26. Enfin puisque  $\text{tang. } K$  a deux valeurs, l'une  $= p$ , & l'autre  $= -\frac{1}{p}$ , résultantes de l'équation  $\text{tang. } K^2 + \frac{(a-d) \text{ tang. } K}{\gamma} + 1 = 0$ , cette valeur de  $\text{tang. } K$

donnera deux axes, l'un faisant avec le plan de projection un angle dont la tangente soit  $p$ , & l'autre

10 *SUR LES AXES DE ROTATION*

faisant avec le même plan un angle dont la tangente soit  $-\frac{1}{e}$ ; c'est-à-dire, que ces deux derniers axes feront entr'eux un angle droit.

27. Or comme chacun de ces deux axes fait déjà avec le premier axe un angle droit, puisqu'ils se trouvent dans un plan perpendiculaire à ce premier axe; il s'ensuit que tout corps a au moins trois axes de rotation possibles, qui, pris ensemble deux à deux, font toujours entr'eux un angle droit.

28. De-là il est évident que l'équation  $E + C \text{ tang. } a' + D \text{ tang. } a'^2 + F \text{ tang. } a'^3 = 0$ , de l'art. 14, a ses trois racines réelles, & qu'ainsi on peut les trouver toutes les trois directement, ce qui se peut faire géométriquement & d'une manière facile par la trisection de l'angle.

29. En effet, puisque l'équation  $E + C \text{ tang. } a' + D \text{ tang. } a'^2 + F \text{ tang. } a'^3 = 0$  a ses trois racines réelles; il est clair, par la théorie des équations algébriques, qu'en faisant  $\text{tang. } a' + \frac{D}{3F} = \text{tang. } z$ , pour faire évanouir le second terme, elle aura cette forme:  $\text{tang. } z^3 - H \text{ tang. } z + L = 0$ ; dans laquelle le coefficient  $H$  du terme  $-H \text{ tang. } z$  sera négatif, & dans laquelle on aura de plus  $\frac{1}{27} H^3 > \frac{L^2}{4}$ .

30. Or l'équation pour trouver le tiers  $x$  d'un angle donné  $a$ , (en prenant 1 pour sinus total) est  $\sin. x^3 - \frac{3}{4} \sin. x + \frac{\sin. a}{4} = 0$ ; équation qui donne  $x = \frac{a}{3}$ ,

$$x = \frac{a}{3} + 120^\circ; \quad x = \frac{a}{3} + 240^\circ.$$

31. Cela posé, pour comparer l'équation  $\text{tang. } \zeta^3 - H \text{ tang. } \zeta + L = 0$ , à l'équation  $\text{fin. } x^3 - \frac{3}{4} \text{ fin. } x + \frac{\text{fin. } a}{4} = 0$ , on mettra d'abord la première équation sous cette forme,  $\frac{(\text{tang. } \zeta)^3}{\phi^3} - \frac{H}{\phi^3} \times \frac{\text{tang. } \zeta}{\phi} + \frac{L}{\phi^3} = 0$ ; ( $\phi$  étant une indéterminée); ce qui donne  $\frac{H}{\phi^2} = \frac{3}{4}$ ;  $\frac{L}{\phi^3} = \frac{\text{fin. } a}{4}$ ; & par conséquent  $\text{fin. } a = \frac{3L\sqrt{3}}{2H\sqrt{H}}$  &  $\text{tang. } \zeta = \phi \text{ fin. } x = (\text{fin. } x) \times \frac{2\sqrt{H}}{\sqrt{3}}$ .

32. Pour satisfaire à ces équations, il faut d'abord chercher un angle  $a$  dont le sinus soit  $= \frac{3L\sqrt{3}}{2H\sqrt{H}}$ , le sinus total étant 1, 000000; on cherchera ensuite les angles  $\frac{a}{3}$ ,  $\frac{a}{3} + 120$ ,  $\frac{a}{3} + 240$ , dont chacun est  $=$  à  $x$ . On aura enfin  $\text{tang. } \zeta = \text{fin. } x \left( \sqrt{\frac{4H}{3}} \right)$ .

Donc, 1°.  $\log. \text{tang. } \zeta = \frac{1}{2} \log. \frac{4H}{3} + \log. \frac{\text{fin. } a}{3}$ .

2°.  $\log. \text{tang. } \zeta = \frac{1}{2} \log. \frac{4H}{3} + \log. \text{fin. } \left( \frac{a}{3} + 120 \right)$ ,

3°.  $\log. \text{tang. } \zeta = \frac{1}{2} \log. \frac{4H}{3} + \log. \text{fin. } \left( \frac{a}{3} + 240 \right)$ .

33. On aura donc trois valeurs de  $\text{tang. } \zeta$ , desquelles (article 29) retranchant  $\frac{D}{3F}$ , on aura trois valeurs de

12 *SUR LES AXES DE ROTATION*

tang.  $\alpha'$ ; après quoi on aura tang.  $K$  par l'équation tang.

$$K = -\frac{A}{B},$$

34. Nous venons de voir que quelle que soit la figure du corps, il y a toujours *au moins* trois axes de rotation possibles. Nous disons *au moins*, car il est évident qu'il peut y en avoir beaucoup davantage; puisque si le corps tournant est une sphere, par exemple, toute ligne passant par le centre à volonté, est un axe de rotation.

35. De même, si le corps est un solide de révolution dont la courbe génératrice soit composée de deux parties égales & semblables, comme une demie ellipse par exemple, il est visible, qu'outre l'axe de révolution, il peut y avoir encore autant d'axes de rotation que l'équateur du sphéroïde a de diamètres, c'est-à-dire, une infinité.

36. Or c'est ce que donnent nos formules. Car dans la sphere, par exemple, on a  $\alpha = \zeta = \delta$ ; & de plus  $\mu = 0$ ,  $\gamma = 0$ ,  $\alpha = \alpha$ . Donc alors les deux équations de l'article 5 se réduisent chacune à  $0 = 0$ ; ce fait voir qu'on peut prendre à volonté  $\epsilon$  &  $K$ .

37. Si le corps est un solide de révolution, tel qu'on l'a supposé dans l'article 35, alors prenant l'axe de révolution pour l'axe des  $z$ , c'est-à-dire, supposant dans le second Mémoire des *Opuscules Mathématiques*, que la ligne fixe  $AB$ , qui est l'axe des  $z$ , soit l'axe même de révolution, on aura  $\mu = 0$ ;  $\gamma = 0$ ;  $\alpha = 0$ ; &  $fGuz$  ou  $\alpha = fG\pi\pi$  ou  $\delta$ .



38. Donc alors les deux équations de l'article 5. deviennent

$$\sin. e \cos. e (a - c) \cos. K = 0.$$

$$\sin. K \cos. K [-c \sin. e^2 - a \cos. e^2 + d] = 0; \text{ ou}$$

$$\sin. K \cos. K [(a - c) \sin. e^2] = 0.$$

39. D'où l'on tire l'une des trois conséquences suivantes;

1°.  $\sin. e = 0$ , &  $\sin. K =$  à tout ce qu'on voudra.

2°.  $\cos. e = 0$ , ou  $\sin. e = 1$ ; & en ce cas, par la seconde équation,  $\cosin. K$  ou  $\sin. K = 0$ .

3°.  $\sin. e$  égal à tout ce qu'on voudra, & en ce cas; par la première équation,  $\cos. K = 0$ .

40. Or comme  $e$  est le complément de l'angle que la ligne fixe  $AB$  (qui est ici l'axe de révolution du sphéroïde) fait avec la projection de l'axe de rotation, il est évident que si on fait comme ci-dessus,  $a' =$  à ce dernier angle, on aura

1°.  $\cos. a' = 0$ , ou  $a' = 90$  degrés; &  $\sin. K =$  à tout ce qu'on voudra.

2°.  $a' = 0$ , &  $K =$  à zero; ou à 90 degrés.

3°.  $a' =$  à tout ce qu'on voudra, &  $K = 90$  degrés.

41. Donc dans un solide de révolution tel qu'on l'a supposé article 35, toute ligne passant par le centre; & qui sera l'axe de révolution, ou qui se trouvera dans le plan de l'équateur, sera un axe de rotation possible. Car la première des trois conditions de l'article précédent, donne un diamètre quelconque de l'équateur; la seconde donne l'axe de révolution ou un des diamètres de l'équateur; & la troisième donne un diamètre quelconque de l'équateur.

## 14 SUR LES AXES DE ROTATION

42. Quelle que soit la figure du corps, il est clair que si l'on a à-la-fois  $\cos. e = 0$ , ou  $\sin. e = 1$ , &  $\sin. K = 0$ , l'axe de rotation sera la ligne même  $AB$  qui a été supposée fixe sur le plan de projection; or dans ce cas les équations de condition, données dans l'article 5, deviendront  $\int Guz = 0$ , &  $\int G\pi z = 0$ , ou  $\mu = 0$ , &  $\omega = 0$ . D'où il est aisé de conclure que si ces deux équations ont lieu, la ligne qu'on a prise pour fixe, sera l'axe même de rotation; ce qui s'accorde avec les articles 15 & 17.

43. Lorsque l'axe de rotation est sur le plan même de projection, & qu'il concide avec la ligne fixe, en sorte que  $e$  soit  $= 90^\circ$ ; il est très-aisé de voir que les équations  $\mu = 0$ ,  $\omega = 0$ , ou  $\int Guz = 0$ ,  $\int G\pi z = 0$ , ne sont autre chose que les équations  $\int fG \sin. \xi (a-b) = 0$ ,  $\int fG \cos. \xi (a-b) = 0$ , qui sont nécessaires pour la rotation autour de l'axe supposé, & qui rendent nulle la somme des momens des forces centrifuges par rapport à l'axe des  $z$ . Ainsi tout s'accorde parfaitement dans nos résultats:

44. Si outre les équations  $\mu = 0$ ,  $\omega = 0$ , on a de plus  $\gamma = 0$ , une des valeurs de tang.  $K$  (art. 20) sera infinie, & l'autre nulle, c'est-à-dire que les deux autres axes seront, l'un dans le plan même de projection, & l'autre perpendiculaire à ce plan; & il est à remarquer que l'équation  $\gamma = 0$  ou  $\int G\pi u = 0$ , jointe avec les deux autres équations  $\mu$  ou  $\int Guz = 0$ ,  $\omega$  ou  $\int G\pi z = 0$ , rend en effet nulle la somme des momens des forces centrifuges par rapport à chacun de ces trois axes.

**D'UN CORPS QUELCONQUE. 15**

45. Si on a, non-seulement  $\gamma = 0$ , mais encore  $\alpha - \delta = 0$ , tous les termes s'évanouiront dans l'équation qui donne la valeur de tang.  $K$ , & par conséquent  $K$  pourra être tel qu'on voudra.

46. Dans le cas où l'on a tout-à-la-fois  $\mu = 0$ ,  $\alpha = 0$ ,  $\gamma = 0$ , il est aisé de voir que les quantités  $C, D, E, F$ , de l'article 9, seront chacune égales à zero; donc alors la valeur de  $\alpha'$  sera indéterminée & telle qu'on voudra; mais les deux valeurs de tang.  $K$  seront  $0$  &  $\infty$ , à moins que  $\alpha - \delta$  ne soit encore  $= 0$ , auquel cas, comme on vient de le dire, la valeur de  $K$  sera telle qu'on voudra.

47. Dans ce dernier cas de  $\alpha - \delta = 0$ , & de  $\mu = 0$ ,  $\alpha = 0$ ,  $\gamma = 0$ , il est visible, puisque  $K$  &  $\alpha'$  peuvent être telles qu'on voudra, que toute ligne passant par le centre de gravité du corps, sera un axe de rotation possible; dans le cas  $\mu = 0$ ,  $\alpha = 0$ ,  $\gamma = 0$ , mais non  $\alpha - \delta = 0$ , un des axes de rotation sera perpendiculaire au plan de projection, & tous les autres seront dans ce plan même, & de telle position qu'on voudra.

48. Puisqu'il y a toujours trois axes de rotation possibles, tous trois perpendiculaires entr'eux, on peut toujours supposer le plan de projection tellement placé, que deux de ces axes soient dans le plan de projection, & le troisième perpendiculaire au plan de projection, ce qui donnera à-la-fois  $\mu = 0$ ,  $\alpha = 0$ , &  $\gamma = 0$ ; il semble donc qu'en ce cas, (article 46) la valeur de  $\alpha'$  soit toujours telle qu'on voudra; & comme  $K$  (article 46) semble alors avoir deux valeurs, l'une  $= 0$ , l'autre  $= 90^\circ$ ;

## 16 SUR LES AXES DE ROTATION

il paroît s'ensuivre qu'en ce cas toutes les lignes tirées dans le plan de projection, feroient des axes de rotation possibles; d'où il s'ensuivroit que toutes les lignes tirées par le centre de gravité dans celui qu'on voudra des plans qui passent par deux des axes de rotation, feroient elles-mêmes des axes de rotation, & qu'ainsi tout corps de figure quelconque auroit une infinité d'axes de rotation placés dans chacun de ces plans, ce qui n'est pas vrai.

49. Pour résoudre cette difficulté, il faut avoir recours à la première formule de l'article 5: on y verra que  $\sin. e$  étant supposé quelconque, &  $\mu, \gamma, \omega$  étant égaux à zéro, cette formule ne peut avoir lieu, à moins que  $fG(uu - \gamma\gamma) = 0$ , ou  $\cos. K = 0$ , c'est-à-dire, à moins que l'on n'ait  $fG(a - G) = 0$ , ou  $K = 90^\circ$ .

50. En général il est clair par l'inspection des deux équations de l'article 5, que dans la supposition toujours permise de  $\mu = 0, \omega = 0, \gamma = 0, e$  &  $K$  ne feroient être tout ce qu'on voudra, à moins que l'on n'ait  $fG(uu - \gamma\gamma) = 0$ , &  $fG\pi\pi - \sin. e^2 fG\gamma\gamma - \cos. e^2 fGuu = 0$ ; c'est-à-dire, (à cause de  $fGuu = fG\gamma\gamma$ )  $fG\pi\pi = fGuu = fG\gamma\gamma$ .

51. Dans le cas de  $\mu = 0$  &  $\gamma = 0$ ,  $\frac{\sin. K}{\cos. K}$  qui est  $= \frac{\mu}{\gamma}$ , devient  $= \frac{0}{0}$ ; ce qui pourroit faire croire que  $K$  est alors tout ce qu'on voudra; mais il faut de plus que

que la valeur de  $\frac{\sin. K}{\cos. K}$  satisfasse à la seconde équation de l'article 5, qui est la même ici que la seconde de l'article 20; or cela posé,  $\gamma = 0$  ne donne  $K$  indéterminé, que lorsqu'on a de plus  $\alpha - \delta = 0$ .

52. C'est ce qu'on peut encore prouver d'une autre manière que voici;  $\gamma = 0$  donne  $fG \pi u = 0$ ; c'est-à-dire, que si on imagine un plan perpendiculaire au plan de projection, la somme des produits des particules par les produits des coordonnées rectangles tirées de chaque particule, (l'une dans ce même plan, parallèlement au plan de projection, l'autre perpendiculairement au plan de projection) sera égale à zero. Or qu'on imagine dans ce même plan perpendiculaire au plan de projection, d'autres coordonnées rectangles  $\pi'$ ,  $u'$ , partant de la même origine, c'est-à-dire de  $AB$ , & telles que  $\pi'$  fasse avec  $\pi$  un angle quelconque  $\zeta$ , on trouvera aisément que  $fG \pi' u' = fG \pi u (\cos. \zeta^2 - \sin. \zeta^2) + fG (u u - \pi \pi) \sin. \zeta \cos. \zeta$ , ou  $\gamma (\cos. \zeta^2 - \sin. \zeta^2) + (\alpha - \delta) \sin. \zeta \cos. \zeta$ ; si donc  $\gamma = 0$  &  $\alpha - \delta = 0$ , on aura  $fG \pi u = 0$  quelque position qu'on suppose au plan de projection, la ligne fixe  $AB$  étant toujours d'ailleurs supposée dans ce plan. Mais si  $\gamma$  étant  $= 0$ , on n'avoit pas  $\alpha - \delta = 0$ , alors l'équation  $\frac{\sin. K}{\cos. K} = \frac{\mu}{\gamma} = \frac{0}{0}$ , n'indiqueroit pas une valeur indéterminée de  $K$ ; car en changeant la position du plan de projection, on n'auroit plus  $fG \pi u = 0$ , puisque  $fG \pi u$  deviendrait  $fG \pi' u' =$

18 SUR LES AXES DE ROTATION

$(a - \delta) \sin. \zeta \cos. \zeta$ ; or cette quantité ne seroit  $= 0$  que quand  $\sin. \zeta$  seroit  $= 0$ , ou  $\cos. \zeta = 0$ , c'est-à-dire, quand le plan de projection ne changeroit pas de position, ou qu'il en prendroit une faisant un angle droit avec la première; ce qui ne donnera jamais d'autres axes de rotation, outre la ligne fixe, que les deux autres axes perpendiculaires entr'eux, & à cette ligne fixe.

53. Pour mettre donc en peu de mots sous les yeux du Lecteur toute la théorie des axes de rotation, supposons à-la-fois  $\mu = 0$ ,  $\sigma = 0$ ,  $\gamma = 0$ , ce qui est toujours permis, ( article 48 ); les deux équations de l'article 5 deviendront alors

$$\sin. e \cos. e fG(uu - \chi\chi) \cos. K = 0.$$

$$\sin. K \cos. K [fG\pi\pi - \sin. e^2 fG\chi\chi - \cos. e^2 fGuu] = 0. \text{ Cela posé}$$

54. 1°. Si  $fGuu = fG\chi\chi = fG\pi\pi$ ;  $e$  &  $K$  peuvent être tout ce qu'on voudra, & par conséquent toute ligne passant par le centre de gravité sera un axe possible de rotation.

2°. Si on a seulement  $fGuu = fG\chi\chi$ ; mais non  $= fG\pi\pi$ ,  $e$  peut être tout ce qu'on voudra, pourvu que  $\sin. K$  ou  $\cos. K$  soient  $= 0$ ; c'est-à-dire,  $K = 0$  ou  $90^\circ$ . Dans ce cas toute ligne passant par le plan de projection & par le centre de gravité sera un axe de rotation, & il y aura de plus un axe de rotation perpendiculaire à ce plan.

3°. Si on n'a pas  $fGuu = fG\chi\chi$ , mais  $fG\pi\pi = fG\chi\chi$ , en

**D'UN CORPS QUELCONQUE.** 19

ce cas faisant  $\cos. e = 0$  ou  $e = 90^\circ$ ,  $K$  pourra être tout ce qu'on voudra, ce qui donnera une infinité d'axes de rotation, dans le plan qui passe par le centre de gravité perpendiculairement à la ligne fixe  $AB$ .

4°. Dans la même hypothèse, si on fait  $\sin. e = 0$ , il faudra que  $\sin. K$  ou  $\cos. K = 0$ ; ce qui donneroit deux axes; dont l'un seroit la ligne fixe  $CD$  perpendiculaire à la ligne fixe  $AB$ , & l'autre seroit perpendiculaire au plan de projection, & se trouve déjà parmi ceux du n°. précédent.

5°. Si l'on n'a pas  $\int Guu = \int Gzz$ , mais  $\int G\pi\pi = \int Guu$ , en ce cas faisant  $\sin. e = 0$ , ou  $e = 0$ ,  $K$  pourra être tout ce qu'on voudra: ce qui donnera une infinité d'axes de rotation dans le plan qui passe par la ligne  $CD$ , & qui est perpendiculaire au plan de projection.

6°. Dans la même hypothèse si on fait  $\cos. e = 0$ , il faudra que  $\sin. K$  ou  $\cos. K$  soient  $= 0$ , ce qui donnera encore deux axes, dont l'un est la ligne fixe  $AB$  & dont l'autre est perpendiculaire au plan de projection & se trouve déjà parmi ceux du n°. précédent.

7°. Si l'on n'a ni  $\int Guu = \int Gzz$  ni  $\int G\pi\pi = \int Guu$ , ni  $\int G\pi\pi = \int Gzz$ , alors il faut nécessairement, 1°. que  $\sin. K$  ou  $\cos. K$  soient  $= 0$ ; comme il résulte de la seconde équation de l'article 53. 2°. Si  $\cos. K = 0$ ,  $e$  peut être tout ce qu'on voudra, comme il résulte de la première équation. 3°. Mais si  $\sin. K = 0$ , il faut alors que  $\sin. e = 0$  ou  $\cos. e = 0$ ; d'où il est aisé de voir qu'il n'y a dans le cas présent que trois axes de rota-



tion possibles, savoir les lignes fixes  $AB$ ,  $CD$ , & une troisième ligne perpendiculaire au plan de ces deux-là.

55. On voit donc par toutes ces combinaisons qu'un corps peut toujours avoir trois axes de rotation possibles; où qu'il en aura une infinité pris à volonté, enforte que chaque ligne passant par le centre de gravité sera un axe de rotation possible; ou qu'il en aura une infinité dans un seul plan, & de plus un axe de rotation perpendiculaire à ce même plan; mais *qu'il ne pourra jamais en avoir plus de trois, s'il n'en a qu'un nombre fini, & qu'il ne pourra non plus en avoir jamais une infinité dans deux ou trois ou plusieurs plans différens, en nombre fini.*

56. Nous avons remarqué ci-dessus, (articles 34 & 35.) que si le corps est sphérique, toute ligne passant par son centre de gravité, est un axe possible de rotation. Nous avons vu de plus (article 54, n<sup>o</sup>. 1.) que toute ligne passant par le centre de gravité du corps, est aussi un axe de rotation, si on a à-la-fois  $\int G \pi z = 0$ ,  $\int G \pi u = 0$ ,  $\int G u z = 0$ ,  $\int G u u = \int G z z = \int G \pi \pi$ ; il s'agit de trouver les solides qui ont cette propriété.

57. Pour cela, faisons d'abord passer par un des axes de rotation (que je suppose  $CD$  & coïncident, si l'on veut, avec  $Ce$ ) une infinité de plans que nous appellerons *méridiens*, & soit prise sur l'axe une partie quelconque  $= r$ , à compter depuis le centre; soit  $A$  l'angle que l'axe fait avec une autre ligne quelconque  $\rho$ , de position variable, tirée à volonté dans le plan d'un de

**D'UN CORPS QUELCONQUE.** 21

des méridiens, & passant par le centre; & soit  $B$  l'angle que fait ce méridien avec un méridien fixe, que je supposerai perpendiculaire au plan de projection; il est visible qu'on pourra supposer  $\rho = r[1 + \phi(A, B)]$   $\phi(A, B)$  étant une fonction de  $A$  & de  $B$ , telle qu'elle soit nulle, quand  $A$  &  $B$  sont égaux à zero ou à un multiple quelconque de 360 degrés.

58. Cela posé, puisque  $gN = u$ , &  $CN$  ou  $gO = z$ , on aura, comme il est très-aisé de le voir,

$$G = \int \rho dA d\rho \times \rho \sin. A. dB;$$

$$u = \rho \cos. A.$$

$$z = \rho \sin. A \sin. B.$$

$$\pi = \rho \sin. A \cos. B.$$

Donc puisque  $\int G \pi u = 0$ ,  $\int G u z = 0$ ,  $\int G \pi z = 0$ , on aura

$$\int \rho^4 d\rho dB dA \cos. B \sin. A^2 \cos. A = 0$$

$$\int \rho^4 d\rho dB dA \sin. B \sin. A^2 \cos. A = 0$$

$$\int \rho^4 d\rho dB dA \sin. B \cos. B \sin. A^2 = 0$$

59. Il faudra donc de plus qu'on ait  $\int G \pi \pi$  ou  $\int \rho^4 d\rho dB dA \cos. B^2 \sin. A^2 = \int G u^2$  ou  $\int \rho^4 d\rho dB dA \sin. A \cos. A^2$ ; &  $\int G z z = \int \rho^4 d\rho dB dA \sin. A^2 \sin. B^2$ .

60. On prendra les intégrales dans ces équations, d'abord en ne faisant varier que  $A$ , ensuite en ne faisant varier que  $B$ . Mais il y a de plus une attention à avoir sur les valeurs qu'on doit donner à  $A$  & à  $B$  pour rendre les intégrales complètes; en voici la raison.

## 22 SUR LES AXES DE ROTATION

61. L'élément d'une sphere est  $rrdrdA \sin. A.dB$ ; si on intègre en faisant d'abord  $dB$  constant, & prenant  $A = 180^\circ$ , on aura  $\frac{2r^3 dB}{3}$ , & la solidité totale

de la sphere, en faisant  $B = 360^\circ$ , sera  $\frac{2r^3.360}{3}$ ; ce qui s'accorde avec ce qui est connu. Mais si on intègroit en faisant  $A = 360$ , pour multiplier ensuite par  $B$  non plus égal à  $360$ , mais à  $180$ , on auroit  $\int rrdA \sin. A = 0$ , & la solidité de la sphere  $= 0$ , ce qui donneroient un faux résultat.

62. Ainsi, pour avoir les intégrales précédentes des articles 58 & 59, d'abord en faisant varier  $A$ , puis en faisant varier  $B$ , il faut, 1°. qu'elles soient  $= 0$  lorsque  $A = 0$ ; 2°. qu'elles soient supposées complètes lorsque  $A = 180$ ; 3°. qu'elles soient nulles quand  $B = 0$ ; 4°. qu'elles soient supposées complètes quand  $B = 360$ ; car si on faisoit pour avoir les intégrales complètes  $A = 360$ , &  $B = 180$ , on courroit risque, comme on vient de le voir, de tomber dans un faux résultat.

63. Cette espèce de contradiction dans les résultats du calcul vient de ce que dans le calcul supposé de  $\int dA \sin. A$ , depuis  $A = 0$  jusqu'à  $A = 360^\circ$ , on regarde  $\sin. A$  comme devenant négatif lorsque  $A$  est  $> 180^\circ$ ; quoiqu'en effet  $dA \sin. A$  doive toujours être pris positivement, puisque  $dA \sin. A \times dB$ , représente l'élément de la surface de la sphere. Voilà pourquoi il faut faire dans la premiere intégrale  $A = 180^\circ$  & non

**D'UN CORPS QUELCONQUE.** 23

$A = 360^\circ$  pour la rendre complete, afin que  $\sin. A$  ne soit jamais négatif; ensuite dans la seconde intégrale qui se prend en faisant varier  $B$ , on supposera  $B = 360^\circ$  pour avoir l'intégrale totale.

64. Ce n'est pas ici le seul cas où des quantités qui peuvent devenir négatives, produiroient de faux résultats dans certaines intégrales, si on n'y faisoit attention. Supposons, par exemple, une courbe dont l'équation soit  $y = \int dx \sqrt{2x - xx}$ ; si on prenoit l'aire  $\int dx \sqrt{2x - xx}$  de la manière que cette expression semble représenter, elle seroit  $= 0$ , puisqu'à chaque  $x$  ou  $dx$  il répond deux ordonnées  $\sqrt{2x - xx}$  de signe contraire. Cependant il est bien certain que  $\int dx \sqrt{2x - xx}$  représente le demi-segment qui répond à  $x$ , & que ce demi-segment  $= \frac{\int dx}{2\sqrt{2x - xx}} - \left(\frac{1-x}{2}\right) \sqrt{2x - xx}$ , & qu'ainsi si l'intégrale totale est  $=$  à l'aire du cercle; voici pourquoi; d'abord  $\int dx \sqrt{2x - xx}$  représente l'aire du demi-cercle tant que  $x$  n'est pas plus grande que 2, & que  $\sqrt{2x - xx}$  est positive; ensuite faisant  $x = 2 - x$  & prenant l'origine des  $x$  à l'autre, l'extrémité du même diamètre, nous aurons pour l'autre moitié  $\int dx \sqrt{2x - xx} = \int dx \sqrt{2(2-x) - (2-x)x} = \int dx \sqrt{4 - 2x - 2x + x^2} = \int dx \sqrt{4 - 4x + x^2} = \int dx \sqrt{(2-x)^2} = \int dx (2-x)$ . Ainsi  $\int dx \sqrt{2x - xx}$  représente bien exactement & bien véritablement l'aire de l'autre moitié du cercle, par la raison que dans la première moitié  $dx$  &  $\sqrt{2x - xx}$  sont positifs l'un & l'autre, & que

## 24 SUR LES AXES DE ROTATION

dans la seconde moitié ils sont l'un & l'autre négatifs. Après cette courte digression, revenons à la question proposée.

65. Il ne suffit pas que  $\varphi(A, B)$  soit tel que  $A = 360^\circ$  &  $B = 360^\circ$  rende  $\varphi A = 0$ , il faut encore qu'en faisant  $B' = 180 + B$ ,  $\varphi(A, B')$  soit la même que  $\varphi(A, B)$ . Car en faisant  $B =$  à un angle quelconque, on trouve l'équation d'une coupe entière du solide faite par l'axe, qui doit rester la même en augmentant l'angle  $B$  de 180 degrés.

66. Il faut de plus qu'en faisant  $B$  quelconque &  $A = 180^\circ$ , ou  $360^\circ$ ,  $\varphi(A, B)$  ait toujours la même valeur, puisque l'axe est commun à toutes les coupes, & que les extrémités de cet axe répondent à  $A = 0$  &  $A = 180^\circ$ .

67. Ces conditions supposées, on aura  $r^4 dr = r^4 dr [1 + \varphi(A, B)]'$ ; la différentielle étant prise en ne faisant varier que  $r$ . On substituera cette valeur dans les cinq équations de condition des articles 58 & 59; qu'on intégrera (article 62) en supposant d'abord  $A$  seule variable, faisant l'intégrale  $= 0$  lorsque  $A = 0$ , & complète lorsque  $A = 180^\circ$ , puis en faisant varier  $B$  seulement, & supposant l'intégrale  $= 0$  lorsque  $B = 0$ , & complète lorsque  $B = 360^\circ$ .

68. Il est visible que  $\varphi(A, B)$  doit être égal à une suite de termes  $\Delta A \times \Gamma B$ , tels, 1°. qu'en faisant  $A = 0$ ,  $B = 0$ , ou  $A$  &  $B$  égaux à un multiple de  $360^\circ$ , on ait la somme des termes  $\Delta A \times \Gamma B = 0$ . 2°. qu'en faisant  $A = 180^\circ$ , on ait toujours le même résultat, quelque soit

D'UN CORPS QUELCONQUE: 25

soit  $B$ . 3°. Qu'en faisant  $B' = 180 + B$ , la somme des termes  $\Delta A \times \Gamma B'$  soit = à la somme des termes  $\Delta A \times \Gamma B$ . 4°. Que l'intégrale de  $[1 + \varphi(A, B)]^s$  multiplié par  $dA \sin. A^2 \cos. A \times dB \cos. B$ , ou par  $dA \sin. A^2 \cos. A \times dB \sin. B$ , ou par  $dA \sin. A^3 \times dB \sin. B \cos. B$  (cette intégrale étant prise avec les conditions prescrites ci-dessus, art. 67.) soit = 0. 5°. Que l'intégrale de  $[1 + \varphi(A, B)]^s$  multiplié par  $dA \sin. A^3 \times dB \cos. B^2$ , ou par  $dA \sin. A \cos. A^2 \times dB$ , ou par  $dA \sin. A^3 \times dB \sin. B^2$  ait toujours une même valeur.

69. Ces conditions serviront à déterminer la valeur de  $\varphi(A, B)$  qui doit y satisfaire, & qui peut varier à l'infini. C'est un détail où nous n'entrerons pas.

70. Nous avons supposé la densité du solide constante; mais on pourroit la supposer variable, ce qui rendroit le problème encore plus général; soit  $\delta$  la densité d'une particule quelconque de l'axe, & on pourra supposer la densité d'une partie quelconque exprimée par  $\delta[1 + \Xi(A, B)]$ ,  $\Xi(A, B)$  étant une fonction de  $A$  & de  $B$  qui ait les mêmes conditions que  $\varphi(A, B)$ .

71. Il est clair que si  $1 + \Xi(A, B) = \frac{m}{[1 + \varphi(A, B)]^s}$ ,  $m$  étant un nombre constant quelconque, les valeurs de  $\int G\pi u$ ,  $\int G\pi z$ ,  $\int Guz$ ,  $\int G\pi\pi$ ,  $\int Gzz$ ,  $\int Guu$  seront les mêmes qu'elles seroient pour une sphere, & qu'ainsi le corps aura pour axe possible de rotation toute ligne passant par son centre de gravité.

72. On demandera peut-être si en supposant un solide

26 SUR LES AXES DE ROTATION

homogene, les conditions  $\int G\pi u = 0$ ,  $\int G\pi z = 0$ ,  $\int Guz = 0$ ,  $\int G\pi\pi = \int Gzz = \int Guu$ , peuvent y être observées, quand même le solide ne seroit pas une sphere.

Pour répondre à cette question, nous supposerons d'abord, afin de simplifier les choses, que le solide proposé soit un solide de révolution, enforte que  $\rho = r(1 + \phi A)$ . Cela posé, il est aisé de voir, 1°. Que  $\int G\pi u$ ,  $\int Guz$ ,  $\int G\pi z$ , seront  $= 0$ . Car la premiere de ces quantités sera  $=$  à  $M \times \int dB \cos. B$ , la seconde à  $M \int dB \sin. B$ ,  $M$  étant une constante qui est l'intégrale de  $r^4 dr (1 + \phi A)^5 \times dA \sin. A^2 \cos. A$ , prise lorsque  $A = 180^\circ$ ; or les intégrales  $M \int dB \cos. B$  &  $M \int dB \sin. B$ , prises de maniere qu'elles soient  $= 0$  quand  $B = 0$ , sont aussi l'une & l'autre  $= 0$  lorsque  $B = 360^\circ$ . A l'égard de la troisième de ces quantités; savoir,  $\int G\pi z$ , elle sera  $= N \int dB \sin. B \cos. B = N \int dB \frac{\sin. 2B}{2}$ ,  $N$  étant l'intégrale de  $r^4 dr \times (1 + \phi A)^5 \times dA \sin. A$ , prise lorsque  $A = 180^\circ$ ; & cette intégrale sera aussi  $= 0$  lorsque  $B = 360^\circ$ .

73. Il est aisé de voir que dans la même hypothèse les intégrales  $\int G\pi\pi$  &  $\int Gzz$  seront égales; car ces intégrales seront  $N \int dB \cos. B^2$  &  $N \int dB \sin. B^2$ , égales l'une & l'autre à  $\frac{N \cdot 360}{2}$  lorsque  $B = 360$ . A l'égard de l'intégrale  $\int Guu$ , elle sera  $\int r^4 dr (1 + \phi A)^5 \times dA \sin. A (1 - \sin. A^2) \times 360^\circ = [\int r^4 dr (1 + \phi A)^5 dA \sin. A - N] \times 360^\circ$ .

D'UN CORPS QUELCONQUE. 27

74. Donc pour que  $\int Guu$  soit  $= \int Gzz$  ou  $\int G\pi\pi$ , il faut que  $\frac{3N}{2}$  ou  $\frac{3}{2} \int \rho^4 d\rho dA \sin. A^3 = \int \rho^4 d\rho dA \sin. A$ ; ou ce qui est la même chose (à cause de  $dA \sin. A^3 = \frac{3dA \sin. A}{4} - \frac{dA \sin. 3A}{4}$ ) il faut que  $\int \rho^4 d\rho dA \sin. A = 3 \int \rho^4 d\rho dA \sin. 3A$ , lorsque  $A = 180^\circ$ .

75. C'est d'abord ce qui est évident lorsque  $\phi A = 0$ ; c'est-à-dire lorsque le solide est une sphere; car alors  $\rho^4 d\rho = r^4 dr$ , &  $\int dA \sin. A = 3 \int dA \sin. 3A$ ; supposant donc  $(1 + \phi A)^3 - 1 = \Delta A$ , il faudra que  $\Delta A$  soit telle que l'intégrale de  $dA \Delta A \sin. A$  soit égale lorsque  $A = 180^\circ$ , à l'intégrale de  $3 dA \Delta A \sin. 3A$ .

76. Soit donc, par exemple,  $\phi A = a\beta(1 - \cos. A) + aC(1 - \cos. 2A) + aD(1 - \cos. 3A) + aE(1 - \cos. 4A)$ ; on aura une valeur de  $\Delta A$  qui renfermera les indéterminées  $\beta, C, D, E$ , & outre cela l'indéterminée  $a$  à tous ses termes. De plus il faudra qu'on ait  $\int G\pi = 0, \int Gz = 0, \int Gu = 0$ , par la propriété du centre de gravité. Or de ces trois équations, la première & la seconde auront évidemment lieu, parce que l'on a  $\int G\pi = R \int dB \cos. B$  &  $\int Gz = R \int dB \sin. B$ ;  $R$  étant égale à ce que devient  $\int r^3 dr (1 + \phi A)^4 \times dA \sin. A$  lorsque  $A = 180^\circ$ . Il faut donc que la troisième équation  $\int Gu = 0$ , ait lieu aussi, & cette condition, jointe avec celle de l'article 56; donnera les valeurs de  $C, D, E$ , &c.

77. Supposons, pour simplifier le calcul, que  $a$  soit

D ij



28 SUR LES AXES DE ROTATION

fort petit, on aura  $(1 + \varphi A)^5 =$  à très peu près  $1 + 5 a \beta (1 - \text{cof. } A) + 5 a C (1 - \text{cof. } 2 A) + 5 a D (1 - \text{cof. } 3 A) + 5 a E (1 - \text{cof. } 4 A)$ ; & la première condition  $\int G u = 0$ , ou  $\int \rho^3 d\rho dA \sin. A \text{ cof. } A = 0$ , donnera l'équation suivante lorsque  $A = 180^\circ$ ;  $(a + \varphi C + a D + a E) \left( \frac{1 - \text{cof. } 2 A}{2} \right) + a \beta \left( \frac{-1 + \text{cof. } 3 A}{3 \cdot 2} \right) - \frac{-1 + \text{cof. } A}{2} + a C \left( \frac{-1 + \text{cof. } 4 A}{4 \cdot 2} \right) + a D \left( \frac{-1 + \text{cof. } 5 A}{5 \cdot 2} + \frac{1 - \text{cof. } A}{2} \right) + a E \left( \frac{-1 + \text{cof. } 6 A}{6 \cdot 2} + \frac{1 - \text{cof. } 2 A}{2 \cdot 2} \right) = 0$ ; donc en mettant  $-1$  pour  $\text{cof. } A$ ,  $\text{cof. } 3 A$ , &c.  $\text{cof. } 5 A$ , &c. &  $1$  pour  $\text{cof. } 2 A$ ,  $\text{cof. } 4 A$ ,  $\text{cof. } 6 A$ , &c. on aura  $-\frac{\beta}{3} - \beta + D \left( -\frac{1}{5} + 1 \right) = 0$ ; d'où l'on tire  $D = \frac{5\beta}{3}$ .

78. La seconde condition  $\int \rho^4 d\rho dA \sin. A = 3 \int \rho^4 d\rho dA \sin. 3 A$  donnera l'équation  $(a\beta + aC + aD + aE) (1 - \text{cof. } A) + a\beta \left( \frac{-1 + \text{cof. } 2 A}{2 \cdot 2} \right) + aC \left( \frac{-1 + \text{cof. } 3 A}{2 \cdot 3} + \frac{1 - \text{cof. } A}{2} \right) + aD \left( \frac{-1 + \text{cof. } 4 A}{2 \cdot 4} + \frac{1 - \text{cof. } 2 A}{2 \cdot 2} \right) + aE \left( \frac{-1 + \text{cof. } 5 A}{2 \cdot 5} + \frac{1 - \text{cof. } 3 A}{2 \cdot 3} \right) = (3a\beta + 3aC + 3aD + 3aE) \left( \frac{1 - \text{cof. } 3 A}{3} \right) + 3a\beta \left( \frac{-1 + \text{cof. } 4 A}{2 \cdot 4} - \frac{-1 + \text{cof. } 2 A}{2 \cdot 2} \right) + 3aC \left( \frac{-1 + \text{cof. } 5 A}{2 \cdot 5} - \frac{-1 + \text{cof. } A}{2} \right)$

**D'UN CORPS QUELCONQUE. 29**

$$+ 3 a D \left( \frac{-1 + \text{cof. } 6A}{2.6} \right) + 3 a E \left( \frac{-1 + \text{cof. } 7A}{2.7} + \frac{1 - \text{cof. } A}{2} \right); \text{ d'où l'on tire, en faisant } A = 180^\circ, \text{ \& réduisant, } \frac{C}{6} + \frac{2E}{15} = \frac{3C.7}{10} + \frac{2E.6}{7}; \text{ donc } 406 C = -512 E, \text{ ou } E = -\frac{203 C}{256}.$$

79. Si  $\beta = 0$ , on aura  $D = 0$ ; & si  $C = 0$ , on aura  $E = 0$ ; ce qui donne dans le premier cas  $\varphi A = a C (1 - \text{cof. } 2A) - \frac{203 C a}{256} (1 - \text{cof. } 4A)$ ; & dans le second  $\varphi A = a \beta (1 - \text{cof. } A) + \frac{5 a \beta}{3} (1 - \text{cof. } 3A)$ .

80. On voit par cet exemple, auquel on peut en ajouter une infinité d'autres, que la sphere n'est pas le seul solide homogène de révolution dans lequel toute ligne passant par le centre de gravité, soit un axe de rotation possible.

81. M. Jean-Albert Euler est le premier que je sache; qui ait donné une solution du problème que nous avons traité dans ce Mémoire; cette solution se trouve dans la Pièce qui a partagé le Prix de l'Académie en 1761; sur l'Arrimage des Navires. Mais elle est extrêmement compliquée. M. de la Grange en a donné une beaucoup plus simple dans la Pièce qui a remporté le Prix de l'Académie en 1764 sur la libration de la Lune; cette solution est appuyée sur deux équations de condition qui répondent précisément à nos deux équations

$\int fG \sin. \xi (a - b) = 0$ ,  $\int fG \cos. \xi (a - b) = 0$ , données en 1761, dans *nos Opuscules*. La formule à laquelle M. de la Grange arrive est du sixième degré, réductible au troisième; du reste, les conclusions de Messieurs Euler & de la Grange sont parfaitement semblables aux nôtres. M. de la Grange avoit déjà remarqué dans le second volume des Mémoires de Turin, en 1762, pages 255 & 256, qu'un corps de figure quelconque avoit trois axes de rotation perpendiculaires entr'eux; mais c'est proprement dans la Pièce dont nous venons de parler, qu'il a donné la solution complète de ce problème. La nôtre n'est, comme l'on voit, qu'un développement fort simple de nos anciennes formules, trouvées & publiées précédemment à toutes ces solutions; nous y avons ajouté une manière assez simple de déterminer par la trisection de l'angle la projection de chacune des trois axes de rotation, d'où il sera facile de déduire la position des vrais axes par la valeur

de  $\frac{\sin. K}{\cos. K} = -\frac{A}{B}$ , trouvée article 5. Nous avons de

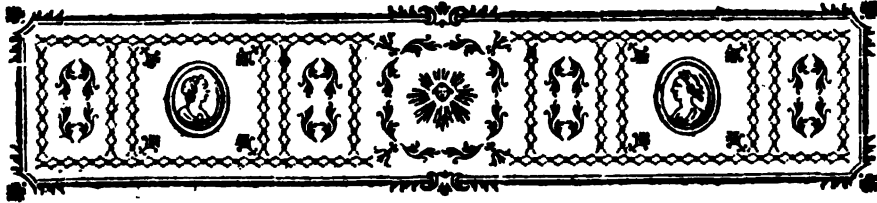
plus fait voir dans quels cas le solide proposé a plus de trois axes de rotation, & peut même en avoir une infinité de possibles. Nous avons montré, ou que cette infinité d'axes est égale au nombre infini de tous les axes possibles du corps, c'est-à-dire de toutes les lignes qui passent par son centre de gravité, ou que cette infinité d'axes se borne à toutes les lignes qui y passent dans un seul plan, & de plus à un seul autre

*D'UN CORPS QUELCONQUE.* 31

axe perpendiculaire à ce même plan ; d'où il résulte qu'un corps ne peut avoir , par exemple , ni une infinité d'axes de rotation formant une surface conique quelconque , ni une infinité d'axes de rotation répandus seulement dans une portion solide de ce corps ; nous avons prouvé de plus que si le corps n'a qu'un nombre *fini* d'axes de rotation possibles , il ne peut en avoir que trois ; toutes vérités qui jusqu'ici n'avoient été remarquées par aucun Géometre. Enfin nous avons donné la maniere de trouver tant de solides qu'on voudra ; qui ayent pour axe de rotation toute ligne passant par leur centre de gravité.

*Fin du vingt-unième Mémoire.*





## VINGT-DEUX<sup>ME</sup> MÉMOIRE.

*Du mouvement d'un Corps de figure quelconque.*

---

S. I.

*Du mouvement d'un Corps qui n'est animé par aucune force accélératrice.*

1. **M.** Jean-Albert Euler a déjà résolu ce problème dans la Pièce qui a partagé le Prix de l'Académie en 1761, & M. Euler le pere par une méthode toute semblable, dans les Mémoires de Berlin de 1758; mais cette méthode étant très-compiquée, j'ai cru qu'on ne seroit pas fâché de voir comment on peut parvenir au même objet par une analyse beaucoup plus simple, fondée sur les principes établis dans le second Mémoire de nos Opuscules, dont nous supposons ici les principes & le calcul (a): nous accompagnerons notre

(a) Il sera bon, avant que de lire ce Mémoire-ci, de relire les huit premiers articles du second Mémoire, Tome II de nos Opuscules.

solution

**DU MOUVEMENT D'UN CORPS. 33**

solution de plusieurs remarques préliminaires qui serviront à la rendre plus nette & plus simple, & de quelques autres qui serviront à faire voir l'usage dont cette solution pourra être pour des cas plus compliqués.

2. Puisqu'il y a (*Mémoire précédent.*) trois axes fixes de rotation dans un corps, (que j'appellerai axes de *rotation naturelle*) il est aisé de voir qu'on aura non-seulement  $\int fG \sin. \xi (a-b) = 0, \int fG (a-b) \cos. \xi = 0$ , à cause d'un des axes de rotation, qu'on suppose l'axe des  $a-b$ ; mais encore (à cause des deux autres axes) les équations  $\int fG \cos. \xi \times f \sin. \xi = 0$ , &  $\int fG \sin. \xi \times f \cos. \xi = 0$ , qui se réduisent à la seule équation,  $\int f f G \sin. \xi \cos. \xi = 0$ , en commençant à compter les angles  $\xi$  depuis l'un des deux axes perpendiculaires à celui sur lequel les parties  $a-b$  ont été prises.

3. On aura donc en général (*Opusc. Tom. I. Mém. 2.*)  $\int (a-b) f G \sin. X = 0$ ; puisque  $\sin. X = \sin. \xi + P = \sin. \xi \cos. P + \sin. P \cos. \xi$ .

$\int (a-b) f G \cos. X = 0$  par la même raison.

$$\int G f f \sin. X^2 = \frac{\int G f f}{2} - \frac{\int G f f \cos. 2 X}{2} = \frac{\int G f f}{2} - \frac{\int G f f \cos. 2 \xi \cos. 2 P}{2}$$

$$\int G f f \cos. X^2 = \frac{\int G f f}{2} + \frac{\int G f f \cos. 2 X}{2} = \frac{\int G f f}{2} + \frac{\int G f f \cos. 2 \xi \cos. 2 P}{2}$$

$$\int G f f \sin. X \cos. X = \frac{\int G f f \sin. 2 X}{2} = \frac{\int G f f \cos. 2 \xi \sin. 2 P}{2}$$

4. De plus, pour que ces équations aient lieu, il  
*Opus. Math. Tom. IV.* E

### 34 DU MOUVEMENT D'UN CORPS

n'est point nécessaire que le plan qui passe par les deux axes de rotation, sur l'un desquels sont prises les parties  $a - b$ , soit perpendiculaire au plan de projection au commencement du mouvement, ni par conséquent que l'angle  $P$  soit  $= 0$  lorsque  $t = 0$ . La valeur de  $P$  au commencement du mouvement, que j'appelle  $P'$ , sera égale à l'angle que la ligne parallèle à  $C'K$  (Fig. 1.) & menée par le point  $C$ , fait au commencement du mouvement, avec l'axe de rotation naturelle perpendiculaire à  $Cp$ ; &  $\xi$  marquera les angles indéterminés & variables depuis  $0$  jusqu'à  $360^\circ$ , pris sur le plan perpendiculaire à  $Cp$ , en comptant depuis ce même axe de rotation naturelle. Cette remarque nous sera très-utile dans la suite.

5. Si le corps est un solide de révolution, on aura  $\frac{\int Gff \cos. 2\xi}{2} = 0$ ; car il est aisé de voir que dans chaque cercle perpendiculaire à l'axe des  $a - b$ ,  $\int Gff \cos. 2\xi$  est proportionnel à  $\int d\xi \cos. 2\xi = \frac{\sin. 2\xi}{2}$ , quantité qui est  $= 0$  lorsque  $\xi = 360^\circ$ . Cette valeur de  $\int Gff \cos. 2\xi$  égale à zero simplifiera beaucoup les valeurs précédentes, & donnera

$$\int Gff \sin. X \cos. X = 0;$$

$$\int Gff \sin. X^2 \text{ \& } \int Gff \cos. X^2 = \frac{\int Gff}{2};$$

6. Cela posé;

Pour trouver le mouvement de rotation d'un corps

DE FIGURE QUELCONQUE. 35

quelconque quand les forces qui agissent sur lui sont supposées nulles, on aura (*Opuscules*, tome premier, *second Mémoire*) les équations

$$\int G(u dz - z du) = N dt$$

$$\int G(\pi du - u d\pi) = \omega dt$$

$\int G(\pi dz - z d\pi) = \gamma dt$ ;  $N, \omega, \gamma$  étant des constantes quelconques.

7. Or, à cause de  $z = \varpi \cos. e - \rho \sin. e$ , & de  $u = \varpi \sin. e + \rho \cos. e$ ; (*Opusc. second Mém.*) on aura d'abord  $u dz - z du = \rho d\varpi - \varpi d\rho - de(\varpi\varpi + \rho\rho)$ .

$$\pi du - u d\pi = (\pi d\varpi - \varpi d\pi) \sin. e + \pi \varpi de \cos. e - \pi \rho de \sin. e + (\pi d\rho - \rho d\pi) \cos. e.$$

$$\pi dz - z d\pi = (\pi d\varpi - \varpi d\pi) \cos. e - \pi \varpi de \sin. e - \pi \rho de \cos. e + (\rho d\pi - \pi d\rho) \sin. e.$$

8. On aura de plus (en omettant les termes qui doivent être nuls, c'est-à-dire, (article 3.) ceux qui renferment  $(a-b) f \sin. X$ , ou  $(a-b) f \cos. X$ ;

$$\pi \rho = (a-b)^2 \sin. \Pi \cos. \Pi - ff \cos. X^2 \sin. \Pi \cos. \Pi;$$

$$\pi \varpi = ff \cos. \Pi \sin. X \cos. X.$$

$$\rho d\pi - \pi d\rho = (a-b)^2 d\Pi + ff d\Pi \cos. X^2.$$

$$\rho d\varpi - \varpi d\rho = -ff d\Pi \sin. \Pi + ff d\Pi \cos. \Pi \sin. X \cos. X.$$

$$\pi d\varpi - \varpi d\pi = ff d\Pi \cos. \Pi + ff d\Pi \sin. \Pi \cos. X \sin. X;$$

$$\varpi\varpi + \rho\rho = (a-b)^2 \cos. \Pi^2 + ff - f^2 \cos. X^2 \cos. \Pi^2.$$

9. Substituant au lieu de  $X$  sa valeur  $\xi + P$ , multipliant la seconde équation de l'article 6 par  $\sin. e$ , la troisième par  $\cos. e$ ; les ajoutant ensemble, & faisant

E ij



36 DU MOUVEMENT D'UN CORPS

fant pour abrégé  $a - b = \lambda$ , on aura  $\int G [ ff dP \text{ cof. } \Pi + ff d \Pi \text{ sin. } \Pi \times \frac{\text{cof. } 2 \xi \text{ sin. } 2 P}{2} - de \text{ sin. } \Pi \text{ cof. } \Pi (\lambda \lambda - \frac{ff}{2}) + de \text{ sin. } \Pi \text{ cof. } \Pi \times \frac{ff \text{ cof. } 2 \xi \text{ sin. } 2 P}{2} ]$   
 $= \omega dt \text{ sin. } e + \gamma dt \text{ cof. } e$ , équation dont le second membre peut se réduire à  $R dt \text{ sin. } (e + D)$  &  $R$  étant constans, ou  $R dt \text{ sin. } \epsilon$ , en supposant  $\epsilon = e + D$ , ce qui donnera  $d\epsilon$  au lieu de  $de$  dans le premier membre.

10. De même en multipliant la seconde équation de l'article 6 par  $\text{cof. } e$ , la troisième par  $\text{sin. } e$ , & retranchant l'une de l'autre, on aura  $\int G [ \lambda^2 d \Pi + \frac{ff d \Pi}{2} + \frac{ff d \Pi}{2} \times \text{cof. } 2 \xi \text{ cof. } 2 P - \frac{ff d \epsilon \text{ cof. } \Pi}{2} \times \text{cof. } 2 \xi \text{ sin. } 2 P ] = - \omega dt \text{ cofin. } e + \gamma dt \text{ sin. } e = - R dt \text{ cof. } (e + D) = - R dt \text{ cof. } \epsilon$ ; en mettant  $d\epsilon$  pour  $de$  dans le premier membre.

11. Enfin la première équation de l'art. 6 donnera après les réductions

$$\int G \times [ - ff dP \text{ sin. } \Pi + \frac{ff d \Pi \text{ cof. } \Pi}{2} \times \text{cof. } 2 \xi \text{ sin. } 2 P - d\epsilon \text{ cof. } \Pi^2 (\lambda \lambda - \frac{ff}{2}) + \frac{ff d \epsilon \text{ cof. } \Pi^2}{2} \times \text{cof. } 2 \xi \text{ cof. } 2 P - ff d\epsilon = N dt$$
; équation dans le premier membre de laquelle on a mis aussi  $d\epsilon$  pour  $de$ .

12. Multipliant maintenant l'équation de l'article 11 par  $\text{cof. } \Pi$ , & celle de l'article 9 par  $\text{sin. } \Pi$ , & les

DE FIGURE QUELCONQUE. 37

ajoutant, on aura  $\frac{\int G f f d \pi}{2} \cos. 2 \xi \sin. 2 P - \int G d \epsilon$   
 $(\lambda \lambda - \frac{f f}{2}) \cos. \Pi + \frac{\int G d \epsilon . f f \cos. 2 \xi \cos. 2 P . \cos. \Pi}{2} -$

$$\int G f f d \epsilon \cos. \Pi = N d \epsilon \cos. \Pi + R d \epsilon \sin. \epsilon \sin. \Pi.$$

13. Multipliant de même l'équation de l'art. 11 & celle de l'art. 9 par  $\sin. \Pi$  & par  $\cos. \Pi$ , & retranchant l'une de l'autre, on aura  $\int - G f f d P - \int G f f d \epsilon \sin. \Pi = N d \epsilon \sin. \Pi - R d \epsilon \sin. \epsilon \cos. \Pi.$

14. Soit  $\int G (\lambda \lambda + \frac{f f}{2}) = A, \frac{\int G f f \cos. 2 \xi}{2} = B ;$

$\int G (\lambda \lambda - \frac{f f}{2}) = C$ , on aura les trois équations

$$A d \Pi + B d \Pi \cos. 2 P - B d \epsilon \cos. \Pi \sin. 2 P = - R d \epsilon \cos. \epsilon.$$

$$B d \Pi \sin. 2 P - A d \epsilon \cos. \Pi + B d \epsilon \cos. \Pi \cos. 2 P = N d \epsilon \cos. \Pi + R d \epsilon \sin. \epsilon \sin. \Pi.$$

$$[A - C](d P + d \epsilon \sin. \Pi) = - N d \epsilon \sin. \Pi + R d \epsilon \sin. \epsilon \cos. \Pi.$$

15. Si  $\int G f f \cos. 2 \xi = 0$ , ou  $B = 0$ , ce qui arrivera (article 5.) si le corps est un solide de révolution, on aura

$$\frac{A d \Pi}{R d \epsilon} = - \cos. \epsilon$$

$$\frac{A d \epsilon \cos. \Pi + N d \epsilon \cos. \Pi}{R d \epsilon \sin. \Pi} = \sin. \epsilon.$$

Soit  $\frac{A d \Pi}{R d \epsilon} = v$ , on aura  $\cos. \epsilon = v$ ,  $d \epsilon = -$

$$\frac{d v}{\sqrt{1 - v v}} ; \sin. \epsilon = \sqrt{1 - v v}, \text{ \& } \sqrt{1 - v v} = \cos. \Pi \times$$

38 DU MOUVEMENT D'UN CORPS

$\frac{Adv}{\sqrt{1-vv}} \times \frac{v}{Ad\Pi \sin. \Pi} = \frac{N \cos. \Pi}{R \sin. \Pi}$ ; équation facile à intégrer par les méthodes connues, en faisant  $\sqrt{1-vv} = y$ .

16. Ayant  $v$  en  $\Pi$ , on aura  $\cos. \epsilon = v$ , exprimé en  $\Pi$ ; on aura de plus  $d\epsilon$  en  $d\Pi$  &  $\Pi$ , par l'équation  $\frac{Ad\Pi}{Rdt} = -v$ ; & on aura enfin  $dP$  en  $\Pi$  &  $d\Pi$  par la dernière des trois équations de l'article 14.

17. Comme on suppose que les valeurs de  $\frac{dP}{dt}$ ,  $\frac{d\Pi}{dt}$ , &  $\frac{d\epsilon}{dt}$  au premier instant sont connues, & que la position du plan de projection est aussi supposée donnée; il est clair qu'on aura au premier instant les valeurs de  $N$ ,  $u$ ,  $\gamma$ , & par conséquent aussi celles de  $R$  & de  $D$ , ou  $\epsilon$ .

18. Pour trouver les valeurs de  $\frac{dP}{dt}$ ,  $\frac{d\epsilon}{dt}$ ,  $\frac{d\Pi}{dt}$  au premier instant, on considérera que la force ou les forces impulsives quelles qu'elles soient, peuvent se réduire à trois autres  $\psi$ ,  $\gamma$ ,  $\phi$ , la première perpendiculaire, les deux autres parallèles au plan de projection, & perpendiculaires entr'elles. Donc conservant les noms donnés dans le tome premier des Opuscules, page 83; on aura pour le premier instant

$$fG \left( -\frac{\pi du - u d\pi}{dt} \right) + \psi v' - \gamma \xi' = 0;$$

$$fG \left( -\frac{z du - u dz}{dt} \right) + \gamma \chi' - \phi \theta' = 0;$$

$$\int G \left( - \frac{2d\pi - \pi d\tau}{d\tau} \right) + \psi \mu' - \phi \zeta' = 0.$$

Mettant donc dans les premiers membres de ces équations leurs valeurs trouvées, articles 7 & 8, on aura les valeurs de  $\frac{dP}{d\tau}$ ,  $\frac{d\pi}{d\tau}$ ,  $\frac{d\tau}{d\tau}$ , ou  $\frac{de}{d\tau}$ , au premier instant.

19. On peut remarquer en passant qu'il n'est pas nécessaire que le corps en mouvement soit un solide de révolution pour que  $\int f f G \cos. 2 \xi = 0$ . Pour le faire sentir, supposons  $f = A + B \cos. \xi + C \cos. 2 \xi + \&c.$  Il est d'abord aisé de voir que  $\int f f \sin. 2 \xi \text{ sera } = 0$ . De plus, pour que  $\int f f G \cos. 2 \xi = 0$ , il ne faut que déterminer les coefficients  $A, B, C, \&c.$  d'une manière convenable.

20. Par exemple, supposons que le solide soit homogène, que  $f = A + B \cos. \xi + C \cos. 2 \xi$ , & que les quantités  $B, C, \&c.$  soient très-petites; il est aisé de voir (Mémoire précédent) que  $\int f f G \cos. 2 \xi \text{ sera } = 0$  si  $\int [d\xi \cos. 2 \xi \times (A + B \cos. \xi + C \cos. 2 \xi)^2] = 0$ ; c'est-à-dire si (en négligeant les quarrés des quantités très-petites)  $\int d\xi \cos. 2 \xi (A^2 + 4AB \cos. \xi + 4A^2 C \cos. 2 \xi) = 0$ ; c'est-à-dire, si  $C = 0$  (a). En général on aura  $\int f f G \cos. 2 \xi = 0$  &  $\int f f G \sin. 2 \xi = 0$ , si

(a) Lorsque  $C = 0$ , & que par conséquent  $f = A + B \cos. \xi$ , il n'est pas difficile de prouver que la coupe du solide perpendiculairement à  $a - b$  est un cercle, dont le centre à la vérité n'est pas dans l'axe des  $a - b$ ; & comme cet axe est perpendiculaire au plan de la coupe, il s'ensuit que le solide n'est pas un solide de révolution.

40 **DU MOUVEMENT D'UN CORPS**

on a (dans les mêmes suppositions)  $f = A + B \operatorname{cof.} \xi + D \operatorname{cof.} 3 \xi + E \operatorname{cof.} 4 \xi$ , &c. ou en général  $f = A + \lambda \varphi (\operatorname{cof.} \xi)$ , pourvû que  $\varphi (\operatorname{cof.} \xi)$  ne contienne point de terme de cette forme  $C \operatorname{cof.} 2 \xi$ ; ce qui arrivera si  $\varphi (\operatorname{cof.} \xi)$  ne renferme que des termes de cette forme  $\sin. \text{ ou } \operatorname{cof.} m \xi$ ,  $m$  étant différente de 2.

21. On peut remarquer encore que si  $\varphi \operatorname{cof.} \xi$  est de la forme qu'on vient de dire, enforte que  $\int \int \int G \sin. 2 \xi = 0$ , &  $\int \int \int G \operatorname{cof.} 2 \xi = 0$ , on aura aussi ces deux quantités  $= 0$ , à quelque endroit qu'on fasse commencer les  $\xi$ . Car alors il n'y auroit qu'à mettre  $\xi + A$  au lieu de  $\xi$ ,  $A$  étant une constante quelconque, donc  $\frac{\sin.}{\operatorname{cof.}} m \xi$  deviendra  $\frac{\sin.}{\operatorname{cof.}} m \xi \operatorname{cof.} mA \pm \frac{\operatorname{cof.}}{\sin.} m \xi \sin. A$ ; &  $\frac{\sin.}{\operatorname{cof.}} 2 \xi$  deviendra  $\frac{\sin.}{\operatorname{cof.}} 2 \xi \operatorname{cof.} 2A \pm \frac{\operatorname{cof.}}{\sin.} 2 \xi \sin. 2A$ ; d'où il est aisé de voir que la somme totale de  $\int \int \int G (\sin. 2 \xi + 2A)$  &  $\int \int \int G \operatorname{cof.} (2 \xi + 2A)$  sera  $= 0$ .

22. Donc en ce cas, tous les diamètres de l'équateur seront des axes naturels de rotation, puisque tous donneront  $\int \int \int G \sin. 2 \xi = 0$ . De plus il est aisé de voir qu'ils le seront aussi, & par les mêmes raisons; quand même  $\varphi \operatorname{cof.} \xi$  contiendrait un terme de cette forme  $\gamma \operatorname{cof.} 2 \xi$ , pourvû que  $\sin. 2 \xi$  ne s'y trouvât pas; car alors  $\int d\xi (\gamma \operatorname{cof.} 2 \xi \operatorname{cof.} 2A - \gamma \sin. 2 \xi \sin. 2A) \times (\sin. 2 \xi \operatorname{cof.} 2A + \operatorname{cof.} 2 \xi \sin. 2A)$  seroit  $= 0$ , puisque  $\int d\xi [(\operatorname{cof.} 2 \xi)^2 - (\sin. 2 \xi)^2] = \int d\xi \operatorname{cof.} 2 \xi = 0$ . Mais dans ce dernier cas  $\int \int \int G \operatorname{cof.} 2 \xi$  ne seroit pas  $= 0$ .

**DE FIGURE QUELCONQUE. 41.**

23 De même pour que  $\int ffG \cos. 2\xi = 0$ , il suffit que le terme  $\gamma \cos. 2\xi$  ne se trouve point dans  $\varphi \cos. \xi$ ; mais le terme  $K \sin. 2\xi$  peut s'y trouver, & alors on aura, comme dans l'article précédent,  $\int dx (\gamma \sin. 2\xi \cos. 2A + \gamma \cos. 2\xi \sin. 2A) (\cos. 2\xi \cos. 2A - \sin. 2\xi \sin. 2A) = 0$ . Mais alors  $\int Gff \sin. 2\xi$  ne seroit pas  $= 0$ , & on ne pourroit par conséquent supposer à volonté un des diamètres de l'équateur pour un des axes naturels de rotation.

24. Toutes les remarques que nous avons faites jusqu'ici, ou du moins la plupart de ces remarques, ne sont point nécessaires au problème que nous nous proposons de résoudre, mais elles servent à jeter du jour sur la rotation des corps autour de leurs axes selon la différence de leurs figures. Passons maintenant à la solution générale cherchée.

25. Nous allons donc donner les valeurs générales de  $P$ ,  $\epsilon$ ,  $\Pi$  pour le cas où  $\int Gff \cos. 2\xi$  n'est pas  $= 0$ , c'est-à-dire, trouver le mouvement du corps lorsque le solide proposé est de figure quelconque, & n'est animé par aucune force accélératrice.

26. Supposons d'abord pour un moment  $R = 0$ ; nous prouverons plus bas que cette supposition est permise; en ce cas on aura, en faisant  $A - C = M$ ,

$$Ad\Pi + B d\Pi \cos. 2P = B dt \cos. \Pi \sin. 2P;$$

$$B d\Pi \sin. 2P - \cos. \Pi d\epsilon (A - B \cos. 2P) = N dt \cos. \Pi;$$

$$M(dP + d\epsilon \sin. \Pi) = -Nd \sin. \Pi.$$

42 DU MOUVÈMENT D'UN CORPS

Donc faisant  $dt = q d\Pi$ , on a  $dt = \frac{d\Pi(A + B \cos. 2P)}{B \cos. \Pi \sin. 2P}$  ;

$$B^2 \cos. \Pi - A^2 \cos. \Pi = BNq \cos. \Pi^2 \sin. 2P ;$$

$$MdP + \frac{M \sin. \Pi d\Pi(A + B \cos. 2P)}{B \cos. \Pi \sin. 2P} = -Nqd\Pi \sin. \Pi.$$

27. Donc mettant pour  $q$  sa valeur  $\frac{B^2 - A^2}{BN \cos. \Pi \sin. 2P}$  ;

il viendra

$$BMdP \cos. \Pi \sin. 2P + M \sin. \Pi \cdot d\Pi(A + B \cos. 2P) = -d\Pi \sin. \Pi (B^2 - A^2).$$

Cette équation est facile à intégrer, car on aura

$$\frac{d\Pi \sin. \Pi}{\cos. \Pi} = \frac{BMdP \sin. 2P}{B^2 - A^2 + AM + BM \cos. 2P}, \text{ dont l'intégrale est } \frac{\cos. \Pi^2}{\cos. \Pi^2} = \frac{B^2 - AC + BM \cos. 2P}{B^2 - AC + BM \cos. 2P}, \Pi' \&$$

$P'$  étant des constantes égales aux valeurs données de  $\Pi$  &  $P$  lorsque  $t = 0$  ; ces constantes dépendront donc de la valeur initiale de  $P$  & de  $\Pi$ , qui est arbitraire, & que nous allons fixer dans un moment à être telle que  $R = 0$ .

28.  $\Pi$  étant connue en  $P$ , on aura  $dt = q d\Pi = \frac{(B^2 - A^2) d\Pi}{BN \cos. \Pi \sin. 2P}$  ; &  $dt = \frac{d\Pi(A + B \cos. 2P)}{B \cos. \Pi \sin. 2P}$ .

29. Voyons maintenant quelles sont les conditions nécessaires pour que l'on ait  $R = 0$ . Il faut pour cela qu'au commencement du mouvement lorsque  $t = 0$ , on ait  $R = 0$ , ce qui donne, en supposant  $P = P'$  &  $\Pi = \Pi'$ , lorsque  $t = 0$ , les équations suivantes (articles 26 & 27.)

DE FIGURE QUELCONQUE. 43

$$(A + B \cos. 2P') d\Pi = Bde \cos. \Pi' \sin. 2P'$$

$$B(A - C) dP \cos. \Pi' \sin. 2P' = [CA - B^2 + BC \cos. 2P' - BA \cos. 2P] d\Pi \sin. \Pi'$$

30. Maintenant, par les formules données dans nos Opuscules, tome 1, page 99, il est aisé de voir que si on appelle  $p$  la tangente de l'angle que l'axe des  $a - b$  fait avec l'axe de rotation initiale, on aura  $p^2 = \frac{d\Pi^2 + de^2 \cos. \Pi^2}{(dP + de \sin. \Pi)^2}$ ; la vitesse de l'extrémité de l'axe des

abscisses  $a - b$  fera  $\frac{\sqrt{d\Pi^2 + de^2 \cos. \Pi^2}}{dt}$ , & la vitesse de

rotation sera égale à cette vitesse divisée par  $\frac{e}{\sqrt{1 + p^2}}$ ;

donc la vitesse de rotation sera

$$\frac{\sqrt{(dP + de \sin. \Pi)^2 + d\Pi^2 + de^2 \cos. \Pi^2}}{dt}$$

31. De plus qu'on suppose dans ces mêmes formules l'inconnue  $X = \xi + P'$ ,  $P'$  étant comme ci-dessus, articles 4 & 29, la valeur initiale & inconnue de  $P$ , & l'angle  $\xi$  étant compté depuis l'axe de rotation naturelle dans un plan perpendiculaire à l'axe des  $a - b$ , jusqu'à l'axe de rotation initiale; on aura d'abord la valeur de  $\xi$  au premier instant par la position connue de l'axe de rotation initiale, l'axe de rotation naturelle étant aussi connu.

32. En effet, il est essentiel de remarquer, que pour déterminer d'abord l'axe de rotation initiale, on peut supposer au plan de projection telle position qu'on vou-



#### 44 DU MOUVEMENT D'UN CORPS

dra ; ensuite quand on aura trouvé dans cette hypothèse (par le secours des formules données page 99 , tome premier de nos Opuscules ) la position de l'axe de rotation initiale , on fera entièrement abstraction de ce plan de projection , & l'angle  $\xi'$  sera égal à l'angle que la tangente  $\rho$  fait avec l'axe de rotation naturelle perpendiculaire à l'axe des abscisses  $a - b$  , qui est aussi lui-même un axe de rotation naturelle. A l'égard de l'angle  $P'$  , il doit être tel , que l'angle  $X = \xi' + P'$  soit intercepté entre la tangente  $\rho$  , & la section qu'un plan passant par l'axe des  $a - b$  , & perpendiculaire au plan de projection dont la position est inconnue & cherchée , fait avec un plan perpendiculaire à l'axe des  $a - b$  , & passant par le centre  $C$  ; plan que pour abrégé j'appellerai *l'équateur*. Car la nature de notre solution demande que l'on compte les angles  $X$  depuis la commune section de l'équateur avec un plan perpendiculaire au plan de projection , & passant par l'axe des  $a - b$ .

33. Ceci bien entendu , on aura

$$d\Pi^2 + de^2 \cos. \Pi'^2 = \rho^2 (dP + de \sin. \Pi'^2) ;$$

$$\rho^2 \sin. (\xi' + P')^2 (dP + de \sin. \Pi')^2 = d\Pi^2 ;$$

$$(dP + de \sin. \Pi')^2 + d\Pi^2 + de^2 \cos. \Pi'^2 = Q^2 dt^2 ;$$

$Q$  étant la vitesse de rotation initiale ; d'où l'on tire

$$d\Pi = \frac{\rho Q dt \sin. (\xi' + P')}{\sqrt{1 + \rho\rho}} ;$$

$$de \sin. \Pi' + dP = \frac{Q dt}{\sqrt{1 + \rho\rho}} ;$$

$$de \text{ cof. } \Pi' = \frac{\varrho Q dt \text{ cof. } (\xi' + P')}{\sqrt{1 + \varrho \varrho}}$$

34. Substituant, on a d'abord  
 $(A+B \text{ cof. } 2P') \sin. (\xi' + P') = B \sin. 2P' \text{ cof. } (\xi' + P')$ ;  
 ou  $A \sin. (\xi' + P') = B \sin. (P' - \xi')$ ,  
 ou  $(A+B) \sin. \xi' \text{ cof. } P' + (A-B) \text{ cof. } \xi' \sin. P' = 0$ ;

$$\text{donc } \text{tang. } P' = - \frac{\text{tang. } \xi' (A+B)}{A-B};$$

ce qui donnera  $P'$ , car il n'est pas nécessaire, comme on l'a déjà remarqué, que  $P$  soit  $= 0$  au commencement.

Ensuite on aura  $\frac{\sin. \Pi'}{\text{cof. } \Pi'} = \text{tangente } \Pi' = \frac{dP}{d\Pi} \times$

$$\frac{B(A-C) \sin. 2P'}{CA - B^2 + BC \text{ cof. } 2P' - BA \text{ cof. } 2P'}$$

Or comme on a  $\frac{dP}{d\Pi} = (Q dt - \frac{\varrho Q dt \sin. \Pi' \text{ cof. } (\xi' + P')}{\text{cof. } \Pi'}) :$

$$\varrho Q dt \sin. (\xi' + P') = \frac{1}{\varrho \sin. (\xi' + P')} - \frac{(A+B \text{ cof. } 2P') \text{ tang. } \Pi'}{B \sin. 2P'};$$

on aura donc aisément la valeur de  $\text{tang. } \Pi'$ , en substituant dans cette dernière équation la valeur de  $\text{tang. } \Pi'$  déjà trouvée, & ensuite faisant évanouir  $dP$  &  $d\Pi$ .

35. Ainsi on connoîtra les valeurs que  $P$  &  $\Pi$  doivent avoir au commencement du mouvement pour que  $R$  soit  $= 0$ ; & comme le plan de projection est arbitraire, on placera ce plan conformément à ces valeurs, c'est-à-dire, qu'après avoir déterminé l'angle  $P'$  & tiré la ligne qui forme cet angle avec l'axe de rotation naturelle d'où l'on compte les angles  $\xi'$ , on fera passer par cette ligne & par l'axe des  $a-b$  un plan; on menera

#### 46. DU MOUVEMENT D'UN CORPS

ensuite par le centre  $C$  un autre plan perpendiculaire, à celui-ci, & faisant avec l'axe des  $a-b$  un angle  $=$  à l'angle trouvé  $\Pi'$ ; ce plan sera le plan de projection qu'il faut supposer pour que  $R$  soit  $= 0$ ; car d'après cette construction, les angles  $X = \xi' + P'$  seront compris comme ils le doivent être depuis un plan perpendiculaire à l'axe de projection & passant par l'axe des  $a-b$ . Ainsi le problème sera résolu pour tous les cas possibles.

36. On peut donc en général déterminer & assigner par cette méthode le mouvement d'un corps de figure quelconque, lorsqu'il n'est sollicité par aucune force accélératrice, ou retardatrice, & qu'il a seulement reçu une impulsion initiale quelconque.

37. Il est bon de remarquer que la supposition de  $R = 0$ , revient au même que si on eût supposé dans les articles 9 & 10,  $\alpha = 0$ , &  $\gamma = 0$ ; car  $R \sin. e = \alpha \cos. e + \gamma \sin. e$ , &  $R \cos. e = \alpha \sin. e - \gamma \cos. e$ ; donc (si  $\alpha$  &  $\gamma$  n'étoient pas  $= 0$ )  $R = 0$  donneroit  $\frac{\alpha}{\gamma} = \frac{\sin. e}{\cos. e} = \frac{\cos. e}{\sin. e}$ ; donc  $\cos. e^2 + \sin. e^2$  seroit  $= 0$  ce qui ne sauroit être; donc  $R = 0$  donne nécessairement  $\gamma = 0$ , &  $\alpha = 0$ .

38. Nous avons vu ci-dessus (art. 30) que la vitesse de rotation est  $= \sqrt{\frac{(dP + de \sin. \Pi)^2 + d\Pi^2 + de^2 \cos. \Pi^2}{dt^2}}$ ; mettant pour  $dP + de \sin. \Pi$  sa valeur  $\frac{N dt \sin. \Pi}{A - C}$

DE FIGURE QUELCONQUE. 47

pour  $de \cos. \Pi$  sa valeur  $d\Pi \frac{(A+B \cos. 2P)}{B \cos. \Pi \sin. 2P}$ , & pour

$d\Pi$  sa valeur  $\frac{BN dt}{B^2 - A^2} \times \cos. \Pi \sin. 2P$ , on aura la

vitesse de rotation  $= N \sqrt{\left[ \frac{\sin. \Pi^2}{(A-C)^2} + \frac{\cos. \Pi^2 \sin. 2P^2 B^2}{(B^2 - A^2)^2} \right]}$

$+ \frac{(A+B \cos. 2P)^2}{(B^2 - A^2)^2}$ . Or (articles 27 & 28) on con-

noît pour chaque instant  $de$  la valeur de  $\Pi$  & de  $P$ .  
Donc on aura la vitesse de rotation à chaque instant.

39. A l'égard de l'axe de rotation à chaque instant, il se détermine par les équations suivantes; on a, page 99 de nos Opuscules, tome 1, (en faisant  $a - b = 1$ )

$$f \sin. P + \xi = \frac{d\Pi}{dP + de \sin. \Pi} = \frac{M d\Pi}{N d f \sin. \Pi}; \text{ \& } f$$

$$\cos. P + \xi = \frac{de \cos. \Pi}{dP + de \sin. \Pi} = \frac{M de \cos. \Pi}{N de \sin. \Pi}; \text{ or } \sin.$$

$$P + \xi = \sin. P \cos. \xi + \sin. \xi \cos. P; \text{ \& } \cos. P + \xi = \cos. P \cos. \xi - \sin. P \sin. \xi; \text{ d'où l'on tire } ff =$$

$$\frac{M^2}{N^2 \sin. \Pi^2} \times \frac{d\Pi^2 + de^2 \cos. \Pi^2}{dt^2}; f \sin. \xi = \frac{M}{N \sin. \Pi de}$$

$$(d\Pi \cos. P - de \cos. \Pi \sin. P); \text{ \& } f \cos. \xi =$$

$$\frac{M}{N \sin. \Pi dt} \times (d\Pi \sin. P + de \cos. \Pi \cos. P).$$

40. Donc l'angle  $P$  étant supposé  $= P'$  lorsque  $t = 0$ , & supposant aussi qu'on compte les angles  $\xi$  depuis l'axe naturel de rotation pris sur plan perpendiculaire à l'axe des  $a - b$ , on aura par la valeur de  $f$  & celle de  $\xi$  à chaque instant, la position de l'axe de rotation, tant par rapport au plan de projection, que par rapport aux

## 48 DU MOUVEMENT D'UN CORPS

axes de rotation naturelle; c'est-à-dire qu'en imaginant par l'extrémité de l'axe des  $a-b$  un plan perpendiculaire à cet axe, on aura par les valeurs de  $f$  & de  $f \sin. \xi$  la courbe que l'axe de rotation instantané décrit sur ce plan; tandis que l'axe des  $a-b$  est emporté lui-même par un mouvement qu'on détermine au moyen des valeurs de  $d\epsilon$  & de  $d\Pi$ .

41. Si le corps est attaché fixement par le point  $C$ ; qu'on suppose n'être plus son centre de gravité, en sorte que l'on fasse passer l'axe des  $a-b$  par ce point  $C$  & par le centre de gravité du corps, on aura d'abord évidemment  $\int Gf \sin. X = 0$ ,  $\int Gf \cos. X = 0$ , mais non  $\int Gff \sin. 2\xi = 0$ , ni  $\int Gff \cos. 2\xi = 0$ , ni  $\int Gf\lambda \cos. X = 0$   $\int Gf\lambda \sin. X = 0$ ; ni enfin  $\int G\lambda = 0$ . Mais nous supposerons pour plus de facilité que l'axe des  $a-b$  passant par la pointe du corps, & par le centre de gravité, soit un axe fixe de rotation, en sorte que  $\int G\lambda f \sin. X = 0$ ,  $\int G\lambda f \cos. X = 0$ .

42. Dans ce cas, il est aisé de voir 1°. que les termes qui venoient de  $\sin. 2X = \sin. 2\xi \cos. 2P + \sin. 2P \cos. 2\xi$ , & qui ont donné ci-dessus le seul terme  $\cos. 2\xi \sin. 2P$ , donneront  $\cos. 2\xi \sin. 2P + \sin. 2\xi \cos. 2P$ . 2°. Que les termes qui venoient de  $\cos. 2X = \cos. 2\xi \cos. 2P - \sin. 2\xi \sin. 2P$ , & qui ont donné ci-dessus le seul terme  $\cos. 2\xi \cos. 2P$ , donneront  $\cos. 2\xi \cos. 2P - \sin. 2\xi \sin. 2P$ .

43. D'où il est évident que dans les équations de l'article 9 & des suivans, il faudra mettre au lieu de  $\cos.$

DE FIGURE QUELCONQUE 49

cos. 2ξ sin. 2P, cos. 2ξ sin. 2P + sin. 2ξ cos. 2P,  
 & au lieu de cos. 2ξ cos. 2P, cos. 2ξ cos. 2P - sin.  
 2ξ sin. 2P.

43. Donc faisant R=0, comme dans l'article 26;  
 & supposant  $\int G f f \sin. 2\xi = E$ , on aura

$$Ad\Pi + Bd\Pi \cos. 2P - Ed\Pi \sin. 2P - Bde \cos. \Pi \sin. 2P - Ede \cos. \Pi \cos. 2P = 0;$$

$$Bd\Pi \sin. 2P + Ed\Pi \cos. 2P - Ade \cos. \Pi + Bde \cos. \Pi \cos. 2P - Ede \cos. \Pi \sin. 2P = Nde \cos. \Pi;$$

$$\& (A-C)(dP + d\xi \sin. \Pi) = -Nde \sin. \Pi.$$

44. Donc on aura

$$d\xi = \frac{d\Pi(A + B \cos. 2P - E \sin. 2P)}{B \cos. \Pi \sin. 2P + E \cos. \Pi \cos. 2P};$$

$$d\Pi(B \sin. 2P + E \cos. 2P) = \left( \frac{A - B \cos. 2P + E \sin. 2P}{B \sin. 2P + E \cos. 2P} \right)$$

$$\times d\Pi(A + B \cos. 2P - E \sin. 2P) + Nde \cos. \Pi; \text{ ou}$$

$$d\Pi(BB + EE) = d\Pi(AA) + Nde \cos. \Pi (B \sin. 2P + E \cos. 2P).$$

$$\text{Donc } Nde = \frac{d\Pi(B^2 + E^2 - A^2)}{(B \sin. 2P + E \cos. 2P) \cos. \Pi}$$

45. Donc on aura enfin

$$M \left[ dP + \frac{d\Pi \sin. \Pi (A + B \cos. 2P - E \sin. 2P)}{B \cos. \Pi \sin. 2P + E \cos. \Pi \cos. 2P} \right] =$$

$$\frac{d\Pi \sin. \Pi (B^2 + E^2 - A^2)}{(B \sin. 2P + E \cos. 2P) \cos. \Pi}$$

46. Donc  $\frac{d\Pi \sin. \Pi}{\cos. \Pi}$  sera enfin égale à la fraction

$$\frac{BM(BdP \sin. 2P + EdP \cos. 2P)}{B^2 + E^2 - A^2 + AM + B \cos. 2P - E \sin. 2P}, \text{ équation dont}$$

## 50 DU MOUVEMENT D'UN CORPS

l'intégration est facile ; & d'où l'on tire aisément celle des autres , comme dans l'article 28 & les suivans. On trouvera aussi comme dans l'article 33 & les suivans ; la position du plan de projection qui convient à la supposition de  $R=0$ .

### §. I K.

*Du mouvement d'un Corps animé par des forces accélératrices ou retardatrices données ; & des cas où l'on peut déterminer ce mouvement.*

1. Nous avons donné dans les recherches précédentes la méthode de trouver le mouvement d'un corps de figure quelconque, lorsqu'il n'est sollicité par aucune force que son impulsion primitive ; nous allons donner maintenant en général & sous la forme la plus simple les équations pour le mouvement d'un corps de figure quelconque animé par des forces quelconques.

2. Pour parvenir à ces équations, on prendra d'abord les formules générales données dans nos Opusc. Tom. 1, page 83, & on y fera les substitutions suivantes

3. Puisque  $u d\alpha - \alpha du = \rho d\varpi - \varpi d\rho - d(\varpi\varpi + \rho\rho)$ , on aura  $u dd\alpha - \alpha ddu = d[\rho d\varpi - \varpi d\rho - d(\varpi\varpi + \rho\rho)]$ .

Or  $\rho d\varpi - \varpi d\rho = -\lambda f dP \cos. \Pi \cos. X - ff dP \sin. \Pi + ff d\Pi \cos. \Pi \cos. X \sin. X + f\lambda d\Pi \sin. \Pi \sin. X$  ;  
 &  $\varpi\varpi + \rho\rho = \lambda^2 \cos. \Pi^2 - 2f\lambda \cos. X \sin. \Pi \cos. \Pi + ff - f^2 \cos. X^2 \cos. \Pi^2$ .

DE FIGURE QUELCONQUE. 51

4. De même  $\pi d\zeta - \zeta d\pi = (\pi d\varpi - \varpi d\pi) \text{ cof. } e + (\rho d\pi - \pi d\rho) \text{ fin. } e - \pi \rho de \text{ cof. } e - \pi \varpi de \text{ fin. } e$ ;  
 &  $\pi du - u d\pi = (\pi d\varpi - \varpi d\pi) \text{ fin. } e - (\rho d\pi - \pi d\rho) \text{ cof. } e - \pi \rho de \text{ fin. } e + \pi \varpi de \text{ cof. } e$ .

5. Or en général si on a  
 $d\mu = d\nu \text{ cof. } e + dq \text{ fin. } e$   
 $d\gamma = d\nu \text{ fin. } e - dq \text{ cof. } e$ ;  
 on aura  $dd\mu \text{ cof. } e + dd\gamma \text{ fin. } e = dd\nu + dqde$ ;  
 &  $dd\mu \text{ fin. } e - dd\gamma \text{ cof. } e = -d\nu de + ddq$ .

6. Donc  $(\pi d d \zeta - \zeta d d \pi) \text{ cof. } e + (\pi d d u - u d d \pi) \text{ fin. } e = \pi d d \varpi - \varpi d d \pi - d(\pi \rho de) + (\rho d \pi - \pi d \rho) de - \varpi \pi de^2$ ;  
 &  $(\pi d d \zeta - \zeta d d \pi) \text{ fin. } e - (\pi d d u - u d d \pi) \text{ cof. } e = \rho d d \pi - \pi d d \rho - d(\pi \varpi de) - (\pi d \varpi - \varpi d \pi) de + \pi \rho de^2$ .

7. Or  $\pi d\varpi - \varpi d\pi = f\lambda dP \text{ fin. } \Pi \text{ cof. } X + ffdP \text{ cof. } \Pi - f\lambda d\Pi \text{ cof. } \Pi \text{ fin. } X + ffd\Pi \text{ fin. } \Pi \text{ cof. } X \text{ fin. } X$ ;

$\rho d\pi - \pi d\rho = \lambda^2 d\Pi + f^2 d\Pi \text{ cof. } X^2 - f\lambda dP \text{ fin. } X$ ;  
 $\pi \varpi = f\lambda \text{ fin. } \Pi \text{ fin. } X + ff \text{ cof. } \Pi \times \text{fin. } X \text{ cof. } X$ .  
 $\pi \rho = \lambda \lambda \text{ fin. } \Pi \text{ cof. } \Pi + f\lambda \text{ cof. } X (\text{cof. } \Pi^2 - \text{fin. } \Pi^2) - ff \text{ cof. } X^2 \text{ fin. } \Pi \text{ cof. } \Pi$ .

8. De plus, à cause de  $\zeta = \varpi \text{ cof. } e - \rho \text{ fin. } e$ , &  $u = \varpi \text{ fin. } e + \rho \text{ cof. } e$ ; on aura, en nommant  $G'$  chacune des petites particules du corps,  
 $-ddq(G' \zeta \text{ cof. } e) + ddx \cdot G' \pi \text{ cof. } e - ddq \cdot G' u \text{ fin. } e + dds \cdot G' \pi \text{ fin. } e = -ddq(G' \varpi) + (ddx \text{ cof. } e + dds \text{ fin. } e) G' \rho$ ;



## §2 DU MOUVEMENT D'UN CORPS

$$\&c - ddq G' z \sin. e + ddx G' \pi \sin. e + ddq G' \pi \cos. e - dds G' \pi \cos. e = ddq (G' r) + (ddx \sin. e - dds \cos. e) G' \pi.$$

9. On aura, par la même raison, en nommant  $\Pi'$  les forces qui agissent perpendiculairement au plan de projection, & parallèlement aux  $\pi$ ,  $Z'$  celles qui agissent parallèlement à la ligne des  $z$ , &  $V'$  celles qui agissent parallèlement à la ligne des  $u$ ;

$$\begin{aligned} fG' \Pi' z \cos. e - fG' Z' \pi \cos. e + fG' \Pi' u \sin. e - \\ fG' V' \pi \sin. e = fG' \Pi' \pi - fG' \pi (Z' \cos. e + V' \sin. e). \\ \&c fG' \Pi' z \sin. e - fG' Z' \pi \sin. e - fG' \Pi' \pi \cos. e + \\ fG' V' \pi \cos. e = f - G' \Pi' r + fG' \pi (V' \cos. e - Z' \sin. e). \end{aligned}$$

10. Pour que  $\cos. e$  &  $\sin. e$  disparaissent de ces dernières formules, il faut ou que  $Z' = 0$ , &  $V' = 0$ , ou que  $Z' = A\zeta \cos. e - Bv \sin. e$  &  $V' = A'z \sin. e + B'v \cos. e$ ,  $\zeta$  &  $v$  étant des quantités qui ne contiennent point  $e$ . En ce dernier cas, on aura  $Z' \cos. e + V' \sin. e = A\zeta$ ; &  $V' \cos. e - Z' \sin. e = Bv$ .

11. Appliquons maintenant ces formules à quelques exemples; nous ferons d'abord abstraction du mouvement du point  $C$ , qui est commun ou censé commun à tous les autres points du corps, & nous regarderons ce point comme en repos; mais pour envisager la question d'une manière plus générale, nous supposerons que ce point  $C$  ne soit pas, si l'on veut, le centre de gravité du corps. Prenons donc d'abord, pour y appliquer nos formules, le cas où il s'agit de trou-

**DE FIGURE QUELCONQUE. 93**

ver le mouvement d'un corps pesant qui pirouette par un de ses points  $C$  sur un plan horizontal ; on aura  $V=0, Z=0, fG' \Pi' = -Mp$ , en appellant  $M$  la masse du corps &  $p$  la pesanteur.

12. Supposons outre cela que le corps soit attaché par la pointe  $C$  sur le plan où il pirouette, on aura  $ddq=0, dd\alpha=0, dds=0$ ; ce qui simplifiera encore les équations.

13. On peut remarquer enfin que si la ligne menée par la pointe & le centre de gravité, est un des axes de rotation naturels du corps, on aura

$$fG' \lambda f \sin. X = 0, \text{ à cause de } fGf \sin. X = \alpha.$$

$$fG' \lambda f \cos. X \text{ sera } = 0 \text{ par la même raison.}$$

14. Dans la même hypothèse, on aura  $fG' \pi = 0$ , & par conséquent  $fG' \Pi' \pi$  ou  $f - Gp\pi = 0$ ;

$fG' p = fG' \lambda \cos. \Pi = \Lambda \cos. \Pi fG'$  ou  $\Lambda M \cos. \Pi$ , en nommant  $\Lambda$  la distance du point touchant au centre de gravité.

$$15. \text{ De même } fG' \pi = \Lambda \sin. \Pi fG' = \Lambda M \sin. \Pi.$$

16. Cela posé, on aura dans ce cas les équations suivantes d'après le second Mémoire de nos Opuscules, les forces  $\gamma$  &  $\phi$  étant ici égales à zero,

$$fG' (\mu dz - z du) = N dt,$$

$$f(G' \pi dd u - G' u dd \pi) + \frac{2 \alpha dt^2 \psi'}{p \theta^2} = 0;$$

$$f(G' \pi dd z - G' z dd \pi) + \frac{2 \alpha dt^2 \psi \mu'}{p \theta^2} = 0.$$

17. Or il est aisé de voir que  $\psi' = fG' \Pi' u$ ; &  $\psi \mu' = fG' \Pi' z$ .

54 DU MOUVEMENT D'UN CORPS

17. Donc, 1°.  $r d\omega - \omega dr - de (\omega\omega + rr) = N dt$ ; 2°.  $\pi d d\omega - \omega d d\pi - d(\pi r de) + (r d\pi - \pi dr) de - \pi\omega de^2 + \frac{2ad\epsilon^2}{p^3} \times - p f G' \omega = 0$ ; équation dans laquelle  $f G' \omega = 0$  (article 14); 3°.  $r d d\pi - \pi d d r - d(\omega\pi de) - (\pi d\omega - \omega d\pi) de + \pi r de^2 + \frac{2ad\epsilon^2}{p^3} \times - p f G' r = 0$ .

18. On trouvera donc (en faisant les substitutions & réductions indiquées ci-dessus)  $f - G' f f d P \sin. \Pi + \frac{f G' f f d \Pi \cos. \Pi}{2} \times \cos. 2 \xi \sin. 2 P - f d \epsilon (G' \lambda \lambda - \frac{G' f f}{2}) \cos. \Pi^2 + \frac{f G' f f d \epsilon \cos. \Pi^2 \cos. 2 \xi \cos. 2 P}{2} - f G' f f d \epsilon = N dt$ ;

$$d \left[ \frac{f G' f f d P \cos. \Pi + \frac{f G' f f d \Pi \sin. \Pi \cos. 2 \xi \sin. 2 P}{2}}{2} - f d \epsilon \left( G' \lambda \lambda - \frac{f f G'}{2} \right) \sin. \Pi \cos. \Pi + \frac{f G' f f d \epsilon \cos. \Pi \sin. \Pi \cos. 2 \xi \cos. 2 P}{2} \right] + f d \epsilon \left[ \left( G' \lambda \lambda + \frac{G' f f}{2} \right) d \Pi + \frac{f G' f f d \Pi \cos. 2 \xi \cos. 2 P}{2} \right] - \frac{f G' f f d \epsilon^2 \cos. \Pi \cos. 2 \xi \sin. 2 P}{2} = 0;$$

$$d \left[ \frac{f \left( G' \lambda \lambda + \frac{G' f f}{2} \right) d \Pi + \frac{f G' f f d \Pi \cos. 2 \xi \cos. 2 P}{2}}{2} - f d \epsilon \left[ \frac{f f G' d P \cos. \Pi + \frac{f f G' d \Pi \sin. \Pi \cos. 2 \xi \sin. 2 P}{2}}{2} \right] - d \epsilon^2 \left( \lambda \lambda G' - \frac{f f G'}{2} \right) \right]$$

DE FIGURE QUELCONQUE. 55

$$\sin. \Pi \cos. \Pi + \frac{\int G' ff d\epsilon^2 \sin. \Pi \cos. \Pi \cos. 2\xi \cos. 2P}{2} ] (\text{en supposant pour plus de simplicité } \frac{2a}{\theta^2} = 1) = d\epsilon^2 \times \int G' \Pi' p = -d\epsilon^2 \int G' p \lambda \cos. \Pi = -d\epsilon^2 \Lambda M \cos. \Pi.$$

19. Soit, pour simplifier les calculs,  $\int G' ff \cos. 2\xi = \sigma$ , on aura

$$-\int G' ff dP \sin. \Pi - \int d\epsilon (G' \lambda \lambda - \frac{G' ff}{2}) \cos. \Pi^2$$

$$-\int G' ff d\epsilon = N d\epsilon;$$

$$d[\int G' ff dP \cos. \Pi - \int d\epsilon (G' \lambda \lambda - \frac{G' ff}{2}) \sin. \Pi$$

$$\cos. \Pi] + \int d\epsilon (G' \lambda \lambda + \frac{G' ff}{2}) d\Pi = 0;$$

$$d[(\int G' \lambda \lambda + \frac{\int ff G'}{2}) d\Pi] - \int d\epsilon [G' ff dP \cos. \Pi]$$

$$- \int d\epsilon^2 (G' \lambda \lambda - \frac{\int ff G'}{2}) \sin. \Pi \cos. \Pi] = -$$

$$\Lambda M d\epsilon^2 \cos. \Pi.$$

20. Soit, pour simplifier encore les calculs,  $N=0$ ; (nous prouverons plus bas que sans le secours de cette supposition, on peut arriver à une solution générale);

soit aussi  $\int G' \lambda \lambda - \frac{\int ff G'}{2} = C, \int G' ff = A$ , on aura

$$d\epsilon = - \frac{A' dP \sin. \Pi}{C \cos. \Pi^2 + A};$$

$$d(A' dP \cos. \Pi + \frac{C A' dP \sin. \Pi^2 \cos. \Pi}{C \cos. \Pi^2 + A}) - (C + A) \times$$

$$\frac{d\Pi \cdot A' dP \sin. \Pi}{C \cos. \Pi^2 + A} = 0;$$

$$d[(C + A) d\Pi] + \frac{A' dP \sin. \Pi}{C \cos. \Pi^2 + A} \times (A' dP \cos. \Pi +$$

56 DU MOUVEMENT D'UN CORPS

$$\frac{CA dP \sin. \Pi \cos. \Pi}{C \cos. \Pi^2 + A'} = - \Lambda M dt^2 \cos. \Pi; \text{équations}$$

qui se réduisent à celles-ci;

$$d \left[ \frac{(A'C + A'A) dP \cos. \Pi}{C \cos. \Pi^2 + A'} \right] - \frac{A' dP d\Pi \sin. \Pi}{C \cos. \Pi^2 + A'} (C + A)$$

$$= 0;$$

$$d[(C+A)d\Pi] + \frac{A dP \sin. \Pi}{C \cos. \Pi^2 + A'} \times \frac{(CA + A'A) dP \cos. \Pi}{C \cos. \Pi^2 + A'}$$

$$= - \Lambda M dt^2 \cos. \Pi.$$

21. Soit  $dP = q dt$ , donc  $ddP = dq dt$ , & on aura  $d(q \cdot \Pi') - q d\Pi \cdot \Pi'' = 0$  (a); & (supposant  $\beta$  une constante) &  $dd\Pi + q^2 dt^2 \Pi''' = - \Lambda M dt^2 \Pi^{iv}$ ; la première équation donne  $q = A \Pi^v$ ; mettant dans la seconde cette valeur, & supposant  $dt = \sigma d\Pi$ , on

$$dd\Pi = - \frac{d\sigma d\Pi}{\sigma}, \text{ on aura } - \frac{\beta d\sigma}{\sigma} + \sigma^2 d\Pi \cdot \Pi^{iv}$$

$= 0$ , équation qu'on peut intégrer aisément.

22. Pour que la supposition de  $N = 0$  soit légitime, il suffit que  $N$  soit  $= 0$  au commencement du mouvement, lorsque  $t = 0$ , ce qui arrivera si en général,

$$\text{lorsque } t = 0, \text{ on a } d\epsilon = - \frac{A' dP \sin. \Pi}{C \cos. \Pi^2 + A'}$$

23. Au reste la supposition de  $N = 0$  n'est pas nécessaire, & on peut même résoudre le problème dans des cas bien plus généraux que celui de  $N =$  à une constante quelconque, comme nous allons le prouver.

24. En effet, supposons en général que les seconds

(e) Dans les calculs de cet article,  $\Pi'$ ,  $\Pi''$ ,  $\Pi'''$ , &c. sont des fonctions de  $\Pi$ .

membres

**DE FIGURE QUELCONQUE. 57.**

membres des équations de l'art. 19 soient  $Ndt$  pour la première,  $Qdt^2$  &  $Rdt^2$  pour les deux autres,  $N$ ,  $R$  &  $Q$  étant des fonctions quelconques de  $\Pi$ , on aura d'abord

$$dt = - \frac{A' dP \sin. \Pi + Ndt}{C \cos. \Pi^2 + A'} ;$$

$$d[ A' dP \cos. \Pi + (CA' dP \sin. \Pi^2 \cos. \Pi + CNdt \sin. \Pi \cos. \Pi) : (C \cos. \Pi^2 + A') ] - \frac{(C+A') dP \cdot A' d\Pi \sin. \Pi}{C \cos. \Pi^2 + A'} - \frac{(C+A') Ndt d\Pi}{C \cos. \Pi^2 + A'} = Q dt^2 ;$$

ou plus simplement

$$d \left[ \frac{(CA' + A'A') dP \cos. \Pi + CNdt \sin. \Pi \cos. \Pi}{C \cos. \Pi^2 + A'} \right] - \frac{(C+A')(A' d\Pi dP \sin. \Pi + Ndt d\Pi)}{C \cos. \Pi^2 + A'} = Q dt^2 .$$

$$\text{Enfin on aura } d[(C+A') d\Pi] + (A' dP \sin. \Pi + Ndt) \left[ \frac{(CA' + A'A') dP \cos. \Pi + CNdt \sin. \Pi \cos. \Pi}{(C \cos. \Pi^2 + A')^2} \right] = R dt^2 .$$

25. Supposant comme ci-dessus  $dP = qdt$ , & prenant encore  $\Pi'$ ,  $\Pi''$ , &c.  $\varpi'$ ,  $\varpi''$ ,  $\varpi'''$ , pour des fonctions de  $\Pi$ , on aura

$$d(q\Pi' + \varpi') - (q d\Pi \cdot \Pi'' + \varpi'' d\Pi) (C + A') = Q dt^2 ;$$

$$\& (C + A') dd\Pi + (q\Pi'' + \varpi''') dt^2 \times (q\Pi' + \varpi') = R dt^2 ;$$

La première équation intégrée donne  $q = \Pi'$ ; & fai-

### 38 DU MOUVEMENT D'UN CORPS

fant  $d\tau = \sigma d\Pi$ , on aura  $(C + A) \times -\frac{d\sigma}{\sigma} + \sigma' d\Pi \times \Pi^{\nu} = 0$ ; l'équation est donc intégrable dans tous les cas où  $N, Q, R$ , sont des fonctions quelconques de  $\Pi$ .

26. Or, pour que  $N$  soit une fonction de  $\Pi$  (qui devient ici une constante) il faut que  $\gamma \chi' - \phi \theta'$  soit nulle, & qu'on ait par conséquent  $\gamma \chi' - \phi \theta' = 0$ .

Pour que  $Q$  soit une fonction de  $\Pi$ , il faut que  $\psi \mu' \cos. e - \phi \zeta' \cos. e + \psi \nu' \sin. e - \gamma \xi' \sin. e = \Gamma'(\Pi)$ ,  $\Gamma'$  étant une fonction de  $\Pi$ .

Enfin, pour que  $R$  soit une fonction de  $\Pi$ , il faut que  $\psi \mu' \sin. e - \phi \zeta' \sin. e - \psi \nu' \cos. e + \gamma \xi' \cos. e = \Gamma''(\Pi)$ ,  $\Gamma''$  étant une autre fonction de  $\Pi$ .

27. Donc toutes les fois que les puissances  $\phi, \psi, \gamma$ , & les distances  $\nu', \mu', \chi', \xi', \theta'$  &  $\zeta'$  seront telles que l'on ait les conditions marquées par ces équations, on pourra trouver le mouvement du corps.

28. On peut encore remarquer que dans la figure 2, sur laquelle les formules sont calculées, on aura (page 78 du Tome premier de nos *Opuscules*)  $\nu' = \nu \cos. e + \mu \sin. e$ , &  $\mu' = \mu \cos. e - \nu \sin. e$ ; ainsi on pourra chasser  $\mu'$  &  $\nu'$  des équations précédentes qui seront alors  $\gamma \chi' - \phi \theta' = 0$ ;  $\psi \mu - \phi \zeta' \cos. e - \gamma \xi' \sin. e = \Gamma'(\Pi)$ ;  $-\psi \nu - \phi \zeta' \sin. e + \gamma \xi' \cos. e = \Gamma''(\Pi)$ .

29. De plus dans la figure 2, la force  $\psi$  parallèle à  $CE' =$  la force  $\Pi'$  parallèle aussi à  $CE'$ .

La force  $G$  donne parallèlement à  $CD$ , la force  $G \cos. e$ , dont la distance à  $CE'$  est  $\chi' = \frac{\lambda}{\cos. e}$ , & dont

**DE FIGURE QUELCONQUE. 59**

la distance au plan  $BCD$  où  $\xi' = \xi$ .

La même force  $G$  donne parallèlement à  $CB$  la force  $-G \sin. e$ , dont la distance à  $CE'$  est  $= 0$ , & dont la distance au plan  $BCD = \xi'$  ou  $\xi$ .

La force  $F$  donne parallèlement à  $CB$  la force  $F \cos. e$ ; dont la distance à  $CE'$  est  $\theta' = \frac{\theta}{\cos. e}$ , & dont la distance au plan  $BCD = \zeta' = \zeta$ .

La même force  $F$  donne parallèlement à  $CD$  la force  $+F \sin. e$  dont la distance à  $CE'$  est  $= 0$ , & la distance au plan  $BCD = \zeta' = \zeta$ .

30. Donc on aura  $\gamma = G \cos. e + F \sin. e$ , &  $\gamma \chi' =$

$$G \cos. e \times \frac{\chi}{\cos. e} - F \sin. e \times 0 = G \chi.$$

De même  $\phi = F \cos. e - G \sin. e$ ; &  $\phi \theta' = F \cos. e \times \frac{\theta}{\cos. e} + G \sin. e \times 0 = F \theta$ .

Donc  $\gamma \chi' - \phi \theta' = G \chi - F \theta = 0$ .

31. On aura de même  $\psi' - \gamma \xi' = \Pi' (v \cos. e + \mu \sin. e) - G \xi \cos. e - F \zeta \sin. e$ .

$$\psi \mu' - \phi \zeta' = \Pi' (\mu \cos. e - v \sin. e) - F \zeta \cos. e + G \xi \sin. e;$$

Donc  $(\psi \mu' - \phi \zeta') \cos. e + (\psi' - \gamma \xi') \sin. e = \Pi' \mu - F \zeta$ ;  
&  $(\psi \mu' - \phi \zeta') \sin. e - (\psi' - \gamma \xi') \cos. e = -\Pi' v + G \xi$ .

32. D'où il est aisé de conclure que si un corps de figure quelconque, dans lequel  $\iint G' \cos. 2\xi = 0$ , est animé par trois puissances, l'une  $= \Pi'$ , perpendiculaire au plan de projection, les deux autres  $F$ ,  $G$  placées dans des plans parallèles à ce plan de pro-



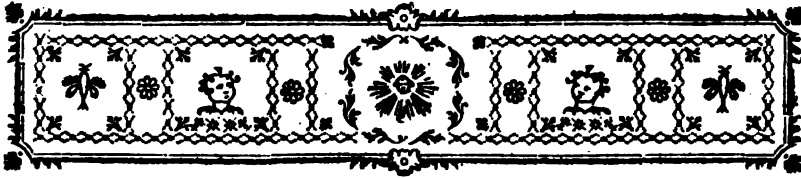
60 *DU MOUVEMENT D'UN CORPS, &c.*

jection, & perpendiculaires entr'eux & au plan de projection, lesquelles forces  $\Pi'$ ,  $F$ ,  $G$  ne dépendent de  $e$ , ni de  $P$ , ni pour la quantité ni pour la direction, on aura le mouvement de ce corps, si  $G\chi - F\theta = 0$ .

33. En effet, les deux autres quantités  $\Pi'\mu - F\zeta$ ,  $G\xi - \Pi'$ , seront alors ou constantes ou des fonctions de  $\Pi$ . Par conséquent les deux quantités  $(\psi\mu' - \phi\zeta')$   $\cos. e + (\psi\Pi' - \gamma\xi')$   $\sin. e$  &  $(\psi\mu' - \phi\zeta')$   $\sin. e - (\psi\Pi' - \gamma\xi')$   $\cos. e$ , qui leur sont égales par l'article 31, seront aussi ou des constantes, ou des fonctions de  $\Pi$ . Donc, en employant la méthode indiquée ci-dessus, (articles 25 & 26) on pourra dans ce cas trouver le mouvement du corps; & la supposition que  $C$  soit le centre de gravité simplifiera les équations. Quant au mouvement que doit avoir ce centre, (s'il doit en avoir un) on le trouvera aisément dès que le reste du problème sera résolu, puisque ce mouvement sera le même, par les principes de Dynamique, que si les forces accélératrices ou retardatrices agissoient sur la masse du corps, réunie à son centre de gravité.

34. On trouvera par les mêmes principes le mouvement d'un corps qui pirouette sur un de ses points  $C$ , ce point  $C$  étant-lui-même supposé en mouvement. Nous donnerons dans un autre lieu le résultat de nos recherches sur ce sujet.

*Fin du vingt-deuxième Mémoire.*



## VINGT-TROIS<sup>ME</sup> MÉMOIRE.

*Extrait de plusieurs Lettres de l'Auteur sur différens sujets, écrites dans le courant de l'année 1767.*

### *I. Sur la solution d'un Problème.*

**V**ous aurez pu voir dans le Journal Encyclopédique de Novembre 1766, premier volume, page 125, ma réponse au Pere Riccati, Jésuite, qui semble insinuer dans ses *Opuscules*, que je lui suis redevable de la solution d'un problème de calcul intégral, imprimée dans le Tome IV des Mémoires de Berlin, page 275, dans un temps où je ne connoissois pas même le nom de cet Auteur. Je me suis rappelé, depuis ma réponse, que j'avois communiqué cette solution, dès 1740, à l'Académie des Sciences de Paris, dont je n'étois pas encore; c'est-à-dire, que je connoissois la méthode dont il s'agit, sept ans avant que le Pere Riccati songeât à la donner au Public; ce qui m'en assure, ce, me sem-

ble, la paisible possession. Comme ce fait intéresse un peu les Mémoires de l'Académie de Berlin, j'ai cru ne devoir pas le passer sous silence.

### II. *Sur un Paradoxe géométrique.*

1. Voici une espèce de paradoxe géométrique qui m'a paru digne de vous être communiqué.

Soit  $\frac{1}{x^2}$  la force qui pousse un corps en ligne droite vers un centre,  $u$  la vitesse du corps à la distance  $x$ , &  $a$  la distance d'où le corps part, on aura  $u^2 = 2 \int - \frac{dx}{x^2} = 2 \left( \frac{1}{x} - \frac{1}{a} \right)$  &  $u = \sqrt{\frac{2}{x} - \frac{2}{a}}$ ; laquelle expression devient imaginaire quand  $x$  est négative; vous savez les conclusions singulieres qu'un grand Géometre a tirées de-là, & auxquelles j'ai répondu dans le Tome premier de mes Opuscules, page 221. Mais voici quelque chose de plus singulier, c'est que l'expression de  $u$  devient imaginaire,  $x$  étant négatif, même quand on suppose qu'au-delà du centre, la force centripete devienne centrifuge: c'est-à-dire, que la force soit toujours dirigée dans le même sens des deux côtés du centre, mais toujours proportionnelle à  $\frac{1}{x^2}$ ; ce qui paroît assez paradoxe; & ce paradoxe subsiste en faisant commencer les  $x$  au point de départ, au lieu de les faire commencer au centre; car on a de même  $u du = \frac{dx}{(a-x)^2}$  ou  $uu = \frac{2}{a-x} - \frac{2}{a}$ ; & si  $x$  est  $> a$ ,

la valeur de  $u$  devient imaginaire. Cependant la valeur de  $udu$  est toujours positive, lorsque  $x$  est  $> a$ , comme elle le doit être dans le cas dont il s'agit; car si on suppose que lorsque  $x > a$ , la force devienne centrifuge de centripete qu'elle étoit, la vitesse, qui est infinie au centre, doit ensuite augmenter encore, lorsque le mobile a passé le centre, puisque le corps reçoit de nouveaux coups dans le même sens qu'auparavant. L'expression de la vitesse, pour être conforme à la vérité, devrait donc contenir une quantité qui demeurât infinie quand  $x$  est  $> a$ ; ainsi le calcul est ici d'autant plus en défaut que l'expression  $\frac{1}{x^2}$  de la force est exacte de l'un & de l'autre côté du centre, parce que la direction de la force est toujours la même. De plus la quantité  $\frac{dx}{(a-x)}$  est l'élément de l'aire d'une hyperbole cubique  $BNQ M$  qui a la forme représentée par la Fig. 3; en sorte que prenant  $AO > AC$ , l'aire  $AOMQB$  est infinie &  $>$  que l'aire infinie  $ACQB$ , comme cela doit être. Voilà donc encore ici le calcul en défaut; car soit  $z$  l'aire qui répond à l'abscisse  $x$ , cette aire se trouve  $\frac{1}{a-x} - \frac{1}{a}$ , qui est finie & négative quand  $x > a$ , quoiqu'assurément l'aire soit infinie & positive.

2. Si la force étoit toujours dirigée dans le même sens, & proportionnelle à  $x^m$ ,  $m$  étant un nombre pair positif, on auroit  $uu = \frac{2}{m+1} (a^{m+1} - x^{m+1})$ , & en faisant  $x$

64 SUR DIFFERENS SUJETS.

négative,  $u$  demeure réelle & telle qu'elle doit être; au lieu que son expression seroit fautive, quoique non imaginaire, si la force  $x^m$  avoit des directions contraires des deux côtés du centre. Ce n'est donc que lorsque  $m + 1$  est négatif (en supposant la force  $x^m$  toujours de la même direction) que la géométrie se trouve en défaut, soit pour la valeur de la vitesse, soit pour la mesure des aires hyperboliques qui la représentent. Il me semble que les Géometres n'avoient point encore remarqué ce paradoxe, d'une quantité dont l'expression devient fautive en certains cas, après qu'elle a passé par l'infini, si après ce passage elle ne devient point négative.

3. J'avouerai à cette occasion que je n'ai jamais été satisfait de la manière dont M. Newton envisage, dans la section VII du Liv. I de ses *Principes*, le mouvement rectiligne d'un corps qui tend vers un centre, sur-tout dans l'hypothèse d'une force en raison inverse du carré des distances; il représente ce mouvement par celui du même corps dans une section conique dont un des axes seroit  $= 0$ , ce qui ne me paroît nullement exact. Car si ce dernier mouvement pouvoit représenter le mouvement rectiligne, supposons la force proportionnelle à  $\frac{1}{x^2}$ ; le foyer & le sommet de la section conique, réduite (hyp.) à une ligne droite, se confondroient avec le centre de tendance; & comme le corps qui décrit une section conique, après avoir descendu vers le foyer, s'en éloigne ensuite en remontant, de même dans l'hypothèse

pothèse de M. Newton, le corps arrivé au centre de-  
 vroit remonter au lieu de passer outre, comme il y  
 passe évidemment; on ne peut donc regarder avec M.  
 Newton le mouvement du corps dont il s'agit, comme  
 s'il se faisoit dans une section conique réduite à une  
 ligne droite par l'anéantissement d'un de ses axes.

III. *Sur un autre paradoxe.*

1. Voici encore une autre espèce de paradoxe dont  
 j'ai déjà fait mention dans le troisième volume des Mé-  
 moires de Berlin, année 1747, sans y trouver de so-  
 lution dont j'aye été pleinement satisfait. Soit (Figure

4.)  $PM=y, AP=x; dy = dx \sqrt{(1-x)^{-\frac{2}{3}} - 1}$ ,  
 (Mém. Berl. 1747, page 241.);  $AC=1$ ; l'élément de

l'arc  $AM$  est  $dx \sqrt{(1-x)^{-\frac{2}{3}}}$ , dont l'intégrale est

$\int dx (1-x)^{-\frac{1}{3}}$ ; ou  $-\frac{3}{2}(1-x)^{\frac{2}{3}} + \frac{3}{2}$ ; ou, en fai-

sant  $1-x=z=CP, \frac{3}{2}(1-CP^{\frac{2}{3}})$ . Si  $CP=0$ , on  
 a  $AR = \frac{3}{2}$ ; si  $CP$  est négatif, on aura la valeur de

$ARr = \frac{3}{2}(1 - (-CP^{\frac{2}{3}}))$  qui, à cause de  $(-CP)^2 =$

$CP^2$ , est la même chose que  $\frac{3}{2}(1-CP^{\frac{2}{3}})$ ; ce qui ne  
 doit pourtant pas être, puisque  $ARr$  est  $> AM$ , en  
 supposant  $Cp = CP$ . Voilà donc encore ici le calcul en  
 défaut; d'autant que, pour satisfaire pleinement à l'équa-

tion  $dy = dx \sqrt{(1-x)^{-\frac{2}{3}} - 1}$ , en prenant le radi-  
*Opusc. Math. Tom. IV.* I

66 SUR DIFFÉRENS SUJETS.

cal positif, il faut supposer que la tranche qui continue après le point  $R$ , soit, non pas  $RO$ , (Fig. 5.) mais  $RK$  égale & semblable à  $RO$ .

Au reste, ceci peut servir en quelque manière à répondre au paradoxe mentionné dans les Mémoires de Berlin de 1747, savoir que la courbe  $ARTO$  est rectifiable, quoiqu'en apparence elle n'ait point d'autres branches que  $ARTO$ ; car on voit qu'elle en a réellement d'autres: il paroît même qu'il faut prendre, pour représenter la courbe continue,  $ARK$  & non  $ARO$ , par la raison que dans l'équation de la trochoïde, savoir  $dy = \frac{adx}{\sqrt{2ax - xx}}$ , il faut toujours prendre  $\sqrt{2ax - xx}$  du même signe; de même il paroît qu'il faut prendre toujours ici  $\sqrt{(1-x)^{-\frac{2}{3}} - 1}$  du même signe, c'est-à-dire; avec le signe +.

2. Mais il reste toujours ici une difficulté à résoudre: Car l'arc de la cycloïde qui répond à une abscisse  $x$ , le diamètre étant  $2a$ , est  $= 2\sqrt{2ax}$ ; & à une même  $x$ , il répond à une infinité d'autres arcs  $= 2m. 4a \pm 2\sqrt{ax}$ , ( $m$  étant un nombre quelconque entier positif, en y comprenant zero) ou même  $- 2m. 4a \pm 2\sqrt{2ax}$ . Ainsi l'arc de la cycloïde est rectifiable, quoiqu'à une même abscisse  $x$  il réponde une infinité d'arcs. La réponse que j'ai donnée à cette difficulté dans les Mém. de Berl. de 1747, pag. 243, ne me paroît pas lever suffisamment tous les doutes; & j'avoue que j'ai peine à

me rendre sans scrupule aux raisonnemens de M. Newton, (Liv. I des *Principes*, sect. VI, lem. 28) pour prouver l'impossibilité de la quadrature ou de la rectification indéfinie du cercle, lorsque je vois que des raisonnemens semblables, appliqués à la rectification de la cycloïde, conduiroient à une conclusion fausse. Il n'y a, ce me semble, de différence ici, qu'en ce que le cercle est une courbe rentrante, & que la cycloïde ne l'est pas; mais je ne vois rien dans le raisonnement de M. Newton qui puisse être changé par cette disparité; d'autant plus que la cycloïde, si elle n'est pas une courbe rentrante comme le cercle, est du moins une courbe continue, & dont les branches ne sont point séparées: en un mot, le raisonnement de M. Newton me paroît porter uniquement sur cette supposition, que dans le cercle il répond une infinité d'arcs à une même abscisse, d'où il conclut que l'équation entre l'arc & l'abscisse doit être d'un degré infini, & par conséquent l'arc irrectifiable algébriquement; or, en appliquant ce raisonnement à la cycloïde, j'en conclusai que l'équation entre l'abscisse  $x$  & l'arc correspondant, doit être aussi d'un degré aussi infini, & par conséquent l'arc irrectifiable algébriquement; ce qui est faux.

3. D'ailleurs soit  $dy = Xdx$ , l'équation de l'arc ou de l'aire d'une courbe ovale, répondant à l'abscisse  $x$ . L'intégrale est  $y = a + \int Xdx$ ,  $a$  étant une constante variable pour chaque révolution, & qui peut avoir une infinité de valeurs; pourquoi donc ne diroit-on pas que



l'équation  $y = a + \int X dx$  renferme réellement l'infinité de valeurs que doit avoir  $y$ ; ce qui n'empêche point que  $\int X dx$  ne puisse être une quantité algébrique? C'est ce qui arrive en effet dans la cycloïde, ou l'équation qui exprime l'arc  $y$  est.  $= A \pm 2\sqrt{2ax}$ ,  $A$  étant une constante qui varie, à mesure qu'on prolonge la cycloïde de côté ou d'autre. Il me semble que ces réflexions peuvent mériter l'attention des Géomètres, & les engager à chercher une démonstration plus rigoureuse de l'impossibilité de la quadrature & de la rectification indéfinie des courbes ovales.

*IV. Sur la chaleur communiquée par un globe ardent.*

1. M. Newton, dans son Livre des *Principes*, édition de 1713, page 466 & suivantes, nous a donné un calcul sur la chaleur que la Comète de 1680 a dû éprouver dans son périhélie. Parmi plusieurs suppositions sur lesquelles ce calcul est appuyé, & que M. de Buffon a savamment discutées dans un Mémoire qu'il a lu à l'Académie des Sciences de Paris au mois de Mars 1767, il en est une qui mérite d'être soumise à l'examen de la Géométrie : c'est l'hypothèse d'où part ce grand Géometre, qu'un point ou corpuscule échauffé par un globe, en reçoit une chaleur réciproquement proportionnelle au quarré de la distance de ce corpuscule au centre du globe. Le calcul fait voir à la vérité que cette proposition est vraie dans l'hypothèse de l'attraction, parce que les attractions latérales, perpen-

diculaires à l'axe, détruisent réciproquement leur effet; & que tout se réduit à une seule force, dont la direction passe par le centre du globe; mais il n'en est pas de même de l'action produite par la chaleur; il n'y a pour lors aucune décomposition à faire, & les forces qui agiroient en ce cas, même en sens contraires, doivent s'ajouter au lieu de se détruire. En voici le calcul qui pourra être de quelque utilité.

2. Soit un globe dont le rayon =  $r$ , & soit un point placé à la distance  $\delta$  du centre de ce globe, &  $x$  les abscisses prises depuis le centre; on aura, en nommant  $2n$  le rapport de la circonférence au rayon,  $\frac{-2nr dx}{\delta\delta - 2\delta x + rr}$  pour l'action totale qu'une petite zone circulaire de la surface du globe exerce sur le point dont il s'agit, non dans la direction de la ligne qui joint ce point avec le centre du globe (comme lorsqu'il s'agit de l'attraction) mais dans la direction de chaque ligne qui va de ce point aux différens points de la zone. Cette remarque supposée, on trouve aisément que l'intégrale de la quantité différentielle est  $\frac{nr}{\delta} \log. \left( \frac{\delta\delta + rr}{2\delta} - x \right) - \frac{nr}{\delta} \log. \left( \frac{\delta\delta + rr}{2\delta} - r \right)$ ; d'où il s'ensuit, en faisant  $x = -r$ , que l'intégrale totale est  $\frac{nr}{\delta} \log. \left( \frac{\delta+r}{\delta-r} \right)^2$  ou  $\frac{2nr}{\delta} \times \log. \left( \frac{\delta+r}{\delta-r} \right)$ .

3. Maintenant, si on multiplie cette quantité par  $\delta r$ ;

70 SUR DIFFERENS SUJETS.

pour avoir la différentielle de l'action du globe ; on aura  $\frac{2nrdr}{\delta} \times \log. \frac{\delta+r}{\delta-r}$  ou  $\frac{2nrdr}{\delta} \left( \int \frac{dr}{\delta+r} + \int \frac{dr}{\delta-r} \right)$  donc l'intégrale est  $\frac{nrr}{\delta} \left( \int \frac{dr}{\delta+r} + \int \frac{dr}{\delta-r} \right) - \int \frac{nrrdr}{\delta(\delta+r)} - \int \frac{nrrdr}{\delta(\delta-r)} + C = \frac{nrr}{\delta} \log. \frac{\delta+r}{\delta-r} + 2nr - n\delta \log. \frac{\delta+r}{\delta-r} + C$  ; où l'on voit que la constante  $C=0$ , parce que  $r=0$  donne l'intégrale  $=0$ .

4. Si le point échauffé est fort près du globe, enforte que  $\delta = r + a$ ,  $a$  étant une quantité fort petite ; on aura la quantité ci-dessus, égale à très-peu près à  $-2na \log. \frac{2r}{a} + 2nr = 2na \log. \frac{a}{2r} + 2nr$ . Or il est aisé de voir que lorsque  $a$  est infiniment petite, la quantité  $2na \log. \frac{a}{2r}$ , ou ce qui revient au même (en faisant abstraction du signe)  $2na \log. \frac{2r}{a}$ , est aussi infini-

ment petite ; car la construction de la logarithmique, qui est toute convexe vers son axe, sans avoir d'autres asymptotes que cet axe même, & qui en s'éloignant de son axe, lui devient toujours de plus en plus perpendiculaire, cette construction, dis-je, fait connoître facilement que le rapport d'un nombre quelconque  $x$  à son logarithme est exprimé, depuis le point où  $x=1$ , par une fraction croissante à l'infini, & par conséquent le rapport du logarithme au nombre, par une fraction décroissante

à l'infini. Donc lorsque  $\frac{2r}{a}$  est infini, le rapport de  $\log. \frac{2r}{a}$  à  $\frac{2r}{a}$ , c'est-à-dire,  $\frac{a}{2r} \log. \frac{2r}{a}$  est infiniment petit. Donc  $2na \log. \frac{2r}{a}$  ou  $4nr \times \frac{a}{2r} \log. \frac{2r}{a}$  aussi infiniment petit.

5. Donc en ce cas la quantité ci-dessus se réduit à  $2nr$ ; quantité plus grande (comme en effet elle le doit être) que la force  $\frac{4nr}{3}$ , qu'on trouve dans l'hypothèse de l'attraction.

6. Si on suppose que le point ne soit échauffé que par la seule surface du globe, on aura (art. 2.)  $\frac{2nr}{\delta} \log. \left( \frac{\delta+r}{\delta-r} \right)$  pour l'expression de la chaleur qu'il reçoit; & si  $\delta = r+a$ ,  $a$  étant une quantité fort petite, cette expression devient une quantité considérable, & infinie si  $a$  est infiniment petite.

7. Si on suppose encore que le point ne soit échauffé que par la partie de la surface du globe qui peut lui envoyer des rayons, c'est-à-dire, par la partie de la surface comprise entre les tangentes menées de ce point à la surface du globe, on trouvera que cette partie de la surface a pour abscisse  $x = \frac{rr}{\delta}$ ; & la chaleur reçue fera  $\frac{nr}{\delta} \log. \left( \frac{\delta\delta - rr}{(\delta-r)^2} \right)$ . Dans ce cas si  $\delta = r+a$ ,  $a$  étant très-petite, on aura pour l'expression

de la chaleur  $\frac{nr}{\delta} \log. \frac{2r}{a}$ , c'est-à-dire, une quantité infinie.

8. Il est à remarquer que cette dernière expression  $\frac{nr}{\delta} \log. \frac{\delta^2 - rr}{(\delta - r)^2}$  revient à la moitié exacte de la précédente  $\frac{nr}{\delta} \log. \frac{\delta + r}{\delta - r}$ , où l'on supposoit que le point fût échauffé par toute la surface; d'où il s'ensuit que la chaleur communiquée au point échauffé, par la partie de la surface qui peut lui envoyer directement des rayons; est la moitié de celle qu'il peut recevoir de la surface entière.

9. Maintenant, si le point échauffé étoit un globe ou une surface sphérique, & qu'on nommât  $r$  le rayon de cette surface,  $\Delta$  la distance des deux centres,  $\xi$  les abscisses prises depuis le centre dans le globe échauffé, on auroit (article 7.) la chaleur d'une petite zone circulaire de la surface échauffée  $= -2nr d\xi \times \frac{nr}{\delta} \log. \frac{\delta + r}{\delta - r}$ ; or il est aisé de voir que  $\delta^2 = \Delta^2 - 2\Delta\xi + rr$ , d'où  $\xi = \frac{\Delta^2 + r\xi - \delta^2}{2\Delta}$ , & par conséquent  $-2nr d\xi \times \frac{nr}{\delta} \log. \left( \frac{\delta + r}{\delta - r} \right) = \frac{2n^2 r d\delta}{2\Delta} \times r \times \log. \left( \frac{\delta + r}{\delta - r} \right)$ , dont l'intégrale est  $\frac{n^2 r \xi}{\Delta} \left[ \delta \log. \frac{\delta + r}{\delta - r} + \int \frac{\delta d\delta}{\delta + r} + \int \frac{\delta d\delta}{\delta - r} \right] = \frac{n^2 r \xi}{\Delta} \left[ \delta \log. \frac{\delta + r}{\delta - r} + \int \frac{r d\delta}{\delta + r} + \int \frac{r d\delta}{\delta - r} \right] = \frac{n^2 r \xi}{\Delta} \left[ (\delta + r) \log. (\delta + r) + (r - \delta) \right]$

$(r - \delta) \log. (\delta - r)$ ]. Cette intégrale doit être = 0 lorsque  $\delta = \Delta - p$ ; ainsi pour la rendre complete, on écrira  $\frac{n^2 r \rho}{\Delta} [(\delta + r) \log. (\delta + r) - (\Delta + r - p) \log. (\Delta + r - p) + (r - \delta) \log. (\delta - r) - (r - \Delta + p) \log. (\Delta - p - r)]$ .

10. Si on suppose qu'il n'y ait d'échauffé pendant un instant que la partie de la surface qui peut recevoir des rayons directs du globe échauffant, il est évident que la plus grande valeur de  $\delta$  est en ce cas  $\sqrt{(\Delta \Delta - p p)}$ ; & il faudra substituer cette valeur dans l'expression précédente.

11. Telles sont à peu-près les vûes & les formules générales que la Géométrie peut fournir à la Physique pour déterminer la chaleur qu'un globe enflammé doit communiquer à des corps qui sont exposés à son action; le reste dépend absolument de l'observation & de l'expérience. M. de Buffon a communiqué à l'Académie d'excellentes recherches sur ce sujet, dans le Mémoire que nous avons déjà cité.

#### V. Sur le calcul des probabilités.

1. Je suis bien flatté que mes doutes sur le calcul des probabilités, exposés dans le second volume de mes *Opuscules*, & tout récemment dans le cinquième volume de mes *Mélanges de Philosophie*, vous aient paru dignes de quelque attention; plus je pense à cette matière, & plus je me persuade, qu'il y a des cas où

K

*Opusc. Math Tom. IV.*

74 SUR DIFFERENS SUJETS.

la théorie ordinaire est absolument en défaut, & qu'on ne peut résoudre que par des moyens semblables à ceux que j'ai proposés. Prenons pour exemple le jeu de croix & de pile que j'ai cité, & qui a tant embarrassé les Géometres, comme on le peut voir dans le Tome V des Mémoires de Petersbourg; suivant la théorie ordinaire, la somme espérée à chaque coup, dont le rang est  $n$ , est égal à  $2^{n-1}$ , & la probabilité de gagner est  $\frac{1}{2^n}$ ; d'où il suit que l'espérance à chaque coup (suivant la théorie ordinaire) est  $\frac{1}{2}$ , qu'ainsi l'espérance totale est infinie, & que par conséquent la mise devrait être infinie, ce qui est absurde. Mais si au lieu de supposer la probabilité de gagner =  $\frac{1}{2^n}$ , on la suppose, par exemple,  $\frac{1}{2^n(1+cn)}$ ,  $c$  étant un nombre constant pris à volonté; faisons (Figure 6.)  $CA = r \left(\frac{1}{c}\right)$ ; & ayant décrit du rayon  $CA$  le quart de cercle  $AeG$  dont la tangente indéfinie soit  $AF$ , prenons  $AE = n$ ,  $AF = n + 1$ ; nous trouverons aisément que  $\frac{1}{1+cn}$ , est = au produit du sinus de l'arc  $ef$  par  $\frac{CF}{CE}$ , ce produit étant divisé par la constante  $EF = 1$ ; or de-là il est aisé de voir que la somme de ces produits ne sera infinie que dans le cas où le rayon  $CA = \infty$ , c'est-à-dire où  $c = 0$ ; & qu'elle sera d'autant plus petite

que  $C$  fera plus grande : enforte que si  $C$  par exemple , étoit  $= 1$  , & par conséquent  $EF = CA$  , la somme cherchée seroit à très-peu près égale à  $\frac{1}{2} \times \frac{AG}{CA} = \frac{1}{2} \times \frac{90^\circ}{57^\circ. 17' 44''}$  à très-peu près ; si  $C = \frac{1}{16}$  , la somme deviendroit environ quadruple , octuple si  $C$  étoit  $= \frac{1}{64}$  . Je m'en tiendrois assez à cette dernière supposition ; car alors la somme espérée , & par conséquent celle qu'il faudroit mettre au jeu , seroit de six à sept écus , & c'est , je crois , tout ce qu'on pourroit risquer raisonnablement .

2. Veur-on une hypothèse encore plus simple ? Il n'y a qu'à supposer que la probabilité au lieu d'être  $\frac{1}{2^n}$  est  $= \frac{1}{2^{n+a}}$  ,  $a$  étant un nombre tel qu'on voudra ; la somme espérée sera représentée par  $\frac{1}{2}$  multiplié par la somme d'une progression géométrique décroissante , dont le premier terme est  $\frac{1}{2^a}$  ( $n$  étant  $= 1$ ) & dont la somme sera égale au carré de  $\frac{1}{2^a}$  divisé par  $\frac{1}{2^a} - \frac{1}{2^{2a}}$  ; c'est-à-dire , égale à  $\frac{1}{2^a}$  divisé par  $1 - \frac{1}{2^a}$  ; d'où l'on pourra tirer aisément la valeur de  $a$  ; supposons , par exemple , que la plus grande somme qu'on puisse sacrifier , soit dix écus , on aura  $10 = \frac{1}{2^{1+a}} : (1 - \frac{1}{2^a})$  ; d'où

K ij



l'on tire  $\frac{1}{2^n} = \frac{20}{11}$  &  $a = \frac{\log. \frac{11}{20}}{\log. 2} =$  à très-peu près  $\frac{27}{300}$  ou  $\frac{7}{100}$ .

3. Si on vouloit exprimer la probabilité par une formule qui devint  $= 0$  quand  $n$  seroit  $=$  à un certain nombre, ou plus grand, il faudroit prendre, par exemple, au lieu de  $\frac{1}{2^n}$ ,  $\frac{1}{2^n (1 + \frac{B}{\sqrt{K-n^2}})}$ ,  $q$  étant un nom-

bre quelconque positif, ou  $\frac{1}{2^n (1 + \frac{B}{(K-n)\frac{q}{2}})}$ ,  $q$  étant un

nombre entier impair. Nous mettons le nombre pair  $2$  au dénominateur de l'exposant, afin que quand on est arrivé au nombre  $n$  qui donne la probabilité égale à zero, on ne trouve pas la probabilité négative, en faisant  $n$  plus grand que ce nombre, ce qui seroit choquant; car la probabilité ne sauroit jamais être au-dessous de zero. Il est vrai qu'en faisant  $n$  plus grand que le nombre dont il s'agit, elle devient imaginaire; mais cet inconvénient me paroît moindre que celui de devenir négative; & d'ailleurs il est impossible, (par l'imperfection des expressions algébriques) d'exprimer autrement que nous ne venons de faire, une quantité qui devient  $= 0$  à un certain terme, & qui passé ce terme, ne redevient point réelle.

4. Je ne fais ce que vous penserez de cette solution du problème proposé dans le Tome V des Mémoires de

Petersbourg ; mais je crois du moins que vous la trouverez plus simple , plus naturelle & plus directe que les solutions du même problème , proposées dans ces Mémoires , & qui roulent toutes sur des considérations étrangères à la question , sur l'état & la fortune des Joueurs. Aussi ces solutions se contredisent & se détruisent les unes les autres.

5. Pour faire sentir , par un exemple très-simple , le peu d'utilité de ces considérations dans la solution qu'on cherche , supposons que Pierre joue avec Paul à croix ou pile , en un seul coup , & qu'il doit donner un écu à Paul , si c'est *pile* qui vient ; il est certain , ( personne du moins n'en disconvient ) que Paul doit donner un demi-écu à Pierre pour son enjeu. Cependant il n'est pas moins certain que Paul , en donnant ce demi-écu , risquera d'autant plus qu'il sera plus pauvre ; & que s'il n'avoit , par exemple , que ce demi-écu pour toute possession , son risque seroit même infini. Donc ; puisque dans la solution de cette question si simple , on n'a aucun égard à la fortune & à l'état de Pierre , parce qu'on envisage la question mathématiquement ; il est certain qu'on ne doit non plus avoir aucun égard à la fortune de Pierre dans la solution du problème des Mémoires de Petersbourg. Ce n'est pas que je ne croye très-raisonnable d'avoir égard à la fortune des Joueurs dans la solution de ces sortes de problèmes ; je suis même persuadé que les Mathématiciens ont trop négligé cet objet ; mais je dis que la solution mathématique

78 SUR DIFFERENS SUJETS.

de la question proposée doit être indépendante de cette considération.

6. J'oublie de vous dire ( car je vous fait part de mes idées sur cette matiere à mesure qu'elles me viennent ou reviennent à l'esprit ) qu'au lieu de supposer la probabilité  $\frac{1}{2^{n+1}}$  dans le problème de Petersbourg , il seroit peut-être encore plus exact de la supposer  $= \frac{1}{2^{n+1}(n+1)}$ . Par ce moyen , au premier coup où il est également probable qu'on amenera *croix* ou *pile* , la probabilité ( en faisant  $n = 1$  ) sera exactement  $\frac{1}{2}$  , comme elle le doit être au premier coup ; & l'espérance d'un des Joueurs , qui doit être égale à sa mise , seroit  $\frac{1}{2} \times 1$  divisé par  $1 - \frac{1}{2}$  ; onforte que si , par exemple , la mise la plus grande est supposée dix écus comme ci-dessus , on aura  $\frac{1}{2} = \frac{10}{20}$  , &  $a = \frac{\log. 20}{\log. 2}$  = à très-peu près  $\frac{23}{30}$ .

7. Suivant cette formule , la probabilité que *croix* ; par exemple , n'arrivera qu'au second coup , se trouvera , ( en faisant  $n = 2$  )  $\frac{1}{2^{2+1}}$  au lieu de  $\frac{1}{2^2}$  , qu'on la suppose ordinairement ; & ce résultat n'a rien , ce me semble , que de naturel ; car je demande s'il n'est pas un peu plus probable ( physiquement parlant ) qu'en deux

*coups pile & croix* arriveront tous deux, qu'il ne l'est que *pile* ou *croix* arriveront deux fois de suite. On voit aussi que plus  $n$  est grand, plus notre expression de la probabilité  $\frac{1}{2^{n+\frac{1}{10}(n-1)}}$  ou en général  $\frac{1}{2^{n+a(n-1)}}$  diminue par rapport à l'expression ordinaire  $\frac{1}{2^n}$ , ce qui doit être en effet dans nos principes; enforte que si, par exemple,  $a(n-1) = 1$  ou  $n = 1 + \frac{1}{a}$ , la probabilité ne sera dans nos principes que la moitié de ce qu'on la suppose.

*VI. Sur l'analyse des Jeux.*

1. Une considération très-simple & très-naturelle à faire dans le calcul des jeux, & dont M. de Buffon m'a donné la première idée, c'est que la perte y est toujours réellement plus grande que le gain qu'on y peut faire. Car soit  $x$  la somme que le joueur peut perdre ou gagner, & soit  $a$  le bien de ce Joueur; s'il gagne, son bien deviendra  $a+x$ , & son gain réel sera  $\frac{x}{a+x}$ ; au lieu que s'il perd, son bien ne sera plus que  $a-x$ , & sa perte réelle sera  $\frac{x}{a-x}$ ; or  $\frac{x}{a-x}$  est évidemment plus grand que  $\frac{x}{a+x}$ .

2. On pourroit tirer de-là plusieurs conséquences. La première est que si  $x$  est l'espérance d'un Joueur, ou

la somme qu'il espère gagner, il faudra, pour trouver son enjeu  $z$  ou la somme qu'il doit mettre au jeu, supposer, non pas  $z = x$ , comme on le suppose ordinairement, mais  $\frac{x}{a+x} = \frac{z}{a-z}$ ; d'où l'on tire  $z =$

$$\frac{ax}{a+2x}$$

3. La seconde, c'est qu'en ne changeant rien d'ailleurs aux formules ordinaires de l'analyse des probabilités, il faudroit peut-être les diviser par le bien du Joueur diminué de la perte, ou augmenté du gain; je m'explique.

4. Soit, par exemple,  $p$  le nombre des cas qui font gagner la somme  $y$ ,  $q$  le nombre des cas qui font perdre la somme  $x$ ,  $a$  le bien du Joueur, ne faudroit-il pas exprimer son espérance (en admettant d'ailleurs les formules ordinaires des probabilités) par  $\frac{px+x}{(a+x)(p+q)}$

+  $\frac{qx-y}{(a-y)(p+q)}$ ? Cette expression me paroît, je l'avoue, plus exacte & plus accommodée à la véritable utilité des Joueurs, que celle qu'on employe ordinairement. Cependant il ne faut pas, ce me semble, prendre cette expression pour la mise du Joueur, ou pour la somme qu'il doit mettre au jeu avant la partie; car, suivant cette formule, pour que la perte qu'il craint fût égale au gain qu'il espere, il faudroit que  $\frac{px}{a+x} = \frac{y}{a-y}$

fût = 0. Or si  $p = q$  par exemple, &  $y = \frac{a}{2}$ , il est évident

évident que cela est impossible ; conséquence qui semble d'abord choquante , mais qui approfondie , paroît bien naturelle ; car il est tout simple qu'un homme qui aura , par exemple , 100000 écus de bien , & qui risquera de perdre ou de gagner 50000 écus , sera beaucoup plus lésé s'il perd , qu'enrichi s'il gagne , puisque dans le premier cas , il s'appauvrira de la moitié ; & que dans le second , il ne s'enrichira que du tiers.

5. Voici donc , si je ne me trompe , comment on peut trouver dans ce cas la mise du Joueur , que j'appelle  $z$  ; on considérera qu'après avoir mis cette somme  $z$  , il ne gagnera réellement que  $x - z$  , & que son bien fera pour lors  $a + x - z$  ; & qu'au contraire s'il perd la somme  $y$  , c'est-à-dire si après la partie il est obligé de donner à l'autre Joueur cette somme , sa perte sera réellement  $y + z$  , & son bien ne fera plus que  $a - y - z$  ; donc pour trouver l'enjeu  $z$  de ce Joueur , il faudra que  $\frac{p(x-z)}{(a-z+x)(p+q)} + \frac{q(-y-z)}{(a-y-z)(p+q)} = 0$  ; & ce qui prouve la bonté de cette formule , ou du moins son analogie avec les formules reçues , c'est qu'en faisant abstraction du bien du Joueur , on trouveroit  $\frac{p(x-z)}{p+q} + \frac{q(-y-z)}{p+q} = 0$  , ou  $z = \frac{px - qy}{p+q}$  , conformément aux formules ordinaires.

6. Mais , à vous dire le vrai , je ne vois pas avec la plus grande évidence que cette dernière formule , même en faisant abstraction du bien du Joueur , représente nécessairement la somme  $z$  qu'il doit mettre au jeu ; car

82 SUR DIFFÉRENS SUJETS.

pourquoi ne ferois-je pas le raisonnement suivant qui paroît assez plausible ? Si le Joueur *A* qui a mis  $z$  au jeu, gagne, il recevra du Joueur *B* la somme  $x$ , & par conséquent gagnera  $x - z$ ; s'il perd, il devra, outre la somme  $z$  qui appartient déjà au Joueur *B*, lui donner la somme  $y - z$  pour compléter la somme  $y$  que le Joueur *B* doit avoir en ce cas-là; donc le Joueur *A* déboursera & perdra réellement, non la somme  $y + z$ , mais la somme  $z + y - z = y$ , ainsi il faudra faire  $\frac{p(x - z) - qy}{p + q} = 0$ , & non pas

$$\frac{p(x - z) - q(y + z)}{p + q} = 0, \text{ ce qui donnera } z = \frac{px - qy}{p}.$$

Je ne prétends pas donner cette formule pour bonne; je dis seulement qu'on peut aussi apporter des raisons spécieuses en sa faveur.

7. On peut faire, je crois, sur le calcul ordinaire des probabilités & l'analyse des jeux de hasard, plusieurs autres réflexions, que je proposerai comme de simples doutes, & dans l'ordre à peu près où elles se sont présentées à mon esprit.

8. Il me semble d'abord que toutes les idées d'*espérance*, d'*enjeu*, de somme qu'il faut donner pour jouer au pair, ne sont pas bien faciles à fixer d'une manière précise.

9. La difficulté vient, si je ne me trompe, de ce que l'idée d'*espérance* enferme deux choses; la somme qu'on espère, & la probabilité qu'on gagnera cette somme. Or il me semble que c'est *principalement la probabi-*

*ité* qui doit régler l'espérance ; & que la somme espérée ne doit y entrer , si je puis parler de la sorte , que d'une manière subordonnée au degré de probabilité : cependant on les fait entrer toutes deux également & de la même manière dans le calcul.

10. Je ne fais ( en conséquence de cette réflexion ) si l'espérance est bien estimée en général , en multipliant la somme à espérer par la probabilité. Qu'on propose de choisir entre 100 combinaisons , dont 99 feront gagner mille écus , & la 100<sup>e</sup> 99 mille écus ; quel sera l'homme assez insensé pour préférer celle qui donnera 99 mille écus ? *L'espérance* dans les deux cas n'est donc pas *réellement* la même ; quoiqu'elle soit la même suivant les règles des probabilités.

11. Cela ne prouve-t-il pas que c'est principalement la probabilité , bien plus que la somme espérée , qui constitue l'espérance ? car quelle que soit la somme espérée , qu'est-ce que l'espérance si la probabilité est fort petite ?

12. Dans l'analyse des hasards , on regarde la certitude comme 1 , & la probabilité comme une fraction de la certitude ; cette supposition est-elle bien exacte à tous égards ? Car mille probabilités ne feront jamais une certitude. D'ailleurs , s'il y a *certitude* qu'on gagnera 500 liv. & *probabilité*  $\frac{1}{2}$  qu'on gagnera 1000 liv. dira-t-on que les deux cas sont les mêmes ?

13. Supposons qu'un Joueur de dez *A* propose à un Joueur *B* de lui donner 3 liv. , quelque face de dez qui vienne , l'espérance du Joueur *B* sera 3 liv. par les ré-



84 SUR DIFFERENS SUJETS.

gles de probabilité; il devra, pour jouer au pair, donner cette somme au Joueur *A*; & après le jeu, ni l'un ni l'autre n'aura perdu; comme avant le jeu ni l'un ni l'autre ne risquent rien. Mais supposons que le Joueur *A* propose au Joueur *B* de lui donner 18 liv. s'il amène 6; l'espérance, & par conséquent la mise du Joueur *B* doit être 3 liv. comme dans le cas précédent. Cependant dans ce dernier cas il risque, puisqu'il peut perdre les 3 liv. qu'il a mis au jeu, & dans le premier il ne risque évidemment rien: peut-on dire encore une fois que les deux cas sont les mêmes? On répondra peut-être que dans le premier cas il ne gagnera ni ne perdra, & que dans le second il peut gagner; cela prouve seulement ce que j'avance, que les deux cas sont différens; d'où il s'ensuit, ce me semble, que ces deux cas ne devoient pas être représentés par la même formule.

14. *Pierre* dit à *Jacques*; nous allons jouer à croix ou à pile en 100 coups; si je n'amène croix qu'au 100<sup>e</sup> coup, je vous donnerai 2<sup>100</sup> écus; si je l'amène avant, je ne vous donnerai rien. On trouve que *Jacques* doit pour son enjeu donner un écu à *Pierre*; assurément *Pierre* s'enrichiroit à jouer tous les jours ce jeu; & il n'y a personne qui ne fit ce marché; peut-on donc croire que quand *Jacques* a donné ou mis au jeu son écu, son sort devienne égal à celui de *Pierre*?

15. Un homme, dit Pascal, passeroit pour fou, s'il hésitoit à se laisser donner la mort en cas qu'avec trois dez on fit vingt fois de suite trois six, ou d'être Em-

pereur si on y manquoit ? Je pense absolument comme lui ; mais pourquoi cet homme passeroit-il pour *fou*, si le cas dont il s'agit, est *physiquement* possible ? Il faut donc dire qu'il ne l'est pas ; quoiqu'il soit possible *mathématiquement*. Voyez sur cela le second volume de mes *Opuscules Mathématiques*, & le cinquième de mes *Mélanges de Philosophie*.

16. Si un Joueur que j'appelle *A* a dans une main *m* pièces, & *n* dans l'autre, & qu'il joue contre deux hommes que j'appelle *B* & *C*, à l'un desquels il doit donner ce qu'il a dans une main, & à l'autre ce qu'il a dans l'autre ; il est évident, dit-on, que ce Joueur *A* perdra  $m+n$  ; donc les deux Joueurs *B*, *C*, doivent lui donner  $m+n$  pour jouer à jeu égal ; donc chacun doit lui donner  $\frac{m+n}{2}$  ; donc s'il ne jouoit que contre un seul, *B* ou *C*, ce seul Joueur devoit lui donner  $\frac{m+n}{2}$  ; voici mes difficultés sur cette solution.

1°. Il faut que moyennant la mise de part & d'autre ; le fort des Joueurs soit égal. Or dans le cas où il y a un Joueur *A* contre les Joueurs *B*, *C*, le Joueur *A* ne perdra absolument rien ; l'un des deux autres Joueurs perdra & l'autre gagnera ; ainsi il n'y a point d'égalité de fort entre les trois.

2°. Dans le cas où il y a deux Joueurs *B*, *C* contre *A*, le Joueur *A* ne perd rien ; dans le cas où il n'y a qu'un Joueur *B* ou *C*, qui lui donne simplement  $\frac{m+n}{2}$ , il

peut perdre ou gagner : le sort du Joueur *A* n'est donc pas le même dans les deux cas. Donc le cas d'un Joueur *A* qui joue contre *B* & *C*, ou d'un Joueur *A* qui joue contre un seul Joueur *B*, n'est pas le même ; par conséquent on n'est pas fondé à conclure de l'un à l'autre. En un mot, dans le premier cas, dès que chaque Joueur a mis son enjeu, l'espérance & la crainte de chacun est nulle ; dans le second, l'espérance de chacun est quelque chose, & la crainte est quelque chose aussi ; donc ce n'est pas le même cas.

17. Pour savoir quel est l'avantage à une Loterie ; on suppose ordinairement qu'un des Intéressés prenne toute la Loterie à lui seul ; dans cette hypothèse on trouve aisément le risque qu'il court, & on prend ce risque pour celui de chacun des Intéressés ; il me semble que cette méthode d'apprécier le risque n'est pas bonne ; car que la Loterie soit avantageuse ou désavantageuse aux Intéressés, le gain ou la perte de celui qui prend toute la Loterie est *certain*, & au contraire le gain ou la perte de celui qui ne prend qu'une partie de la Loterie est *douteux* ; on ne sauroit donc regarder les deux cas comme étant les mêmes.

18. M. de Buffon, comme je l'ai déjà remarqué ailleurs, estime différemment des autres Auteurs, la probabilité de la durée de la vie. Si de *m* personnes de même âge, il en est mort  $\frac{m}{2}$  au bout de *p* années, donc il y a, dit-il, un contre un à parier pour chacun, qu'au

bout de  $p$  années, il sera mort ou vivant; donc son espérance de vivre est  $p$  années. Ce raisonnement, quoique différent de ceux sur lesquels on établit d'ordinaire cette probabilité, est assurément très-simple & très-plausible; or ne pourrai-je pas dire de même? S'il y a une Loterie où la moitié des billets porte 20 sols & au-delà, l'autre moitié portant ce qu'on voudra, & si l'on veut, rien du tout, il y a un contre un à parier que celui qui mettra à cette Loterie, gagnera 20 sols; donc l'espérance de celui qui met à cette Loterie, sera 20 sols. Cette conséquence paroît bien naturelle; cependant cette manière d'estimer l'espérance seroit fort différente de celle que pourroit donner la règle ordinaire des probabilités. Car, suivant cette règle, il ne suffit pas de sçavoir en gros que la moitié des billets porte 20 sols & au-delà, pour fixer l'espérance à 20 sols: il faut sçavoir ce que chaque billet doit donner en particulier, & diviser la somme de toutes ces sommes par la somme des billets, ce qui peut faire beaucoup plus ou beaucoup moins que 20 sols.

19. Si le cas, déjà tant cité, des Mémoires de Petersbourg, où l'on trouve l'*infini* pour enjeu au jeu de croix & de pile, demande une solution particulière, différente de celle que donne le résultat des règles ordinaires des probabilités, pourquoi ce résultat donne-t-il dans les autres cas des solutions que tous les Mathématiciens ont admises jusqu'ici sans restriction? N'est-ce pas une preuve que ces règles ont besoin d'être modifiées à certains égards?

20. M. Daniel Bernoulli dit, dans les Mémoires de Petersbourg, Tome V, qu'au jeu dont il s'agit ici, il n'y a personne qui ne donnât son espérance pour vingt écus une fois payés. Or les vingt écus & fort au-delà doivent être payés par l'adversaire si *croix* n'arrive qu'au sixième coup, ou par-delà. Ainsi donner son espérance pour vingt écus, n'est-ce pas supposer tacitement que *pile* n'arrivera pas six fois de suite? Cependant cette supposition pourroit être trop hasardée, & je n'en demande pas tant; je veux seulement qu'on m'accorde que *pile* ne peut arriver (physiquement parlant) un grand nombre de fois de suite.

21. Il est au moins sûr que donner son espérance pour vingt écus, c'est supposer tacitement que *croix* arrivera infailliblement avant le quarantième coup; puisqu'en supposant que *croix* doive arriver infailliblement au quarantième coup pour le plus tard, l'espérance, suivant les formules ordinaires, seroit vingt écus; & je veux bien à toute rigueur m'en tenir à cette supposition, que *croix* arrivera certainement avant le quarantième coup; quoique peut-être il soit vrai de dire, (toujours *physiquement* parlant) que *croix* arrivera beaucoup plutôt.

22. Est-ce par la probabilité ou par une puissance de la probabilité (plus grande que l'unité) qu'il faut multiplier la somme espérée, pour avoir l'enjeu, sur-tout quand la probabilité est petite? Je vous prie de peser de nouveau les réflexions que j'ai déjà faites plus haut à  
ce

ce sujet (a), & desquelles il résulte que quand la probabilité est très-petite, la puissance dont il s'agit, paroît devoir être plus grande que l'unité, au moins dans le cas où le même événement est supposé arriver un très-grand nombre de fois de suite ?

23. Selon M. Daniel Bernoulli, il y a à parier près de 1500000 contre un que les six Planètes, abandonnées au hasard, ne devroient pas se mouvoir dans une aussi petite zone que celle où elles se meuvent. Si elles se trouvoient dans le même plan, M. Bernoulli, comme je l'ai déjà remarqué ailleurs (Voyez Tome V de mes *Mélanges de Philosophie*) trouveroit l'infini contre un à parier, & il en concluroit que cet arrangement ne pourroit être l'effet du hasard. Cependant, à parler Mathématiquement, ce cas est tout aussi possible que quelque autre que ce soit en particulier. Pourquoi donc, encore une fois, le distinguer des autres ? C'est, dira-t-on, que cette uniformité annonce une cause. Je le veux bien ; en ce cas, je dirai de même que l'uniformité de *croix* arrivant cent fois de suite, annonce aussi une cause, & que par conséquent si on ne suppose point d'autre cause que le hasard, *croix* ne sauroit arriver cent fois de suite.

24. En général, s'il est vrai que toute uniformité singulière d'événemens annonce une cause, dès qu'on ne supposera point de cause, on ne doit point supposer d'uniformité extraordinaire ; donc tous les cas qui ren-

(a) Voyez l'article V du présent Mémoire,  
*Opusc. Math. Tom. IV.*

ferment une uniformité constante & hors de l'ordre naturel, ne doivent point être regardés comme des cas *physiquement* possibles.

25. Cela est si vrai, qu'un Joueur qui auroit vu arriver *croix* cent fois de suite, parieroit pour *croix* à la cent unième; parce qu'il n'est pas vraisemblable, & qu'il est peut-être impossible que *croix* arrive cent fois de suite sans quelque cause particulière; & ce sera vraisemblablement parce que le côté *pile* est le plus pesant, & doit se trouver deffous.

26. Mais, dira-t-on, accordez-vous avec vous-même. Vous prétendez ici que *croix* arrivera au cent unième coup s'il est déjà arrivé cent fois, & dans votre Mémoire sur les Probabilités, Tome II de vos *Opuscules*, vous dites qu'il y a à parier que *pile* arrivera, lorsque *croix* est arrivé plusieurs fois de suite. Ma réponse est qu'il faut distinguer ici les différens cas; voici mon raisonnement bien développé. Si le hasard seul décide de l'événement, *croix* ne peut arriver, selon moi, un grand nombre de fois de suite; cela me paroît prouvé par les raisons que j'en ai données ci-dessus & ailleurs. Donc si *croix* arrive un grand nombre de fois de suite, par exemple, cent fois, c'est une marque qu'il y a quelque cause particulière qui amène *croix* préférablement à *pile*; il y a donc à croire que cette cause subsistant, *croix* reviendra au cent unième coup; mais s'il n'y a point d'autre cause supposée que le pur hasard, il est *physiquement* impossible que *croix* arrive cent fois, ou

un très-grand nombre de fois de suite. Mais il n'est pas impossible qu'il arrive de suite un petit nombre de fois. Donc quand *croix* sera arrivé un assez petit nombre de fois suite, il y a à parier pour pile le coup suivant.

27. On dira sans doute encore; mais si *croix* est arrivé deux fois, pourquoi pas trois? si trois, pourquoi pas quatre, &c ainsi à l'infini?

1°. Avec un pareil raisonnement, on prouveroit bien des absurdités. On diroit, par exemple: s'il m'est indifférent de perdre deux sols, pourquoi ne me le feroit-il pas de perdre trois sols; si trois, pourquoi pas quatre; si quatre, pourquoi pas cinq? Et ainsi on iroit jusqu'à un million. On pourroit dire de même: il est à peu près égal de mourir dans une heure que dans deux, dans deux que dans trois, dans trois que dans quatre, &c. où faut-il s'arrêter?

2°. Qu'on prenne un grand nombre de termes de cette suite  $\frac{1}{2}$ ,  $\frac{1}{4}$ ,  $\frac{1}{8}$ , &c. la somme pourra être censée = 1; or je demande combien il faudra prendre de termes pour qu'on puisse faire cette supposition? On pourroit faire de même une infinité d'autres questions semblables, sur lesquels le calcul ne peut avoir de prise; parce qu'il ne sauroit jamais déterminer d'une manière précise & rigoureuse les choses morales.

3°. La réponse directe à l'objection, c'est que tous les cas voisins &c comme infiniment proches que l'on compare, ne sont pas rigoureusement les mêmes; il y a entre chacun une petite différence qui s'accumule &c



devient sensible après un certain terme.

4°. D'ailleurs quand *croix* est arrivé un certain nombre de fois, on ne dit pas que *croix* ne puisse absolument arriver au coup suivant, on dit seulement qu'il est plus probable que *pile* arrivera.

28. Mais, dira-t-on enfin, quel est le terme où la probabilité commence à devenir nulle ? Je n'en fais rien, & c'est peut-être une question que le calcul ne sauroit résoudre. Il me suffit d'avoir exposé les doutes (bien fondés, ce me semble) qu'on peut avoir sur la théorie ordinaire des probabilités ; doutes que je ne pousserai pas plus loin quant à présent, & qui me paroissent ne pouvoir être rendus trop sensibles aux Géomètres, pour qu'ils s'attachent ou à les lever, ou à réformer la théorie d'après ces doutes.

### VII. *Sur la durée de la vie.*

Les réflexions que je viens de vous proposer sur l'analyse ordinaire des hafards, me conduiront à d'autres sur la maniere dont on calcule la probabilité de la durée de la vie. Il y a pour cela deux méthodes dont le résultat est différent ; la première, qui est celle que tous les Auteurs ont suivie, consiste à déterminer cette probabilité par la vie moyenne ; c'est-à-dire, par l'aire de la courbe de mortalité divisée par le nombre des vivans de même âge ; voyez mes Opuscules, Tome II, page 74 & suivantes. La seconde, adoptée par M. de Buffon, c'est d'estimer cette probabilité par le nombre d'an-

nées au bout desquelles la moitié précise des vivans sera morte. J'ai averti, page 76 de l'Ouvrage cité, que c'est pour cela qu'il se trouve une si énorme différence dans les premières années entre la table de mortalité de l'*Histoire Naturelle* & celle de M. *Daniel Bernoulli*, & je ne fais pourquoi ce dernier, après avoir lu ce que j'ai dit sur ce sujet, persûte à croire (Mém. Acad. des Sciences de Paris, 1760, page 28) que la différence vient d'une faute d'impression dans la table de l'*Histoire Naturelle*; quoique la raison de cette différence énorme soit évidemment celle que j'ai rapportée. Quoi qu'il en soit, la seule différence entre ces deux manières d'estimer la probabilité de la durée de la vie, prouveroit qu'on n'a point encore de méthode sûre pour cet objet; aussi vais-je tâcher de faire voir par les réflexions suivantes, que l'une & l'autre méthode est sujette à des difficultés.

1. Et d'abord quant à la première méthode, soient deux courbes de mortalité  $AQCD$ ,  $A OCD$ , (Fig. 7.) dont les aires soient égales, mais dont l'une converge d'abord vers son axe bien plus promptement que l'autre; la vie moyenne est la même dans les deux cas; dira-t-on que l'espérance de vivre est la même? Dira-t-on, ce qui en seroit une conséquence, que deux personnes placées dans les deux cas, pourroient changer indifféremment de sort l'une avec l'autre? Il me semble au contraire que dans le cas où la courbe de mortalité est  $AQCD$ , le sort est beaucoup moins favora-

ble ; par la raison qu'il y a beaucoup plus de risque de mourir dans les premières années , que lorsque la courbe de mortalité est *AOCD*.

2. Si tous les hommes d'un même âge , & qu'on suppose être du nombre  $m$ , vivoient  $p$  années , & qu'au bout de ce temps ils vinssent à périr tous à-la-fois , leur espérance de vivre , suivant la méthode dont il s'agit , seroit  $p$  , & cette espérance seroit une *certitude* ; mais s'ils vivoient en tout  $2p$  années l'un portant l'autre , & qu'il en mourut chaque année un nombre égal , l'espérance de chacun seroit de même  $p$  ; or dans ce dernier cas , l'espérance n'est qu'une *probabilité* ; peut-on croire que les deux cas sont les mêmes ? Pourquoi donc estimer l'espérance dans les deux cas par le même nombre ?

3. Si sur les personnes du nombre  $m$  , il en périssoit dans le jour ou même dans l'année  $\frac{m}{2}$  , & que les autres vécuissent tous jusqu'à  $p$  ans , au bout desquels ils mourussent tous à-la-fois , l'espérance seroit  $\frac{p}{2}$  , & seroit une simple *probabilité*. Si au contraire ils vivoient tous  $\frac{p}{2}$  ans & qu'au bout de ce temps ils mourussent tous à-la-fois , l'espérance seroit de même  $\frac{p}{2}$  , & seroit une *certitude*. Nouvel inconvénient semblable dans l'expression de l'espérance ; car si le sort n'est pas égal dans les deux cas , pourquoi l'exprimer de la même manière ?

4. On dira peut-être que le désavantage de n'avoir dans le premier cas qu'une simple *probabilité* de vivre  $\frac{p}{2}$  années, sera compensé par la *possibilité* de vivre  $p$  ans ; au lieu que dans le second cas, on a à la vérité la *certitude* de vivre  $\frac{p}{2}$  ans, mais en même-temps la certitude de ne pas vivre davantage. Mais il s'agit de savoir si cette *possibilité* de vivre  $p$  ans est capable de compenser la crainte de mourir dans l'année ; en un mot, si c'est une chose égale, comme le résultat du calcul le donne, d'être assuré, par exemple, de 50 ans de vie, (ni plus ni moins) ou d'avoir d'un côté la probabilité  $\frac{1}{2}$  qu'on mourra dans l'année, ou plutôt dans l'heure, & de l'autre la probabilité  $\frac{1}{2}$  qu'on vivra cent ans.

5. Les difficultés sont à peu près semblables pour la seconde méthode. Au lieu de supposer que les  $m$  personnes vivantes, meurent l'une après l'autre, en sorte qu'il n'en reste que  $\frac{m}{2}$  au bout de  $p$  années, je suppose qu'elles vivent toutes  $p$  années, & qu'au bout de ce temps il en meure tout-à-coup la moitié, c'est-à-dire  $\frac{m}{2}$ . Suivant le calcul de la seconde méthode, l'espérance fera la même dans les deux cas ; mais cela se peut-il dire ?

6. Dans le cas dont on vient de parler, il n'y a pas seulement *espérance*, il y a *certitude* de vivre  $p$  années ;

dans l'autre il n'y a qu'*espérance* & non *certitude*; dans le premier cas, outre la certitude de vivre  $p$  années, on a encore l'*espérance* de vivre au-delà, puisqu'on peut être du nombre des  $\frac{m}{2}$  personnes qu'on suppose ne mourir qu'au bout de  $p$  années; dans le second on n'a pas même la certitude de vivre  $p$  années.

7. D'un autre côté, supposons que des  $m$  personnes vivantes il en meure tout-à-coup la moitié au commencement des  $p$  années; par la seconde méthode, la probabilité de la durée de la vie sera  $= 0$ , puisqu'au bout d'un temps  $= 0$  il y en a la moitié de mortes. Or peut-on dire que dans ce cas l'*espérance* soit  $= 0$ ? En effet, on pourroit supposer (Fig. 8) qu'après que la moitié  $AQ$  des personnes vivantes  $AB$  est morte tout-à-coup au commencement du temps  $BD = p$  années, toute la moitié restante  $QB$  vive cent ans, & ne meure qu'au bout de ce terme. Or en ce cas ne pourroit-on pas dire: il y a un contre un à parier que je vivrai cent ans ou que je mourrai tout-à-l'heure; donc mon *espérance* est cinquante ans.

8. De ces deux méthodes pour estimer la probabilité de la vie, la première est absolument analogue aux calculs par lesquels on détermine l'*espérance* des Joueurs dans les jeux de hasard; aussi est-elle suivie par un beaucoup plus grand nombre d'Auteurs que la seconde, qui néanmoins peut avoir aussi ses partisans. Si on envisage l'*espérance* de vivre suivant l'idée de la première méthode

rhode, il me semble que la difficulté est de savoir comment on doit estimer la vie en la regardant comme un bien, une somme mise au jeu.

9. Qu'on suppose une Loterie où après le tirage la moitié des vivans meure tout-à-coup, & l'autre vive 100 ans, 1000 ans, &c. l'espérance sera 50, 500 ans, &c. Quel est l'homme qui voudra mettre à cette Loterie, & qui ne crût, en y mettant, rendre son sort bien pire, quoiqu'en restant dans l'état ordinaire, son espérance de vivre, à quelque âge que ce soit, soit moindre que 50 ans ?

10. Or pourquoi dans le premier cas le sort est-il réellement plus défavantageux que dans le second, qui est l'état ordinaire, quoique le calcul donne dans le premier cas l'espérance plus grande ? C'est que dans le second cas le risque de mourir est réparti sur un long espace de temps, & qu'il est assez léger à chaque petite partie de ce long temps ; au lieu que dans le second cas, ce risque se trouve tout d'un coup  $\frac{1}{2}$  dans un temps très-court ; considération qui doit entrer dans le calcul, que tout homme même y fera entrer implicitement, & que néanmoins tous les calculateurs ont négligée.

11. Il me semble donc que dans tous les calculs sur l'estimation de la vie, on n'a pas eu assez d'égard à une chose, au temps qui doit s'écouler entre le moment où l'on vit, & celui où l'on peut mourir ; car, comme je l'ai déjà observé ailleurs, le risque de mourir est d'autant moindre, toutes choses d'ailleurs égales, qu'on doit vivre un plus long temps avant de succomber à ce

risque ; considération qui est ici très-essentielle , & qui met sur-tout un grand poids dans la balance , lorsqu'il est question de perdre la vie sur le champ ou dans peu de jours. Voyez à ce sujet les *Réflexions sur l'Inoculation* , Tome II de mes *Opuscules Mathématiques* , & Tome V de mes *Mélanges de Philosophie*.

VIII. *Sur un Mémoire de M. Bernoulli concernant l'Inoculation.*

1. Puisqu'il est ici question de ces *Réflexions* , Monsieur , permettez-moi de me féliciter du suffrage dont vous voulez bien les honorer. Pour vous confirmer , autant qu'il me sera possible , dans l'opinion très-flatteuse pour moi , que vous paroissez en avoir , je vous invite à lire ce que M. Daniel Bernoulli m'a répondu à ce sujet (Mém. Acad. des Sciences de Paris, 1760).  
 » Qu'on suppose , dit-il page 2 , une génération de 13000  
 » enfans , il est sûr que si on pouvoit les affranchir de  
 » la petite vérole , on sauveroit par ce moyen la vie  
 » à environ 1000 de ces enfans. D'un autre côté , la  
 » même exemption ne feroit qu'ajouter environ deux  
 » ans à la vie moyenne de ces nouveaux-nés ; voilà  
 » deux manieres d'envisager le même objet ; mais la  
 » première intéressera beaucoup plus de monde que la  
 » seconde , parce que dans la première on fait tomber  
 » l'avantage immédiatement & uniquement sur les sau-  
 » vés , & que dans la seconde , on distribue sur toute  
 » la génération le même avantage , qui par l'événement ,

» devient inutile pour douze treizièmes de cette géné-  
 » ration; je ne suis donc point surpris que le vulgaire  
 » soit peu frappé de ce dernier aspect; mais je ne puis  
 » m'empêcher de l'être quand je vois. . . . demander sé-  
 » rieusement si c'est la peine de subir une opération telle  
 » que l'inoculation, dans l'espérance de prolonger sa  
 » vie de deux ans ». Je suis *très-surpris* à mon tour que  
 M. Bernoulli ne sente pas le foible de cette réponse;  
 sans doute l'avantage de l'inoculation sera nul pour  $\frac{12}{13}$   
 de la génération, & très grand pour  $\frac{1}{13}$  qui seroit mort  
 de la petite vérole; mais il n'y a qu'un contre douze  
 à parier qu'on se trouvera dans cette dernière classe;  
 il y a donc douze contre un à parier qu'on ne gagnera  
 rien à se faire inoculer, & un contre douze à parier  
 qu'on y gagnera beaucoup; or cette considération (sa-  
 voir l'incertitude où l'on est dans laquelle des deux classes  
 on se trouve, & la probabilité douze fois plus grande  
 qu'on est dans celle où il n'y a rien à gagner,) cette  
 considération, dis-je, diminue beaucoup l'avantage, &  
 fait qu'il se réduit (par les calculs même de M. Ber-  
 noulli) à l'espérance de deux ans seulement dont on  
 peut se flatter d'augmenter sa vie. J'ose prendre ici tous  
 les Analystes pour Juges entre M. Bernoulli & moi; ce-  
 pendant (le croirez-vous?) c'est après un tel raisonne-  
 ment que M. Bernoulli m'exhorte à me *mettre au fait*  
 des matieres que je traite.

2. Pour faire connoître à ce grand Géometre, & sur-  
 tout à vous, Monsieur, dont le suffrage m'est si pré-

Nij



cieux, que j'ai tâché, avant & depuis ses conseils, de me *mettre au fait* de cette importante question; je vais vous faire part de quelques autres objections que m'a fournies la lecture de son Mémoire. M. Bernoulli trouve, (page 21) six ans un mois pour la vie moyenne des nouveaux-nés qui doivent mourir certainement de la petite vérole; & pour ceux qui n'en doivent point mourir, il trouve (page 33) la vie moyenne de vingt-neuf ans neuf mois. Or il y a, selon lui, douze contre un pour le second cas; donc la vie moyenne des nouveaux-nés en général devroit être, selon lui, [  $12 \times 29$  ans 9 mois +  $1 \times 6$  ans 1 mois ] : 13 = 29 ans 9 mois

—  $\frac{29 \text{ ans } 9 \text{ mois}}{13}$  +  $\frac{6 \text{ ans } 1 \text{ mois}}{13}$ ; ce qui ne seroit pas juste

& ne s'accorderoit pas avec ses autres calculs; car 29 ans 9 mois —  $\frac{29 \text{ ans } 9 \text{ mois}}{13}$  = 29 ans 9 mois — 2 ans —

$\frac{3 \text{ ans } 9 \text{ mois}}{13}$  = 27 ans 6 mois environ, ou exactement

27 ans 6 mois moins  $\frac{6}{13}$ , à quoi ajoutant  $\frac{6 \text{ ans } 1 \text{ mois}}{13}$  = 5

mois  $\frac{8}{13}$ , on aura, d'après les hypothèses même de M. Bernoulli, 27 ans 11 mois moins  $\frac{8}{13}$  pour la vie moyenne de ceux qui sont exposés à la petite vérole; ce qui est bien différent de 26 ans 7 mois que trouve M. Bernoulli, page 33 de son Mémoire. Peut-on compter après cela sur ses hypothèses & ses formules?

3. Cependant notre calcul est très-juste, d'après ces hypothèses. Car soit  $a$  le nombre des enfans nouveaux-

nés ;  $b$ , ceux d'entr'eux qui mourront de la petite vérole ;  $c$ , ceux qui mourront d'autres maladies ; soit aussi  $\zeta$  ce qui reste du nombre  $b$  au bout du temps  $x$ ,  $n$  ce qui reste du nombre  $c$ , on aura  $\int \frac{\zeta dx}{h}$  pour la vie moyenne des enfans  $b$ , &  $\int \frac{n dx}{c}$  pour celle des autres ; & d'après le calcul que nous venons de faire, on aura pour la vie moyenne du total  $\frac{b}{a} \int \frac{\zeta dx}{b} + \frac{c}{a} \times \int \frac{n dx}{c} = \int \frac{\zeta dx + n dx}{a}$  ; comme on le trouveroit directement par la méthode ordinaire.

4. En supposant avec M. Bernoulli 26 ans 7 mois pour la vie moyenne des hommes, ce qui est conforme aux tables de Halley, on devroit avoir ( $x$  étant la vie moyenne des nouveaux-nés qui doivent mourir de petite vérole)  $\frac{x}{13} + \frac{(29 \text{ ans } 9 \text{ mois}) 11}{13} = 26 \text{ ans } 7 \text{ mois}$  ; donc  $x$  feroit négatif, ce qui est absurde.

5. De-là il est aisé de conclure que les résultats des calculs de M. Bernoulli méritent assez peu de confiance, puisque ces résultats s'accordent si peu entr'eux. Je pourrais faire à ce grand Géomètre d'autres objections sur son analyse même ; mais je les réserve pour un autre temps ; celles-ci suffisent pour lui inspirer quelque défiance de l'exactitude de sa méthode.

6. Je répondrai seulement en deux mots à une objection de M. Bernoulli. J'avois observé (*Opuscules* ;

Tome II, page 72) que, suivant l'opinion des Médecins, on est plus sujet à la petite vérole dans les premières années, & sur-tout vers la dixième, que dans les précédentes & les suivantes ; d'où j'ai conclu que la fraction  $\frac{1}{n}$  qui, selon M. Bernoulli, exprime ce rapport, n'est pas constante comme il prétend (en quoi il est contredit par l'expérience) & qu'elle paroît devoir augmenter jusqu'à l'âge de neuf à dix ans, & ensuite décroître. M. Bernoulli, dans une note de son Mémoire, page 19, m'exhorte à faire une répartition du nombre  $n$ , tel que la somme de ceux qui mourront de la petite vérole soit  $= \frac{1}{3}$  des vivans. A cela voici ma réponse: M. Bernoulli fait d'abord  $\frac{1}{n} = \frac{1}{8}$ ; ensuite  $\frac{1}{m}$  (nombre des variolés qui meurent à chaque âge)  $=$  aussi  $\frac{1}{8}$  & constant. Or, 1°. je dis qu'on ne doit pas supposer  $n$  constant, mais  $= n + \omega$ ,  $n$  étant constante, &  $\omega$  une variable, telle que  $n + \omega$  diminue jusqu'à l'âge de neuf à dix ans, & augmente ensuite, de manière que  $\omega$  soit  $= 0$  à l'âge de neuf à dix ans. 2°. Qu'il n'est nullement certain que dans cette supposition on doive faire la constante  $n = 8$ . 3°. Qu'il est absolument contre l'expérience unanimement reconnue, de dire que  $m$  soit constant pour chaque âge; qu'il est au contraire certain que la petite vérole est beaucoup moins dangereuse dans l'enfance; d'où il suit qu'au lieu du nombre constant  $m$ , il faut supposer  $m + k$ ,  $k$  étant positif d'abord, & négatif ensuite. 4°. Qu'il n'est nullement certain non plus que dans

cette supposition, on doit faire le nombre constant  $m$  égal à 8, comme le suppose M. Bernoulli. Ainsi dans l'équation de M. Bernoulli, on n'a qu'à mettre  $n + \omega$  au lieu de  $n$ ,  $\omega$  étant toujours positif, & allant d'abord en diminuant jusqu'à zero; puis en augmentant; & au lieu de  $m$ , on n'a qu'à mettre  $m + k$ ,  $k$  étant positif d'abord & négatif ensuite, &  $m, n$  étant des nombres constants; on trouvera  $\int \frac{s dx}{mn}$ , somme des variolés morts

$$= \int \left( \frac{\xi dx c - \int \frac{dx}{n + \omega}}{(n + \omega)(m + k)} : \left( 1 + \int \frac{dx c - \int \frac{dx}{n + \omega}}{(m + k)(n + \omega)} \right) \right);$$

or pourquoi ne pourroit-on pas faire sur  $m, n, k$  &  $\omega$  des suppositions telles, que quand  $x$  est égal à environ cent ans, c'est-à-dire à la plus grande durée de la

vie, cette quantité fût égale à  $\int \left( \frac{\xi dx c - \int \frac{dx}{8}}{64} : \right.$

$\left. \left( 1 + \int \frac{dx c - \int \frac{dx}{8}}{64} \right) \right)$  formule qui donne à M. Bernoulli le rapport  $\frac{1}{13}$  pour ceux qui meurent de la petite

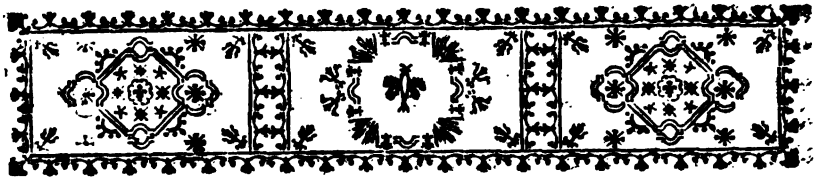
vérole? Il me paroît évident qu'on peut, dans un grand nombre d'hypothèses, rendre ces quantités égales pour une seule valeur de  $x$ ; puisque  $k$  &  $\omega$  sont variables & telles qu'on voudra, &  $m, n$ , constantes aussi telles qu'on voudra. Il n'est pas d'ailleurs aussi nécessaire que M. Bernoulli le croit, que cette formule donne le nombre des morts de la petite vérole = à  $\frac{1}{13}$  exac-

tement ou à très peu près. Car, 1°. selon M. Jurin, il meurt de la petite vérole soixante-douze personnes sur mille, c'est environ  $\frac{1}{17}$ , ou 93 sur 1300, & non 100 comme le prétend M. Bernoulli. 2°. Selon une autre supposition de M. Bernoulli, sur 1300 personnes, il y en a 800 qui prennent la petite vérole, & selon M. Jurin, il meurt  $\frac{1}{7}$  de ceux qui prennent la petite vérole; or  $\frac{800}{7} = 114$  à très peu près; donc sur 1300 personnes, il en devrait mourir 114; la différence très-considérable de ce résultat avec le précédent, prouve de nouveau combien les hypothèses de M. Bernoulli sont peu certaines. 3°. Selon M. Jurin (Voyez les Mémoires de l'Académie des Sciences de Paris, 1754, page 654) sur 614 enfans qui restent de 1000 à l'âge d'un an, il en meurt 72 de la petite vérole, le reste a péri depuis la naissance jusqu'à un an, par d'autres maladies; donc si on suppose que les 101 personnes qui, selon l'hypothèse de M. Bernoulli, meurent de la petite vérole sur 1300 enfans nouveaux-nés, ne commencent à mourir qu'après la première année, il faudra que  $\frac{72}{614} = \frac{101}{1000}$ , au moins à très peu près, ce qui n'est pas, puisque  $\frac{72 \times 1000}{614} =$  environ 117. 4°. Selon le même M. Jurin, presque la moitié des hommes meurt avant d'avoir eu la petite vérole; donc puisque la moitié de 1300 est 650, il s'ensuit que 650 personnes sur les 1300 ont la petite vérole; & comme il en meurt  $\frac{1}{7}$ , il s'ensuit que sur 1300 personnes, il en meurt

93 à peu près de la petite vérole. En voilà, ce me semble, assez pour faire voir que les résultats des calculs de Bernoulli ne sont rien moins que certains, quelque ingénieuse que soit d'ailleurs son analyse. Je pourrai, Monsieur, dans une autre occasion, si ces remarques ne vous paroissent pas dépourvues de fondement, vous en communiquer de nouvelles sur l'analyse même de M. Bernoulli, & sur la manière dont je pense que les avantages de l'inoculation doivent être calculés.

*Fin du vingt-troisième Mémoire.*





## VINGT-QUAT<sup>ME</sup> MÉMOIRE.

*Nouvelles recherches sur les Verres Optiques.*

---

### §. I.

*Précis des Recherches sur ce sujet, imprimées dans les Mémoires de l'Académie de 1764.*

1. **A**PRÈS avoir donné dans ces Mémoires une théorie de l'aberration, encore plus simple que celle qui est imprimée dans le troisième volume de mes *Opuscules*, chap. 5, j'ai remarqué que dans l'article 441 de ce même troisième volume, on a omis par mégarde dans le coefficient de  $\frac{2an}{\delta}$  le terme  $\frac{P-1}{2\lambda} \left( \frac{1}{r} - \frac{1}{s} \right)$  qui résulte de l'opération indiquée dans cet article; cette omission, qui ne touche en rien au fond de la méthode, étant réparée, donne des résultats beaucoup plus simples que ceux qui ont été trouvés dans quelques endroits de cet Ouvrage.

2. Et d'abord dans les articles 446 & 758,  $\mu$  doit

être augmenté de  $\frac{P-1}{2\lambda r}$ ; dans l'article 759 le premier membre doit être augmenté de  $\frac{P-1}{2\lambda r} + \frac{(1-P')k}{2\lambda r'} + \frac{(P-1)k(P'-1)}{2\lambda\lambda} (a)$ ; ce qui donne  $\frac{P-m}{2r\lambda} + [P - P^2 + k^2(P' - P'^2) + k(P-1)(2P'-1-m')] \times \frac{1}{2\lambda\lambda} + \frac{(m-P')k}{2r'\lambda} = 0$ ; d'où l'on tire, pour le cas de  $P=1,54, P'=1,598, k=\frac{2}{3}$  (qui est le seul cas que nous considérons quant à présent) l'équation  $\frac{0,8906}{r} - \frac{0,6910}{\lambda} - \frac{0,6481}{r'} = 0$ , pour anéantir l'aberration en largeur.

3. Faisant de même des corrections semblables dans l'article 767 & les suivans, on aura aisément les formules pour le cas d'un objectif formé de deux matières, dont l'une seroit renfermée au-dedans de l'autre. Nous trouverons dans cette hypothèse pour l'aberration en largeur, une équation beaucoup plus simple que celle de l'article 770 du volume cité; car le coefficient de  $\frac{1}{P^2}$  s'évanouit, & l'équation se réduit (Mém. Acad. 1764, page 97 & 98) à  $\frac{F+H}{r} + \frac{L'}{p} + \frac{K-H-L'}{\lambda} = 0$ ,  $F$  étant le coefficient de  $\frac{1}{r}$  dans l'équation de l'aberration latitudinale pour deux lentilles,  $H$  le coef-

(2) On fera aisément la correction analogue dans l'article 760, où l'on suppose finie la distance  $d$  de l'objet.



ficient de  $\frac{1}{r'}$  dans la même équation,  $K$  celui de  $\frac{1}{\lambda}$ , &  $L'$  étant  $= k(P'm - Pm')$ . Considérons ici seulement le cas de  $P = 1,54$ ,  $P' = 1,598$ ,  $k = \frac{2}{3}$ , ce qui donnera les deux équations

$$\frac{0,3436}{rr} + \frac{0,1200}{pr} - \frac{0,2433}{\lambda r} - \frac{0,1132}{pp} + \frac{0,0793}{\lambda p} + \frac{0,0172}{\lambda \lambda} = 0, \text{ pour l'aberration en longueur. Et pour}$$

$$\text{l'aberration en largeur, on aura l'équation } \frac{0,2425}{p} + \frac{0,0494}{p} - \frac{0,0922}{\lambda} = 0.$$

Ces formules conduiront évidemment à des résultats beaucoup plus simples que ceux de l'article 770.

4. Nous avons de plus donné dans les Mémoires de 1764, les équations pour le cas de  $P = 1,55$ ,  $P' = 1,6$ ,  $k = \frac{1}{2}$ , & les courbures des surfaces qui en résultent; & ces formules, les seules que nous transcrivons ici, sont telles qu'il faut, en nommant par ordre,  $r, p, r'$ ,  $p'$  les rayons des surfaces des trois lentilles qu'on suppose immédiatement appliquées l'une contre l'autre, &  $R$  la distance focale qu'on veut donner à l'objectif;

$$r = + 0,5986 R$$

$$p = - 0,3255 R$$

$$r' = + 0,7288 R$$

$$p' = - 1,8116 R$$

$$\text{ou bien } r = + 0,4630 R$$

$$p = + 2,7574 R$$

**SUR LES VERRES OPTIQUES. 109**

$$r' = + 0,2081 R$$

$$r' = - 15,594 R.$$

5. Enfin nous avons montré que si  $k$  ou  $\frac{dP}{dP'} = \frac{20}{32}$ , au lieu de  $\frac{2}{3}$ , on peut employer avec succès, en se servant des mêmes matières, les deux objectifs suivans

$$r = + 0,5986 R$$

$$r = - 0,3255 R$$

$$r' = + 0,9135 R$$

$$r' = - 1,2058 R$$

$$\text{ou bien } r = + \frac{3R}{5}$$

$$r = - \frac{3R}{7}$$

$$r' = + \frac{6R}{11}$$

$$r' = - \frac{75R}{62}$$

6. On peut voir dans les Mémoires de l'Académie de 1764, la théorie de ces objectifs composés de trois lentilles, & en quoi consistent leurs avantages sur les objectifs composés de deux lentilles seulement.

*§. I L. Sur un endroit du troisième volume de nos Opuscules.*

1. Nous avons fait voir (Mém. Ac. de 1764, pag. 92) que les mêmes conditions qui servent à détruire (autant qu'il est possible) l'aberration en largeur, détruisent absolument cette aberration pour les rayons qui se trouvent dans un plan passant par le point rayonnant

& par l'axe de la lentille. Or nous allons montrer que la méthode particulière que nous avons donnée (*Opusculs*, Tome III, chap. 5, §. I) pour détruire l'aberration de ces derniers rayons, conduit absolument au même résultat, en faisant exactement le calcul que cette méthode prescrit.

2. En supposant d'abord une lentille simple dont les deux rayons soient  $r$ ,  $r'$ , & imaginant deux rayons réfractés qui, après la seconde réfraction, soient également éloignés de l'axe, on trouve (articles 372 & 394 de l'Ouvrage cité) que  $\mathcal{C} \left( \frac{1}{a} - \frac{1}{b} \right) + \frac{a^2 \mathcal{C}^2}{r' \delta} (\Pi r)$  doit être constant, en faisant, pour abrégér,  $\delta = \infty$ ; on remarquera de plus que  $\frac{1}{r'} = \frac{1}{r} - \frac{1}{\lambda}$ , &  $\Pi r = \frac{P-1}{\lambda}$ ; d'où  $\frac{\Pi r}{r'} = \frac{P-1}{\lambda} \left( \frac{1}{r} - \frac{1}{\lambda} \right)$ . Or les distances  $\mathcal{C}$  (qu'on suppose égales après la seconde réfraction) donnent avant la première réfraction (en négligeant l'épaisseur, ou même en la regardant comme nulle) les distances des rayons incidens à l'axe  $= \mathcal{C} \times \frac{\delta' - \frac{\mathcal{C}^2}{2r}}{\delta' + \frac{\mathcal{C}^2}{2r}}$ , ( $\delta'$  étant la distance du foyer après la première réfraction); & cette quantité  $=$  à très peu près  $= \mathcal{C} \left( 1 - \frac{\mathcal{C}^2}{2r\delta'} + \frac{\mathcal{C}^2}{2r\delta'} \right) = \mathcal{C} \left( 1 - \frac{\mathcal{C}^2}{2\lambda\delta'} \right)$ . Maintenant  $\frac{1}{\delta'} = \frac{1-m}{r} - m \left( \frac{1}{\delta} + \frac{a}{\mathcal{C}} \right)$ , savoir — pour

SUR LES VERRES OPTIQUES. 111

la valeur de  $\frac{v}{a}$ , & + pour celle de  $\frac{v}{b}$ ; donc met-  
 tant dans la valeur de  $\frac{v}{a}$  (art. 370, *Opusc. Tom. III.*)  
 au lieu de  $\frac{a}{c\delta}$  la quantité  $\frac{a}{\delta c} \left( \frac{1}{1 - \frac{c^2}{r^2} + \frac{1}{r^2}} \right) =$   
 $\frac{a}{\delta c} \left( \frac{1}{1 - \frac{c^2}{2\lambda^2}} \right) = \frac{a}{\delta c} \left( 1 + \frac{c^2}{2\lambda^2} \right) = \frac{a}{\delta c}$   
 $\left[ 1 + \frac{c^2}{2\lambda} \left( \frac{1-m}{r} + \frac{m}{c} \right) \right]$  & , par la même rai-  
 son, au lieu de  $-\frac{a}{c\delta}$  dans la valeur de  $\frac{v}{b}$  la quan-  
 tité  $-\frac{a}{\delta c} \left[ 1 + \frac{c^2}{2\lambda} \left( \frac{1-m}{r} - \frac{m}{c} \right) \right]$ , la condi-  
 tion que  $c \left( \frac{1}{a} - \frac{1}{b} \right) + \frac{a c^2}{r \delta} \left( \frac{P-1}{\lambda} \right)$  soit const-  
 tant, donnera  $-2N + \frac{1-m}{r\lambda} + \left( \frac{P-1}{\lambda} \right) \left( \frac{1}{r} - \frac{1}{\lambda} \right) = 0$ : or (article 183, *Opuscules, Tome III.*)  $N =$   
 $\frac{4P-4m}{r\lambda} + \frac{2P+1-3P^2}{\lambda^2}$ ; donc substituant, on au-  
 ra l'équation  $-\frac{3P-3m}{r\lambda} + \frac{3P^2-3P}{\lambda^2} = 0$ , ou  
 $\frac{P-m}{r} + \frac{P-P^2}{\lambda} = 0$ ; ce qui est l'équation même  
 qui résulte de nos formules (Mém. 1764, page 87) pour  
 anéantir, autant qu'il est possible, les aberrations des  
 rayons qui ne partent point de l'axe dans une lentille  
 simple; d'où il est évident que le même résultat aura lieu  
 dans les lentilles composées.

§. III. Sur un autre endroit du même volume:

1. Dans l'article 713 du III<sup>e</sup> vol. de nos Opuscules, nous avons donné la valeur de  $\lambda$  pour une lentille dans laquelle l'aberration de réfrangibilité est diminuée en raison donnée. Dans cette formule nous avons supposé que le rapport de réfraction  $\sigma$  dans le verre commun est  $\frac{3}{2}$ , ce qui n'est pas exactement vrai; & nous avons supposé encore que  $d\sigma = dP'$ , en prenant indifféremment  $P' = 1,54$ , ou  $P' = 1,598$ ; ce qui n'est pas non plus exactement vrai: de plus dans ces formules  $R$  exprimoit, non la distance focale, mais le rayon d'une lentille biconvexe dans laquelle le rapport de réfraction seroit  $\sigma$ , Pour rendre les suppositions plus exactes, & le résultat plus commode & plus simple, nous supposerons dans les calculs suivans  $\frac{P-1}{\lambda} + \frac{P'-1}{\lambda'} = \frac{1}{R}$ ,  $R$  étant la distance focale d'une lentille biconvexe isocèle de verre commun, ou le rapport de réfraction soit  $\sigma$ , en sorte que  $\frac{1}{R} = \frac{2\sigma-2}{f}$ ,  $f$  étant le rayon de la lentille,

2. Donc puisque  $\frac{dP}{\lambda} + \frac{dP'}{\lambda'} = \frac{2\theta d\sigma}{f} = \frac{\theta d\sigma}{R(\sigma-1)}$  ;  
 on aura, en faisant  $P-1 = \sigma$ ,  $P'-1 = \sigma'$  ;  

$$\frac{dP}{dP'} = \frac{R(\sigma-\sigma')}{1 - \frac{\theta d\sigma}{dP'(\sigma-1)}}$$

3. Donc si  $P = \sigma$ , & par conséquent  $d\sigma = dP$  ;  
 &

SUR LES VERRES OPTIQUES. 113

&  $\frac{d\omega}{dP} = \frac{dP}{dP'} = k$ , on aura l'équation  $\lambda = \frac{R(\omega - \omega'k)}{1 - \frac{\theta k \omega'}{P-1}}$ .

4. Et si  $P' = \omega$ , & par conséquent  $\frac{d\omega}{dP'} = 1$ ; on aura  $\lambda = \frac{R(\omega - \omega'k)}{1 - \theta}$ . Soit  $k = \frac{2}{3}$  dans le premier cas,  $P = 1,55$ ,  $P' = 1,6$ ; & dans le second,  $P = 1,6$ ,  $P' = 1,55$ ,  $k = \frac{2}{3}$ , on aura dans le premier cas  $\lambda = \frac{0,15R}{1 - \frac{\theta}{11}}$ ; & dans le second  $\lambda = \frac{2}{3} \times \frac{0,15R}{1 - \theta}$ .

5. Dans ces mêmes hypothèses, on aura  $\frac{1}{\lambda'} = \frac{k}{\lambda} + \frac{\theta d\omega}{R dP'(\omega - 1)}$ ; donc si  $P = \omega$ , &  $d\omega = dP$ , on aura cette équation  $\frac{1}{\lambda'} = \frac{k(1 - \frac{\theta k \omega'}{P-1})}{R(\omega - \omega'k)} + \frac{\theta k}{(P-1)R} = \frac{-k + \theta k}{R(\omega - \omega'k)}$ ; & si  $P' = \omega$ , &  $d\omega' = dP'$ , on aura l'équation  $\frac{1}{\lambda'} = \frac{k(1 - \theta)}{R(\omega - \omega'k)} + \frac{\theta}{R(P' - 1)} = \frac{-k + \frac{\theta \omega}{P'}}{k(\omega - \omega'k)}$ .



## §. IV. Précis des recherches sur les Verres (a) optiques, imprimées dans les Mémoires de 1765.

Personne n'ignore le grand degré de perfection que l'Optique a acquis dans ces derniers temps par la construction des lunettes *achromatiques* ; on les a nommées ainsi, comme l'on fait, parce que les objectifs de ces lunettes sont formés de plusieurs lentilles de différentes matières, qui par leur disposition respective, anéantissent entièrement ou du moins sensiblement les couleurs qui défigureroient trop les images dans un objectif simple. Plusieurs des lunettes qu'on a construites dans cette vûe, soit en Angleterre, soit en France, ont eu un effet très-avantageux ; mais une de ces lunettes construite en Angleterre, paroît très-supérieure aux autres : elle est d'environ 3 pieds & demi de longueur ; elle porte 3 pouces 4 lignes d'ouverture, & augmente 150 fois le diamètre des objets. Ainsi cette lunette est très-supérieure à un télescope de même longueur ; parce qu'un tel télescope ne porteroit pas une plus grande ouverture, n'augmenteroit pas davantage l'objet, & auroit d'ailleurs moins de champ & beaucoup moins de clarté.

L'objectif de cette lunette est composé de deux lentilles convexes de *crownglass*, matière qui a beaucoup

(a) Ce Précis a été lu à l'Académie des Sciences, dans l'Assemblée du 14 Mai 1766, à laquelle M. le Prince Héritaire de Brunswick assista. Il a été imprimé dans le Journal de Trévoux de Janvier 1767 ; on le redonne ici avec quelques changemens.

SUR LES VERRES OPTIQUES. 115

de rapport à notre verre commun, & d'une Lentille concave de *flintglass* ou *crystal d'Angleterre* ; on ne nous dit point d'ailleurs les dimensions de ces lentilles, qui paroissent avoir été trouvées par une espèce de tâtonnement, à la vérité fort heureux.

Dans un Mémoire que j'ai lu à l'Académie (a), non-seulement j'ai donné les dimensions exactes que doit avoir cet objectif, j'ai fait voir encore qu'on pouvoit se servir avec le même avantage d'un autre objectif de forme très-différente, mais toujours composé comme celui-là de deux lentilles de verre commun qui en renferment une de *crystal d'Angleterre*. J'ai prouvé que l'avantage de ces objectifs consiste, non-seulement en ce que les courbures des surfaces y sont beaucoup moins grandes que dans les meilleurs objectifs construits jusqu'à présent avec deux lentilles, mais encore en ce que les erreurs qu'on peut commettre dans la construction des surfaces, y produisent, pour la plûpart, un effet beaucoup moins considérable que dans les autres objectifs.

Je dis *pour la plûpart* ; car il est une erreur dont l'inconvénient est le même dans tous les objectifs de même foyer, composés de tant de lentilles qu'on voudra ; & s'il faut l'avouer, cet inconvénient est le plus dangereux de tous pour la perfection de ces objectifs. L'erreur dont je veux parler, est celle qu'on peut commettre en mesurant le rapport de la diffusion des couleurs dans les

(a) Ce Mémoire est imprimé dans le volume de l'Académie de 1764 : on en a donné le précis dans le §. I. ci-dessus.



différentes matieres dont l'objectif est formé. Ce rapport ; comme l'on fait , se détermine de deux manieres ; ou en mesurant l'espace qu'occupent les couleurs au foyer de deux différentes lentilles formées de ces matieres , ou en mesurant l'angle de deux prismes adossés , dont l'un est formé d'une de ces matieres , l'autre de la seconde , & à travers lesquels on fait passer l'image solaire. Or il est visible qu'on peut se tromper aisément d'une quantité assez sensible dans ces différentes mesures ; 1<sup>o</sup>. parce que l'image colorée du foyer des lentilles n'est pas bien exactement terminée , & qu'il est par conséquent difficile d'en fixer les limites à deux ou trois lignes près : or , comme cette image n'a jamais beaucoup d'étendue ; ( car on ne peut employer commodément à cette expérience des lentilles d'un très-grand foyer ) il est clair qu'une erreur de quelques lignes sur la mesure de l'image peut être une quantité sensible par rapport à l'image totale. Par exemple , si l'image est d'un pied , ce qui suppose un foyer de douze pieds , & qu'on se trompe de 3 lignes à chaque extrémité , l'erreur totale pourra être d'un vingt-quatrième. 2<sup>o</sup>. La mesure du rapport de la diffusion par le moyen des prismes peut être à certains égards plus exacte , qu'en se servant des lentilles ; cependant , comme cette méthode exige que les angles des prismes soient petits , & que ces angles ne sont pas faciles à mesurer avec une grande précision , il est clair qu'on peut aussi se tromper aisément d'une petite quantité dans la mesure de ces angles , & par conséquent

d'une quantité qui sera assez sensible dans le rapport de cette erreur à l'angle total. Or l'effet de cette erreur devient encore beaucoup plus considérable dans le rapport qui en résulte pour la diffusion des couleurs ; je trouve , par exemple , qu'en comparant la diffusion du verre commun à celle du crystal d'Angleterre , si on s'est trompé d'une certaine quantité dans le rapport des images des lentilles ou des angles des prismes , l'erreur qui en résulte dans la quantité qui exprime le rapport de diffusion , peut être plus grande que cette première erreur , en raison de 5 à 3 ou même davantage. Ce n'est pas tout ; l'effet de cette erreur est encore beaucoup plus grand dans l'aberration de l'objectif ; car je trouve , toujours en comparant le verre commun au crystal d'Angleterre , que l'erreur commise dans le rapport de diffusion , est encore augmentée dans l'aberration de l'objectif , en raison de 11 à 3 ; & cette erreur demeure toujours la même de quelque manière qu'on dispose entr'elles les lentilles qui forment l'objectif composé , avec cette seule différence qu'elle deviendra de signe contraire , lorsqu'on donnera aux lentilles une disposition absolument différente.

De-là il est aisé de conclure qu'une erreur commise dans les premières mesures , augmentera plus de six fois dans l'aberration ; ensuite que si on s'est trompé seulement de  $\frac{1}{30}$  dans ces premières mesures , ce qui est très-facile , l'aberration des couleurs , au lieu d'être nulle , comme elle le devrait être dans l'objectif composé , sera encore plus d'un cinquième de l'aberration d'un objec-

tif simple de verre commun. C'est sans doute pour cette raison que la plupart des lunettes achromatiques construites jusqu'à présent, quoique très-supérieures aux lunettes simples ordinaires, & même à plusieurs égards aux télescopes de réflexion, n'ont pas encore eu sur ces télescopes tous les avantages qu'on pouvoit désirer, & même espérer. En effet, dans la plupart des objectifs achromatiques construits jusqu'à présent, on a supposé que la diffusion des couleurs, causée par le crystal d'Angleterre, étoit à la diffusion causée par le verre commun, comme 3 à 2. Or si ce rapport, au lieu d'être de 3 à 2, étoit de 32 à 20, ou de 8 à 5, comme d'autres Observateurs l'ont trouvé, l'aberration d'un objectif construit d'après le rapport de 3 à 2, au lieu d'être nulle, ou au moins insensible, comme la théorie le donne, ne seroit guères que le quart de l'aberration d'un objectif simple. Ainsi une lunette de trois pieds, par exemple, construite avec cet objectif, ne produiroit l'effet que d'une lunette ordinaire d'environ douze pieds; tandis qu'un télescope de trois pieds produit l'effet d'une lunette de 50. Pour remédier à cet inconvénient, autant qu'il est possible, voici, je crois, le moyen le plus simple dont on puisse faire usage.

Supposons d'abord que l'erreur qu'on a commise dans la mesure du rapport de diffusion est en moins, c'est-à-dire, que ce rapport est un peu plus grand que celui qu'on a trouvé; on écartera tant soit peu la seconde lentille de la première, si on se sert du premier de nos

objectifs à trois lentilles, (*Mém. de l'Acad.* 1764) ou la troisième de la seconde, si on se sert du second objectif; on parviendra par ce moyen à détruire sensiblement l'aberration pour les objets placés dans l'axe. De plus, si après ce premier écartement on écarte encore d'une petite quantité que l'expérience donnera, les deux lentilles qui étoient restées appliquées l'une contre l'autre, on parviendra à détruire l'aberration des couleurs, autant qu'il sera possible, pour les objets même qui ne seront pas placés dans l'axe.

Supposons ensuite que l'erreur commise dans la mesure du rapport de diffusion est en plus, c'est-à-dire, que le rapport trouvé est plus grand que le rapport véritable; en ce cas, on ne sauroit employer le moyen précédent, parce que l'écartement des lentilles ne feroit qu'augmenter encore l'aberration. Mais pour lors, il suffira de donner un peu moins de courbure à la première des surfaces de l'objectif, à celle qui est tournée vers l'objet, en laissant d'ailleurs les lentilles appliquées l'une contre l'autre. Il faudroit faire une opération contraire dans le cas où l'erreur seroit en moins; c'est-à-dire, que si on laissoit les lentilles appliquées l'une contre l'autre, il faudroit augmenter la courbure de la première des surfaces; ce qui est beaucoup moins aisé à faire que de la diminuer. Ainsi l'on voit que les deux cas d'une erreur en moins ou d'une erreur en plus, fournissent chacun un moyen particulier & fort simple de corriger cette erreur, lequel ne réussiroit pas aussi-bien dans le cas opposé.

Cependant il est visible que le moyen de corriger l'erreur quand elle est en moins, se réduisant à un simple écartement des lentilles, est beaucoup plus facile, plus court & plus sûr que le moyen de corriger l'erreur quand elle est en plus, lequel exige qu'on retravaille tant soit peu la surface d'une des lentilles, ou qu'on ait à y substituer une autre lentille un peu moins convexe par-devant. Nous croyons donc qu'en général, lorsqu'on mesure le rapport de diffusion, il faut tâcher que l'erreur, s'il y en a, soit plutôt en moins qu'en plus. Ainsi dans les calculs qu'on fera, pour déterminer les rayons des surfaces, il vaudra mieux supposer le rapport de diffusion un peu au-dessous de celui que l'expérience a donné, que de le prendre au-dessus.

Il y a encore un autre avantage à ce que l'erreur, si elle a lieu, soit plutôt en moins qu'en plus. C'est qu'on peut la corriger par le moyen de l'oculaire convexe adapté à ces sortes d'objectifs; car il se trouve, par une circonstance heureuse, que l'aberration de cet oculaire est alors en sens contraire de l'aberration de l'objectif; d'où il est aisé de voir qu'on peut trouver facilement un oculaire dont l'aberration détruit, au moins presque entièrement, celle qui peut rester dans l'objectif. Il est vrai que si l'erreur étoit en plus, on pourroit employer au même effet un oculaire concave; mais on fait que ces oculaires ont l'inconvénient de diminuer le champ de la lunette. Cependant on pourroit encore, ce me semble, s'en servir avec avantage, sur-tout si la lunette n'étoit pas trop longue.

## SUR LES VERRES OPTIQUES. 121

A l'occasion des oculaires adaptés aux objectifs achromatiques, j'ai deux remarques essentielles à faire. La première, c'est qu'au lieu de construire ces oculaires de verre commun, on feroit très-bien d'y employer une matière dans laquelle la diffusion des rayons seroit plus grande, par exemple, une matière semblable à celle qu'a trouvée M. Zeiher, & qui ayant une réfraction moyenne à peu près la même que celle du crystal d'Angleterre, écarte les couleurs environ deux fois davantage que ce crystal, & trois fois plus que le verre commun. Ces oculaires auroient cet avantage, qu'avec un foyer beaucoup plus court que ceux de verre commun, ils représenteroient l'objet aussi nettement; & comme ils permettroient de donner aux objectifs une ouverture plus grande, ils donneroient donc à-la-fois plus de netteté, de grandeur & de vivacité à l'image.

La seconde remarque que j'ai à proposer, est sur le rapport des courbures qu'on doit donner aux surfaces de ces oculaires, pour que l'aberration qui viendra de leur figure sphérique soit la moindre qu'il sera possible. Les formules données jusqu'ici par les Opticiens, assignent aisément ce rapport; mais ces formules ne sont bonnes que pour les objets placés dans l'axe; pour peu qu'ils s'en écartent, l'aberration devient plus considérable que dans des lentilles d'une autre forme. J'ai donc envisagé la chose autrement; j'ai cherché le rapport que doivent avoir les rayons d'une lentille simple, pour que l'aberration dans les objets placés hors de l'axe, ne soit

pas plus grande que celle des objets placés dans l'axe même, ce qui se réduit à rendre nulle l'aberration en largeur; & je trouve que ces sortes de lentilles ont l'avantage de donner dans l'axe très-peu d'aberration, & l'aberration la moindre qu'il est possible pour les objets qui ne sont pas dans l'axe. Je ne doute donc point que ces sortes de lentilles ne soient en effet beaucoup plus avantageuses que les autres; le calcul m'a donné aisément les formules des courbures pour différentes matières, entr'autres pour le verre commun, & pour le verre de M. Zeiher mentionné ci-dessus. Je trouve, par exemple, que si l'oculaire est de verre commun, & le rapport de réfraction  $\frac{3}{2}$ , le rayon de la surface tournée vers l'objet doit être égal à environ 9 fois la distance focale de l'oculaire, & le rayon de l'autre surface égal à environ  $\frac{1}{2}$  de cette même distance. M. de Castillon, de l'Académie des Sciences de Berlin, qui cultive l'optique avec succès, m'écrivit qu'ayant construit un oculaire d'après ces proportions, & l'ayant adapté à un objectif achromatique de trois lentilles, cet Oculaire a produit un très-bon effet.

Cette observation sur le rapport le plus avantageux entre les rayons des surfaces, est d'autant plus importante, qu'elle a lieu non-seulement pour les oculaires, mais aussi pour les objectifs simples, lorsqu'on jugera à propos de construire des lunettes avec de tels objectifs. Je trouve, par exemple, que pour qu'un objectif simple de verre commun ait la moindre aberration (le rapport de réfrac-

sion étant  $\frac{1}{2}$ ) le rapport des surfaces ne doit pas être de 1. à 6, comme tous les Opticiens l'ont cru jusqu'ici; mais que la première surface, celle qui est tournée vers l'objet, doit avoir un rayon égal à environ  $\frac{1}{2}$  de la distance focale, & la seconde un rayon égal à cinq fois cette même distance.

De pareils objectifs convexes de verre commun & d'une seule matière, pourroient, si je ne me trompe, être combinés fort avantageusement avec des oculaires simples concaves, formés de la matière trouvée par M. Zeiher, & construits suivant les proportions que nous avons données plus haut pour ces sortes d'oculaires: on en formeroit d'excellentes lunettes de poche, qui, en augmentant l'objet environ trois fois, ce qui est suffisant pour ces sortes de lunettes, auroient l'avantage d'être exemptes de couleurs, d'avoir d'ailleurs, par la courbure des surfaces, le moins d'aberration qu'il seroit possible, de souffrir une grande ouverture de l'objectif, & par conséquent de donner à l'image beaucoup de netteté & de vivacité.

Revenons aux objectifs composés de plusieurs lentilles. Je n'ai encore parlé jusqu'à présent que de la combinaison d'un seul oculaire simple avec ces objectifs. Mais je trouve qu'en employant deux oculaires, même d'une matière semblable, on peut toujours donner à leurs surfaces une telle courbure que l'aberration qui vient de leur figure sphérique soit entièrement détruite; & il est évident que ce double oculaire étant supposé de même foyer



que l'oculaire simple dont il a été parlé ci-dessus, aura l'avantage d'anéantir ou entièrement ou presque entièrement toute aberration ; tant celle qui vient des couleurs, que celle qui vient de la figure des verres. Ainsi une lunette construite exactement sur cette théorie & portant deux oculaires, tels que je viens de les proposer, avec un objectif formé de trois lentilles, seroit infailliblement très-supérieure aux télescopes de réflexion.

J'ai donné dans le Mémoire dont celui-ci est l'extrait, le détail des calculs sur lesquels est fondée toute la théorie que je viens d'établir. J'y ai joint quelques autres vues utiles pour remédier à l'inconvénient qui résulte de l'erreur qu'on peut commettre dans le rapport de diffusion des rayons, erreur dont l'effet est celui qu'on doit avoir le plus de soin d'éviter. A l'égard des inconvéniens qui naîtront des autres erreurs qu'on peut commettre, soit en mesurant le rapport de réfraction dans les deux matières, soit dans la construction des lentilles d'après les mesures que donne la théorie, non-seulement ces inconvéniens seront beaucoup moins considérables, & auront même très-souvent un effet insensible ; mais on peut trouver aisément différens moyens d'y remédier. Ces moyens consistent en général à multiplier les lentilles qui composent l'objectif, & à ne pas donner le même rayon aux surfaces contigues de ces lentilles. Par-là on aura dans la solution du problème un beaucoup plus grand nombre d'indéterminées, qui mettront à portée de donner aux différentes surfaces, la cour-

bure la plus propre pour anéantir (au moins presque entièrement) l'inconvénient qui naîtroit de ces différentes erreurs. L'expérience fait voir que cette multiplication des lentilles est peu nuisible à la vivacité de l'image, dont elle peut d'ailleurs augmenter beaucoup la netteté: elle a de plus un autre avantage, c'est qu'elle offre un plus grand nombre de combinaisons pour la disposition des lentilles, & par conséquent pour trouver l'arrangement le plus avantageux qu'on puisse leur donner; car, en n'employant que deux matieres à la formation de l'objectif, il est aisé de voir que les lentilles qui le composent, peuvent être combinées en deux façons seulement s'il n'y en a que deux; au lieu qu'elles peuvent l'être en six s'il y en a trois, en douze s'il en a quatre, en vingt s'il y en a cinq, & ainsi du reste, suivant une progression croissante, dont la différence est la progression arithmétique 2, 4, 6, 8, &c. Il est vrai que ces différentes combinaisons exigeront d'assez longs calculs pour trouver celles qui seroient les plus avantageuses; mais on en fera dédommagé par l'avantage qu'elles produiront pour la perfection des objectifs.

Cette perfection, ou plutôt l'effet avantageux qui en résultera, pourra encore augmenter beaucoup, si on s'applique ensuite à perfectionner sur le même plan, la théorie du rapport des ouvertures avec les Oculaires. J'ai déjà fait voir dans le troisième volume de mes Opuscules, combien la théorie donnée jusqu'ici par les Opticiens pour assigner ce rapport, étoit fautive & impar-

faite, & j'y ai substitué des formules beaucoup plus exactes, au moyen desquelles on pourra déterminer ce rapport d'une manière bien plus sûre & plus avantageuse. Je ne doute pas que par ces différens moyens on ne parvienne à donner aux lunettes achromatiques, de nouveaux degrés de perfection très-considérables, & peut-être jusqu'à un point dont on n'auroit osé se flatter. Je fais qu'un grand Géometre a paru douter qu'il soit possible de porter ces lunettes à un grand degré de perfection. La raison principale qu'il en apporte, c'est que le *crown-glass* étant verdâtre, & par conséquent, selon lui, ne laissant passer sensiblement que les rayons verts, il n'est pas étonnant qu'il paroisse moins écarter les rayons colorés que le *flint-glass* ou crystal d'Angleterre; d'où notre Savant conclut que la mesure du rapport de diffusion qu'on trouve entre ces deux matières par le moyen de l'expérience, est illusoire & fautive, & par conséquent aussi la théorie qui en résulte pour les objectifs achromatiques. Il est facile de répondre à cette objection par l'expérience, qui fait voir que les objectifs déjà construits d'après la théorie, sont excellens, & qui ne laisse point douter qu'ils ne puissent le devenir encore davantage. D'ailleurs quand le *Crown-glass* auroit l'inconvénient par sa couleur verdâtre d'absorber quelque partie des rayons rouges ou violets, cet inconvénient n'auroit pas lieu en se servant de notre verre commun qui est blanc, & qui par conséquent laisse passer tous les rayons. Je crois par cette raison que notre verre com-

**SUR LES VERRES OPTIQUES. 127**

Il doit être encore plus avantageux que le *Crown glass*, dans la construction des objectifs achromatiques.

On trouvera encore d'autres recherches sur les verres optiques dans les *Mémoires de l'Académie de 1766*, auxquels nous renvoyons.

*Fin du vingt-quatrième Mémoire.*





## VINGT-CINQ<sup>ME</sup> MÉMOIRE.

*Nouvelles réflexions sur les vibrations des Cordes sonores.*

DANS le premier volume de mes *Opuscules*, j'ai fait sur cette matière différentes réflexions, dont une partie avoit pour objet la savante solution du problème des cordes vibrantes, donnée par M. de la Grange, dans le premier volume des Mémoires de l'Académie des Sciences de Turin; solution par laquelle ce grand Géomètre prétendoit prouver contre moi, que ce problème pouvoit toujours se résoudre, quelle que fût la figure initiale de la corde. Ce célèbre Mathématicien a fait une savante réponse à mes réflexions dans le second volume des mêmes Mémoires; c'est cette réponse que je me propose de discuter encore, non pour prolonger cette controverse avec un Savant pour lequel je suis rempli de la plus grande estime, & qui d'ailleurs paroît aujourd'hui s'être presqu'entièrement rapproché de mon avis (a); mais parce qu'il me semble que cette discussion épineu-

(a) Voyez le troisième volume des Mémoires de Turin, page 389.

se & délicate en recevra de nouveaux éclaircissements, qui pourront être utiles dans d'autres occasions.

1. J'avois objecté à M. de la Grange qu'il suppose sans fondement qu'en général dans sa solution  $\sin. \frac{(m-1) \cdot \pi}{4m}$

$= \frac{(m-1) \cdot \pi}{4m}$ ; ce qui n'a pas lieu quand  $m = \infty$ . Il

convient que cette objection prise en elle-même est solide; mais il prétend qu'elle n'a pas d'application au cas dont il s'agit, & il se propose de prouver que dans

ce cas  $\sin. \frac{(m-1) \cdot \pi}{4m}$  est  $= \frac{(m-1) \cdot \pi}{4m}$ , même lorsqu'

que  $m = \infty$ .

2. M. de la Grange, dans la preuve qu'il en donne; suppose (a) que  $\frac{R^2 T^2}{m^2 H^2}$  doit être infiniment petite du

second ordre lorsque  $m = \infty$ ; donc  $-\frac{f^2}{m^2}$  qui lui

est égale, par la supposition que fait encore M. de la Grange, doit être aussi infiniment petite du second

ordre dans le même cas. Cependant si  $f$  étoit  $= \frac{r\pi}{2} =$

$\frac{(m-1) \cdot \pi}{2}$ , comme M. de la Grange le trouve par

son calcul, on auroit  $\frac{f^2}{m^2}$  (lorsque  $m = \infty$ )  $= \frac{\pi^2}{4}$

qui n'est pas une quantité infiniment petite du second ordre, mais une quantité finie, puisque  $\pi$  est le rapport

(a) Je suppose ici qu'on ait le savant Mémoire de M. de la Grange sous les yeux; *Mém. de la Soc. des Sciences de Turin*, tome II, pages 323 & suivantes.

de la circonférence au rayon. La supposition sur laquelle le calcul est appuyé, est donc infirmée, ce me semble, par le résultat même de ce calcul.

3. De plus l'équation finale en  $f$  à laquelle parvient M. de la Grange, ayant tous ses termes multipliés par  $f$ , donneroit non-seulement  $\sin. f = 0$ , qui est la conclusion de M. de la Grange, mais encore  $f = 0$ , & par conséquent  $f = \sin. \frac{r\pi}{2}$  ( $r$  étant un nombre entier quel-

conque) &  $R = \frac{\sqrt{e}}{m} \times \sqrt{-1} \sin. \frac{r\pi}{2}$ , quantité qui est toujours infiniment petite, au lieu que la quantité  $R = 2\sqrt{e} \cdot \frac{r\pi}{4m} \sqrt{-1}$  trouvée par M. de la Grange est finie quand  $r$  est infini &  $= m - 1$ . Or la solution de M. de la Grange ne montre pas laquelle de ces deux conditions,  $\sin. f = 0$ , ou  $f = 0$ , il faut choisir; & par conséquent elle ne prouve pas, ce me semble, que la valeur qu'il assigne pour  $R$  soit la véritable.

4. Enfin la supposition de M. de la Grange, que  $R$  est une quantité finie, est contraire, si je ne me trompe, au résultat même de son calcul; car, suivant ce calcul,  $R = 2\sqrt{e} \times \frac{r\pi}{4m} \times \sqrt{-1}$ . Or  $\sqrt{e} = m \times \frac{H}{T}$ ; donc  $R = \frac{r\pi \cdot H \sqrt{-1}}{2T}$ ; donc, puisque suivant une autre supposition de M. de la Grange,  $\frac{H}{T}$  est une quantité finie; il est clair que quand  $m$  est infini, on a  $R$  infini, car  $r = m - 1$ .

5. M. de la Grange prétend que  $R$  doit être fini par la nature du calcul ; c'est ce que je ne vois pas. Je vois seulement que  $R$  doit être constant ; on peut même prouver que  $R$  n'est fini que quand  $r$  est fini ; car alors sin.

$$\frac{r\pi}{4m} = \frac{r\pi}{4m}, \text{ \& } R = \frac{H}{T} \times \frac{r\pi}{2} \sqrt{-1}.$$

6. On pourroit d'ailleurs , à ce que je crois , révoquer en doute si l'équation finale  $\frac{1}{2\sqrt{-1}} [(1 + \frac{f}{m}$

$\sqrt{-1})^m - (1 - \frac{f}{m}\sqrt{-1})^m] = 0$ , à laquelle par-

vient M. de la Grange , représente bien ( lorsque  $m$  est infinie ) le sinus de l'angle  $f$  ; cette quantité , je l'avoue ,

$$\text{est} = f - \frac{f^3}{2 \cdot 3} + \frac{f^5}{2 \cdot 3 \cdot 4 \cdot 5} - \frac{f^7}{2 \cdot 3 \cdot 4 \cdot 5 \cdot 6 \cdot 7}, \text{ \&c.}$$

\& c'est l'expression que les Géometres donnent ordinairement du sinus d'un angle quelconque. Mais cette expression en serie du sinus par l'arc , est-elle bien exacte \& applicable à tous les cas ?

7. Il faudroit pour cela , ce me semble , que l'expression en serie de l'arc par le sinus , d'où l'expression du sinus par l'arc est tirée , ou du moins peut être tirée , fût aussi généralement vraie \& exacte ; c'est-à-dire , il faudroit , en nommant  $x$  un sinus quelconque , \& le rayon 1 ,

que l'intégrale de  $\frac{dx}{\sqrt{1-x^2}}$  , développée en serie , fût

toujours l'expression exacte de l'arc ; or c'est ce qui n'est pas , 1°. parce que cette intégrale est évidemment illusoire \& fautive quand  $x > 1$  , puisqu'elle ne renferme



que des quantités réelles, & qu'alors néanmoins l'arc est imaginaire. 2°. Parce que cette intégrale n'exprime qu'un seul arc, le moindre de tous ceux qui répondent au sinus  $x$ ; quoique l'intégrale réelle de  $\frac{dx}{\sqrt{1-xx}}$  renferme une infinité d'arcs. Cependant je n'insiste pas à la rigueur sur cette première raison contre la généralité & l'exactitude de l'expression  $f - \frac{f^3}{2 \cdot 3} + \frac{f^5}{2 \cdot 3 \cdot 4 \cdot 5}$ , &c. du sinus par l'arc  $f$ ; parce que cette expression peut se trouver d'une manière directe en développant en série  $\frac{c^{f\sqrt{-1}} - c^{-f\sqrt{-1}}}{2\sqrt{-1}}$ , qui est une expression exacte du sinus.

8. J'ajoute donc, comme une raison plus forte contre la série  $f - \frac{f^3}{2 \cdot 3} + \frac{f^5}{2 \cdot 3 \cdot 4 \cdot 5} - \frac{f^7}{2 \cdot 3 \cdot 4 \cdot 5 \cdot 6 \cdot 7}$ , &c. ou du moins contre son usage dans le cas dont il s'agit, qu'elle a l'inconvénient d'être très divergente dans un grand nombre de ses premiers termes, si  $f$  est très-grand, & même toujours divergente si  $f = \infty$ ; car supposant  $n$  le rang d'un terme quelconque, le rapport de ce terme au précédent fera  $\frac{ff}{(2n-2)(2n-1)}$ ; donc si  $f = 2\mu\pi$ ,  $\mu$  exprimant un nombre entier, le rapport fera  $= \pi\pi$  lorsque  $\mu$  fera  $= \infty$ , c'est-à-dire  $> 36$ , puisque  $\pi$  est supposé la circonférence dont le rayon est 1. Donc cette expression du sinus en série infinie, ne sau-

roit être prise pour exacte, au moins lorsque  $f = \infty$ ; or c'est principalement le cas dont il est question ici, & celui qui forme la difficulté.

9. J'avois objecté que dans la serie géométrique  $e^{xV-1}$ ,  $e^{2xV-1}$ , &c. on n'étoit pas en droit de supposer le dernier terme  $e^{\infty xV-1} = 0$ ; puisque ce dernier terme est infini; à cela on oppose qu'à la serie géométrique  $1 + x + x^2 + x^3$ , &c. on peut substituer  $\frac{1}{1-x}$ , quoique cette dernière quantité ne soit égale à la somme de la serie proposée que quand le dernier terme  $x^\infty$  est nul. Je réponds que la serie  $1 + x + x^2 + x^3$ , &c. est égale à  $\frac{x^\infty - 1}{x - 1}$ , & qu'ainsi il n'est permis de substituer à cette quantité  $\frac{1}{x-1}$  que quand  $x^\infty$  est nulle, c'est-à-dire,  $x$  plus petite que l'unité; par la même raison, il me paroît incontestable que  $e^{xV-1} + e^{2xV-1} + e^{3xV-1}$ , &c. est évidemment  $= \frac{e^{(\infty+1)xV-1} - e^{2xV-1}}{e^{2xV-1} - e^{xV-1}}$ , & non pas  $\frac{e^{xV-1}}{-e^{xV-1} + 1}$ .

10. J'ajoute que le développement de la fraction  $\frac{1}{1-x}$  en  $1 + x + x^2 + x^3$ , &c. représente d'une manière très-fautive la valeur de cette fraction, lorsque  $x$  est plus grand que l'unité, & qu'en conséquence toute proposition qui seroit fondée sur la prétendue égalité de ces deux quantités, me paroîtroit très douteuse.

11. J'avois prouvé facilement que dans le cas où  $x = 45^\circ$ , on ne sauroit avoir  $\cos. x + \cos. 2x + \cos. 3x$ , &c.  $= -\frac{1}{2}$ ; on répond que la même raison prouveroit que  $\frac{1}{1+x}$ , n'est point  $= 1 - x + x^2 - x^3$ , &c. puisque quand  $x = 1$ , le premier membre est  $= \frac{1}{2}$ , & le second 0 ou 1. Aussi suis-je persuadé que la serie  $1 - x + x^2 - x^3$ , &c. n'est point  $= \frac{1}{1+x}$ , quand  $x$  est  $=$  ou  $> 1$ ; ce qui est évident par l'article 9, & reconnu d'ailleurs de tous les Géometres. En général, tout raisonnement fondé sur des series divergentes, qu'on suppose égales à des quantités finies, me paroît très-sujet à erreur; autrement il faudroit dire que l'expression de la quantité radicale  $\sqrt{1 - xx}$  développée en serie représente cette quantité, même lorsque  $x$  est  $> 1$ ; ce qui est évidemment faux; puisqu'alors  $\sqrt{1 - xx}$  est imaginaire, & que la serie ne contient pourtant que des quantités réelles.

12. J'avois prouvé contre M. Euler que l'équation  $\frac{ddy}{dx^2} = \frac{ddy}{dt^2}$  n'a pas lieu quand la courbure de la corde n'est pas uniforme, cette équation étant prise dans le sens naturel qu'elle présente, c'est-à-dire en prenant d'abord  $ddy$  dans le premier membre pour la différence seconde de trois ordonnées, dont la première répond à  $x$ , la seconde à  $x + dx$ , la troisième à  $x + 2dx$ ; & ensuite  $ddy$  dans le second membre pour la diffé-

rence seconde de trois ordonnées répondantes à  $t, t + dt, t + 2dt$ . On me réplique que dans cette équation le premier  $ddy$  répond rigoureusement, non à  $x, x + dx, x + 2dx$ , mais à  $x - dx, x, x + dx$ , & que le second  $ddy$  répond de même rigoureusement à  $t - dt, t, t + dt$ . J'en conviens, & je l'ai même expressément remarqué, comme on me l'objecte. Mais, 1°. il est certain que l'équation  $\frac{ddy}{dx^2} = \frac{ddy}{dt^2}$  présentera naturellement à tout Géometre l'idée sur laquelle j'ai appuyé ma construction, savoir que la différence seconde de  $y$ , en supposant que  $t$  soit constant, & que  $x$  croisse successivement de  $dx$  & de  $2dx$ , est égale à la différence seconde de  $y$  en supposant que  $x$  soit constant, & que  $t$  croisse successivement  $dt$  & de  $2dt$ . Or dans cette supposition si naturelle, j'ai démontré, & on n'en disconvient pas, que la construction seroit fautive. Lorsqu'on est une fois arrivé à l'équation  $\frac{ddy}{dx^2} = \frac{ddy}{dt^2}$ , il faut alors regarder le problème comme purement algébrique, faire abstraction du mouvement de la corde, & intégrer ou construire l'équation proposée comme si elle n'y avoit aucun rapport. Or l'équation étant considérée sous ce point de vûe, il est évident que la construction ne s'y prête pas lorsque  $\frac{ddy}{dx^2}$  fait des sauts. 2°. La distinction qu'on fait ici pour me répondre, distinction que j'avois prévue, comme on le remarque, n'est, ce me semble, qu'un subterfuge qui ne devoit servir qu'à

rendre la solution suspecte, & à montrer que cette solution ne peut avoir lieu que quand la courbure de la corde est continue; car alors on n'est pas obligé, pour faire quadrer la construction avec l'équation, de recourir à de pareilles subtilités; & l'on va voir en effet dans l'article suivant, que quand on est forcé d'y recourir, on tombe dans d'autres inconvéniens.

13. Car en supposant même que les trois  $y$  répondent à  $x - dx$ ,  $x$ ,  $x + dx$ , & à  $t - dt$ ,  $t$ ,  $t + dt$ ; on est obligé de convenir que l'équation  $\frac{ddy}{dx^2} = \frac{ddy}{dt^2}$ ; ne sauroit avoir lieu généralement, à moins de supposer  $dx = dt$ ; j'avoue que cette supposition est permise; mais on m'accordera que celle de  $dx = ndt$ ,  $n$  étant un nombre quelconque, est permise aussi, puisque rien n'oblige à supposer  $dx = dt$ ; & on convient que dans ce cas l'équation  $\frac{ddy}{dx^2} = \frac{ddy}{dt^2}$  n'a pas lieu.

Or je demande ce qu'on doit penser de l'exactitude d'une solution qui n'est bonne que dans une certaine supposition arbitraire, & qui ne l'est plus dans une autre supposition dont on est également le maître? N'est-ce pas une preuve démonstrative que cette solution n'est en effet à l'abri de toute atteinte que dans le cas où l'on peut supposer sans inconvénient  $dx$  en rapport quelconque avec  $dt$ , c'est-à-dire, dans le cas où la courbure de la corde ne fait pas de fauts! A cette considération, il faut ajouter qu'en supposant  $dx = dt$ , ou ce qui revient

au même  $\frac{dx}{a} = \frac{Hdt}{T}$  avec M. de la Grange, la différence de la quantité  $\frac{x}{a} - \frac{Ht}{T}$  sera toujours  $= 0$ ; par conséquent l'opération que fait M. de la Grange, page 60 de sa première solution (Mém. de Turin, tome I.) pour prendre la différence de  $\cos. \frac{\pi}{2} \left( \frac{x}{a} - \frac{Ht}{T} \right)$  ne donnera aucun résultat; la quantité dont il cherche à trouver la valeur par cette opération demeurera toujours  $= \frac{0}{0}$ , comme il est aisé de s'en assurer en jettant les yeux sur l'endroit qu'on vient de citer du Mémoire de la Grange; cette opération est pourtant une des principales sur lesquelles la solution de ce grand Géometre est appuyée.

14. Ce n'est pas tout encore; il faut non-seulement faire  $dx = dt$ , il faut supposer de plus que le point C (Fig. 9.) où on suppose que la courbure de la corde change, ne réponde jamais qu'à l'origine du  $dx$ . En effet, soit pris  $mC = mC$ , la force accélératrice du point M sera en raison de  $\frac{1}{R}$ , en nommant R le rayon osculateur en m; mais si on prend  $m\mu = mM$ , la force accélératrice en m sera en raison de  $\frac{1}{2R} + \frac{1}{2r}$ , en nommant R & r les deux rayons osculateurs en M & en  $\mu$ ; ou pour s'exprimer d'une autre manière, la force accélératrice du point m, si on prend  $mM = m\mu$ , sera égale à la différence seconde des trois ordonnées aux

138. *SUR LES VIBRATIONS*

points  $M, m, \mu (a)$ , divisée par  $mM^2$ ; & si on prend  $mx = mC$ , la force accélératrice du même point se trouvera égale à la différence seconde des trois ordonnées en  $x, m, C$ , divisé par  $mx^2$ . Or ces deux valeurs ne sont pas égales; voilà donc un point  $m$  dont la force accélératrice aura deux valeurs différentes selon qu'on prendra  $dx$  plus ou moins grand à compter de ce point  $m$ . Or je demande si cela n'est pas choquant?

15. Enfin, quand on voudroit même s'astreindre à prendre l'origine du  $dx$  au point  $C$  où la courbure change, on tomberoit dans un autre inconvénient. En effet, la force accélératrice du point  $C$ , considéré comme appartenant à l'arc  $Cm$ , sera & devra être supposée la même que la force accélératrice de tous les autres points de l'arc  $Cm$ , c'est-à-dire, en raison inverse du rayon de courbure de la partie  $mC$ ; & la force accélératrice de ce même point  $C$ , considéré comme appartenant à l'arc  $C\mu$ , fera en raison inverse du rayon de courbure de l'arc  $C\mu$ , c'est-à-dire, aura une valeur toute différente de la première. Voilà donc un point qui, selon les différentes manières

(a) Je n'envisage ici la force accélératrice comme représentée par la différence seconde de ces trois ordonnées infiniment proches, que pour me conformer au langage de ceux qui en considérant ainsi la force accélératrice croiroient éviter la difficulté tirée du rayon osculateur; car il est visible d'ailleurs que si on veut s'exprimer nettement, & ne point recourir à des quantités infiniment petites qui n'existent que par une supposition métaphysique, l'expression  $\frac{d^2x}{dt^2}$  de la force accélératrice est  $-\frac{x}{R}$ ,  $R$  étant le rayon osculateur au point qui répond à l'ordonnée  $x$ . La distinction qu'on voudroit faire entre le rayon osculateur au point, & la quantité  $\frac{d^2x}{dt^2}$ , me paroîtroit illusoire.

font on le considère, se trouve avoir deux forces différentes ; ce qui ne sauroit être.

16. Cette considération nous conduira à une autre remarque encore plus décisive. Pourquoi la quantité  $\frac{ddy}{dx^2}$  représente-t-elle la force accélératrice de chaque point de la corde ? C'est que dans la solution du problème  $\frac{ddy}{dx^2}$  est regardé comme la force motrice d'une petite portion  $dx$  de la courbe, &  $dx$  comme la masse à mouvoir, & que cette force motrice  $\frac{ddy}{dx}$  divisé par la masse  $dx$  donne la force accélératrice de chaque point. Or qu'on y prenne garde ; ce calcul suppose tacitement que dans toute l'étendue du  $dx$ , la force motrice  $\frac{ddy}{dx}$  est la même, agit de la même manière, & se répartit également sur tous les points de la masse  $dx$  ; c'est-à-dire, que dans toute l'étendue de la masse  $dx$ , la force accélératrice est la même. Cependant cette supposition ne peut plus subsister, dès qu'il y a dans le  $dx$  un point qui ne doit pas être supposé avoir la même force accélératrice que les autres, c'est-à-dire, un point où la courbure de la corde change brusquement.

17. Cette réflexion sert à donner un nouveau degré de force à toutes les objections que j'ai faites dans mon premier Mémoire contre l'usage de l'équation  $\frac{ddy}{dx^2} =$   
 $\frac{ddy}{dx^2}$ , lorsque la corde n'a pas une courbure conti-



nue; elle prouve, ce me semble, démonstrativement & d'après l'esprit même de la solution, que cette solution n'est pas possible analytiquement, si la corde vibrante est telle que sa courbure ne soit pas continue; parce que, suivant l'esprit de cette solution, de quelque manière qu'on prenne la partie infiniment petite  $dx$ , il faut que la force accélératrice soit la même dans tous les points de cette partie infiniment petite. Le même raisonnement prouve que, suivant l'esprit de la solution, il est nécessaire que deux points quelconques infiniment proches, aient des forces accélératrices qui ne diffèrent que d'une quantité infiniment petite par rapport à elles; ce qui ne peut être que dans une courbe de courbure continue; ce raisonnement prouve encore que la courbure de la corde ne sauroit être finie aux extrémités, parce qu'en ce cas, deux points infiniment proches de l'extrémité auroient au commencement du mouvement des forces accélératrices très-sensibles à peu près égales, & un mouvement à peu près égal & très-sensible, tandis qu'au contraire l'extrémité n'en auroit aucun; ce qui est aussi choquant que de supposer une courbe dans laquelle faisant  $x=0$ , on ait  $y=0$ , & prenant ensuite deux  $dx$  consécutifs égaux, ou inégaux, les deux ordonnées correspondantes soient à peu près égales, soit finies, soit infiniment petites; supposition absurde en géométrie.

18. Aussi l'objection que j'ai tirée de l'équation  $\frac{ddy}{dx^2} =$

$\frac{ddy}{dt^2}$ ; dans laquelle j'ai observé que  $\frac{ddy}{dx^2}$  ne pourroit jamais être supposée finie, lorsque  $x = 0$ , cette objection, dis-je, a beaucoup plus de force, ce me semble, qu'on ne paroît lui en accorder. Je conviens que les deux points extrêmes par lesquels la corde est attachée, ne sont réellement sollicités par aucune force accélératrice, mais simplement fixés par la force de tension de la corde; ou pour parler plus exactement, que l'effet de la force accélératrice en ces points est détruit, par cette raison qu'ils sont fixement attachés; mais il n'est pas moins vrai que dans l'équation  $\frac{ddy}{dx^2} = \frac{ddy}{dt^2}$ , la quantité  $\frac{ddy}{dx^2}$  représente, lorsque  $t = 0$ , la force accélératrice à l'extrémité de la corde, comme dans tout autre point, & que si la courbure est finie aux extrémités, cette force accélératrice n'est pas nulle, comme elle le devroit être, pour qu'il n'en résultât aucun inconvénient. En effet, si l'extrémité est fixe, il est visible que prenant au commencement du mouvement un petit arc  $dx$  qui ait son origine à cette extrémité, les points de ce petit arc  $dx$  doivent parcourir d'autant moins d'espace qu'ils sont plus proches de ce point, autrement il seroit impossible de concevoir comment l'extrémité resteroit en repos. Cependant il n'est pas moins visible que dans tous les points de ce petit arc  $dx$ , la force accélératrice  $\frac{ddy}{dx^2}$  sera à peu près la même au

premier instant, si la courbure n'est pas nulle à l'origine ; d'où il est évident que, comme tous ces points sont libres à l'exception de l'extrémité, ils devroient tous parcourir au premier instant des espaces à peu près égaux, quelque près qu'on les suppose de l'extrémité de la corde, pourvu qu'ils ne soient pas l'extrémité même. Or cela est impossible à concevoir dès qu'on suppose l'extrémité fixe. Voilà la véritable raison sur laquelle est fondée la difficulté tirée de l'équation  $\frac{d^2y}{dx^2} = \frac{ddy}{dt^2} = 0$  lorsque  $x = 0$  &  $t = 0$ ; difficulté qu'on ne fait, ce me semble, qu'éluder, en disant qu'il ne faut pas s'embarasser de la valeur du rayon osculateur lorsque  $x = 0$ : Car il est visible, par les premières notions de la théorie des développées, que lorsque  $t = 0$ ,  $\frac{ddy}{dt^2}$  représente la valeur inverse du rayon osculateur à tous les points de la courbe; aussi-bien au point où  $x = 0$ , qu'en tout autre point. M. de la Grange se trompe, ce me semble, dans la preuve qu'il tâche de donner, que  $\frac{ddy}{dt^2}$  est toujours égal à zero à l'extrémité de la corde. Quand même la preuve qu'il donne de la conformité de sa construction avec l'équation  $\frac{d^2y}{dx^2} = \frac{ddy}{dt^2}$ , ne seroit pas sujette à toutes les difficultés exposées ci-dessus, (art. 12 & suiv.) cette preuve, ce me semble, ne pourroit s'appliquer au cas où  $t = 0$  &  $x = 0$ ; car pour déterminer  $\frac{ddy}{dt^2}$ , il faut prendre, suivant M. de la Grange, la différence

de trois ordonnées, qui répondent aux abscisses  $x - dx$ ,  $x$ ,  $x + dx$ ; or quand  $x = 0$ , &  $t = 0$ , l'abscisse  $= x + dx = + dx$ ; & pour avoir l'ordonnée correspondante à  $-dx$ , il faudra supposer la courbe continuée au-delà de son origine, suivant son cours naturel, & non, comme le veut M. de la Grange, retournée en sens contraire au-dessous de l'axe; par la raison que si on s'y prenoit de cette dernière manière, alors supposant  $t = 0$ , on auroit à-la-fois  $\frac{d^2y}{dx^2} = 0$  lorsque  $x = 0$ , &  $\frac{d^2y}{dx^2}$  d'une grandeur finie, & à peu près la même, quelque point qu'on prit infiniment proche de l'extrémité, ce qui seroit absurde.

19. Aucune des difficultés précédentes n'a lieu quand la courbure est nulle à l'origine; car alors le rayon osculateur, ou, ce qui est la même chose, la quantité  $\frac{d^2y}{dx^2}$ , qui est en raison inverse du rayon osculateur, varie beaucoup dans toute l'étendue du  $dx$ ; l'extrémité reste fixe, & les points voisins ont d'autant moins de mouvement qu'ils en sont plus proches.

20. J'ai objecté que quand la courbure de la corde a des sauts, alors la force accélératrice d'un même point change brusquement & tout-à-coup de valeur d'un instant à l'autre sans passer par les degrés intermédiaires. On répond que ce changement seroit en effet choquant, si la force accélératrice avoit une valeur finie, mais qu'il ne l'est pas, parce que cette force a une valeur infiniment petite. Mais il est aussi choquant en géomé-

144 *SUR LES VIBRATIONS*

rie qu'une quantité infiniment petite change de valeur brusquement & par sauts, qu'une quantité finie; ainsi la difficulté subsiste toujours; & il n'est pas plus naturel de supposer que la force accélératrice  $\frac{d^2y}{dx^2}$  change brusquement d'un instant à l'autre, qu'il ne l'est de supposer que le rayon de courbure  $\frac{dx^2}{dy}$  qui est en raison inverse de cette force, change brusquement d'un instant à l'autre, d'une quantité qui dans la présente hypothèse pourra être non-seulement finie, mais même infiniment grande.

21. Ajoutons que cette difficulté dont on paroît avoir senti la valeur, contre le changement brusque qui arriveroit à la force accélératrice d'un même point dans deux instans voisins, doit avoir le même poids contre le changement brusque qui arriveroit à la force accélératrice dans deux points voisins infiniment proches; si la courbure de la corde n'étoit pas continue.

22. On m'accorde que l'équation différentielle  $\frac{d^2y}{dx^2} =$   
 $\frac{ddy}{dx^2}$ , & par conséquent la construction qui en résulte, ne sauroit avoir lieu dans les cas où la figure initiale de la corde est composée d'une ou de plusieurs lignes droites, & en cela on me donne gain de cause (au moins à cet égard) contre Messieurs Euler & Bernoulli; cependant si la solution de M. Euler est aussi générale qu'on le prétend, & applicable aux cas où la courbure n'est pas

pas continue, je ne vois pas, je l'avoue, pourquoi cette solution ne s'appliqueroit pas à ce cas-là comme aux autres; il me semble que si les objections que j'ai faites contre la construction de M. Euler sont sans force, lorsque la courbure n'est pas continue, il leur en restera fort peu, dans le cas où la courbe est composée de deux ou plusieurs lignes droites. En effet, si l'équation différentielle  $\frac{ddy}{dx^2} = \frac{ddy}{dt^2}$  n'a pas lieu dans une corde formée de plusieurs lignes droites, comme on en convient, ce ne peut être que par des raisons semblables à celles qui ont été exposées ci-dessus dans les articles 12, 13, 14, &c. raisons qui s'appliquent également au cas où la courbure de la corde n'est pas continue; & si les réponses qu'on a faites à mes objections dans ce dernier cas étoient valables, elles le seroient aussi, ce me semble, dans le cas où la corde seroit composée de lignes droites.

23. Pour le faire encore mieux sentir, supposons une corde d'une courbure non continue, & dont les deux portions ayent une tangente commune au point où la courbure change. On prétend que la solution donnée par M. Euler pour générale, peut s'appliquer à ce cas-là: or au lieu de supposer les tangentes coincidentes au point de réunion des deux courbes, supposons qu'elles fassent un angle qui sera toujours ici infiniment petit, parce que l'étendue des vibrations est toujours supposée infiniment petite; je ne vois pas quel changement cette supposition apporteroit aux raisonnemens & à la solution.

Maintenant au lieu des deux courbes, supposons deux lignes droites qui fassent entr'elles un angle, lequel sera toujours infiniment petit; il est évident que les mêmes raisonnemens auront encore lieu, & que par conséquent si la solution est bonne dans un cas, elle le sera dans tous.

24. Aussi M. Euler me mande-t-il dans une lettre du 26 Juillet 1763: » Je ne fais pas pourquoi on donneroit » l'exclusion à un composé de lignes droites pour la » figure initiale d'une corde, si ce n'est que les angles » pourroient troubler la construction fournie par notre solution. Mais si on prend garde qu'en vertu de la solution » même, la courbe initiale ne doit différer qu'infiniment » peu de la ligne droite, & que l'inclinaison de tous » les élémens y doit être infiniment petite, je ne vois pas » qu'un tel assemblage de lignes droites puisse déranger » la construction ». Il faut donc, ce me semble, si on veut être conséquent, soutenir que la solution de M. Euler est absolument générale, même pour le cas où la corde est composée de lignes droites. Mais alors les objections que j'ai faites dans les articles 12, 13, 14, 15, 16, 17, 18, subsisteront toujours dans toute leur force.

25. On prétend que quand la figure initiale de la corde est d'abord composée de deux ou plusieurs lignes droites, la roideur de la corde & l'action réciproque de ses parties obligent bientôt la corde vibrante à prendre la figure d'une courbe, & que dans cet état la solu-

tion de M. Euler s'y applique. Cette assertion me paroît douteuse, même en accordant tout ce que j'ai contes-té jusqu'ici; car, quand la corde, qui étoit d'abord for-mée de deux ou de plusieurs lignes droites, a pris la figure d'une courbe continue, la vitesse de ses points n'est pas nulle, comme quand sa figure initiale est une courbe continue; & il faut que  $\frac{dy}{dt}$  soit  $= \phi x$ , en sup-posant que  $\phi x$  soit en ce moment l'expression de la vitesse de chaque point. Donc si on suppose alors  $y = \frac{\Gamma(x+t)}{2} - \frac{\Gamma(t-x)}{2}$ , on aura  $\frac{dy}{dt} = \frac{\Delta x}{2} - \frac{\Delta - x}{2} = \phi x$ ; donc  $\int dx \phi x = \frac{\Gamma x}{2} + \frac{\Gamma - x}{2}$ ; donc non-seulement il faut supposer que la corde parvienne à for-mer une courbe continue, qui aura pour équation  $y = \frac{\Gamma x}{2} - \frac{\Gamma - x}{2}$ ; mais encore que la vitesse  $\phi x$  en ce moment soit telle que  $\int dx \phi x + y = \Gamma x$ ; sans cette con-dition la solution ne pourroit avoir lieu. Encore ne peut-elle avoir lieu dans tous les cas, avec cette restriction mê-me. Car soit  $y = \psi x$ ; on aura  $\Gamma x + \Gamma - x = 2 \int dx \phi x$ ; &  $\Gamma x - \Gamma - x = 2 \psi x$ ; donc  $\Gamma x = \psi x + \int dx \phi x$ , &  $\Gamma - x = \int dx \phi x - \psi x$ ; donc  $\psi x$  doit être une fonc-tion impaire de  $x$ , &  $\int dx \phi x$  une fonction paire, & par conséquent  $\phi x$  une fonction impaire.

26. Nous remarquerons ici en passant que dans ce dernier cas, où  $\frac{dy}{dt}$  n'est pas  $= 0$  lorsque  $t = 0$ , il ne



faut pas prendre  $y = \frac{\Gamma(x+t)}{2} + \frac{\Gamma(x-t)}{2}$  parce qu'on auroit  $\frac{dy}{dt} = 0$  lorsque  $t = 0$ ; il faut prendre comme nous avons fait  $y = \frac{\Gamma(x+t)}{2} - \frac{\Gamma(t-x)}{2}$ . Cette dernière formule est plus générale que la formule  $y = \frac{\Gamma(x+t)}{2} + \frac{\Gamma(x-t)}{2}$ , qui pour satisfaire à la condition que  $y$  soit  $= 0$  lorsque  $x = 0$ , ne doit renfermer que des puissances impaires de  $x+t$  & de  $x-t$ ; au lieu que  $y = \frac{\Gamma(t+x)}{2} - \frac{\Gamma(t-x)}{2}$  peut en renfermer de paires & d'impaires, & satisfaire d'ailleurs à cette condition indispensable. L'expression  $y = \frac{\Gamma(t+x)}{2} - \frac{\Gamma(t-x)}{2}$  a encore cet avantage sur l'expression  $\frac{\Gamma(x+t)}{2} + \frac{\Gamma(x-t)}{2}$ , que la seconde ne peut servir que dans le cas où  $\frac{dy}{dt} = 0$ , lorsque  $t = 0$ , & où par conséquent  $\Gamma x$  ne peut être qu'une fonction impaire; au lieu que dans  $y = \frac{\Gamma(t+x)}{2} - \frac{\Gamma(t-x)}{2}$ ,  $\frac{dy}{dt}$  peut être une fonction impaire de  $x$  lorsque  $t = 0$ , & par conséquent avoir une valeur réelle. Ainsi dans la solution générale du problème, l'équation  $y = \frac{\Gamma(x+t) - \Gamma(t-x)}{2}$  est préférable à l'équation  $y = \frac{\Gamma(x+t) + \Gamma(x-t)}{2}$ , qui

ne peut être appliquée qu'au cas particulier où la courbe vibrante part du repos, au lieu que la première est applicable au cas où chaque point de la corde a une vitesse initiale donnée, du moins quand le problème a une solution possible. Je reviens maintenant à mon sujet.

27. J'ajoute à ce qui a été dit dans l'article 23, que si on convient que la solution de M. Euler ne peut s'appliquer à l'hypothèse où la courbe initiale est composée de deux ou plusieurs lignes droites, en ce cas cette solution n'aura guères plus d'étendue que la mienne. Car l'hypothèse dont il s'agit, est, pour ainsi dire, la seule qui ait lieu dans la nature; puisque la manière ordinaire de mettre une corde musicale en vibration est de la tirer de sa situation rectiligne par un ou tout au plus par plusieurs de ses points, & de lui donner par ce moyen dans sa figure initiale, une forme triangulaire, ou tout au plus polygone. A l'égard de ce qu'on ajoute, que la roideur de la corde, & l'action réciproque de toutes ses parties l'obligeront de prendre bientôt la figure d'une courbe continue, rien n'empêche de dire aussi que cette courbe continue sera du genre de celles que j'exige pour la bonté de la solution; du moins il sera impossible de prouver le contraire par la théorie, comme il l'est de prouver par la théorie que la corde prenne la figure d'une courbe continue lorsqu'elle a commencé par former deux ou plusieurs lignes droites. Il y a plus; quoique le raisonnement dont M. Taylor s'est servi pour prouver que la corde doit prendre dans ses vibrations successives la fi-

gure d'une trochoïde allongée, ne soit pas exact dans la théorie mathématique (comme je l'ai prouvé dans les Mémoires de Berlin de 1747) il pourra être employé avec moins d'inconvénient quand on aura égard à la roideur de la corde, & à la résistance qu'elle éprouve dans son mouvement, & qui oblige tous ses points d'arriver au même instant à l'état de repos après un temps assez court. On pourroit aussi, en généralisant la solution de M. Taylor avec M. Daniel Bernoulli, supposer que la corde prend à la fin la figure d'un assemblage de trochoïdes. Mais encore une fois, toutes ces solutions du problème ne seroient qu'hypothétiques & précaires, & non pas (comme nous le demandons) mathématiques & générales.

28. M. de la Grange m'objecte que mes difficultés contre la solution qu'il a donnée dans le premier volume des Mémoires de Turin, difficultés exposées dans le premier Mémoire de mes *Opuscules*, s'appliqueroient également au cas où la courbe est composée de parties serpentantes à l'infini, quoique dans ce cas, de mon propre aveu, la solution ait lieu; je réponds qu'à la vérité la solution a lieu dans ce cas; mais que l'analyse sur laquelle la solution de M. de la Grange est appuyée; me paroît insuffisante pour ce cas même, quoique par d'autres raisons la solution se trouve bonne pour ce cas-là. Rien n'est plus ordinaire en géométrie que de voir une solution peu exacte dans sa généralité, être exacte dans un cas particulier; sans doute parce qu'alors les

méprises qu'on peut avoir commises dans la solution générale, se compensent & se détruisent mutuellement dans ce cas particulier ; il ne faut donc pas conclure de ce qu'une solution se trouve bonne, comme par hasard, dans un cas particulier, qu'elle est exacte dans tous les autres cas. Par exemple, on a vu ci-dessus (article 13) que la supposition de  $dx = dt$  est illusoire, dans le cas où la courbure de la corde varie brusquement en un de ses points ; inconvénient qui n'a pas lieu quand la courbure de la corde est continue ; parce qu'alors la supposition de  $dx = dt$ , n'est point nécessaire pour la solution, & que celle de  $dx = n dt$  seroit également bonne. Donc la supposition de  $dx = dt$ , qui n'a point d'inconvénient dans ce dernier cas, en auroit dans tout autre.

29. Cette dernière réflexion peut donner lieu à une objection qu'il est nécessaire de résoudre. On dira peut être qu'à la vérité, suivant les démonstrations précédentes, la solution de M. Euler n'a pas lieu quand la courbure de la corde a des sauts, & quand elle n'est pas nulle aux extrémités ; mais qu'au moins la solution aura lieu, quand la courbure de la corde vibrante sera nulle aux extrémités, & quand cette courbure ne changera brusquement en aucun point ; car en ce cas, toutes les objections tirées de la considération de l'équation  $\frac{ddy}{dx^2} = \frac{ddy}{dz^2}$  n'ont plus de force.

30. Pour répondre à cette objection, je supplie le Lecteur de relire les §. XVIII, XIX & XX du pre-

mier Mémoire de mes *Opuscules*, dans lesquels je crois avoir prouvé que si on se permet de faire changer de forme aux fonctions  $\varphi(x + t)$  &  $\varphi(x - t)$ , on ne pourra plus s'assurer que la solution soit déterminée ni exacte (a). On doit sentir au reste que la seule force de la vérité a fait naître en moi les différens doutes que j'ai proposés jusqu'ici sur la solution qu'on prétend générale; car si j'avois quelque chose à désirer, ce seroit qu'elle le fût en effet, puisque je suis le premier qui aye imaginé cette solution si simple, en la restreignant à la vérité aux seuls cas où je la croyois & où je la crois encore exacte & hors d'atteinte.

31. Après toutes les nouvelles raisons que j'ai apportées dans ce Mémoire, pour prouver que la solution géométrique du problème des cordes vibrantes est en effet renfermée dans les limites que je lui ai assignées, je ne crois pas qu'il soit nécessaire de discuter la nouvelle & très-savante solution que M. de la Grange a donnée de ce problème; solution qui est d'ailleurs extrêmement compliquée, & que d'autres occupations ne m'ont pas permis d'étudier jusqu'à présent avec assez de soin pour me satisfaire sur les principes qui en sont la base, & sur les différentes opérations dont elle est composée. On verra d'ailleurs plus bas, dans le second Supplément à ce Mémoire, que ce grand Géometre a changé d'avis sur le résultat général que lui donne cette

(a) Voyez aussi plus bas, de nouvelles preuves de cette vérité dans le second Supplément à ce Mémoire.

solution;

folution ; ce qui en rend ici l'examen moins nécessaire.

32. En finissant cette discussion , je placerai ici quelques remarques sur les vibrations des cordes , qui n'ont point de rapport à la controverse précédente. J'ai prouvé , si je ne me trompe , contre M. Bernoulli , dans le premier Mémoire de mes *Opuscules* , que l'équation de la corde vibrante ne pouvoit être supposée en gé-

$$\text{néral } y = a \sin. \frac{\pi x}{a} + \zeta \sin. \frac{2\pi x}{a} + \delta \sin. \frac{3\pi x}{a} ;$$

&c. à l'infini. On peut ajouter aux raisons que j'en ai apportées , que si la corde vibrante , dans son premier état , pouvoit être représentée par une telle équation , il seroit permis de regarder cette corde vibrante comme composée de branches alternatives à l'infini au-dessus & au-dessous de l'axe ; car la courbe dont l'équation

$$\text{seroit } y = a \sin. \frac{\pi x}{a} + \zeta \sin. \frac{2\pi x}{a} + \delta \sin. \frac{3\pi x}{a} ;$$

&c. seroit composée de telles branches. Or il est évident qu'on peut supposer à la corde vibrante une infinité de figures initiales, telles, qu'elle ne soit pas composée de branches alternatives à l'infini. Donc l'équation dont il s'agit, est illusoire pour représenter le premier état de la courbe vibrante dans tous les cas possibles.

33. Mais, dira-t-on, ne peut-on pas au moins regarder une corde vibrante , physiquement parlant , comme composée d'un nombre de corpuscules très-grand, quoique fini, & pour lors ne sera-t-il pas permis de regarder

der les vibrations de ses points comme composées de vibrations multiples ? Je réponds , 1°. que dans cette supposition même , ces prétendues vibrations multiples seroient souvent illusoires , comme je l'ai prouvé dans le premier tome de mes *Opuscules* , pages 61 , 62 & 63. 2°. Qu'il peut y avoir une très-grande différence entre les vibrations d'une courbe continue , considérée comme composée d'une infinité de poids , & les vibrations de la même courbe considérée comme chargée d'un nombre très-grand , mais *fini* , de poids , unis ensemble par de petites lignes droites. Car j'ai prouvé dans les Mémoires de Berlin de 1750 , page 359 , & dans le premier tome de mes *Opuscules* , page 39 , qu'une corde infiniment petite , chargée d'un ou de plusieurs poids , fait ses vibrations dans un temps très-différent de celui des vibrations de la même corde , si on la supposoit une trochoïde allongée , ou quelque autre courbe. En effet , les rapports des temps dans les formules des endroits cités subsistent , quand même la longueur de la corde vibrante seroit infiniment petite , pourvû qu'elle soit la même dans les deux cas. C'est donc s'exposer à tomber dans des paralogismes , que de prétendre réduire la courbe vibrante à un polygone chargé d'un nombre indéfini de poids ; par la même raison qu'on se tromperoit en regardant le temps de la descente par un arc de cercle très-petit , comme sensiblement égal au temps de la descente par une ou plusieurs cordes qu'on supposeroit inscrites dans cet arc. J'avois déjà touché quelque chose

de cette réflexion dans l'article 22 du premier Mémoire de mes *Opuscules* ; mais elle ne tomboit en rigueur que sur les cordes supposées chargées d'un petit nombre de poids ; ici elle s'applique aux cordes supposées chargées de tant de poids qu'on voudra , & prouve qu'on ne fauroit les confondre avec des *courbes* vibrantes.







## PREMIER SUPPLÉMENT AU MÉMOIRE PRÉCÉDENT.

1. DEPUIS l'année 1762 que ce Mémoire est écrit, j'ai eu occasion de faire de nouvelles réflexions sur les différens objets qui y sont traités. Je placerai ici ces réflexions, à peu près dans l'ordre des temps où je les ai faites.

2. Un célèbre Géometre, qui n'est ni M. de la Grange ni M. Euler, prétend prouver par un singulier raisonnement, dans un écrit non imprimé que j'ai vu, que la somme de  $\cos. x + \cos. 2x + \cos. 3x$ , &c. à l'infini  $= -\frac{1}{2}$  lorsque  $x = 45^\circ$ . Puisque la suite dont il s'agit, dit ce savant Géometre, est  $\frac{1}{\sqrt{2}}, 0, -\frac{1}{\sqrt{2}}, -1, -\frac{1}{\sqrt{2}}, 0, +\frac{1}{\sqrt{2}}, +1$ , donc la somme est égale à l'une des quantités suivantes  $\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}} + 0, 0, -1, -1 - \frac{1}{\sqrt{2}}, -1 - \frac{1}{\sqrt{2}} + 0, -1, 0$ . Or dans cette combinaison, qui forme huit cas, il y a deux cas pour  $\frac{1}{\sqrt{2}}$ , deux pour 0, deux pour  $-1$ , deux pour  $-1 - \frac{1}{\sqrt{2}}$ ; donc par les règles des probabilités, la somme

$$\text{fera } \frac{1}{2} \left( \frac{1}{\sqrt{2}} + 0 - 1 - 1 - \frac{1}{\sqrt{2}} \right) = -\frac{1}{2}.$$

3. Le même Géometre prétend prouver par un raisonnement semblable que la somme de la suite  $1 - 1 + 1 - 1 + 1 - 1$ , &c.  $= \frac{1}{2}$ , parce que dans la moitié des cas elle est  $= 0$ , & dans l'autre moitié  $= 1$ .

4. Avant que de répondre à ce Géometre, nous allons rendre sa proposition encore plus générale. Nous prouverons qu'en effet la somme moyenne entre toutes les sommes de la serie  $\cos. x + \cos. 2x + \cos. 3x$ , &c. est  $= -\frac{1}{2}$ ; mais nous le prouverons rigoureusement, & non par le calcul des probabilités, dont l'usage, nous l'osons dire, est dans le cas présent tout-à-fait chimérique. Il ne s'agit pas ici de *conjecturer*, mais de *démontrer*; & il seroit dangereux, (quoiqu'à la vérité ce malheur soit peu à craindre) qu'un genre de démonstration si singulier s'introduisît en géométrie. Ce qui pourroit seulement paroître surprenant, c'est que de pareils raisonnemens soient employés comme démonstratifs par un Mathématicien célèbre, & dans un écrit où il s'exprime avec très-peu de ménagement sur le dixième Mémoire de mes *Opuscules*, concernant la théorie des probabilités; théorie qui n'a pourtant (ce me semble) rien de plus choquant que l'usage qu'il fait ici de l'analyse des jeux de hasard. Quoi qu'il en soit, après avoir prouvé, non par cette analyse, mais par un calcul rigoureux, que la somme moyenne dont il s'agit, est en effet  $= -\frac{1}{2}$  dans tous les cas, nous prouverons en-

fuite qu'on n'en peut rien conclure pour la somme réelle de la serie, que cette fraction  $-\frac{1}{2}$  ne représente point.

5. Si on faisoit  $x = 60$  degrés, dans la formule  $\cos. x + \cos. 2x + \&c.$  la suite seroit  $\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, -1, -\frac{1}{2}, +\frac{1}{2}, +1$ , ce qui donne pour la somme, l'une des quantités suivantes,  $\frac{1}{2}, 0, -1, -1 - \frac{1}{2}, -1, 0$ , & employant les méthodes usitées en pareil cas, on auroit la somme générale  $= \frac{1}{2 \cdot 6} - \frac{2}{2} - \frac{1}{2 \cdot 6} = -\frac{1}{2}$ .

6. Si  $x = 90^\circ$ , on auroit  $0, -1, -1, 0$ , & par conséquent la somme seroit encore  $= -\frac{1}{2}$ . Mais laissons-là cette démonstration limitée & par induction, & cherchons-en une qui soit tout-à-la-fois plus rigoureuse & plus générale.

7. Supposons d'abord  $x =$  à une partie aliquote de 90 degrés, on aura, comme on voit ici, la suite des cosinus sur quatre colonnes. Dans la première, il faudra, pour avoir la suite des cosinus, aller de haut en bas, dans la seconde remonter de bas en haut, dans la troisième de haut en bas, & dans la quatrième de bas en haut.

Première colonne.	Seconde colonne.	Troisième colonne.	Quatrième colonne.
$\cos. 1 x \dots\dots\dots a$	$\cos. 180 \dots\dots\dots -1$	$\cos. 180 + x \dots\dots -a$	$\cos. 360 \dots\dots\dots +1$
$\cos. 2 x \dots\dots\dots b$	$\cos. 180 - x \dots\dots -a$	$\cos. 180 + 2x \dots\dots -b$	
$\cos. 3 x \dots\dots\dots c$	$\cos. 180 - 2x \dots\dots -b$		
$\cos. 4 x \dots\dots\dots d$	$\dots\dots\dots -c$		
$\dots\dots\dots e$	$\dots\dots\dots -d$		
$\dots\dots\dots f$	$\dots\dots\dots -e$		
$\cos. 7 x$	$\cos. 90 + 8x \dots\dots -f$		$\cos. 270 + 8x \dots\dots +f$
$\cos. 90 - x \dots\dots m$		$\cos. 270 - x \dots\dots -m$	
$\cos. 90 \dots\dots\dots 0$	$\cos. 90 + x \dots\dots -m$	$\cos. 270 \dots\dots\dots 0$	$\cos. 270 + x \dots\dots +m$

8. Il est visible que chacune de ces quatre colonnes aura un nombre de termes =  $\mu$ , en supposant  $\mu x = 90^\circ$ .

9. Soit à présent  $a = A, a + b = B, a + b + c = C,$  &c. les sommes feront pour chaque colonne, en comptant successivement de haut en bas, & de bas en haut;

1		A		- 1		- 1 - A		- 1 + 1
2		B		0		- 1 - B		- 1 - 0
3		C		A		- 1 - C		- 1 - A
4		D		B		.		.
.		.		C		.		.
.		.		D		.		.
.		.		.		.		.
$\mu - 2$		L		.		.		.
$\mu - 1$		M		.		- 1 - M		.
$\mu$		M		L		- 1 - M		- 1 - L

ce qui fait en tout  $4\mu$  sommes, &  $4\mu$  cas. Or ajoutant toutes ces sommes ensemble, & les divisant par  $4\mu$ , on verra que les quantités  $A, B, C, M$  dans les sommes de la première & de la quatrième colonne sont détruites par des quantités pareilles dans la troisième & la quatrième; & qu'il reste à la troisième colonne  $- 1 \times \mu = -\mu$ , & à la quatrième  $- 1 \times \mu = -\mu$ ; dont on aura  $- 2\mu$  pour la somme totale de toutes les sommes particulières; & cette somme totale divisée par  $4\mu$  (nombre de ces sommes) donne  $-\frac{1}{2}$ .

10. Pour démontrer maintenant cette proposition dans tous les cas, même dans ceux où  $x$  n'est pas une partie aliquote exacte de  $90$  degrés, je remarque d'abord que la série  $\text{cos. } x + \text{cos. } 2x + \text{cos. } 3x,$  &c. recommence après

le terme  $\text{cof. } Mx$ ,  $Mx$  étant  $= 360^\circ$ ; 2°. que la somme des termes y compris le  $M^e$  est  $\frac{\text{cof. } Mx - \text{cof. } (M+1)x}{2(1 - \text{cof. } x)}$   
 $- \frac{1}{2} = 0$ , puisque  $\text{cof. } Mx = 1$ , & qu'on a  $\text{cof. } (M+1)x = \text{cof. } x$ . 3°. Que la somme de 1, 2, 3, &c. termes est respectivement,  $\frac{\text{cof. } x - \text{cof. } 2x}{2(1 - \text{cof. } x)} - \frac{1}{2}$ ,  
 $\frac{\text{cof. } 2x - \text{cof. } 3x}{2(1 - \text{cof. } x)} - \frac{1}{2}$ ,  $\frac{\text{cof. } 3x - \text{cof. } 4x}{2(1 - \text{cof. } x)} - \frac{1}{2}$ , . . . . .  
 $\frac{\text{cof. } Mx - \text{cof. } (M+1)x}{2(1 - \text{cof. } x)} - \frac{1}{2}$ . Donc la somme de ces  
 sommes est  $\frac{\text{cof. } x - \text{cof. } (M+1)x}{2(1 - \text{cof. } x)} - \frac{1}{2} \times M$ ; & cette somme divisée par  $M$  donne  $-\frac{1}{2}$ , parce que  $\text{cof. } (M+1)x = \text{cof. } x$ .

11. Donc puisque la somme de  $M$  termes de la serie est  $= 0$ , & que la somme moyenne de toutes les sommes depuis le premier terme jusqu'au  $M^e$  est  $= -\frac{1}{2}$ , il s'ensuit que la somme moyenne de toutes les sommes depuis le premier jusqu'au  $p^e$   $M^e$  terme,  $p$  exprimant un nombre entier positif, est aussi  $= -\frac{1}{2}$ ; vérité curieuse en elle-même, indépendamment de la conséquence qu'on prétend en tirer, & qui n'est nullement exacte.

12. En effet, cette somme  $-\frac{1}{2}$ , moyenne entre toutes les sommes possibles, n'est pas pour cela la vraie somme de la suite; c'est seulement la quantité moyenne entre toutes les sommes que la suite peut avoir, quantité qui n'exprime la vraie somme de la suite en aucun cas. Car cette somme, rigoureusement & exactement calculée,

lée, est, comme nous avons vu,  $\frac{\cos. Mx - \cos. (M+1)x}{2(1 - \cos. x)}$   $-\frac{1}{2}$ , qui (comme il est évident) ne pourroit être  $-\frac{1}{2}$  que dans le cas où  $\cos. Mx$  seroit  $= \cos. (M+1)x$ ; c'est-à-dire, lorsque la différence de  $Mx$  & de  $(M+1)x$  seroit  $= 0$  ou  $360^\circ$ ; ce qui donne  $x=0$ , ou  $x=360^\circ$ ; Or dans ce cas la somme de la serie  $\cos. x + \cos. 2x + \&c.$  est  $= \infty$ . Donc en aucun cas elle n'est  $= -\frac{1}{2}$ .

13. Il est aisé de voir que quand  $x=0$  ou  $360^\circ$ , le numérateur & le dénominateur de la fraction . . . .

$\frac{\cos. Mx - \cos. (M+1)x}{2(1 - \cos. x)}$  deviennent chacun  $= 0$ ; ce qui ne fait point connoître la valeur de la somme de la serie; mais on trouve par un autre moyen que cette somme est  $= 1 + 1 + 1 + 1, \&c. = \infty$ ; puisque la somme cherchée est celle de  $\cos. x + \cos. 2x + \cos. 3x +, \&c.$  qui dans le cas présent devient  $1 + 1 + 1, \&c.$

14. Je remarquerai à cette occasion & en passant; que la formule ordinaire pour la somme d'une progression géométrique ne donne point la somme de cette progression, quand tous les termes y sont égaux; en effet; soient  $a, b$ , les deux premiers termes,  $e$ , le dernier; &  $s$  la somme, on aura  $s = \frac{aa - be}{a - b}$ ; & si  $a = b = e$ , on aura  $s = \frac{aa - aa}{a - a} = \frac{0}{0}$ ; ce qui ne fait rien connoître, quoique la somme se trouve d'ailleurs être infinie.

15. On peut aussi observer que, quoique  $\frac{aa - bb}{a - b} =$

*Opusc. Math. Tom. IV.*

X

$a + b$ , il n'en faut pas conclure que quand  $b = a$ , on ait  $\frac{a^2 - a^2}{a - a} = a + a = 2a$ ; car la somme de la progression n'est pas  $= 2a$ , mais  $\infty$ . Toutes ces petites inconséquences qui semblent résulter du calcul, méritent d'être remarquées quand l'occasion s'en présente, afin de se précautionner contre les erreurs où elles pourroient conduire. Revenons maintenant aux cordes vibrantes.

16. Le célèbre M. Euler, qui a beaucoup réfléchi sur les vibrations des cordes, & qui croyoit d'abord la solution bonne & générale, quelle que soit la figure initiale de la courbe, croit aujourd'hui, comme il m'a fait l'honneur de me le marquer dans une de ses lettres, du 20 Décembre 1763, que cette solution n'a pas lieu, lorsque la courbe initiale a dans quelque point une tangente perpendiculaire à l'axe. Les raisons qu'il en donne, sont que la solution générale exige les deux conditions suivantes; 1°. que la longueur de la courbe ne diffère qu'infiniment peu de la ligne droite qui en est l'axe ou la base. 2°. Que le mouvement de chaque point se fasse constamment ou au moins à très-peu près sur l'appliquée perpendiculaire à l'axe, & qu'on puisse regarder l'arc comme égal à l'abscisse; or, selon lui, pour satisfaire à ces conditions, il faut non-seulement que l'appliquée soit infiniment petite, il faut encore que les tangentes à chaque point fassent des angles infiniment petits avec l'axe.

17. Je ferai sur cela plusieurs réflexions.

1°. Il est d'abord certain que quand la tangente est perpendiculaire à l'axe en quelques points, l'arc de la courbe qui se termine à ce point, & qu'on suppose compté depuis l'origine, c'est-à-dire, depuis un des points fixes, peut être toujours censé égal à l'abscisse correspondante, pourvu que les appliquées soient par-tout infiniment petites; il est certain de plus que dans ces points mêmes le mouvement se fera dans la direction de l'appliquée: mais il ne l'est pas moins que dans les points voisins, le mouvement se fera dans une direction fort différente, & presque parallèle à l'axe; direction qui est exclue par les conditions du problème.

2°. Si cette figure dans une ou plusieurs parties de la courbe empêche la solution d'avoir lieu, comme il paroît que cela doit être, il s'ensuivra qu'il y aura même des cas assujettis à la loi de continuité, ou la solution ne sera pas bonne; par exemple, soit  $u = \sqrt{(2z - z^2)}$ , l'équation d'un cercle, & soient élevées perpendiculairement aux lignes  $z$  des appliquées = aux aires correspondantes  $\int dz \sqrt{(2z - z^2)}$ , on formera une courbe telle qu'en faisant passer par le centre du cercle une ligne perpendiculaire à l'axe des  $z$ , c'est-à-dire, à l'axe commun du cercle & de la courbe, la courbe aura des branches alternatives à l'infini, toutes égales & semblables au-dessus & au-dessous de cette ligne; de plus, il est aisé de voir que la courbe aura des tangentes perpendiculaires à cette ligne, répondantes à tous les points



dans lesquels  $\sqrt{2z - z^2} = 0$ , c'est-à-dire, dans lesquels l'aire  $\int dz \sqrt{2z - z^2}$  est  $= 0$ , ou  $=$  à un nombre quelconque de fois l'aire du demi cercle, prise positivement ou négativement. Diminuons maintenant les ordonnées de cette courbe (perpendiculaires à cette dernière ligne, & par conséquent parallèles à la ligne des  $z$ ) en raison de  $a$  à 1,  $a$  exprimant un nombre très-petit; & cette courbe sera dans le cas de celles auxquelles nous avons jugé (Mémoires de Berlin, 1747 & 1750) que notre solution peut s'appliquer. Cependant il est évident que la perpendicularité des tangentes par rapport à l'axe, exclut alors la solution. Voilà donc des courbes assujetties même à la loi de continuité, dans lesquelles la solution semble n'avoir pas lieu.

18. Par la même raison la solution semble ne devoir pas avoir lieu lorsque la courbe est perpendiculaire à son axe en l'une de ses extrémités, quand même elle seroit assujettie d'ailleurs à la loi de continuité, & qu'elle auroit des branches alternatives semblables & égales au-dessus & au-dessous de son axe; par exemple, si en prenant les  $x$  sur l'axe ou sur la base de cette courbe, on avoit  $y = a\sqrt{\sin. x}$ ,  $a$  étant une très-petite quantité; cette courbe seroit évidemment dans le cas dont il s'agit; & il en est de même d'une infinité d'autres cas; il suffit pour cela que dans la valeur de  $y$  exprimée en  $\sin. x$  & sinus des multiples de  $x$ , il se trouve un seul terme,  $(a \sin. x)^p$  dans lequel  $p$  soit  $=$  à une fraction moind-

dire que l'unité ; car alors  $\frac{dy}{dx}$  feroit  $=\infty$  à l'origine de la courbe.

19. Il faut seulement remarquer qu'alors le dénominateur & le numérateur de la fraction  $p$  doivent être tous deux supposés impairs, afin qu'en faisant  $x$  négatif,  $a(\sin. x)^p$  ait une valeur égale & de signe contraire, comme il est nécessaire pour que les branches alternatives de la courbe soient assujetties à la loi de continuité.

20. Je pourrois même ajouter que la solution semble ne devoir pas avoir lieu si à l'origine de la courbe  $y = a(\sin. x)^m$ ,  $m$  étant une fraction plus grande que l'unité, pourvu qu'elle n'en soit pas le double. Car alors  $\frac{dy}{dx} = \infty$ , lorsque  $x = 0$  ; & la courbure se trouvant infinie à l'extrémité, la solution paroît alors n'être plus applicable ; en effet, quand  $x = 0$ ,  $\frac{d^2y}{dx^2}$  semble devoir toujours être  $= 0$ , & par conséquent  $\frac{d^3y}{dx^3}$  ne peut être  $= \infty$ .

21. Mais il faut remarquer que ce raisonnement n'aura lieu que pour le seul instant où l'on a à-la-fois  $x = 0$  &  $t = 0$  ; en effet, si on suppose  $x = 0$  &  $t$  quelconque, l'équation  $y = \frac{\varphi(x+t)}{2} + \frac{\varphi(x-t)}{2}$  donnera  $\frac{d^2y}{dt^2}$  &  $\frac{d^2y}{dx^2}$ , toutes deux égales à zero, lorsque  $x = 0$  ;

excepté dans le cas où l'on auroit à-la-fois  $x=0$  &  $t=0$ ; car  $\frac{ddy}{dx^2} = \frac{\varphi''(x+t) + \varphi''(x-t)}{2}$  &  $\frac{ddy}{dt^2} = \frac{\varphi''(x+t) + \varphi''(x-t)}{2}$ ; & , si on suppose  $\varphi x$  une fonction impaire, ainsi que  $\varphi'' x$ , chacune de ces quantités est  $=0$  lorsque  $x=0$ , à moins que l'on n'eut aussi  $t=0$ , auquel cas  $\varphi''(x) + \varphi''(x)$  peut être  $=\infty$ , comme il arriveroit, par exemple, si  $\varphi''(x)$  étoit une puissance négative de  $x$ .

22. C'est une chose singulière qu'il y ait des quantités comme  $(x+t)^{-\frac{1}{3}} + (x-t)^{-\frac{1}{3}}$ , & une infinité d'autres semblables, qui sont égales à l'infini quand  $x=0$  &  $t=0$ , & qui deviennent  $=0$ , pour peu qu'on donne la moindre valeur à  $t$ , en laissant toujours  $x=0$ . Le calcul nous offre ainsi en plusieurs occasions d'assez étranges paradoxes. Mais, sans nous arrêter sur ce sujet, venons à l'examen de la question proposée.

23. Il s'agit donc de sçavoir si un seul point & un seul instant où l'équation  $\frac{ddy}{dx^2} = \frac{ddy}{dt^2}$  paroît n'avoir pas lieu, empêchent la solution d'être bonne.

24. Sur quoi je remarquerai d'abord qu'on peut apporter une infinité d'exemples, où une solution n'en est pas moins bonne, quoiqu'il y ait des points où l'équation proposée n'a pas lieu; par exemple, soit  $dy = \frac{(a-x)dx}{\sqrt{(2ax-xx)}}$ , on en tirera  $y = \sqrt{(2ax-xx)}$  qui est

l'équation du cercle, & qui a lieu pour tous les points de cette courbe; cependant lorsque  $x$  est  $= 0$ , le  $dy$ , c'est-à-dire, la différence de deux ordonnées consécutives, dont la première est  $= 0$ , & la seconde infiniment petite, est  $\frac{(2a-x)dx}{\sqrt{(2ax-xx)}}$ , ou simplement  $= \frac{2adx}{\sqrt{(2ax-xx)}}$  & non pas  $\frac{adx}{\sqrt{(2ax-xx)}}$  comme l'équation  $dy = \frac{(a-x)dx}{\sqrt{(2ax-xx)}}$  semble le donner. De-là on peut d'abord conclure, ce me semble, que quoique l'équation  $\frac{ddy}{dx^2} = \frac{ddy}{dt^2}$  n'ait pas lieu dans un seul instant & dans un seul point, la construction générale pourroit n'en avoir pas moins lieu dans ce cas-là.

25. Mais, dira-t-on, si la solution n'en est pas moins bonne & moins générale, quoiqu'il y ait un point de la courbe où dans un seul moment l'équation  $\frac{ddy}{dx^2} = \frac{ddy}{dt^2}$  n'a pas lieu, n'en pourroit-on pas conclure que la solution est bonne en général, quoique dans certains cas il y ait des points isolés & en petit nombre où l'équation  $\frac{ddy}{dx^2} = \frac{ddy}{dt^2}$  n'a pas lieu, comme il arrive lorsque la courbure de la courbe a des fauts, & n'est pas nulle aux extrémités? Cette réflexion affoiblirait beaucoup les objections que nous avons faites contre la construction que Messieurs de la Grange & Euler prétendent être générale.

26. Voici, ce me semble, le dénouement de toutes ces difficultés. D'abord il est évident que si  $\frac{dy}{dx} = \infty$  en quelque point de la courbe initiale, la solution générale ne peut plus représenter les vibrations de la corde; quand même les branches alternatives seroient assujetties à la loi de continuité. Mais pourquoi cette solution n'a-t-elle pas lieu alors? Ce n'est pas parce que l'intégrale  $y = \frac{\varphi(x+t)}{2} + \frac{\varphi(x-t)}{2}$ , ou pour plus de simplicité  $y = \varphi(x+t) + \varphi(x-t)$ , ne représente pas l'équation  $\frac{ddy}{dx^2} = \frac{ddy}{dt^2}$ ; car elle la représente alors toujours;

C'est parce que l'équation  $\frac{ddy}{dx^2} = \frac{ddy}{dx^2}$  ne représente pas les mouvemens des points de la corde, dont plusieurs ne se meuvent pas dans la direction de l'ordonnée  $y$ , comme on le suppose dans la solution,

27. Au contraire, lorsque dans la courbe initiale le  $\frac{ddy}{dx^2}$  fait des sauts, alors non-seulement l'équation  $\frac{ddy}{dx^2} = \frac{ddy}{dt^2}$  ne représente pas le mouvement des points élémentaires de la courbe, comme il résulte du précédent Mémoire (art. 14 & suiv.); mais encore l'équation  $\varphi(x+t) + \varphi(x-t)$  ne représente plus l'équation  $\frac{ddy}{dx^2} = \frac{ddy}{dt^2}$ , comme nous l'avons prouvé, & voilà pourquoi la solution est alors fautive.

28. Il y a cependant un point de vue sous lequel on peut

peut faire usage de la solution ou construction générale, même dans le cas où  $\frac{dy}{dx} = \infty$  en quelque point de la courbe; c'est de ne point supposer qu'on veuille déterminer le mouvement des points d'une corde vibrante; mais seulement celui d'une infinité de points ou corpuscules isolés infiniment proches, animés par des forces égales à  $\frac{ddy}{dx^2}$ , perpendiculairement à l'axe des  $x$ , & par conséquent dans la direction des  $y$ . En ce cas, l'intégrale proposée, & la construction qui en résulte, représenteront parfaitement le mouvement de ces points isolés, dont on suppose que les deux extrêmes demeurent fixés par quelque force qui les retient, *s'il est nécessaire*; je dis *s'il est nécessaire*; car il est évident que la seule condition que  $\frac{dy}{dx} = 0$  lorsque  $x = 0$ , donnera  $y = \varphi(x + t) + \varphi(x - t)$ ; & que si  $\varphi x$  est une fonction impaire, comme on le suppose ici, on aura  $y = 0$ , lorsque  $x = 0$ , quel que soit  $t$ , & qu'ainsi les points extrêmes resteront toujours *d'eux-mêmes* en repos.

29. A l'égard du cas où  $\frac{ddy}{dx^2}$  est  $= \infty$  lorsque  $x = 0$  sans que  $\frac{dy}{dx}$  soit aussi  $= \infty$ , je dis que la solution s'applique entièrement à ces cas-là, & qu'elle représente le vrai mouvement de la corde.

30. Pour le faire voir, supposons, par exemple,  $y = a(\sin. x)^3$ , on aura  $\frac{dy}{dx}$  toujours égale à zero, lorsque

176 SUR LES VIBRATIONS

$x = 0$ ,  $t$  étant tout ce qu'on voudra ; ainsi les extrémités de la corde resteront toujours fixes & immobiles, comme la solution exige qu'elles le soient. Il est vrai que dans ce cas  $\frac{d^2y}{dt^2}$  paroîtra devoir être infinie, ainsi que  $\frac{d^2y}{dx^2}$ , lorsque l'on a à-la-fois  $x = 0$  &  $t = 0$ . Mais il faut remarquer que quoique  $\frac{dy}{dt}$  soit toujours  $= 0$ , lorsque  $x$  &  $t = 0$ , cependant  $\frac{d^2y}{dt^2}$  peut être infini dans ce même cas. Car  $\frac{d^2y}{dt^2}$  n'exprime que la limite de l'accroissement de la vitesse  $u$  pendant l'instant  $dt$ , ou plutôt la limite du rapport de  $du$  à  $dt$ ; or quoique deux valeurs consécutives de  $u$  pendant deux instans consécutifs soient égales à zero, savoir  $= t^{\frac{2}{3}} + (-t)^{\frac{2}{3}}$ , cependant la limite du rapport  $du : dt$  qui est proportionnelle à  $t^{-\frac{2}{3}} + (-t)^{-\frac{2}{3}}$  peut être  $= \infty$  lorsque  $t = 0$ .

31. En un mot, il suffit pour la bonté de la solution que  $\frac{dy}{dt}$  soit toujours  $= 0$ , lorsque  $x = 0$ , comme il l'est en effet ; il n'est point nécessaire que  $\frac{d^2y}{dt^2}$  soit aussi égale à zero, & cela ne s'ensuit pas de ce que  $\frac{dy}{dt} = 0$  ; comme dans l'équation d'une courbe, il ne s'ensuit pas que  $\frac{d^2y}{dx^2} = 0$ , quoique  $\frac{dy}{dx}$  soit  $= 0$ , n<sup>o</sup>

que  $\frac{dy}{dx}$  soit  $= 0$ , quoique  $y = 0$ .

32. L'équation  $\frac{d^2y}{dx^2} = \frac{dy}{dx^2}$ , & l'intégrale ainsi que la construction qui en résulte, ont donc toujours lieu dans les courbes dont il s'agit, c'est-à-dire, dans celles où  $\frac{dy}{dx}$  n'est jamais  $= \infty$ , quoique  $\frac{d^2y}{dx^2}$  le puisse être.

33. Je remarquerai à cette occasion, par rapport à l'équation  $dy = \frac{(a-x)dx}{\sqrt{(2ax-xx)}}$ , alléguée ci-dessus comme fautive lorsque  $x = 0$ , que cette équation, bien entendue, est toujours très-exacte, même dans ce cas de  $x = 0$ ; en effet, dans cette équation (Voyez l'article DIFFÉRENTIEL dans l'Encyclopedie)  $\frac{dy}{dx}$  exprime la limite du rapport de la différence de deux ordonnées (qu'on suppose distantes de la quantité finie  $dx$ ) à cette quantité finie  $dx$ . Or il est aisé de voir, par la Géométrie élémentaire, que la limite de ce rapport est toujours rigoureusement égale à  $\frac{a-x}{\sqrt{(2ax-xx)}}$ . Ainsi l'équation  $dy = \frac{(a-x)dx}{\sqrt{(2ax-xx)}}$  bien entendue, est rigoureusement vraie dans tous les cas.

34. Mais, insistera-t-on, si  $\frac{d^2y}{dx^2}$  peut ne pas être  $= 0$ , même lorsque  $\frac{dy}{dx}$  est toujours zero, que devient une de vos objections (a) contre la construction de M. Euler,

(a) Opusc. Math. tom. 1, page 25.



objection qui est fondée sur ce que  $\frac{ddy}{dx^2}$  ne doit jamais être finie lorsque  $x = 0$ , par la raison que  $\frac{ddy}{dx^2}$  doit toujours être  $= 0$  en ce point-là ? Je réponds que cette objection seroit en effet sans force, si on la bornoit à cette seule considération ; mais que si on y joint celles qu'on trouve, art. 18 du Mém. précédent, elle subsiste en son entier ; & qu'il est impossible de supposer  $\frac{ddy}{dx^2}$  finie à l'origine de la courbe sans tomber dans des conséquences choquantes. En effet, quand la courbe est continue, & que  $\frac{ddy}{dx^2}$  est infini à l'origine des  $x$ , ce qui peut arriver,  $\frac{ddy}{dx^2}$  n'est infini (article 21.) que dans le seul moment où  $t = 0$ , & devient nul dans les momens suivans ; au lieu que quand la courbe n'est pas continue, mais qu'on la retourne simplement en sens contraire, la force  $\frac{ddy}{dx^2}$  n'est  $= 0$  ni au moment où  $t = 0$ , ni dans les momens suivans. On conçoit donc que dans le premier cas le point de l'origine peut être censé rester en repos, puisqu'il n'est frappé que dans un seul instant ; (Voyez le Supplément suivant, article 21) ; au lieu que dans le second cas il reçoit à chaque instant de nouveaux coups, & par conséquent il doit naturellement se mouvoir, ou tendre à se mouvoir.

35. D'ailleurs dans les cas où  $\frac{ddy}{dx^2}$  est finie à l'ori-

gine, si on retourne cette courbe en sens contraire, comme l'exige la construction de M. Euler, alors la force accélératrice  $\frac{d^2y}{dx^2}$  aura deux différentes valeurs au point qu'on prend pour l'origine; savoir, deux valeurs égales de différent signe; ce qui retombe dans le cas où la courbe changeroit brusquement de courbure en un de ses points; cas auquel la solution est illusoire, comme nous croyons l'avoir prouvé.

36. On pourroit nous faire encore une objection sur les cordes vibrantes, dans lesquelles  $\frac{d^2y}{dx^2} = \infty$  lorsque  $x = 0$ , quoique  $\frac{dy}{dx}$  soit  $= 0$ . On dira que la force infinie  $\frac{d^2y}{dx^2}$  étant décomposée suivant  $dy$  & suivant  $dx$  peut produire dans le sens de  $dx$  une force finie, à laquelle il faut avoir égard; & qu'en ce cas le mouvement des points de la corde ne se faisant pas dans le sens de  $dy$ , comme on le suppose dans la solution; cette solution n'est plus applicable aux cordes. Je réponds, 1°. que cette objection n'auroit lieu tout au plus que pour les cas où la force  $\frac{d^2y}{dx^2} \times \frac{dy}{dx}$  suivant  $dx$  seroit finie ou infinie, c'est-à-dire, (en supposant  $y = Ax^m$  à l'origine) où  $m - 2 + m - 1 = 2m - 3$  seroit  $= 0$  ou négatif; & par conséquent dans les seuls cas où  $m$  seroit  $= 0$  ou  $< \frac{1}{2}$ , en restant toujours plus grand que l'unité. 2°. Qu'en supposant même infinie la force  $\frac{d^2y}{dx^2} \times$

$\frac{dy}{dx}$  qui agit dans le sens de  $dx$ , elle fera toujours nulle par rapport à la force  $\frac{d^2y}{dx^2}$  qui agit dans le sens de  $dy$ , & qu'ainsi la direction du point mobile sera toujours à peu près dans le sens de l'ordonnée  $y$ , comme on le suppose dans la solution générale. Ainsi cette nouvelle objection n'empêche point la solution d'avoir lieu pour les cordes vibrantes où  $\frac{d^2y}{dx^2}$  est  $= \infty$  à l'origine, pourvu qu'en ce point  $\frac{dy}{dx}$  soit  $= 0$ .

37. Au reste dans le cas même où les points extrêmes seroient supposés mobiles, & où, pour satisfaire à l'équation  $y = \frac{\varphi(x+\varepsilon) + \varphi(x-\varepsilon)}{2}$ , on prendroit  $\varphi(x+\varepsilon)$  &  $\varphi(x-\varepsilon)$  toujours de la même forme, ce qui paroît indispensablement nécessaire, il est visible que si la courbe qui a pour équation  $y = \varphi x$  ne s'étend pas à l'infini, la solution ne sera possible que jusqu'au moment auquel  $\varphi(x+\varepsilon)$  ou  $\varphi(x-\varepsilon)$  deviendront imaginaires.

38. C'est pourquoi si  $a$  est la longueur entière de la corde, & que  $x = a+b$  &  $x = -c$  donnent les points où  $y$  cesse d'être réelle, alors dès que  $\varepsilon$  sera  $> c$ , ou  $> b$ , la valeur de  $y$  ne sera plus qu'imaginaire. Ce n'est pas qu'alors le mouvement des points dont il s'agit, cesse d'être réelle, mais c'est que l'analyse se refuse à la détermination de ce mouvement.

39. Dans l'article 32 du Mémoire précédent, & dans le §. XXIV du premier Mémoire de mes Opuscules, Tome premier, page 42 & suivantes, j'ai démontré, si je ne me trompe, que l'équation  $y = a \sin. \frac{\pi x}{a} + C \sin. \frac{2\pi x}{a}$  &c. ne donnoit point en général la figure initiale de la corde sonore, & que par conséquent l'équation générale de la corde vibrante ne pouvoit être supposée  $y = a \sin. \frac{\pi x}{a} \cos. \frac{2\pi t}{2} + C \sin. \frac{2\pi x}{a} \cos. \frac{2\pi t}{2} +$ , &c. comme le prétend M. Daniel Bernoulli.

Ce grand Géometre objecte dans les Mémoires de l'Académie des Sciences de 1762, page 442, que dans le cas où le nombre des corpuscules est fini, quelque grand qu'il soit, on peut regarder leurs vibrations comme composées de vibrations qui, chacune en particulier, peuvent être regardées comme synchrones; pourquoi donc, conclut-il, lorsque la distance des corpuscules est nulle, ne peut-on pas regarder les vibrations de ces points comme composées de vibrations partielles synchrones & Tayloriennes, ce qui donne nécessairement pour la figure

initiale l'équation  $y = a \sin. \frac{\pi x}{a} + C \sin. \frac{2\pi x}{a} + D$

&c. ? Je réponds que c'est ici un de ces cas où une quantité qui devient absolument nulle, change absolument la nature du résultat qu'on avoit eu dans un calcul où cette quantité étoit supposée très-petite; nous en avons

vû des exemples dans ce Supplément même où nous avons remarqué que la fonction  $(x+t)^{\frac{1}{3}} + (x-t)^{\frac{1}{3}}$  qui est égale à zero lorsque  $t$  est finie & si petite qu'on voudra,  $x$  étant supposée  $= 0$ , ne l'est plus lorsque  $t$  est aussi supposée  $= 0$ . C'est par la même raison que si on diminue la hauteur  $a$  d'un carré  $aa$  en la réduisant à  $na$ , & qu'on augmente en même-temps la hauteur de ce rectangle en même raison, en la faisant la hauteur  $= \frac{a}{n}$ , le produit  $aa$  restera toujours le même, excepté dans le cas de  $n = 0$ , ou le carré se réduira à une ligne droite infinie. Cette métaphysique, quoi qu'en dise M. Bernoulli dans l'endroit cité, n'a rien de choquant, à moins qu'il ne prétende (ce qui seroit bien plus choquant encore, & contraire à toutes les notions) *qu'une ligne droite infinie est égale à une surface.*

40. M. Daniel Bernoulli dit encore que les êtres physiques ne pouvant être composés de parties absolument nulles, on ne peut faire aucune objection valable contre la conclusion qu'il tire du cas où le nombre des corpuscules seroit fini & quelconque, au cas où le nombre de ces corpuscules seroit infini. Je réponds que dans le cas où le nombre des corpuscules est infini, ces corpuscules sont regardés comme des atômes *infiniment petits*, mais non absolument nuls, séparés par de petites lignes droites; & que dans le cas de la corde vibrante, les corpuscules sont aussi des atômes *infiniment petits*, mais non absolument nuls, dont la distance

tance est rigoureusement  $= 0$ , & qu'on ne les considère pas comme des points mathématiques dont la distance est nulle; supposition qui en effet seroit illusoire; ce ne seroit pourtant que dans ce dernier cas que l'objection de M. Bernoulli auroit quelque force. Ainsi cette objection tombe d'elle-même.

41. Il me semble qu'on peut conclure de-là, pour le dire en passant, que toute analyse du problème des cordes vibrantes, dans laquelle on concluroit des loix du mouvement d'un nombre fini quelconque de corpuscules, aux loix du mouvement d'un nombre infini des mêmes corpuscules, pourroit, avec assez de droit, être regardée comme suspecte.

42. On peut encore remarquer que l'équation  $y = \phi(x + t) + \phi(x - t)$  qui convient à une corde sonore, ne convient pas, de la même manière, à une corde chargée d'un nombre fini de poids: en voici la preuve. Puisque la valeur de  $y$ , lorsque le nombre des poids est fini, est  $y = A \cos. \mu t + B \cos. \nu t + C \cos. \rho t$ , &c.  $\mu, \nu, \rho$ , &c. étant des coefficients constans qui ne dépendent point de la position de chaque corpuscule, &  $A, B, C$ , des coefficients constans qui dépendent de cette position, il est clair qu'on peut supposer  $A = K \sin. \mu A, B = K \sin. \nu B', C = K \sin. \rho C'$  &c.  $A', B', C'$ , &c. dépendant de la position de chaque corpuscule; donc  $y = \frac{K}{2} [\sin. \mu (A' + t) + \sin. \mu (A' - t) + \sin. \nu (B' + t) + \sin. \nu (B' - t) + \sin. \rho (C' + t) + \sin. \rho (C' - t)]$ , &c.

Z

*Opusc. Math. Tom. IV.*

43. Or il est aisé de montrer que les quantités  $B'$ ,  $C'$ , &c. ne seront pas les mêmes que la quantité  $A'$ ; car si cela étoit, on auroit  $x =$  à une suite de termes  $B \sin. p (A' + \varepsilon) + B \sin. p (A' - \varepsilon)$ ,  $A'$  étant une quantité uniquement dépendante de la position de chaque corpuscule. Or cette formule si simple ne s'accorderoit nullement avec celle que le célèbre M. de la Grange a donnée, Tome premier des Mémoires de Turin, page

44; car chaque terme  $\frac{2}{m} P^{m-n} \sin. [m-n] \frac{\mu \pi}{2m} \times$

cof.  $(2 \varepsilon \sqrt{e} \times \sin. [m-n] \frac{\pi}{4m})$  de la formule de M.

de la Grange donnera  $P^{m-n} (\sin. ([m-n] \frac{\mu \pi}{2m}$

$+ 2 \varepsilon \sqrt{e} \sin. [m-n] \frac{\pi}{4m}) + \sin. ([m-n] \frac{\mu \pi}{2m}$

$- 2 \varepsilon \sqrt{e} \sin. [m-n] \frac{\pi}{4m})$ ; ce qui donne  $P^{m-n} = B$ ;

$p = 2 \sqrt{e} \sin. (m-n) \frac{\pi}{4m}$ ; &  $p A' = (m-n) \frac{\pi \mu}{2m}$ ;

donc  $A' = \frac{(m-n) \frac{\pi \mu}{2m}}{2 \sqrt{e} \sin. (m-n) \frac{\pi}{4m}}$ . Il suit clairement de

ces équations que la quantité  $B$  est constante pour chaque corps comme elle le doit être; que  $p$  est aussi constant pour chaque corps comme elle le doit être; mais que  $A'$  qui doit dépendre de la place de chaque corps, & qui, pour chaque corps en particulier, devrait être la même à chaque terme, ne l'est pas. En effet, il est aisé de voir, en substituant successivement 1, 2, 3, &c.

à  $m - n$  jusqu'à  $m - 1$ , que  $\frac{(m-n)}{\sin.(m-n)\frac{\pi}{4m}}$  n'est pas

constant, puisque  $\frac{(m-n)\pi}{4m \sin.(m-n)\frac{\pi}{4m}}$  ne l'est pas; car

$$\frac{\pi}{4m \sin.\frac{\pi}{4m}} \text{ n'est pas } = \frac{2\pi}{4m \sin.\frac{2\pi}{4m}}, \text{ ni } \frac{3\pi}{4m \sin.\frac{3\pi}{4m}}$$

&c. d'où il s'ensuit que  $A'$  n'est pas proportionnel à  $\mu$  comme il le devrait être pour représenter  $x$ .

44. Si le nombre des corps  $m$  est infini, comme dans les cordes vibrantes, alors  $\mu$  étant infini aussi, on ne sauroit regarder  $A'$  comme proportionnel à  $x$  ou à  $\mu$ , à moins que  $m - n$  ne soit fini; car les seuls arcs infiniment petits sont entr'eux comme leurs sinus; d'où il suit qu'on ne peut supposer la corde vibrante représentée par une équation de cette forme  $y = a \sin. \pi x + C \sin. \lambda \pi x + \&c.$  Vérité que nous avons déjà prouvée de plusieurs autres manières, tant dans le premier Mémoire de nos Opuscules, Tome I, que dans le présent Supplément.







## SECOND SUPPLÉMENT AU MÉMOIRE PRÉCÉDENT.

1. VOICI de nouvelles réflexions & de nouveaux doutes sur la construction générale des courbes vibrantes proposée par M. Euler.

2. Supposons que dans l'instant où la corde se met en mouvement, ses deux extrémités deviennent tout-à-coup mobiles, de fixes qu'elles étoient auparavant;

il est certain, 1°. que l'équation  $\frac{ddy}{dx^2} = \frac{ddy}{dt^2}$  aura tou-

jours lieu; puisque cette équation n'est nullement fondée sur l'immobilité des deux extrémités de la corde; comme il est aisé de le voir en se rappelant les raisonnemens qui conduisent à cette équation. 2°. Il n'est pas

moins certain qu'on aura  $y = \frac{\varphi(x+t)}{2} + \frac{\varphi(x-t)}{2}$ ,

par la condition que  $\frac{dy}{dt}$  soit = 0 lorsque  $t = 0$ , quelle

que soit  $x$ ; & que la seule condition qu'il y ait à remplir, c'est que  $y = 0$  lorsque  $x$  &  $t = 0$ ; ce qui a lieu en effet dans l'équation qu'on vient de donner, puisque  $x = 0$  donne  $\varphi x$  ou  $y = 0$ , lorsque  $t = 0$ . 3°. Si

dans cette équation  $y = \frac{\varphi(x+\varepsilon)}{2} + \frac{\varphi(x-\varepsilon)}{2}$ , on se permettoit de faire changer de forme aux fonctions  $\varphi(x+\varepsilon)$  &  $\varphi(x-\varepsilon)$ , le problème auroit une infinité de solutions possibles. Car en continuant la courbe initiale (dont l'équation est  $y = \varphi x$ ) par-delà les deux points extrêmes, & lui donnant telle forme qu'on voudroit, sans s'assujettir à l'équation  $y = \varphi x$ , on satisferoit toujours à l'équation  $y = \frac{\varphi(x+\varepsilon)}{2} + \frac{\varphi(x-\varepsilon)}{2}$ , dans laquelle  $\varphi x$  changeroit de forme à volonté, au-delà des deux extrémités de la corde; cependant il est évident par la nature de la question que le problème ne peut avoir qu'une solution, & que la position initiale de tous les points étant donnée, le mouvement de tous ces points est déterminé & unique. Donc il ne suffit pas que l'équation trouvée satisfasse en apparence à la condition que  $\frac{d^2y}{dx^2} = \frac{d^2y}{dt^2}$ , ainsi qu'à celle de  $y = 0$  lorsque  $x = 0$  &  $t = 0$ ; il faut encore que  $\varphi(x+\varepsilon)$  &  $\varphi(x-\varepsilon)$  ne change point de forme, pour que le problème reste déterminé, & susceptible d'une seule solution comme il le doit être.

3. On dira peut-être que dans ce cas la valeur de  $y$  pourra-être très-grande lorsque  $\varepsilon$  sera très-grand, & qu'ainsi alors l'équation  $y = \frac{\varphi(x+\varepsilon)}{2} + \frac{\varphi(x-\varepsilon)}{2}$  ne pourroit avoir lieu, puisqu'on suppose dans la solution générale que  $y$  soit toujours très-petit; je réponds, 1°. qu'il y a une infinité de cas où cela n'arrivera pas; savoir, tous

182 *SUR LES VIBRATIONS*

ceux où l'équation  $y = \phi x$  ne donneroit jamais  $y$  infinie ;  
 2°. qu'en faisant abstraction de toute idée de cordes vi-  
 brantes , on peut réduire l'équation  $\frac{ddy}{dx^2} = \frac{ddy}{dt^2}$  , à  
 représenter le mouvement d'un système de points iso-  
 lés & infiniment proches , qui se mouvroient constam-  
 ment le long des ordonnées  $y$  , avec des forces accé-  
 lératrices proportionnelles à  $\frac{ddy}{dx^2}$ . En ce cas l'équation  

$$y = \frac{\phi(x+t)}{2} + \frac{\phi(x-t)}{2}$$
 représenteroit rigoureu-  
 sement le mouvement de ces points ; soit que les deux  
 points extrêmes restassent toujours fixes , soit qu'ils  
 fussent mobiles ; & la difficulté proposée subsisteroit dans  
 toute sa force.

4. Cette dernière réponse peut servir aussi contre ceux  
 qui voudroient objecter que dès qu'on ne suppose pas  
 les extrémités de la corde fixes , il n'y a plus de tension  
 dans la corde , ni par conséquent de force  $\frac{ddy}{dx^2}$  , en sorte  
 que l'équation  $\frac{ddy}{dx^2} = \frac{ddy}{dt^2}$  ne peut plus s'appliquer à  
 ce cas-là. En effet , pour n'avoir point à répondre à cette  
 objection , il suffit de considérer , ce qui est permis , les  
 points mûs comme isolés , & mûs suivant les ordonnées  
 $y$  par des forces accélératrices proportionnelles à  $\frac{ddy}{dx^2}$  ;  
 Or cela posé , l'objection fondée sur l'inconvénient de  
 faire changer de forme à la fonction  $\phi x$  , subsistera dans  
 toute sa force.

5. Ce n'est pas au reste que je convienne de la solidité de l'objection par laquelle on prétend que la force de tension s'évanouit, dès qu'on suppose la corde lâche par ses extrémités. En effet, qu'on prenne une corde élastique avec les deux mains, qu'on la tende fortement en ligne droite par ses extrémités, & qu'ensuite on l'abandonne à elle-même, dira-t-on que la force de tension s'évanouit tout-à-coup dès qu'on lâche la corde? Non assurément: il me paroît évident au contraire que cette corde fera des vibrations longitudinales à l'infini, en se dilatant & se contractant alternativement, abstraction faite au moins des causes physiques qui doivent faire enfin cesser ces vibrations. Or pourquoi une corde tendue fortement en ligne courbe, & relâchée ensuite subitement par ses extrémités, ne continueroit-elle pas par les mêmes raisons à éprouver l'effet de sa tension primitive, & à faire des vibrations? Toute la théorie du mouvement des cordes vibrantes est fondée sur ce que les arcs infiniment petits de la corde sont tendus chacun dans leur direction, par une force  $= F$ ; or cette force ne vient pas des points fixes, elle vient de la puissance, quelle qu'elle soit, par laquelle on suppose la corde tendue; cela est si vrai, 1°. qu'on peut supposer dans la solution, comme plusieurs Géomètres l'ont fait, que les points fixes sont deux poulies infiniment petites sur lesquelles la corde passe, étant d'ailleurs entièrement libre, & tendue par un poids donné attaché à ses deux extrémités. 2°. Sans faire varier les points fixes, ni la

longueur ni la grosseur de la corde, on peut supposer que sa force de tension est plus ou moins grande, ce qui rendra les vibrations plus ou moins promptes, & suffit pour prouver que la tension n'est pas due aux seuls points fixes. La seule différence que les points fixes doivent produire entre une corde tendue & une autre corde pareillement tendue qu'on abandonne ensuite à elle-même en lâchant les points fixes, c'est que ces points doivent toujours rester fixes dans la première, au lieu qu'ils sont mobiles dans la seconde, comme on le trouve en effet par l'équation  $y = \frac{\phi(x+l)}{2} + \frac{\phi(x-l)}{2}$ .

6. Voilà où j'en étois de ces recherches sur les cordes vibrantes, & de mes réflexions sur l'impossibilité de résoudre généralement ce problème par l'analyse; la figure initiale de la corde étant supposée quelconque, lorsque j'ai reçu (en 1765) différentes lettres de M. de la Grange, par lesquelles ce grand Géometre m'apprend qu'ayant examiné de nouveau cette matière, & traité le problème par une analyse qui lui est propre, (& qu'il a depuis sagement exposée dans le Tome III des Mémoires de Turin) il a enfin trouvé que la solution n'est possible que pour les cas où dans la courbe génératrice il ne se trouve point de  $\frac{d^4 y}{dx^4}$ ,  $\frac{d^3 y}{dx^3}$ ,  $\frac{d^2 y}{dx^2}$ ; &c. finies; ce qui exclut évidemment, ajoute M. de la Grange, les cas où  $\frac{d^2 y}{dx^2}$ , c'est-à-dire, la courbure de

la courbe fait des sauts, & où  $\frac{ddy}{dx^2}$  n'est pas nulle aux extrémités. Il est aisé de conclure de ce nouveau théorème de M. de la Grange, (& c'est aussi la conclusion que ce grand Géomètre en tire) qu'aucune courbe, exprimée par une équation, ne peut être soumise à la solution générale, à moins que ses branches alternatives à l'infini ne soient assujetties à la loi de continuité; c'est-à-dire, à moins que la valeur de  $y$  en  $x$  ne soit telle qu'en faisant  $x$  infiniment petite,  $y$  ne soit exprimé par des puissances de  $x$  impaires. En effet, j'ai démontré, page 26 & 27 du Tome premier de mes *Opuscules*, que si  $y = p(ax - xx)$ ,  $p$  étant fort petite ou telle qu'on voudra, l'équation  $\frac{d^2y}{dx^2} = \frac{d^2y}{dt^2}$  ne sauroit avoir lieu lorsque  $x = 0$ ; ce qu'il est aisé d'ailleurs de voir en remarquant, 1°. que  $\frac{ddy}{dx^2} = -2p$  lorsque  $x = 0$ ; 2°. que si cette courbe est retournée en sens contraire, alors l'équation sera  $y = p(-ax + xx)$ ; &  $\frac{ddy}{-dxx - dt^2} = \frac{d^2y}{dx^2} = 2p$ ; c'est-à-dire, égale & de signe contraire à  $\frac{ddy}{dx^2} = -2p$ ; ainsi quand  $x = 0$ ,  $\frac{ddy}{dx^2}$  auroit dans cette courbe deux valeurs finies égales, & de signe contraire; par conséquent le  $\frac{ddy}{dx^2}$  feroit un saut; d'où il s'ensuit, comme nous l'avons démontré, que l'équation  $\frac{ddy}{dx^2} = \frac{ddy}{dt^2}$  n'a pas lieu; ce qui arrête la solution

du problème. Or il est aisé de voir par la même raison que si on exprime  $y$  par une série formée de  $x$ , lorsque  $x$  est infiniment petite, & que dans cette valeur de  $y$ , il y ait un terme de cette forme  $\mp p x^n$ , on aura un saut dans le  $\frac{ddy}{dx^2}$  lorsque  $x=0$ ; en sorte que  $\frac{ddy}{dx^2}$  ne sera pas  $= \frac{ddy}{dt^2}$  en ce point, comme la solution le demande.

7. Soit maintenant  $\frac{ddy}{dx^2} = \frac{ddy}{dt^2}$ ; donc  $\frac{d^2y}{dx^2}$  sera  $= \frac{d^2y}{dt^2 dx^{n-2}}$ . Faisons  $\frac{d^{n-2}y}{dx^{n-2}} = z$ , on aura  $\frac{ddz}{dx^2} = \frac{ddz}{dt^2}$ ; or je dis que cette équation ne pourra avoir lieu si dans la valeur de  $y$  en  $x$  lorsque  $x$  est infiniment petite, il se rencontre un terme de cette forme  $\pm p x^n$ ;  $n$  étant un nombre entier pair; car alors on auroit dans la valeur de  $z$  un terme de cette forme  $\pm A x^2$ ; d'où il s'ensuit qu'on n'auroit pas  $\frac{ddz}{dx^2} = \frac{ddz}{dt^2}$ ; par conséquent on n'auroit pas réellement  $\frac{ddy}{dx^2} = \frac{ddy}{dt^2}$ , puisque la première de ces équations dérive de la seconde.

8. C'est ce qu'on peut encore prouver en considérant que si dans la courbe proposée il y a un terme  $\pm p x^n$ ,  $n$  étant un nombre pair, ce terme dans la courbe retournée en sens contraire deviendra  $\mp p x^n$ , en sorte que  $\frac{d^2y}{dx^2}$  lorsque  $x=0$ , sera  $= \pm (n \cdot n - 1 \dots)$   $\times \pm p$ , dans la courbe proposée; & dans la courbe re-

tournée  $\frac{d^2 y}{(-dx)^2} = \frac{d^2 y}{dx^2} = (n \cdot n - 1 \dots) \times \mp p$ .

9. Cet inconvénient n'a pas lieu pour les termes où  $n$  est impair ; car alors  $y = \mp p x^n$  dans la courbe re-

tournée ; &  $\frac{d^2 y}{(-dx)^2} = \frac{-d^2 y}{dx^2} = (n \cdot n - 1 \dots) \times \pm p$

$= \frac{d^2 y}{dx^2}$  comme dans la courbe proposée. Ainsi  $\frac{d^2 y}{dx^2}$

ne fait point de fautes quand  $n$  est impair, mais seulement quand  $n$  est pair.

10. Donc si dans la valeur de  $y$  lorsque  $x$  est infiniment petite, il y a un terme de cette forme  $\pm p x^n$ ,  $n$

étant pair & positif, on n'aura point  $\frac{d^2 y}{dx^2} = \frac{d^2 y}{dx^2}$  ;

donc la valeur de  $y$  en  $x$ , lorsque  $x$  est très-petite, ne doit contenir que des puissances impaires de  $x$ .

11. Supposons d'abord que ces puissances impaires soient des nombres entiers positifs. Donc à l'origine des

$x$  l'équation de la courbe sera  $y = Ax + Bx^3 + Cx^5 +$

&c. Or imaginons qu'à l'autre extrémité, qu'on peut aussi prendre pour origine, l'équation soit de même  $y =$

$A'x + B'x^3 + C'x^5$ , &c. Il est aisé de voir que la courbe

aura trois branches alternatives semblables & consécutives, celle du milieu en-dessus de l'axe, & les deux autres en-dessous. Donc (page 30, Tome premier de nos

*Opuscules*) elles ont des branches alternatives à l'infini.

12. Il est clair que parmi les puissances impaires  $x^n$ , toutes celles où  $n$  seroit un nombre entier négatif, sont exclues, puisqu'il seroit  $= \infty$  lorsque  $x = 0$ , au lieu



que  $y$  doit être  $= 0$  lorsque  $x = 0$ . Mais doit-on exclure de même toutes les puissances fractionnaires impaires? Si  $\frac{d^n y}{dx^{n-1}}$  doit n'être *finie*, comme on le prétend, en aucun point de la courbe,  $\frac{d^n y}{dx^n}$  ne doit être nulle part infini; or si  $n$  étoit fractionnaire,  $\frac{d^n y}{dx^n}$  seroit toujours infini dès que le nombre entier  $n'$  seroit devenu  $> n$ . Donc alors la solution & la construction générale n'auroient pas lieu.

13. Je remarque d'abord que si  $n = \frac{p}{q}$ ,  $q$  exprimant un nombre pair, &  $p$  un impair, alors  $x$  négative rend  $y$  imaginaire, & qu'ainsi la courbe n'a point de branches alternatives; d'où il s'ensuit que la solution ne doit point avoir lieu.

14. Je remarque de plus que si  $n = \frac{p}{q}$ ,  $p$  exprimant un nombre pair, &  $q$  un nombre impair, & qu'on ait un terme  $= Ax^n$  dans la courbe proposée, on aura ce même terme  $= -Ax^n$  dans la courbe retournée; d'où il s'ensuit qu'en prenant  $n'$  pair & positif, on aura  $\frac{d^n y}{dx^n} = A.n.n-1\dots x^{n-n'}$  dans la courbe proposée,  $n-n'$  étant égale à  $\frac{p-n'q}{q}$ ; c'est-à-dire, à une fraction dont le numérateur est pair, & le dénominateur impair; & dans la courbe retournée  $\frac{d^n y}{(-dx)^n}$

$\frac{d^n y}{dx^n} = -A.n.n-1\dots(x)^{n-n'}$ , &c. Or  $n-n'$  étant égale à une fraction dont le numérateur est pair, & le dénominateur impair,  $x^{n-n'}$  a la même valeur,  $x$  étant positif ou négatif. Ainsi  $\frac{d^n y}{dx^n}$  auroit deux valeurs différentes quand  $x=0$ , & par conséquent, comme on la vü cî-dessus, la solution ne pourroit avoir lieu.

15. Mais si  $n = \frac{p}{q}$ ,  $p$  &  $q$  étant tous deux impairs, alors on auroit  $-Ax^n$  dans la courbe retournée, ou plutôt en ce cas simplement continuée; & en supposant  $n'$  impair, on auroit  $\frac{d^n y}{dx^n} = A.n.n-1\dots x^{n-n'}$ ;  $n-n'$  ou  $\frac{p-n'q}{q}$  étant une fraction dont le numérateur est pair, & le dénominateur impair; &  $\frac{d^n y}{(-dx)^n} = -\frac{d^n y}{dx^n} = -1x - An.n-1\dots(x)^{n-n'} = -An.n-1\dots x^{n-n'}$ ; car  $n-n'$  étant égale à une fraction dont le numérateur est pair & le dénominateur impair,  $x^{n-n'}$  ne change point de valeur, soit qu'on fasse  $x$  positif ou négatif. De même faisant  $n'$  pair dans ce même cas, on aura  $\frac{d^n y}{dx^n} = An.n-1\dots x^{n-n'}$ ,  $n-n'$  étant égal à une fraction dont le numérateur est impair ainsi que le dénominateur; & dans la courbe retournée on aura  $\frac{d^n y}{(-dx)^n} = \frac{d^n y}{dx^n} = -An.n-1\dots(x)^{n-n'}$ ;

qui est la même que  $Ax \cdot n - 1 \dots x^{n-n'}$  dans la courbe donnée, parce que  $n - n'$  étant égale à une fraction dont le numérateur & le dénominateur sont impairs,  $x^{n-n'}$  &  $-x^{n-n'}$  sont de signe différent.

16. Ainsi lorsque  $n = \frac{p}{q}$ ,  $p$  &  $q$  étant des nombres impairs tous deux positifs (car le cas de  $n$  négatif est exclu par l'article 12), il est évident que la construction & solution générale peut avoir lieu, puisqu'alors  $\frac{d^n y}{dx^n}$  ne fait de faut nulle part. C'est aussi ce qui résulte de notre solution générale, comme on l'a vu plus haut (art. 29 & 30, *premier Supplément*). Il n'en faut excepter que le cas où  $\frac{dy}{dx}$  est infini lorsque  $x = 0$ , ou dans quelque autre point de la courbe. Encore si dans ce cas la solution n'a pas lieu, c'est (article 26, *ibid.*) parce que l'équation  $\frac{d^2 y}{dx^2} = \frac{d^2 y}{dt^2}$  ne représente pas alors le mouvement des points de la corde; mais cette solution (article 27.) représenteroit très-bien dans ce même cas le mouvement d'une suite de points isolés, & infiniment proches, qui seroient supposés se mouvoir dans la direction de  $y$  avec des forces accélératrices proportionnelles à  $\frac{d^2 y}{dx^2}$ .

17. Il me semble donc que le Savant Analyste, qui d'abord avoit étendu la solution de ce problème à toutes les courbes initiales possibles, la restreint trop

aujourd'hui en la bornant aux seules courbes initiales dans lesquelles  $y = Ax + Bx^3 + Cx^5$ , &c. lorsque  $x$  est infiniment petite. Je pense au contraire, & je crois avoir prouvé par ce qui précède, que la solution sera possible, toutes les fois que dans la valeur initiale de  $y$ ,

il n'y aura que des termes de cette forme  $Ax^{\frac{p}{q}}$ ,  $p$  &  $q$  étant l'un & l'autre des nombres impairs, pourvu que  $p$  soit  $> q$ .

18. Ainsi, par exemple, je pense qu'une courbe vibrante qui auroit pour équation primitive  $y = a(\sin. x)^{\frac{1}{3}}$ , seroit susceptible de la solution générale, d'où M. de la Grange paroît l'exclure. On peut voir sur ce sujet les *Mém. de la Soc. Roy. des Sciences de Turin*, Tom. III, pages 221, 222, 259, 260, 261, 262, & 389, 390, 391. L'analyse apportée par M. de la Grange en preuve de son sentiment, est fondée sur ce que  $\varphi(s+a)$  peut toujours être supposée  $= \varphi s + a d\varphi s + \frac{a^2 d^2 \varphi s}{2}$  ;  
 $\frac{a^3 d^3 \varphi s}{2 \cdot 3}$  ; mais je ne crois pas cette supposition exacte ;

car soit, par exemple,  $\varphi(s+a) = [\sin.(s+a)]^{\frac{1}{3}}$  ; il est visible que cette quantité est toujours finie ; or si on supposoit  $[\sin.(s+a)]^{\frac{1}{3}} = \sin. s^{\frac{1}{3}} + \frac{ad(\sin. s)^{\frac{1}{3}}}{dr}$  ; &c. cette quantité seroit infinie dès le second terme lorsque  $s$  seroit  $= 0$  ; ce qui ne sauroit être. Donc l'expression de  $[\sin.(s+a)]^{\frac{1}{3}}$  réduite en serie est fautive

Donc avant que de connoître la valeur de  $\varphi(t+a)$  on ne sauroit supposer que sa valeur soit en général  $\varphi t + \frac{a d\varphi t}{dt} + \frac{a^2 d^2\varphi t}{2 dt^2}$ , &c. Je crois pouvoir conclure de-là que l'équation des courbes vibrantes est renfermée dans une formule beaucoup plus générale que l'équation  $y = A \sin. \pi x + B \sin. 2 \pi x + \&c.$  donnée par M. de la Grange dans le troisième volume des Mémoires de Turin, laquelle équation devient  $y = a x + C x^3 + \&c.$  lorsque  $x$  est infiniment petite.

19. La conclusion que nous avons tirée (article 7.) de l'équation  $\frac{d^2 y}{dx^2} = \frac{d^2 y}{dt^2}$ , à l'équation  $\frac{d^n y}{dx^n} = \frac{d^n y}{dt \cdot dx^{n-1}}$ , fait voir que la seconde de ces équations doit s'observer aussi nécessairement que la première dans le mouvement de la corde, si on veut que ce mouvement soit soumis à des loix déterminables par le calcul analytique. C'est aussi par la nécessité de cette seconde équation dans le mouvement de la corde, & en général dans le mouvement d'une suite de points quelconques assujettis à l'équation  $\frac{d^2 y}{dx^2} = \frac{d^2 y}{dt^2}$ , qu'on peut expliquer pourquoi dans le cas de l'article 2, où les points extrêmes ne sont pas supposés fixes, on ne sauroit arriver à la vraie solution sans supposer que  $\varphi(x)$  ne change jamais de forme, & appartient à une courbe continue. Car si on faisoit changer de forme à la fonction  $\varphi(x)$ , l'équation  $\frac{d^n y}{dx^n} = \frac{d^n y}{dt \cdot dx^{n-1}}$  n'au-  
roit

toit pas lieu , par la raison que  $\frac{d^n y}{dx^n}$  feroit un faut au point ou  $\varphi(x)$  feroit supposée changer ; c'est par la nécessité de ne point s'écarter de cette équation , qu'on ne sçauroit donner au problème dont il s'agit une solution qui paroîtroit le rendre indéterminé , quoiqu'il soit évidemment déterminé.

20. On concevra aisément comment l'équation  $\frac{d^n y}{dx^n} = \frac{d^n y}{dt^2 dx^{n-2}}$  est nécessaire pour assurer la vérité de l'équation  $\frac{ddy}{dx^2} = \frac{ddy}{dt^2}$  , si l'on fait la réflexion suivante. L'équation  $\frac{ddy}{dx^2} = \frac{ddy}{dt^2}$  ne peut avoir *rigoureusement* lieu , si l'équation  $\frac{d^n y}{dx^n} = \frac{d^n y}{dt^2 dx^{n-2}}$  n'est pas aussi *rigoureusement* vraie ; ou , ce qui revient au même , si cette dernière équation n'a point lieu , quelque soit le nombre  $n$  , la courbure de la courbe initiale ne fera pas assujettie à une loi continue , mais il y aura au moins un point où cette loi changera. Or je dis que ce changement , quelque petit qu'il soit , doit influer d'une manière très-sensible sur le mouvement au bout d'un temps fini. Pour le faire sentir par un exemple très-simple , représentons - nous un corpuscule poussé vers un point donné avec une force proportionnelle à  $X + (a - x)^n$  ,  $X$  étant une fonction quelconque de la distance  $x$  de ce corpuscule au point donné , &  $a$  la distance initiale ; il est certain que le carré de la vitesse

sera  $-\int 2X dx + 2A + \frac{2(a-x)^{n+1}}{n+1}$ ;  $A$  étant sup-  
 posée la valeur de  $\int X dx$  lorsque  $x = a$ . Il est certain  
 de plus que si on suppose un autre corpuscule partant  
 de la même distance  $a$ , & poussé par une force  $= X +$   
 $(a-x)^m$ , les forces accélératrices initiales de ces deux  
 corpuscules seront les mêmes quand  $a-x=0$ , & ne dif-  
 féreront, quand  $a-x$  sera infiniment petite, que d'une  
 différentielle d'un ordre très-élevé, si  $m$  &  $n$  sont sup-  
 posées fort grandes. Ainsi au commencement du mou-  
 vement, & même pendant un temps infiniment petit,  
 les mouvemens de ces deux corps pourront être regar-  
 dés comme les mêmes. Cependant il n'en sera pas ainsi  
 au bout d'un temps fini, car alors les vitesses seront  
 sensiblement différentes. On voit donc comment une  
 différence infiniment petite (même d'un ordre très-élevé)  
 dans la loi de la force accélératrice au premier instant,  
 peut influer très-sensiblement sur le mouvement du corps,  
 & par conséquent comment une variation infiniment  
 petite (même d'un ordre très-élevé) dans la courbure  
 initiale, peut, au bout d'un temps fini, produire une  
 différence très-sensible dans le mouvement du corps.  
 Donc l'on est en droit de conclure, ce me semble, que la  
 construction donnée par M. Euler de l'équation  $\frac{d^2 y}{dt^2} =$   
 $\frac{d^2 y}{dx^2}$ , n'est à l'abri de toute atteinte, que quand cette  
 construction satisfait aussi à l'équation  $\frac{d^2 y}{dx^2} = \frac{d^2 y}{dx^2 - 1}$ .

c'est-à-dire quand  $\frac{d^2y}{dx^2}$  est assujetti à une loi uniforme dans la courbe initiale, & lorsque de plus la même loi s'observera dans les branches alternatives de cette courbe continuée à l'infini; c'est-à-dire, quand toutes ces branches sont liées par la loi de continuité.

21. Il est à remarquer que quand même  $\frac{d^n y}{dx^n}$  deviendrait infini, la loi de la courbure ne changera pas pour cela, pourvu que  $\frac{d^n y}{dx^n}$  n'ait pas deux différentes valeurs infinies au même point; en général pour que  $\frac{d^n y}{dx^n}$  ne fasse point de saut, il n'est pas nécessaire qu'il soit toujours fini ou zero, il suffit qu'il n'ait pas deux valeurs différentes à un même point de la courbe; & ces deux valeurs différentes n'auront lieu, 1°. que quand la courbe initiale ne sera pas assujettie à une équation continue, & sera composée de courbes différentes. 2°. Quand les branches alternatives ne seront pas assujetties à la loi de continuité.

22. Nous devons ajouter, pour l'éclaircissement & la confirmation de ce que nous venons de dire, que la démonstration donnée, tome premier de nos *Opuscules*, pages 17 & suivantes, de l'impossibilité de l'équation  $\frac{d^2 y}{dx^2} = \frac{d^2 y}{dt^2}$  lorsque  $\frac{d^2 y}{dx^2}$  fait un saut en quelque point, n'a pas lieu quand  $\frac{d^2 y}{dx^2}$  est infini en quelque point, pourvu qu'en-deçà & au-delà de ce point, il



soit assujetti à une même loi uniforme & continue.

23. Il est à remarquer encore que quand même  $\frac{d^n y}{dx^n}$  seroit infini en quelque point,  $y$  n'en seroit pas moins fini ; ou même  $= 0$  en ce point, ce qui est évident ; que par conséquent une force  $\frac{d^2 y}{dx^2}$  qui seroit infinie pendant quelques instans, ne seroit pas pour cela parcourir aux élémens de la courbe un espace infini. Pour le faire sentir, supposons un corpuscule animé par une force accélératrice  $\frac{x}{\sqrt{x}}$ ,  $x$  étant la distance du corps au point d'où il est supposé partir ; on aura, en nommant  $u$  la vitesse,  $u du = \frac{dx}{\sqrt{x}}$ , dont l'intégrale complète (en supposant  $u = 0$  lorsque  $x = 0$ ) est  $\frac{uu}{2} = 2\sqrt{x}$  ; &  $x = \int \frac{dx}{u} = \frac{2}{3} x^{\frac{3}{2}}$  ; ainsi on voit par cet exemple, comment une force accélératrice, qui est d'abord infinie, peut ne produire qu'une vitesse finie, & ne faire parcourir qu'un espace très-petit dans un temps fini très-petit. En général si la force est  $x^{-m}$ ,  $m$  étant un nombre plus petit que l'unité, la vitesse sera nulle quand  $x = 0$  ; c'est-à-dire, au premier instant, quoique la force soit infinie. Or c'est précisément ce qui arrive dans le cas des cordes vibrantes lorsque  $\frac{d^2 y}{dx^2}$  est infini à l'origine ; car nous avons prouvé qu'à cette origine  $\frac{dy}{dx}$  ne doit

jamais être  $= \infty$  ; d'où il s'ensuit que  $\frac{ddy}{dx^2}$  étant supposé infini lorsque  $x=0$ , peut être représenté par une quantité  $Ax^{-m}$ , telle que  $m$  soit plus petit que l'unité. Voyez ci-dessus le premier Supplément, art. 30 & 36.

24. Nous venons de voir qu'on restreindroit sans nécessité la possibilité de la solution aux cas où l'équation de la courbe initiale peut être supposée  $y = Ax + Bx^3 + Cx^5$ , &c. lorsque  $x$  est infiniment petite ; mais un grand Géomètre semble croire outre cela que cette solution peut avoir lieu quand la courbe initiale n'est absolument assujettie à aucune équation, pourvu que

$\frac{d^2y}{dx^2}$  n'y soit infini nulle part. Sur cet article je ne puis encore être de l'opinion de ce savant Mathématicien ; pour en faire sentir les raisons, je supposerai d'abord avec lui le principe dont nous convenons tous deux, que  $\frac{d^2y}{dx^2}$  ;

$\frac{d^3y}{dx^3}$ , &c. & en général  $\frac{d^ny}{dx^n}$  ne doivent nulle part faire défaut ; d'où il est clair qu'en faisant commencer à tel point de l'axe qu'on voudra l'origine des  $y$  & des  $x$ , on doit avoir  $y = A + ax^m + bx^n + cx^r + dx^s$ , &c. , au moins dans une partie infiniment petite ; & que si l'origine des  $x$  est prise à l'un des deux points fixes, on aura  $m, n, r$ , &c. égaux à des fractions  $\frac{p}{q}$ , dont le numérateur & le dénominateur seront impairs.

25. Donc la courbe ou corde vibrante pourra être regardée comme assujettie à une équation continue, au

moins dans chaque partie infiniment petite de son cours.

26. Donc deux parties voisines infiniment petites pourront être regardées comme assujetties à la même équation continue ; car si elles ne l'étoient pas, supposons que l'origine des  $x$  réponde au point par lequel ces deux parties infiniment proches sont contigues ; alors l'équation  $y = A + ax^m + bx^n$ , &c. qui appartient à l'une de ces petites portions de courbe, en faisant  $x$  positive, n'appartiendrait pas à l'autre en faisant  $x$  négative, puisque (*hyp.*) ces deux portions ne sont pas assujetties à une même équation continue ; donc alors il y auroit quelque  $\frac{d^n y}{dx^n}$  qui feroit un saut ; & par conséquent la solution générale ne pourroit avoir lieu.

27. Donc pour que  $\frac{d^n y}{dx^n}$  ne fasse point de saut, il faut que deux parties quelconques de la courbe, infiniment petites & contigues, soient assujetties rigoureusement à la même équation.

28. Donc toutes les parties infiniment petites de la courbe, c'est-à-dire, tous les points de la courbe, doivent nécessairement être assujetties à une même équation continue.

29. Donc si la courbe initiale est tracée au hasard, & n'a point d'équation, il y aura nécessairement quelque point ou quelque  $\frac{d^n y}{dx^n}$  fera un saut ; & par conséquent la solution ne pourra avoir lieu.

30. On peut ajouter que si la courbe n'est assujettie

à aucune équation, il est nécessaire de la regarder alors comme un composé d'arcs de cercle infiniment petits qui ne sont liés entr'eux en aucun point de la courbe par la loi de continuité; je dis en aucun point de la courbe; car si quelque partie de la courbe étoit assujettie à une équation, & que le reste ne le fût pas, ou ne le fût pas à la même équation, on a vu que dès-lors le problème ne pourroit se résoudre. Or si le problème est impossible quand la courbe est composée de portions finies qui ne sont pas liées par une équation, à plus forte raison le fera-t-il quand elle est composée de parties infiniment petites qui ne sont pas liées entr'elles par une équation commune; en effet  $\frac{d^2y}{dx^2}$ , qui dans le premier cas, ne faisoit de saut qu'en quelques points de la courbe, en fera ici, pour ainsi dire, à tous les points; & par conséquent la courbe dans tous les points se refusera à la solution.

31. D'ailleurs quand la courbe ne sera assujettie à aucune équation, & qu'elle sera supposée tracée à la main & au hasard, comment pourra-t-on s'assurer que  $\frac{d^2y}{dx^2}$  n'y fasse pas de saut en quelqu'endroit? La solution seroit donc alors illusoire. Voyez les Mémoires de Turin, Tome III, page 390.





## TROISIÈME SUPPLÉMENT AU MÉMOIRE PRÉCÉDENT.

1. **L'EXPÉRIENCE**, dit-on, fait connoître qu'une corde tendue, quelque figure initiale qu'on lui donne, acheve toujours ses vibrations dans le même temps, & rend toujours le même son; or comment peut-on expliquer ce fait, si on ne convient que la solution de M. Euler peut s'appliquer à une figure initiale quelconque ?

2. Je réponds, 1°. que de l'aveu des Adversaires de notre opinion, il y a une infinité de figures initiales, même ayant une équation, auxquelles la solution ne sauroit s'appliquer; & qu'ainsi l'objection tourneroit contr'eux dans les cas où la corde vibrante auroit une de ces figures initiales, qu'il est évident qu'elle peut avoir.

2°. Que la figure initiale la plus ordinaire, & peut-être la seule qui ait jamais existé pour les cordes vibrantes, est celle d'un triangle, ou tout au plus d'un polygone. Or on a vu (page 144, art. 22) que dans ce cas-là on ne peut appliquer la solution; ainsi l'objection qu'on fait, nous est encore commune.

3°. Que si la construction paroît donner des résultats conformes à l'expérience sur le son que rend une corde tendue,

tendue, elle s'écarte de l'expérience sur d'autres points, par exemple en ce qu'elle donne à la corde un mouvement qui ne doit jamais finir, ce qui est contre l'expérience. Or quel argument solide peut-on tirer d'un accord avec l'expérience qui n'est pas universel sur tous les points ?

4°. Quant à l'accord de la théorie avec l'expérience par rapport au son que donne une corde tendue, on peut voir les conjectures que nous avons hasardées sur ce sujet dans l'art. 27 du Mém. précéd. p. 149, conjectures que nous ne donnons que pour ce qu'elles sont, c'est-à-dire, pour de légères probabilités.

3. Voyons maintenant si l'on peut faire des hypothèses de résistance, telles que le mouvement de la corde se réduise enfin à zéro. Imaginons d'abord que la résistance est proportionnelle à la simple vitesse; hypothèse assez naturelle dans les petits mouvemens, & commode d'ailleurs pour le calcul. Supposons de plus que la courbe ait une figure initiale telle que  $y = a \sin. \frac{m\pi x}{a}$

+  $\zeta \sin. \frac{n\pi x}{a}$  +  $\gamma \sin. \frac{r\pi x}{a}$ , &c.  $m, n, r$ , &c. mar-

quant des nombres quelconques; on aura dans ce cas

$y = aT \sin. \frac{m\pi x}{a}$  +  $\zeta T' \sin. \frac{n\pi x}{a}$  +  $\gamma T'' \sin. \frac{r\pi x}{a}$

&c. les fonctions  $T, T', T''$ , &c. étant telles qu'on ait

(en nommant  $R$  l'intensité de la résistance)  $\frac{d^2 y}{dx^2} =$

$\frac{R dy}{dt} = \frac{ddy}{dt^2}$ ; c'est-à-dire;

*Opusc. Math. Tom. IV.*

C c

$$\frac{T m^2 \pi^2}{a^2} + \frac{R dT}{dt} = - \frac{d dT}{dt^2};$$

$$\frac{T' m^2 \pi^2}{a^2} + \frac{R dT'}{dt} = - \frac{d dT'}{dt^2};$$

$$\frac{T'' m^2 \pi^2}{a^2} + \frac{R dT''}{dt} = - \frac{d dT''}{dt^2}, \text{ \&c.}$$

équations qu'il est aisé d'intégrer, & dont la première donnera  $T = A c^{f t} + B c^{f' t}$ ,  $A$  &  $B$  étant des constantes, &  $f, f'$  les deux racines de l'équation  $\frac{m^2 \pi^2}{a^2} +$

$R f + f f' = 0$ ; d'où l'on tire  $f = \frac{-R}{2} + \sqrt{\left(\frac{R^2}{4} - \frac{m^2 \pi^2}{a^2}\right)}$  &  $f' = \frac{-R}{2} - \sqrt{\left(\frac{R^2}{4} - \frac{m^2 \pi^2}{a^2}\right)}$ , ou en regardant  $R$  comme très-petite,  $f = \frac{-R}{2} + \frac{m \pi}{a} \sqrt{-1}$

&  $f' = \frac{-R}{2} - \frac{m \pi}{a} \sqrt{-1}$ ; de plus, supposant  $T = 1$

lorsque  $t = 0$ , &  $\frac{dT}{dt} = a'$ , on aura  $A + B = 1$ , &  $a' =$

$$\frac{-A \cdot R}{2} + \frac{A m \pi \sqrt{-1}}{a} - \frac{B \cdot R}{2} - \frac{B m \pi \sqrt{-1}}{a};$$

donc  $a' =$

$$\frac{2 A m \pi \sqrt{-1}}{a} - \frac{m \pi \sqrt{-1}}{a} - \frac{R}{2};$$

& par conséquent

$$A = \frac{a(2a' + R)}{4m\pi\sqrt{-1}} + \frac{1}{2}; \quad \& \quad B = -\frac{a(2a' + R)}{4m\pi\sqrt{-1}} + \frac{1}{2}.$$

Donc  $T = c^{\frac{-Rt}{2}} \times \cos. \frac{m\pi t}{a} + \frac{a(2a' + R)}{2m\pi} \times c^{\frac{-Rt}{2}}$

$\times \sin. \frac{m\pi t}{a}$ . On trouvera de même les valeurs de  $T'$ ;

$T''$ , &c. en mettant dans l'expression précédente  $a''$ ;

$a'''$ , &c. pour  $a'$ , &  $n, r$ , &c. pour  $m$ .

4. Cela posé, on demande s'il ne seroit pas possible de rendre les coefficients  $m, n, r$ , &c.  $a, a', a'',$  &c. tels; qu'au bout d'un certain temps  $t$ , on eût à-la-fois  $y = 0$  &  $\frac{dy}{dt} = 0$ ; auquel cas la courbe cesseroit ses vibrations.

5. Pour résoudre cette question en général, mettons d'abord la quantité  $T$  sous cette forme,  $c^t (\sin. p t + B \cos. p t)$ ;  $\delta, \zeta, \rho, B$  étant des constantes; & supposons que l'équation de la courbe soit simplement  $y = a T \sin. \frac{m \pi x}{a}$ ; on demande quelle valeur doit avoir  $t$  pour que la quantité  $T$  ou  $c^t (\sin. p t + B \cos. p t)$  & sa différentielle soient égales à zéro. Il faut, 1°. que  $\frac{\sin. p t}{\cos. p t} = -B$ . 2°. Que  $\zeta (\sin. p t + B \cos. p t) + \rho \cos. p t - B \rho \sin. p t = 0$ ; d'où l'on tire  $\frac{\sin. p t}{\cos. p t} = -\frac{B \zeta + \rho}{\zeta - B \rho}$ ; de cette équation il suit que  $-B \zeta = \rho$  doit être égal à  $-B \zeta + B \rho$ ; ou ce qui est la même chose, que  $\rho$  doit être imaginaire ou  $\rho = 0$ ; deux suppositions dont ni l'une ni l'autre ne peuvent avoir lieu ici; car  $B$  est réelle, &  $\rho$  n'est point  $= 0$ .

6. Donc si la courbe initiale étoit une simple trochoïde alongée, ses points ne pourroient parvenir à-la-fois à la situation rectiligne & à l'état de repos, dans l'hypothèse d'une résistance proportionnelle à la vitesse.



7. Voyons présentement si la chose seroit possible ; en supposant que la courbe initiale fût composée de deux trochoïdes alongées, c'est-à-dire, que l'on eût  $y = a \sin.$

$$\frac{m\pi x}{a} + C \sin. \frac{n\pi x}{a}. \text{ En ce cas on aura au bout du temps } \\ \tau, y = c^{\frac{-R\tau}{2}} \times \left( a \sin. \frac{m\pi x}{a} \times \left[ \cos. \frac{m\pi\tau}{a} + \frac{a(2a'+R)}{2m\pi} \right. \right. \\ \left. \left. \sin. \frac{m\pi\tau}{a} \right] + C \sin. \frac{n\pi x}{a} \times \left[ \cos. \frac{n\pi\tau}{a} + \frac{a(2a''+R)}{2n\pi} \right. \right. \\ \left. \left. \sin. \frac{n\pi\tau}{a} \right] \right). \text{ Or comme } x \text{ est indéterminée dans cette}$$

équation, il est visible qu'on ne peut avoir à-la-fois, pour quelque valeur de  $x$  que ce soit,  $y = 0$  &  $\frac{dy}{dt} = 0$ , à moins d'avoir à-la-fois deux équations en  $\tau$  pour chacun des deux termes séparément ; ce qui donneroit un résultat analogue à celui du cas précédent ; donc une courbe qui seroit composée de trochoïdes alongées en tel nombre qu'on voudroit, ne pourroit pas non plus satisfaire à la question proposée.

7. Cependant il ne faut pas conclure de-là qu'on ne puisse supposer à la courbe initiale une telle forme, & à ses points une telle vitesse, qu'ils arrivent tous à-la-fois à l'axe & au repos ; car outre que la figure initiale de la corde peut être différente d'un assemblage de trochoïdes, on peut supposer une résistance différente de celle qui seroit proportionnelle à la simple vitesse, par exemple, une résistance proportionnelle à la roideur de la corde, & dans laquelle la

vitesse n'entreroit pas. Dans ce cas, je vais faire voir que les points qui composent la corde, pourront arriver tous à-la-fois à l'axe & au repos.

8. Pour le faire sentir d'abord par un exemple très-simple, supposons la corde chargée seulement de deux corps, dont le mouvement soit altéré par une force retardatrice constante pour chacun, & différente, si l'on veut, pour les deux; supposons de plus que  $M$  représente la masse de chacun des poids, & que  $y, y'$  soient leurs distances variables à la ligne fixe qui joint les extrémités de la corde,  $r$  leur distance constante entr'eux & aux extrémités de la corde (distance que je suppose la même pour plus de simplicité)  $P$  la tension exprimée par un poids connu,  $h$  la hauteur dont un corps pesant tomberoit dans le temps  $T$ ; soit enfin  $mP$  la force de la résistance pour un des deux corps, &  $m'P$  pour l'autre,

$$\text{on aura } \frac{ddy}{dt^2} = \frac{2hP}{MT^2} \left( \frac{2y-y'}{r} - m \right); \quad \frac{ddy'}{dt^2} = \frac{2hP}{MT^2} \left( \frac{-y+2y'}{r} - m' \right).$$

Donc dans l'hypothèse la plus simple, on aura  $y = Ar \cos. \frac{\mu t}{T} + Hr; y' = A' r \cos. \frac{\mu t}{T} + Rr;$  & en faisant pour abrégier  $\frac{2hP}{MT^2} =$

$$\frac{1}{kr}, \text{ on aura } \frac{Ar\mu^2}{T} = \frac{2A-A'}{kr}; \quad \& \quad \frac{A'r\mu^2}{T} = \frac{-A+2A'}{kr}; \quad 2H-R-m=0; \quad -H+2R-m'=0;$$

$$\text{d'où l'on tire } H = \frac{2m+m'}{3}; \quad \& \quad R = \frac{2m'+m}{3}.$$

8. Or si  $\frac{\mu t}{l} = 180^\circ$ , on aura  $dy = 0$ ,  $dy' = 0$ , & si en même-temps  $y = 0$ ,  $y' = 0$ , on aura (en faisant  $A' = \lambda A$ )  $-A + H = 0$ ;  $-\lambda A + R = 0$ . On a de plus, en nommant  $r\delta$ ,  $r\delta'$  les distances initiales,  $A + m = \delta$ ;  $\lambda A + m' = \delta'$ ; donc  $H + m = \delta$ ;  $R + m' = \delta'$ ; donc  $3m + m' = 3\delta$ ; &  $3m' + m = 3\delta'$ .

9. De plus, à cause de  $A = H$ , & de  $A' = R$  ou  $\lambda A = R$ ; on aura  $\frac{kHr^2\mu^2}{T^2} = 2H - R = m$ ;  $\frac{kRr^2\mu^2}{T^2} = 2R - H = m'$ ; d'où l'on tire  $-\frac{R}{H} = -\frac{H}{R}$ ; & par conséquent  $R = \pm H$ ; donc on aura  $H = m$  &  $H = m'$ ; ou  $3H = m$ ,  $-3H = m'$ ; donc  $m' = \pm m$ .

10. De ces deux suppositions renfermées dans l'équation  $m' = \pm m$ , prenons la seule qui convienne au cas présent, celle de  $m' = +m$ , puisque la supposition de  $m' = -m$ , donneroit une force accélératrice réelle au lieu d'une résistance; on aura  $H = R = m$ ;  $\delta = 2m = \delta'$ ;  $\mu^2 = \frac{T^2}{kr^2} = \frac{2hP}{Mr}$ ; &  $\frac{\mu^2}{T} = \frac{t}{T} \sqrt{\left(\frac{2hP}{Mr}\right)}$ .

11. On voit donc comment & par quelle hypothèse on peut faire en sorte que deux corpuscules attachés à une corde élastique arrivent en même-temps à l'axe & au repos; favoir, en supposant, par exemple, que ces deux corps soient également éloignés de l'axe au commencement du mouvement, qu'ils éprouvent une résistance constante qui soit à la pesanteur comme  $m$  est à 1; que leurs distances initiales à l'axe soient chacune  $= 2mr$ ; &

de plus qu'ils partent du repos; en effet dans cette supposition  $\frac{dy}{dt}$  &  $\frac{dy'}{dt}$  seront = 0 quand  $t = 0$ .

12. Il est encore plus aisé de voir que si la corde, dont on supposera la longueur =  $\lambda$ , est chargée d'un seul poids en son milieu, & qu'on nomme  $\varphi$  la force de tension,  $R$  la résistance, &  $u$  la vitesse, on aura  $-u du = \frac{4\varphi y dy}{\lambda} - R dy$ ; donc  $uu = \frac{4\varphi}{\lambda}(\delta\delta - yy) - 2R(\delta - y)$ ; donc  $u$  &  $y$  sont nulles en même-temps, si  $R = \frac{2\varphi\delta}{\lambda}$ . De-là on peut facilement conclure que si une corde vibrante a la forme d'une trochoïde allongée, & que la résistance, constante pour chaque point, & différente pour les différens points, soit égale à  $\frac{\varphi}{2}$ ,  $\varphi$  étant la force accélératrice de chaque point lorsque  $t = 0$ , cette corde vibrante demeurera en repos, lorsque tous ses points seront arrivés à la situation rectiligne.

13. Voyons maintenant en général ce qui doit arriver à une corde sonore chargée d'une infinité de poids; & qui éprouvent une résistance indépendante de la vitesse; & proportionnelle à la roideur de la corde. Nous avons déjà touché dans nos Opuscules, page 42, Tome I; le cas où les points de la corde éprouveroient une résistance constante; nous allons ici développer ce que nous n'avons fait qu'indiquer alors; & pour rendre la solution plus générale, nous supposons que la résistance au lieu d'être constante soit = à une fonction  $2\xi$

de l'abscisse  $x$ ; ainsi nous aurons  $\frac{ddy}{dx^2} - 2\xi = \frac{ddy}{dt^2}$ ; équation qu'il faut intégrer.

14. Soit donc proposée l'équation  $\frac{ddy}{dx^2} - 2\xi = \frac{ddy}{dt^2}$ ;  $\xi$  étant une fonction de  $x$  qu'on suppose donnée. Il est aisé de voir que la valeur de  $y$  sera  $\varphi(x+t) + \Delta(x-t) + \int 2dx f\xi dx + A$ , ou simplement  $\varphi(x+t) + \Delta(x-t) + \int dx f 2\xi dx$ .

15. Si  $\frac{dy}{dt}$  doit être  $= 0$  lorsque  $t=0$ , alors  $d(\varphi x) = d(\Delta x)$ ; donc  $\varphi x = \Delta x$ , donc  $y = \varphi(x+t) + \varphi(x-t) + \int dx f 2\xi dx$ .

16. Or il faut, pour satisfaire à cette équation dans les cordes vibrantes, 1°. que  $x=0$  rende  $\varphi t + \varphi - t = 0$ . 2°. Que  $x=a$  rende  $\varphi(a+t) + \varphi(a-t) = -2a$ , en supposant  $\int dx f\xi dx = 0$  lorsque  $x=0$ , &  $= a$  lorsque  $x=a$ , longueur de la corde.

17. De plus soit  $y = 2\varphi x + 2\int dx f\xi dx$  l'équation de la figure initiale de la corde; ou ce qui revient au même, soit  $y = 2\mathcal{Z}x$  cette équation, &  $\varphi x = \mathcal{Z}x - \int dx f\xi dx$ , on aura  $\varphi x$  de la manière suivante.

18. Soit (*Fig. 10*)  $AB = AG = a$ ; imaginons que la courbe  $DCAF$  ait pour équation  $y = 2\varphi x$ , & soit prise  $CB = -2a$ , en regardant ici la quantité  $a$  comme négative; & par conséquent supposant  $-2a$  positif, afin que  $-2a$  soit du même signe que  $2\varphi x$ , pour simplifier la figure; il faudra pour satisfaire aux conditions de  $\varphi x$ , 1°. que les parties  $AF$ ,  $ACD$  de la courbe; indéfiniment

indéfiniment prolongées, soient égales, semblables & semblablement posées, l'une en-dessus, l'autre en-dessous de l'axe, afin que  $x=0$  donne toujours  $\varphi x + \varphi(-x) = 0$ , l'origine des  $x$  étant prise en  $A$ . 2°. Que les parties  $CD$ ,  $CNAF$  prolongées indéfiniment soient aussi égales & semblables, & semblablement posées l'une en-dessus, l'autre en-dessous de l'axe  $OCQ$ , parallèle à  $AB$ , afin que  $\varphi(x+r) + \varphi(x-r)$  soit toujours  $= 2CB = -2\sigma$ .

19. De-là il s'ensuit que si on fait passer par les points  $A, C$ , une ligne droite indéfiniment prolongée, la courbe  $DCAF$  doit avoir des branches alternatives, semblables, égales, & semblablement posées au-dessus & au-dessous de cette ligne  $CAF$ , & toutes assujetties à la loi de continuité.

20. Soit maintenant tracée la courbe  $AKMC$ , dont les ordonnées  $HK$  soient  $= -2\int dx f\xi dx$ ; il est visible que l'ordonnée de la courbe vibrante initiale au point  $H$  devra être  $= NK$ ; puisque  $NH = 2\varphi x$ , &  $HK = -2\int dx f\xi dx$ ; d'où  $NK = NH - HK = 2\varphi x + 2\int dx f\xi dx =$  à la valeur de  $y$  lorsque  $x=0$ .

21. Il faut donc que la corde vibrante ait une telle figure initiale  $AOB$ , (*Fig. 11.*) qu'en prenant la moitié  $NL$  de chaque ordonnée  $HO$ , en y ajoutant  $LN = -\int dx f\xi dx$ , on forme une courbe  $ANC$  qui ait des branches alternatives semblables & égales, (liées par la loi de continuité) par rapport à une ligne droite indéfinie, tirée par les points  $A, C$ ; ou, ce qui revient au même, il faut qu'en augmentant chaque ordonnée

$HO$  d'une quantité  $ON' = 2LN = -2 \int dx f \xi dx$ , ont ait une courbe  $AC'$  dont les branches soient alternatives, semblables & égales, par rapport à la ligne droite tirée par les points  $A, C'$ , & assujetties à une même équation.

22. Si l'on suppose  $\xi$  telle que  $\int dx f \xi dx$  soit positive lorsque  $x = a$ , & que par conséquent  $a$  soit positif, &  $CB$  ou  $-2a$  négatif; alors il faudroit prendre les lignes  $CB, LM, ON$ , dans un sens opposé à celui où l'on les a prises, la construction demeurant toujours la même, & la courbe  $AOB$  ne changeant point de situation.

23. Si  $\xi$  est constante & positive, alors  $AKC$  (Fig. 10.) fera une parabole qui aura pour équation  $y = -\xi x x$ ,  $CB$  sera  $= -\xi a^2$ , & les valeurs de  $CB, HK$ , seront négatives.

24. Présentement supposons que  $\frac{dy}{dx}$  ne soit pas  $= 0$  lorsque  $x=0$ , mais  $= \zeta$ ; en ce cas on fera d'abord (art. 26. du Mém. précéd. p. 148.)  $y = \varphi(x + \varepsilon) - \varphi(\varepsilon - x) + \int dx f \xi dx$ ,  $\varphi x$  étant une fonction que nous déterminerons dans la suite.

25. Il faut de plus, 1°. que  $x=0$  rende  $y=\alpha$ , quel que soit  $\varepsilon$ ; ce qui a lieu évidemment dans l'équation  $y = \varphi(x + \varepsilon) - \varphi(\varepsilon - x) + 2 \int dx f \xi dx$ ; 2°. que  $x=a$ , donne  $\varphi(\varepsilon + a) - \varphi(\varepsilon - a) = -2a$ , d'où l'on voit que la différence de deux ordonnées distantes l'une de l'autre de la quantité  $2a$ , doit être  $= -2a$ .

26. Donc faisant (Fig. 12.)  $AB = a$ ,  $BC = a$ , &  $AC = -2a$ , & traçant la courbe  $CL$  qui soit par rapport à l'axe  $CM$  la même que la courbe  $ARC$  est par rapport à l'axe  $AB$ , de manière que la courbe  $CL$  ne soit que la courbe  $ARC$  transportée en  $C$ ; il est aisé de voir que cette courbe  $ARC$ , prolongée à l'infini vers  $L$ , sera telle qu'on pourra en supposer les ordonnées  $= \varphi x - (\varphi - x)$ .

27. De plus faisant  $AV = AB$ , on aura  $AV = -a$ ; par conséquent lorsque  $t = 0$ , on aura  $\varphi a - \varphi(-a) = -2a$ ; & la portion de courbe  $AFK$  devra, par les mêmes raisons, être semblable à la portion de courbe  $CFX$ , & semblablement posée par rapport à la ligne droite  $CAI$ .

28. Nous avons fait voir, page 30 du Tome I de nos Opuscules, que si une courbe a trois branches alternatives semblables & égales, elle en aura de telles à l'infini; on peut démontrer par un raisonnement semblable que si une courbe a trois branches égales & semblables placées de suite, elle en aura de telles à l'infini. En effet supposant que la courbe coupe son axe aux points où  $x = 0$ , &  $x = b$ , & faisant  $x - b = z$ , la courbe n'aura dans son équation que des puissances paires de  $z$ ; donc les termes où  $z$  est élevée à une puissance impaire disparaîtront; or ces termes ne feroient que changer de signe en faisant  $x + b = z$ , & par conséquent disparaîtroient encore.

29. Donc si par les points  $A, C$ , on fait passer une



ligne droite, les branches de la courbe  $ARC$  continuées à l'infini, seront toutes semblables, égales, & semblablement situées au-dessus de l'axe par rapport à cette ligne; c'est-à-dire, qu'après la courbe  $ARC$ , il y en aura une autre semblable, égale, commençant au point  $C$ , & semblablement disposée par rapport à l'axe  $AC$ , & ainsi de suite; & qu'à commencer au point  $A$  la courbe  $AF$  fera de même semblable & égale à la courbe  $CRA$ , & ainsi de suite.

30. Si on suppose  $\xi = 0$ ,  $y = 2z$ , &  $\frac{dy}{dt} = 2\zeta$ ,

on trouve (page 233 des Mémoires de Berlin de 1747)  $\phi x = z + \int \zeta dx$ ,  $z$  &  $\zeta$  étant l'une & l'autre des fonctions impaires de  $x$ ; ou, ce qui est la même chose,  $z$  étant une fonction impaire &  $\int \zeta dx$  une fonction paire.

31. Et dans le cas où  $\xi$  n'est pas  $= 0$ , on aura les équations  $\phi x + \phi(-x) = 2 \int \zeta dx$ ;  $\phi x - \phi(-x) + 2 \int dx \phi \xi dx = 2z$ . Donc  $\phi x = z + \int \zeta dx - \int dx \phi \xi dx$ .

32. Donc si on trace une courbe  $ARC$  dont les ordonnées soient égales à  $z + \int \zeta dx - \int dx \phi \xi dx$ , cette courbe doit être telle qu'en la prolongeant à l'infini par rapport à l'axe  $AC$ , elle ait, par rapport à cet axe, la propriété énoncée ci-dessus, article 29.

33. Donc traçant d'abord une courbe  $ARC$ , qui ait la propriété dont il s'agit par rapport à l'axe  $AC$ , & dont les ordonnées soient  $= \phi x$ , on aura l'ordonnée  $z$  de la courbe vibrante  $= \phi x - \int \zeta dx + \int dx \phi \xi dx$ .

34. De plus la fonction  $\varphi x$  devra être telle que l'on ait aussi  $\varphi(-x) = -\varphi x + 2 \int \zeta dx$ ; donc la courbe  $ARC$  prolongée de l'autre côté de  $A$  doit avoir ses ordonnées  $\varphi(-x)$  égales à  $-\varphi x + 2 \int \zeta dx$ .

35. Donc si on fait  $\frac{CC}{AC} = r$ , & qu'on prenne  $\varphi x + rx$  pour les ordonnées obliques  $PQZ$  de la courbe  $ARC$  rapportée à l'axe  $AC$  (enforte que  $QZ$  soit  $=\varphi x$ , &  $PQ = rx$ ) on aura  $\varphi(-x) - rx = -\varphi x - rx + 2 \int \zeta dx$ .

36. Donc la courbe  $AF$  doit être telle que son ordonnée  $IF$  ou  $\varphi(-x) - rx = -ZP + 2 \int \zeta dx$ .

37. Or la courbe  $CR A$ , comme on l'a vu ci-dessus, doit être semblable & égale à la courbe  $AF$ , & semblablement posée; donc prenant  $CD = AI = AP$ ,  $DE$  doit être  $= IF = -ZP + 2 \int \zeta dx$ .

38. Lorsque  $CD = AP$ , c'est-à-dire, lorsque les points  $D, P$  se confondent, il faut que les points  $E, Z$  se confondent aussi; donc il faut que  $DE = ZP$ ; donc alors  $ZP = -ZP + 2 \int \zeta dx$ ; donc  $ZP = \int \zeta dx$  au point  $B$ .

39. Si  $\xi$  &  $\zeta = 0$ , les points  $C$  &  $C$  tomberont sur l'axe  $AC$ ;  $DE$  sera  $= -ZP$ ; & de plus à cause de  $Z = \varphi x - \varphi(-x)$ ,  $Z$  sera évidemment une fonction impaire, enforte que la partie  $AKN$  (Fig. 13.) devra être la même que la partie  $AZBC$ , & posée en sens contraire au-dessous de l'axe; & comme cette partie  $AK$  doit être égale & semblable à la partie  $CBA$ , & semblable-

ment posée, il s'ensuit de-là évidemment que la partie  $CBA$  est formée de deux branches alternatives égales & semblables  $CB, BA$ .

40. Si  $\zeta$  n'est pas  $= 0$ , on aura, en faisant  $AB = a = BC$ , l'ordonnée  $BL$  (*Fig. 14.*)  $= + \int \zeta dx$ , (on suppose dans la figure que  $\int \zeta dx$  est négatif quand  $x = a$ , ce qui peut être supposé); & la courbe  $CV$  fera semblable & égale à la courbe  $AOLC$ , ainsi que la courbe  $AK$  à la courbe  $CLOA$ .

41. On a vu (page 29 du Tome I des Opuscules) que si une corde vibrante  $ACB$  (*Fig. 15.*) part du repos; & qu'on la suppose transposée en-dessous de l'axe  $AC$ , mais en position contraire, en sorte que  $AC'B$  soit égale & semblable à  $BCA$ , elle parviendra à la situation  $AC'B$  au bout d'un temps  $t = AB$ , en sorte qu'alors tous ses points seront en repos.

42. Donc si on prend cette même courbe  $AC'B$  (qui n'est que la courbe  $BCA$  renversée) pour celle dont les ordonnées sont  $2 \int dx \int \xi dx$ , & qu'on fasse  $PR = MQ$ , la corde vibrante, en lui supposant la figure initiale  $ARB$ , arrivera en même temps au repos & à la situation rectiligne; car puisque le point  $Q$  parvient en  $P$  au bout d'un temps  $= AB$ , & que sa vitesse alors est  $= 0$ , donc le point  $R$  arrivera en  $M$  au bout du même temps avec une vitesse  $= 0$ .

43. Voici encore une autre manière d'envisager la question proposée, L'équation de la corde sonore étant d'abord supposée  $y = \varphi(t+x) - \varphi(t-x)$ , on aura

la vitesse  $\frac{dy}{dt} = \frac{d\phi(x+t)}{dt} - \frac{d\phi(t-x)}{dt}$ ; & la même équation aura lieu en supposant  $y = \phi(t+x) - \phi(t-x) + 2 \int dx f \zeta dx$ . Donc  $\frac{dy}{dt}$  sera  $= 0$ , si on a une valeur de  $t$  telle qu'en prenant de part & d'autre  $+x$  &  $-x$ , les tangentes en ces points soient parallèles.

44. Il faut donc que dans la courbe  $AO LC$ , (*Fig. 14.*) & par conséquent dans la courbe  $CV$  qui lui est égale & semblable, (art. 40.) ainsi que dans la courbe  $AK$  égale & semblable à  $CLOA$ , il y ait au moins deux parties voisines semblables, & égales, & *contrairement* posées par rapport à l'axe, enforte que l'étendue de chacune soit  $= a$ , qui est la plus grande valeur de  $x$ . Il faut de plus remarquer que  $BL$  peut être  $= 0$ , quand même  $\zeta$  ne seroit pas  $= 0$ ; car on aura  $\int \zeta dx = 0$  au point où  $x = a$ , si  $\zeta$  est positive dans une moitié de la corde, & négative de même valeur dans l'autre.

45. Voilà donc un cas, celui de  $BL = 0$ , quoique  $\zeta$  ne soit pas  $= 0$ , où en donnant à la courbe  $AO LC$  des branches alternatives, on aura le temps  $t = a$ , au bout duquel tous les points seront en repos.

46. Il ne s'agit plus que de faire enforte que ces points arrivent à l'axe dans l'instant de leur repos.

47. Or, puisque (article 33.)  $z = \phi x - \int \zeta dx + \int dx f \zeta dx$ , traçons d'abord dans ce cas de  $BL = 0$ , la courbe dont l'ordonnée est  $= \phi x - \int \zeta dx$ ;  $\phi x$  représentant les ordonnées d'une courbe qui ait des bran-

ches égales, semblables & alternatives, ayant toutes une base  $= a$ ; &  $\zeta$  ayant la condition exprimée par l'art. 44; traçons ensuite une autre courbe dont les ordonnées soient  $\frac{\varphi(a+x)}{2} - \frac{\varphi(a-x)}{2}$ , & prenons  $\xi$  telle que  $2 \int dx f \zeta dx + \varphi(a+x) - \varphi(a-x) = 0$ ; il est aisé de voir, par tout ce qui précède, que si on fait l'ordonnée primitive de la corde vibrante  $= z$ , on aura, quand  $t$  sera  $= a$ ,  $y = 0$  &  $\frac{dy}{dt} = 0$ .

48. Il faut de plus que  $2 \int dx f \zeta dx$  satisfasse à la condition qu'en faisant  $x = a$ , on ait (quel que soit  $t$ )  $\varphi(a+t) - \varphi(t-a) =$  à la valeur de  $-2 \int dx f \zeta dx$  lorsque  $x = a$ . Donc puisque  $-2 \int dx f \zeta dx = \varphi(a+a) - \varphi(a-a)$  lorsque  $x = a$  (article précédent); il s'en suit que  $\varphi(a+t) - \varphi(t-a)$  doit être égale à  $\varphi(2a)$ .

49. Or c'est ce qui aura lieu dans l'hypothèse présente; car la courbe ayant des branches alternatives qui ont  $a$  pour base commune, on a  $\varphi(2a) = 0$ ; donc  $\varphi(a+t) - \varphi(t-a)$  doit être  $= 0$  quel que soit  $t$ ; or faisant (Fig. 13.)  $BV = t = BY$ , &  $AM = AY$ , on aura  $VR = \varphi(a+t)$ ;  $AM = -AY = t-a$ ;  $MN = \varphi(t-a) = -YZ = VR$ , donc  $\varphi(a+t) = \varphi(t-a)$ ; donc, &c.

50. Dans le cas où  $\xi$  n'est pas  $= 0$ , & où  $\zeta = 0$ , il faudra, pour avoir la valeur de  $y$  au bout du temps  $t$ , prendre dans la première des deux courbes de l'article 47, & qui alors a pour équation  $y = \varphi x$ , la somme

somme des ordonnées répondantes à  $x+t$  & à  $x-t$ , & l'augmenter de la quantité  $2\int dx \int \xi dx$ , invariable pour chaque  $x$ , quel que soit le temps  $t$ ; mais dans le cas où l'on a  $\xi=0$  & non  $\zeta=0$ , il faudra, après avoir construit une courbe dont l'ordonnée soit  $\varphi x = \int \zeta dx$ , prendre la différence des ordonnées répondantes à  $t+x$  & à  $t-x$ ; enfin dans le cas où ni  $\zeta$  ni  $\xi$  ne sont  $=0$ , il faudra, après avoir pris la différence des ordonnées répondantes à  $t+x$  & à  $t-x$ , y ajouter la quantité  $2\int dx \int \xi dx$ .

§1. Nous avons donné dans les articles précédens des méthodes pour déterminer  $\xi$  &  $\zeta$  à être telles, que la courbe vibrante arrive à-la-fois à la situation rectiligne & au repos. Mais voici une méthode encore plus générale,

§2. Puisque  $y = \varphi(x+t) - \varphi(t-x) + 2\int dx \int \xi dx$ ; soit (*Fig. 16.*)  $AB = T$ ; le temps  $T$  étant supposé tel que  $y$  soit  $=0$  quel que soit  $x$ , & que  $\frac{dy}{dt}$  soit aussi  $=0$  quel que soit  $x$ ; il est clair,

1°. Qu'à cause de  $\frac{dy}{dt} = 0$ , lorsque  $t = T$ , supposant  $AB = BC = T$ , & faisant commencer les  $t$  en  $A$ , les portions  $MnN$ ,  $Mn'F$  de la courbe  $NnMn'F$  (qui est supposée avoir  $x$  pour abscisse &  $\varphi x$  pour ordonnée) doivent être telles qu'en prenant  $Bb$  &  $Bb'$  égales à volonté, les tangentes en  $n$  & en  $n'$  soient parallèles; donc la branche  $MN$  doit être semblable & contraire à  $MF$ .

*Opusc. Math. Tom. IV.*

E e

2°. En faisant  $BQ$  &  $BR = a$ , c'est-à-dire, à la plus grande valeur de  $x$ , les courbes  $MNZ$ ,  $MFY$ , doivent aussi être semblables & contraires; puisque  $\frac{dy}{dt}$

doit être  $= 0$  lorsque  $t = T$ , quelque valeur qu'on suppose à  $x$ , depuis  $x = 0$ , jusqu'à  $x = a$ .

3°.  $\varphi(a + t) - \varphi(t - a) = -2a$  quel que soit  $t$ ; dont la différence de deux ordonnées distantes de  $2a$ , doit être constante. Donc faisant  $AD = 2a$ , & par conséquent  $DR = AQ$ , la courbe  $GY$  doit être semblable à  $NZ$  & semblablement posée; & la courbe  $GX$  doit être égale & semblable à la courbe  $NMF$ , & semblablement posée.

53. Donc en prenant encore  $QP = RD$ , & par conséquent  $AP$  ou  $AQ + QP = CR + RD = 2CR = 2AQ$ ;  $NZO$  devra être semblable à  $GYF$  & semblablement posée; or  $NZO$  (art. précéd. n. 2.) doit aussi être semblable à  $FYG$  & contrairement posée; ces deux conditions ne peuvent avoir lieu, à moins que les branches  $GY$ ,  $YF$  ne soient égales, semblables & contrairement posées.

54. Soit donc  $BA = T = BC$ ;  $BR = BQ = a$ ;  $RD = CR = QP = AQ$ ;  $Rr$  &  $Qq = T$ ; on aura  $Ar = Aq = a$ ;  $AD = 2a$ . Ayant ensuite tiré la droite indéfinie  $OZNMFG$ , soit tracée une courbe dont les branches  $GY$ ,  $YF$  soient égales, semblables, & alternatives; soit aussi la courbe  $FM$ , telle qu'en traçant la courbe semblable, égale, & alternative  $MN$ , & pré-

nant  $Bb' = x = Bb$ , on ait  $b'n' - bn = -2 \int dx \int \xi dx$ , ce qui doit continuer d'avoir lieu jusqu'aux points  $Q$ ,  $R$ , ou  $BR$  &  $BQ$  sont  $= a$ , c'est-à-dire jusqu'à la plus grande valeur de  $x$ ; je dis que cette courbe satisfera à toutes les conditions du problème.

55. Car, 1°.  $x = 0$ , donnera  $\int dx \int \xi dx = 0$ , &  $\varphi(t+x) - \varphi(t-x) = \varphi t - \varphi t = 0$ ; donc  $x = 0$ , donnera  $y = 0$  quel que soit  $t$ ;  $t$  n'étant pas supposé  $> T$  qui est le temps où la corde s'arrête (*hyp.*)

2°.  $x = a$ , donnera (art. 52, n°. 3)  $y = 0$ , quel que soit  $t$ ;  $t$  n'étant pas plus grand que  $T$ .

3°.  $t = T$ , donnera  $\frac{dy}{dt} = 0$  quelle que soit  $x$ .

4°.  $t = T$ , donnera  $y = 0$  quel que soit  $x$ ; puisque  $y = b'n' - bn + 2 \int dx \int \xi dx = 0$  (art. 54.)

56. Soit  $\rho$  la tangente de l'angle que la ligne  $MF$  fait avec  $AC$ , on aura  $b'n' = b'i' - i'n' = BM + \rho x - i'n'$ ; &  $bn = bi + in = BM - \rho x + in$ ; donc  $2\rho x - 2i'n' = -2 \int dx \int \xi dx$ , donc  $\frac{dd(i'n')}{dx^2} = \xi$ ; donc on aura la valeur de  $\xi$  par cette équation.

57. La vitesse étant égale à  $\frac{dy}{dt}$  ou  $\frac{d\varphi(x+t)}{dt} - \frac{d\varphi(t-x)}{dt} = \frac{d\varphi(x+t)}{dx} - \frac{d\varphi(t-x)}{dx}$ , on aura lorsque  $t = 0$ ,  $\xi = -\frac{d^2\varphi x}{dx^2} + \frac{d\varphi(-x)}{dx} = \frac{d\varphi x}{dx} - \frac{d\varphi(-x)}{-dx}$ ; d'où il s'ensuit qu'en



prenant depuis le point *B* (origine des *x*) deux valeurs quelconques de *x*, égales & de signe contraire, la différence des valeurs de  $\frac{dy}{dx}$  en ces deux endroits donnera  $\zeta$ .

58. Si la courbe *FM* est semblable, égale, & alternative à la courbe *FY*, alors toutes les branches de la courbe seront alternatives. C'est ce qui peut arriver, & par conséquent ce qu'on peut supposer, mais sans y être obligé; en ce cas on aura  $BC = CR = \frac{a}{2}$ .

59. Mais la courbe *FM* peut n'être pas semblable ni égale à la courbe *FY*; ou, ce qui est la même chose, la courbe *MN* à *NZ*.

60. Il faut aussi remarquer qu'il n'est pas nécessaire; au moins pour la simple résolution du problème, que la courbe *GYFMNZO* s'étende à l'infini; il suffit que sa partie renfermée entre les points *G*, *O*, ou même *Z*, *Y*, ait cette propriété, que les branches *MNZ*, *MFY*, soient égales, semblables & alternatives, les parties *MN*, *NZ* étant d'ailleurs telles qu'on voudra. Il faut de plus que les portions de courbe *Zl*, *Ya* soient égales, semblables, & semblablement posées. Mais on va voir qu'il s'ensuit de-là que la ligne courbe *GYFMNZO* s'étend à l'infini avec des branches semblables à cette partie *GYFMNZO*.

61. Car puisque *NVZ* est semblable à *FaY*, donc *YaF* l'est à *ZVN*; donc faisant  $Qq' = Qq = Rr$ ,

$ZV$  est semblable à  $Ya$ , & différemment posée; donc les portions de courbe  $ZI$  &  $ZV$  sont semblables & alternatives.

62. Or de ce que les arcs  $ZI$ ,  $ZV$  sont semblables; égaux, & posés en sens contraires, il s'ensuit que, pour ces deux arcs, la valeur de  $y$  en  $z$  (en faisant commencer les  $z$  au point  $Q$ ) ne contiendra que des puissances impaires; ou, ce qui est la même chose, que l'équation sera telle qu'en mettant  $-y$  pour  $y$  &  $-z$  pour  $z$ , elle demeurera la même. De-là il est aisé de conclure que non-seulement les parties  $ZI$ ,  $ZV$  seront semblables, & égales, mais que la courbe commençant en  $Z$  & allant vers  $O$ , sera absolument semblable à la courbe  $ZVNF$ , &c; d'où l'on voit que  $ZIOK$  sera = & semblable à  $ZVNM$ . Or  $ZVNM$  est égale & semblable à  $MnFY$ , comme on l'a vu ci-dessus. Donc puisque les trois courbes  $KOIZ$ ,  $ZVNM$ ,  $MnFY$  sont alternativement semblables & égales, il s'ensuit (page 30, Tom. I, Opusc. Mathém.) que la courbe aura de telles branches à l'infini, & qu'ainsi elle sera mécanique.

63. De-là on voit que  $\xi$  ne sauroit être constante; autrement on auroit (art. 56.)  $\frac{dd(i'n')}{dx^2} = \text{const.}$  D'où il est aisé de voir que la courbe seroit géométrique.

64. Donc la quantité  $\xi$  proportionnelle à la roideur de la corde ne doit pas être supposée constante, si on veut que tous les points de la corde arrivent en

même-temps à l'axe & au repos. Au reste la supposition de  $\xi$  variable n'a rien de plus choquant que celle de  $\xi$  constante.

65. Si on fait  $AB$  ou  $T=a$ , & par conséquent (*Fig. 17.*)  $AQ=0$ ,  $QP=0$ , & qu'on suppose de plus  $r=0$ ; on aura  $2i'n'=2\int dx \int \xi dx$ , &  $\frac{dy}{dt}$  ou  $\frac{d\phi(t+x)}{dt} - \frac{d\phi(t-x)}{dt} = 0$ , lorsque  $t=T$ , comme il est aisé de s'en assurer. Car faisant  $BD=BF=x$ ,  $Dd=dt$ , on aura  $\frac{d\phi(t+x)}{dt} = \frac{fg - FG}{Ff}$ ; qui (à cause de  $fg$  négatif) est négatif &  $= \frac{cd - CD}{Dd} = \frac{d\phi(t-x)}{dt}$ .

66. Ce dernier cas de  $T=a$  retombe dans celui dont nous avons parlé ci-dessus plus en détail, (art. 45 & suiv.) avant que d'en venir à la construction générale.

67. Outre le cas de  $CR=AB$ , (*Fig. 18.*) dont nous avons fait mention ci-dessus, (art. 58) & celui de  $CR=$  ou  $T=a$ , qui donnent l'un & l'autre à la courbe des branches alternatives toutes semblables & égales, examinons les cas où  $BC$ ,  $CR$  seroient inégales, sans que  $CR$  fût  $= 0$ .

68. Nous avons prouvé, dans les Mémoires de l'Académie de Berlin de 1747, qu'une courbe telle que  $GYFMNZO$ , coupant son axe en une infinité de points, se construisoit par le moyen des arcs ou des

segmens d'une courbe rentrante  $ABCD$  (Fig. 18.) combinés ou non entr'eux & avec les ordonnées correspondantes de différentes manieres à l'infini.

69. Soit donc une courbe rentrante  $ABCD$ , telle que la partie  $ADC$  soit égale & semblable à la partie  $ABC$ . Soit  $AP = x$ , &  $y$  une fonction de  $x$ , qui soit  $= 0$  lorsque  $x = 0$ ; & qui, en faisant  $x$  négative, devienne aussi négative & de même valeur que pour  $x$  positive. Si on prend maintenant les arcs  $ADC$ , par exemple, pour les abscisses d'une nouvelle courbe, & les quantités  $y$  pour ses ordonnées, cette courbe sera évidemment dans le cas que nous demandons pour la courbe  $MNVZ$  de la Figure 16, indéfiniment tracée de part & d'autre de  $M$ .

70. Car, 1°. il est clair que cette courbe coupera son axe en autant de points que  $y$  aura de valeurs  $= 0$ ; 2°. Si on a une valeur de  $AP$  (Fig. 18.) qui donne  $y = 0$ , & que les arcs  $AM, MQD$  soient inégaux, ce qui est évidemment possible, la courbe tracée  $MNVZ$  aura des branches alternatives inégales.

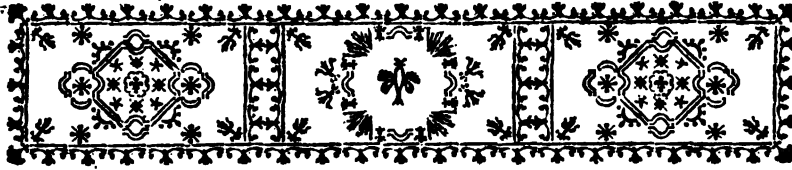
71. S'il y a pour une même valeur de  $x$  deux valeurs de  $y$ , l'une  $= 0$ , l'autre  $= p$ , la valeur  $= 0$  fera l'ordonnée répondante à l'un des arcs ( $AM$ , par exemple) qui répondent à l'abscisse  $AP = x$ , & la valeur  $= p$  sera l'ordonnée correspondante à l'autre arc  $AMQ$ .

72. On voit évidemment qu'il y a une infinité de manieres de résoudre le problème; car on pourroit, par exemple, au lieu des arcs  $AM$ , prendre les espaces

*APM*, & ainsi du reste ; mais il suffit d'avoir indiqué la manière de trouver une infinité de courbes qui aient la condition marquée dans l'article 67.

73. Je terminerai ici mes recherches sur les cordes vibrantes, dont je n'ai été que trop long-temps occupé, quoiqu'il s'en faille beaucoup que j'aye épuisé la matière. Je ne doute pas qu'on ne puisse étendre ces recherches, & les simplifier même à beaucoup d'égards ; & j'invite les Mathématiciens à ce travail, qui me paroît digne de les occuper, tant par lui-même, que par l'utilité dont il peut être pour d'autres objets.





## VINGT-SIXIÈME MÉMOIRE.

---

### *Recherches de Calcul intégral.*

1. CES recherches, qui font une suite de celles que j'ai données dans mes *Réflexions sur la cause des vents*, (art. 87 & suiv.) ont été occasionnées par celles que le célèbre M. de la Grange a faites sur la même matière dans le second volume des Mémoires de la Société des Sciences de Turin. Les problèmes résolus à ce sujet par M. de la Grange m'ont été utiles par les lumières qu'ils m'ont fournies pour quelques-unes des solutions qu'on trouvera vers la fin de ce Mémoire, principalement pour celle de l'article 31.

2. Soient données les trois différentielles

$$\text{I. } A dx + B dt$$

$$\text{II. } \rho B dx + \omega dt \\ + \mu A dx$$

$$\text{III. } \nu B dx + \pi A dt \\ + \sigma A dx + \varpi B dt \\ + \lambda \omega dx + \xi \omega dt.$$

qu'on propose de rendre complètes.

*Opusc. Math. Tom. IV.*

Ff

Dans ces différentielles  $A, B, \omega$ , sont des fonctions inconnues de  $x$  & de  $t$ , &  $\rho, \mu, \nu, \sigma, \lambda, \pi, \varpi, \xi$  des coefficients constans & connus.

On multipliera la seconde de ces différentielles par  $D$ , la troisième par  $E$ ,  $D$  &  $E$  étant des coefficients constans & indéterminés; après cette préparation on ajoutera ensemble les trois différentielles; ce qui donnera  $dx(A + \rho B D + \mu A D + \nu B E + \sigma A E + \lambda \omega E) + dt(B + \omega D + \pi A E + \varpi B E + \omega \xi E) =$  à une différentielle complète. On fera ensuite  $\frac{1 + \mu D + \sigma E}{\pi E} = \frac{\rho D + \nu E}{1 + \omega E} = \frac{\lambda E}{D + \xi E}$ ; & l'on aura  $A(1 + \mu D + \sigma E) + B(\rho D + \nu E) + \omega \lambda E$  égale à une fonction de  $x + \frac{t(D + \xi E)}{\lambda E} = x + tq$ ,  $q$  étant  $\frac{D + \xi E}{\lambda E}$ , & par conséquent étant connu dès que  $D$  &  $E$  le seront.

3. Or des deux équations  $\frac{1 + \mu D + \sigma E}{\pi E} = \frac{\rho D + \nu E}{1 + \omega E}$  &  $\frac{\rho D + \nu E}{1 + \omega E} = \frac{\lambda E}{D + \xi E}$ , il sera aisé de tirer les valeurs de  $D$  & de  $E$ ; car on aura, en faisant évanouir  $D$ , une équation du quatrième degré qui fournira quatre valeurs pour  $E$ , & par conséquent quatre pour  $D$ .

4. De ces quatre valeurs prenons-en trois à volonté pour  $E$ , & trois pour  $D$ ; ce qui donne, (en nommant  $e, e', e'', d, d', d''$ , ces trois valeurs)

$$A(1 + \mu d + \sigma e) + \rho B d + \nu B e + \omega \lambda e = \varphi(x + tq)$$

$$A(1 + \mu d' + \sigma e') + \rho B d' + \nu B e' + \omega \lambda e' = \Delta(x + tq)$$

$A(1 + \mu\delta'' + \sigma\epsilon'') + \rho B\delta'' + \nu B\epsilon'' + \omega\lambda\epsilon'' = \psi(x + \tau q'')$ ;  
trois équations d'où l'on tirera les valeurs de  $A, B, \omega$ ;  
 $\phi, \Delta$  &  $\psi$ , désignant des fonctions prises à volonté  
de  $x + \tau q, x + \tau q', x + \tau q''$ .

Comme quatre quantités  $a, b, c, d$ , peuvent être combinées trois-à-trois en trois manières,  $a, b, c$ ;  $a, b, d$ ;  
 $b, c, d$ ; il est clair qu'on aura trois systèmes d'équations  
semblables au système précédent, & par conséquent  
trois valeurs différentes de  $A, B, \omega$ , tout le reste étant  
d'ailleurs supposé le même.

Si dans un de ces systèmes  $\epsilon$  avoit deux valeurs égales,  
 $\epsilon, \epsilon'$ , alors on feroit  $\epsilon' = \epsilon + \alpha$ ,  $\alpha$  étant supposée in-  
finiment petite, & on auroit  $\delta' = \delta + k\alpha$ ,  $q' = q + \zeta\alpha$ ,  
 $k$  &  $\zeta$  étant des quantités connues; donc la seconde  
équation deviendrait  $A(\mu k\alpha + \sigma\alpha) + \rho Bk\alpha + \nu B\alpha +$   
 $\omega\lambda\alpha = \frac{\zeta\alpha d\phi(x + \tau q)}{dq}$ ; équation d'où on fera disparaî-  
tre  $\alpha$  en l'effaçant.

Et si on avoit encore une valeur de  $\epsilon$  & une de  $\delta$   
égales aux précédentes, c'est-à-dire, que  $D$  &  $E$  eussent  
trois valeurs égales, il faudroit opérer sur cette dernière  
équation, après avoir effacé  $\alpha$ , comme on a fait sur la  
seconde équation, en  $\delta', \epsilon'$ , &c. pour en tirer une nou-  
velle équation, qui avec les deux autres, servira à ré-  
soudre le problème.

5. Quand même  $D$  &  $E$  auroient quelques valeurs  
imaginaires, les valeurs de  $A$ , de  $B$ , & de  $\omega$ , n'en con-  
tiendroient pas pour cela. Soit, par exemple,  $\delta' = a +$



$\zeta\sqrt{-1}$ ,  $\epsilon' = \gamma + \eta\sqrt{-1}$ ; & par conséquent, comme je l'ai démontré dans les Mémoires de Berlin de 1746;  $\delta'' = \alpha - \zeta\sqrt{-1}$ ,  $\epsilon'' = \gamma - \eta\sqrt{-1}$ , on aura  $\Delta(x + \epsilon q') = \Gamma(x, \epsilon) + \sqrt{-1} \Xi(x, \epsilon)$ ; &  $\psi(x + \epsilon q'') = \Gamma(x, \epsilon) - \sqrt{-1} \Xi(x, \epsilon)$ . Substituant ces valeurs dans les deux dernières des trois équations de l'art. 4, puis ajoutant & soustrayant l'une de l'autre ces deux équations, on aura ces deux-ci, où il n'y a plus d'imaginaires;  $A(1 + \mu\alpha + \sigma\gamma) + \rho B\alpha + \nu B\gamma + \omega\lambda\gamma = \Gamma(x, \epsilon)$ ;  $A(\mu\zeta + \sigma\eta) + \rho B\zeta + \nu B\eta + \omega\lambda\eta = \Xi(x, \epsilon)$ .

Ayant déterminé par le calcul précédent les quantités  $A$ ,  $B$ ,  $\omega$ , il est facile de voir que les trois différentielles proposées seront des différentielles exactes & complètes. En effet, dès qu'on a trois quantités différentielles  $dR$ ,  $dS$ ,  $dQ$ , telles que  $dR + D dS + E dQ$ ;  $dR + D' dS + E' dQ$ , &  $dR + D'' dS + E'' dQ$  soient des différentielles complètes, ( $D$ ,  $D'$ ,  $D''$  étant des constantes ainsi que  $E$ ,  $E'$ ,  $E''$ )  $dR$ ,  $dS$  &  $dQ$  seront chacune séparément des différentielles complètes. Car; 1°.  $(D' - D) dS + (E' - E) dQ$  est une différentielle complète. 2°.  $(D'' - D) dS + (E'' - E) dQ$  l'est aussi; d'où il est aisé de conclure que  $(E' - E) \times (D'' - D) dQ + (E'' - E) \times (D' - D) dQ$  est une différentielle complète, & par conséquent  $dQ$ , & ainsi du reste.

6. Soient  $A dx + B dt$

&  $\rho A dx + \mu B dt$

+  $\nu B dx + \sigma A dt$ ;

des différentielles complètes;  $A$  &  $B$  étant des fonc;

ions inconnues de  $x$  & de  $t$ , &  $\rho, \mu, \nu, \sigma$  des constantes connues. On aura  $\frac{dA}{dt} = \frac{dB}{dx}$ , &  $\frac{\rho dA}{dt} + \frac{\nu dB}{dt} = \frac{\mu dB}{dx} + \frac{\sigma dA}{dx}$ ; & faisant  $dq = Adx + Bdt$ , on aura  $\frac{\rho d^2 q}{dx dt} + \frac{\nu d^2 q}{dt^2} = \frac{\mu d^2 q}{dt dx} + \frac{\sigma d^2 q}{dx^2}$ , ou  $\frac{M ddq}{dx dt} + \frac{N d^2 q}{dt^2} + \frac{R d^2 q}{dx^2} = 0$ .

Or nous avons donné ailleurs, & il est aisé de déduire du problème précédent, une méthode pour trouver les valeurs de  $A$  & de  $B$ .

Donc si on propose de trouver  $q$ , telle que  $\frac{M ddq}{dx dt} + \frac{N ddq}{dt^2} + \frac{R ddq}{dx^2} = 0$ ,  $M, N$  &  $R$  étant des constantes; ce problème se réduit à trouver  $A$  &  $B$  dans les deux quantités différentielles proposées; les coefficients  $\rho, \mu, \nu, \sigma$ , étant donnés par les équations  $\rho - \mu = M$ ,  $\nu = N$ ,  $\sigma = -R$ ; équations dans lesquelles on peut encore supposer  $\rho$  ou  $\mu$  à volonté.

7. Soit  $\frac{d^2 q}{dx^2} + \frac{F d^2 q}{dx dt} + \frac{G d^2 q}{dx dt} + \frac{H d^2 q}{dt^2} = 0$ ;  $F, G, H$  étant des constantes données; on propose de trouver  $q$ .

$$\begin{aligned} \text{On fera } dq &= p dx + s dt \\ dp &= A dx + B dt \\ ds &= C dx + R dt \\ dA &= C dx + F dt \\ dB &= f dx + o dt \\ dR &= o dx + N dt. \end{aligned}$$

On aura donc  $C + Fa + Gf + NH = 0$ ; & par conséquent  $Cdx + fdt, fdx + a dt, a dx + \frac{C + aF + fG}{-H} dt$  seront des différentielles complètes; ce qui est un cas du problème précédent (art. 2.).

8. Soit  $\frac{dq}{dx} + \frac{\xi dq}{dz} = 0$ ,  $\xi$  étant une fonction donnée de  $x$  & de  $z$ . On propose de trouver  $q$ .

Faisant  $dq = a dx + \zeta dz$ , on aura  $a + \xi \zeta = 0$ , &  $\zeta dz - \xi \zeta dx = dq$ .

Donc toutes les fois que  $\xi$  sera telle qu'en supposant l'équation  $dz - \xi dx = 0$ , cette équation sera intégrable, on pourra trouver  $q$ . Car alors on pourra trouver le facteur  $\zeta$ , qui rendroit  $\zeta dz - \xi \zeta dx$  une différentielle complète.

9. Soient  $A\zeta dx + B\xi dz$   
&  $B\zeta dx + A\xi dz$ ,

deux différentielles complètes; on aura;

1°.  $(A+B)(\zeta dx + \xi dz)$  une différentielle complète;

Donc en supposant une quantité  $\omega$  telle que  $\omega \zeta dx + \omega \xi dz$  soit une différentielle complète, on aura  $\frac{A+B}{\omega} =$  fonction de  $f(\omega \zeta dx + \omega \xi dz)$ .

2°. On aura de même  $(A-B) \times (\zeta dx - \xi dz)$  une différentielle complète. Donc en supposant  $\nu \zeta dx -$

$\nu \xi dz$  une différentielle complète, on aura  $\frac{A-B}{\nu} =$

fonction de  $f(\nu \zeta dx - \nu \xi dz)$ ; par ce moyen on trouvera  $A$  &  $B$ .

Si on veut que  $A\zeta dx + B\xi dz$  &  $B\mu\zeta dx + A\rho\xi dz$  soient des différentielles complètes;  $\mu$  &  $\rho$  étant des constantes données; on multipliera la seconde de ces différentielles par  $\nu$ , & on les ajoutera; ce qui donnera la différentielle complète,  $(A + B\mu\nu)\zeta dx + (B + A\rho\nu)\xi dz$ ; soit  $\frac{B\mu\nu}{B} = \frac{A}{A\rho\nu}$ ; on aura  $\nu = \frac{1}{\mu\rho}$

& la différentielle fera  $(A + B\mu\nu)(\zeta dx + \frac{1}{\mu\nu}\xi dz)$ ;

soit  $\sigma\zeta dx + \frac{\sigma}{\mu\nu}\xi dz$  une différentielle complète; on

aura  $\frac{A + B\mu\nu}{\sigma}$  une fonction de  $\int(\sigma\zeta dx + \frac{\sigma}{\mu\nu}\xi dz)$ ;

& comme  $\nu$  a deux valeurs  $\pm \sqrt{\frac{1}{\mu\rho}}$ , il est clair qu'on aura la valeur de  $A$  & celle de  $B$ .

10. Soient  $Aa dx + B\zeta dz$

&  $A\gamma dz + B\epsilon dx$

deux différentielles complètes;  $a, \zeta, \gamma, \epsilon$  étant des fonctions données de  $x$  & de  $z$ ; on propose de déterminer  $A$  &  $B$ .

On multipliera la seconde de ces quantités par un coefficient constant indéterminé  $\mu$ , & on les ajoutera ensemble, ce qui donnera  $(Aa + B\epsilon\mu) dx + (A\gamma\mu + B\zeta) dz$ , qui doit être une différentielle complète. Or il est évident qu'elle sera complète si elle peut être réduite à cette forme  $(A\lambda + B\nu)(\varphi dx + \omega dz)$ , dans laquelle; 1°.  $\varphi dx + \omega dz$  soit une différentielle complète; 2°.  $A\lambda + B\nu$  une fonction de  $\int\varphi dx + \omega dz$ .

( $\lambda$  &  $\nu$  étant des indéterminées, constantes ou variables). On aura donc  $A\lambda\phi = Aa$ ;  $B\nu\phi = B\mu$ ;  $B\zeta = B\nu\omega$ ;  $A\gamma\mu = A\lambda\omega$ ; donc  $\phi = \frac{a}{\lambda} = \frac{\nu\mu}{\nu}$ ; &  $\omega = \frac{\zeta}{\nu} = \frac{\gamma\mu}{\lambda}$ ; donc  $\frac{a\zeta}{\nu\gamma} = \mu\mu$ ; & comme  $\mu\mu$  doit être constant, il s'ensuit que, pour satisfaire à la condition supposée, il faut que  $\frac{a\zeta}{\nu\gamma}$  soit constant; de plus, puisque  $\phi dx + \omega dz$  doit être une différentielle complète, on aura  $\frac{a dx}{\lambda} + \frac{\zeta dz}{\nu}$  ou  $\frac{a dx}{\lambda} + \frac{\gamma\mu dz}{\lambda}$  une différentielle complète.

II. Donc si  $\frac{a\zeta}{\nu\gamma} = \mu\mu = q$ ,  $q$  étant une constante, & si  $a$  &  $\gamma$  sont tels qu'on puisse supposer  $akdx + \gamma k' dz \sqrt{q}$ , &  $ak'dx - \gamma k' dz \sqrt{q}$ , chacune une différentielle complète,  $k$  &  $k'$  étant de telles fonctions qu'on voudra de  $x$  & de  $z$ , le problème pourra se résoudre, & on trouvera  $A$  &  $B$ ; en effet soit  $kadx + k'\gamma dz \sqrt{q} = dr$ ;  $k'adx - \gamma k' dz \sqrt{q} = dr'$ , on aura, à cause de  $\mu = \frac{\zeta\lambda}{\gamma\mu}$ , & de  $k = \frac{\lambda}{\lambda}$ , &  $\mu = \sqrt{q}$ ,  $\frac{A}{k} + \frac{B\zeta}{\gamma k \sqrt{q}} = \psi r$ , &  $\frac{A}{k} - \frac{B\zeta}{k\gamma\sqrt{q}} = \psi r'$ ,  $r$  &  $r'$  étant des fonctions de  $x$  & de  $z$ ; d'où l'on tirera  $A$  &  $B$  par un calcul très-facile.

Donc toutes les fois que  $\frac{a\zeta}{\nu\gamma}$  fera égal à une constante  $q$ , & que de plus  $a$  &  $\gamma$  seront telles qu'en supposant

posant  $adx \pm \gamma dz \sqrt{q} = 0$ , l'équation sera intégrable, on pourra trouver  $A$  &  $B$ , & résoudre par conséquent le problème proposé.

12. Soit  $dq' = Aadx + B\zeta dz$ ; on aura  $A = \frac{dq'}{adx}$ ;  
 $B = \frac{dq'}{\zeta dz}$ ; &  $\frac{d(A\gamma)}{dx} = \frac{d(B\epsilon)}{dz}$ ; ou  $\frac{d(\frac{dq'}{dx} \times \frac{\gamma}{a})}{dx}$   
 $= \frac{d(\frac{dq'}{dz} \times \frac{\epsilon}{\zeta})}{dz}$ .

Donc si on fait  $\frac{\gamma}{a} = \xi$ , &  $\zeta = \frac{\gamma\epsilon}{a}$ ,  $q$  étant une quantité constante, on aura  $\frac{d(\xi \frac{dq'}{dx})}{dx} = \frac{d(\frac{\epsilon}{q\zeta} \times \frac{dq'}{dz})}{dz}$ ,  $\xi$  étant une fonction quelconque de  $x$  & de  $z$ .

13. Donc toutes les équations de cette dernière forme seront intégrables,  $\xi$  étant une fonction quelconque de  $x$  de  $z$ ,  $q$  une constante quelconque, &  $q'$  une fonction inconnue & cherchée de  $x$  & de  $z$ . Car faisant  $dq' = Aadx + B\zeta dz$  &  $=$  à une différentielle exacte; on aura  $A\gamma dz + B\epsilon dx$  aussi égale à une différentielle exacte;  $\epsilon$  étant  $= \frac{\zeta a}{\gamma q}$ ; &  $a, \gamma$ , ou  $a, a\xi$  étant assujettis aux conditions énoncées dans l'article 11.

14. Soient  $Aadx + B\zeta dz$ ,  
 &  $A\gamma dz + B\epsilon dx$   
 +  $A\delta dx + B\zeta dz$   
 qu'on propose de rendre des différentielles complètes;  $a, \zeta, \gamma, \epsilon, \delta, \zeta$ ; étant des fonctions données de  $x$  &  $z$ .  
*Opusc. Math. Tom. IV.* G g

de  $z$ ; &  $A, B$ , des fonctions qu'on cherche de ces mêmes quantités.

On aura par la méthode du problème précédent,  $(A + A\rho\mu + B\varepsilon\mu) dx + (A\gamma\mu + B\zeta + B\zeta\mu) dz$  une différentielle complète; donc, en suivant le même procédé,  $\phi = \frac{\alpha + \varepsilon\mu}{\lambda} = \frac{\varepsilon\mu}{\nu}$ ,  $\alpha = \frac{\zeta + \zeta\mu}{\nu} = \frac{\gamma\mu}{\lambda}$ ; donc  $\frac{\alpha + \varepsilon\mu}{\varepsilon\mu} = \frac{\gamma\mu}{\zeta + \zeta\mu}$ . C'est l'équation qu'il doit y avoir entre les facteurs  $\alpha, \zeta, \gamma, \varepsilon, \rho, \zeta$ ;  $\mu$  étant une constante.

On aura donc  $\left(\frac{\alpha + \varepsilon\mu}{\lambda}\right) dx + \frac{\gamma\mu dz}{\lambda}$  égale à une différentielle complète,  $\mu$  étant une constante telle que l'on ait  $\frac{\alpha + \varepsilon\mu}{\varepsilon\mu} = \frac{\gamma\mu}{\zeta + \zeta\mu}$ . Donc il faudra que  $\left(\frac{\alpha + \varepsilon\mu}{\lambda}\right) \left(dx + \frac{(\zeta + \zeta\mu) dz}{\varepsilon\mu}\right)$  soit une différentielle complète, ce qui peut avoir lieu en une infinité de manières différentes,  $\mu$  étant une constante quelconque.

15. Pour que  $\frac{\alpha + \varepsilon\mu}{\varepsilon\mu} = \frac{\gamma\mu}{\zeta + \zeta\mu}$ , il faut que l'on ait

$$\begin{aligned} \alpha\zeta + \rho\zeta\mu + \rho\zeta\mu\mu &= 0 \\ + \zeta\mu\mu - \varepsilon\gamma\mu\mu & \end{aligned}$$

& par conséquent  $\frac{\varepsilon\zeta + \zeta\alpha}{2(\varepsilon\zeta - \varepsilon\gamma)} \pm \sqrt{\left(\frac{-\alpha\zeta}{\varepsilon\zeta - \varepsilon\gamma} + \frac{(\varepsilon\zeta + \zeta\alpha)^2}{4(\varepsilon\zeta - \varepsilon\gamma)^2}\right)} = \text{à une constante.}$

Donc  $\frac{\varepsilon\zeta + \zeta\alpha}{\varepsilon\zeta - \varepsilon\gamma} = \text{à une constante.}$

DE CALCUL INTEGRAL: 235

Et  $\frac{(\varepsilon\zeta + \zeta a)^2 - 4ab(\varepsilon\zeta - \varepsilon\gamma)}{(\varepsilon\zeta - \varepsilon\gamma)^2} =$  à une constante.

Donc  $\frac{\varepsilon\zeta + \zeta a}{\varepsilon\zeta - \varepsilon\gamma} =$  à une constante; &  $\frac{a\zeta}{\varepsilon\zeta - \varepsilon\gamma} =$  à une constante; il faudra de plus que  $\left(\frac{a + \varepsilon\mu}{\lambda}\right) dx + \frac{\gamma\mu dz}{\lambda}$  puisse être supposée une différentielle complète,  $\lambda$  étant telle fonction de  $x$  & de  $z$  qu'on voudra.

16. Si on suppose  $dq = Aa dx + B\zeta dz$ , on aura  $d\left[\frac{dq}{dx} \times \frac{x}{a} + \frac{dq}{dz} \times \frac{z}{\zeta}\right] = d\left[\frac{dq}{dx} \times \frac{x}{a} + \frac{dq}{dz} \times \frac{z}{\zeta}\right]$ .

Soit  $a = 1$ ,  $\zeta = 1$ , ce qui se peut toujours supposer; on aura  $\frac{1 + \varepsilon\mu}{\varepsilon\mu} = \frac{\gamma\mu}{1 + \zeta\mu}$ ; par conséquent (art. 15),

$\frac{\varepsilon + \zeta}{\varepsilon\zeta - \varepsilon\gamma} =$  à une constante, &  $\frac{1}{\varepsilon\zeta - \varepsilon\gamma}$  égale à une constante; donc  $\varepsilon + \zeta = a$ ; &  $\varepsilon\zeta - \varepsilon\gamma = b$ ,  $a$  &  $b$  étant des constantes. De plus  $\frac{(1 + \varepsilon\mu)dx}{\lambda} + \frac{\gamma\mu dz}{\lambda}$

devra être une différentielle complète,  $\lambda$  étant tout ce qu'on voudra, &  $\mu$  égal à chacune des racines de l'équation  $\frac{1 + \varepsilon\mu}{\varepsilon\mu} = \frac{\gamma\mu}{1 + \zeta\mu}$ . Or  $\mu = \frac{a}{2b} \pm \sqrt{\left(\frac{aa}{4bb} - \frac{1}{b}\right)}$ .

Donc  $\varepsilon$  &  $\gamma$  doivent être tels qu'en supposant  $dx + (\varepsilon dx + \gamma dz) \left(\frac{a}{2b} \pm \frac{\sqrt{aa - 4b}}{2b}\right) = 0$ , l'équation soit intégrable; & il faudra de plus que  $\zeta = a - \varepsilon$ ; &  $\varepsilon = \frac{\varepsilon a - \varepsilon \varepsilon - b}{\gamma}$ .



Donc aussi dans la même hypothèse toujours per-  
mise de  $\alpha = \zeta = 1$ , on aura  $d\left[\frac{\gamma dq}{dx} + \frac{\zeta dq}{dz}\right]$  égale  
à  $d\left[\frac{\epsilon dq}{dx} + \frac{\delta dq}{dz}\right]$ . Donc dans ce cas on pourra déter-  
miner  $A$  &  $B$ , si les coefficients  $\rho, \gamma, \epsilon, \zeta$  sont assujettis  
aux conditions qu'on vient de marquer.

17. Soit proposé de trouver  $q$ , telle que  $\frac{dq}{dx} +$   
 $\frac{Adq}{dx} + Cq$  soit  $= \alpha$ ;  $A$  &  $C$  étant constans.

Soit  $q = e^{\omega}$ ,  $\omega$  étant le nombre dont le log. est  $= 1$ ;  
on aura  $\frac{d\omega}{dx} + \frac{A d\omega}{dz} + C = 0$ . Donc si on fait  $d\omega =$   
 $a dx + \zeta dz$ , on aura  $\alpha + A\zeta + C = 0$ ; &  $\zeta dz -$   
 $C dx - A\zeta dx$  une différentielle complète. Donc puis-  
que  $C$  est constant ainsi que  $A$ , on aura  $\zeta = \varphi(z -$   
 $Ax)$ , &  $\alpha = -C - A[\varphi(z - Ax)]$ .

18. Soit  $\frac{dq}{dx} + \frac{\zeta dq}{dz} + \omega = 0$ ; on propose de trou-  
ver  $q$ ;  $\xi$  &  $\omega$  étant des fonctions données de  $x$  & de  $z$ ;  
Soit  $dq = a dx + \zeta dz$ ; on aura  $\alpha + \xi\zeta + \omega = 0$ ;  
donc  $\zeta dz - \xi\zeta dx - \omega dx$  doit être une différentielle  
complète.

Donc, 1°. Si  $\zeta dz$  est une différentielle complète,  
on aura  $\zeta = Z$  &  $\xi\zeta + \omega = X$  (fonction de  $x$ ) ou  $\xi =$   
 $\frac{X - \omega}{Z}$ . Donc  $\frac{dq}{dx} + \frac{X - \omega}{Z} \times \frac{dq}{dz} + \omega = 0$  est inté-  
gréable,  $\omega$  étant tout ce qu'on voudra, &  $X, Z$ ,

DE CALCUL INTEGRAL. 237

des fonctions quelconques de  $x$  & de  $z$ ; ou, ce qui revient au même,  $\frac{dq}{dz} + \frac{\xi dq}{dz} + X - \xi Z = 0$  est intégrable,  $\xi$  étant tout ce qu'on voudra, &  $X, Z$  des fonctions quelconques de  $x$  & de  $z$ .

2°. Si  $\xi C dx$  est intégrable, on aura  $\xi C = X$ , &  $\frac{X dz}{\xi} - \omega dx$  intégrable, ce qui arrivera en général si on a

$$\frac{d\omega}{dz} = \frac{d\left(\frac{X}{\xi}\right)}{dx}, \quad X \text{ étant une fonction de } x, \text{ \& } \xi$$

tout ce qu'on voudra.

Donc si  $\xi = Xk$ ,  $k$  étant tout ce qu'on voudra, on aura  $\frac{d\omega}{dz} = \frac{dk}{dx}$ ; c'est la condition à laquelle  $\omega$  &  $k$  doivent être assujettis dans cette dernière hypothèse.

3°. Si  $dz - \xi dx$  est telle que l'équation  $dz - \xi dx = 0$  soit intégrable, alors on pourra trouver un coefficient  $\Omega$  tel que  $\Omega dz - \Omega \xi dx$ , soit une différentielle exacte; & pour lors il faudra (en supposant  $\Omega dz - \Omega \xi dx = du$ ) que  $\frac{C du}{\Omega} - \omega dx$  soit une différentielle complet-

te; faisant donc  $\frac{C}{\Omega} = k$ , on aura  $k du - \omega dx$ , une différentielle exacte; donc  $\frac{dk}{dx} = -\frac{d\omega}{du}$ ; & en ne

faisant varier que  $x$ ,  $k = \int \frac{-d\omega}{du} \times dx + V$ . Donc ( $\omega$  étant tout ce qu'on voudra) on aura  $k$ , & par conséquent  $C$  ou  $\Omega k$ , & par conséquent aussi  $a$  &  $q$ .

19, Pour trouver la valeur de  $\int \frac{d\omega}{du} dx$ , on consi-

truira d'abord, au moyen des quadratures, si l'on ne peut autrement, une surface courbe dont les coordonnées soit  $x, z$  &  $u = \int (\Omega dz - \Omega \xi dx)$ ; ensuite on construira une surface courbe dont les ordonnées soient  $x, u$  &  $w$ ; les tranches de cette dernière surface perpendiculaires aux  $x$  donneront des courbes qui auront pour coordonnées  $w$  &  $u, x$  étant constant; ce qui donnera  $\frac{dw}{du}$ ; ensuite prenant  $u$  constante, on tracera pour chaque parametre  $u$  une infinité de courbes qui aient pour coordonnées  $x$  &  $\frac{dw}{du}$ , & l'aire de chacune de ces courbes répondante à l'abscisse  $x$  donnera la valeur de  $k$  pour chaque  $x$ .

20. On aura aussi dans le cas de l'article 18,  $u dx - \frac{u dz}{\xi} - \frac{u d\xi}{\xi}$  une différentielle complete.

Donc, 1°. Si  $u = X$ , ( $X$  étant une fonction quelconque de  $x$ ) on aura  $\frac{u}{\xi} + \frac{X}{\xi} = Z$ , &  $u = -X + \xi Z$ ,  $\xi$  étant tout ce qu'on voudra, ce qui revient au cas de l'art. 18, n°. 1.

2°. Si  $\frac{u dz}{\xi}$  est une différentielle complete, on aura  $\xi Z dx - \frac{u dz}{\xi}$  une différentielle complete; ce qui donnera  $\frac{Z d\xi}{d\xi} + \frac{\xi dZ}{dZ} = -\frac{d(\frac{u}{\xi})}{d x}$ . Soit  $u = \xi q'$ , & on aura  $\xi Z dx - q' dz$  une différentielle complete;

20.  $\frac{d(\xi Z)}{dZ} = -\frac{dq}{dx}$ ; d'où l'on tirera  $q'$ , & par conséquent  $\omega$ .

3°. Si  $dx - \frac{dZ}{\xi}$  est telle que  $dx - \frac{dZ}{\xi} = 0$  soit intégrable, alors on trouvera d'abord  $\Omega$ , telle que  $\Omega dx - \frac{\Omega dZ}{\xi}$  sera intégrable; ensuite faisant  $\Omega dx - \frac{\Omega dZ}{\xi} = du$ , on aura  $\frac{a}{\Omega} du - \frac{\omega dZ}{\xi}$  intégrable; donc faisant  $\frac{a}{\Omega} = k$ , on aura  $k du - \frac{\omega dZ}{\xi}$  ou  $k du - q dZ$  intégrable; donc on aura  $k = \int \frac{-dq}{du} dZ + V$ . Ce cas revient à celui de l'art. 18, n°. 3.

21. Si  $\frac{dq}{dx} + \frac{\xi dq}{dZ} = 0$  est intégrable,  $\frac{dq}{dx} + \frac{\xi dq}{dZ} + \omega = 0$  le sera aussi,  $\omega$  étant tout ce qu'on voudra; car alors on pourra trouver une quantité  $\zeta$ , telle que  $\zeta dZ - \xi \zeta dx$  sera intégrable; donc (art. 18, n°. 3.) on pourra intégrer  $\frac{dq}{dx} + \frac{\xi dq}{dZ} + \omega = 0$ ,  $\omega$  étant tout ce qu'on voudra.

22. Soit  $\frac{dq}{dx} + \frac{\xi dq}{dZ} + \zeta q = 0$ , on propose de trouver  $q$ .

Ayant supposé  $q = \omega$ , comme dans l'art. 17, on aura  $\frac{d\omega}{dx} + \frac{\xi d\omega}{dZ} + \zeta \omega = 0$ , équation qui se réduit à celle de l'art. 18, & qui sera par conséquent intégrable dans les mêmes cas.

De-là & de l'article précédent, il s'ensuit que si  $dq + \frac{\xi dq}{d\tau} = 0$  est intégrable,  $dq + \frac{\xi dq}{d\tau} + \zeta q = 0$  le sera aussi; car la question se réduira à intégrer  $\frac{d\omega}{dx} + \frac{\xi d\omega}{d\tau} + \zeta = 0$ . Or. (hyp.)  $\frac{dq}{dx} + \frac{\xi dq}{d\tau} = 0$  est intégrable; par conséquent aussi  $\frac{d\omega}{dx} + \frac{\xi d\omega}{d\tau} = 0$ ; par conséquent aussi (article précédent.)  $\frac{d\omega}{dx} + \frac{\xi d\omega}{d\tau} + \zeta = 0$ .

23. Soit  $\frac{dz}{dx} + \frac{\lambda dz}{dt} + \omega = 0$ ;  $\lambda$  &  $\omega$  étant des fonctions données de  $x$  &  $z$ ; soit supposé  $z = \mu z'$ ; on aura  $\frac{dz'}{dx} + \frac{\lambda dz'}{dt} + z' \left( \frac{d\mu}{\mu dx} + \frac{\lambda d\mu}{\mu dt} \right) + \frac{\omega}{\mu} = 0$ .

Soit donc proposée l'équation  $\frac{dz'}{dx} + \frac{\lambda dz'}{dt} + \xi z' + \nu = 0$ , on prendra d'abord  $\frac{d\mu}{dx} + \frac{\lambda d\mu}{dt} = \mu \xi$ , équation qu'on peut intégrer dans un grand nombre de cas par l'art. 22; ensuite on fera  $\omega = \mu \nu$ ; & ayant intégré l'équation  $\frac{dz'}{dx} + \frac{\lambda dz'}{dt} + \omega = 0$ , lorsque cela sera possible, on prendra  $z' = \frac{z}{\mu}$ .

24. De-là & des articles 21 & 22, il s'ensuit que si  $\frac{dz'}{dx} + \frac{\lambda dz'}{dt} = 0$  est intégrable,  $\frac{dz'}{dx} + \frac{\lambda dz'}{dt} + \xi z' + \nu = 0$

$\xi z' + v = 0$ , le fera aussi,  $\xi$  &  $v$  étant supposés tout ce qu'on voudra; car si  $\frac{dz'}{dx} + \frac{\lambda dz'}{dt} = 0$  est intégrable,  $\frac{d\mu}{dx} + \frac{\lambda d\mu}{dt} = \mu \xi$  le fera aussi (art. 22); &  $\frac{rdz}{dx} + \frac{\lambda dz}{dt} + u = 0$  le fera de même (*ibid.*) Donc, &c.

25. Soit proposé de trouver  $q$  dans l'équation  $\frac{ddq}{dx^2} + \frac{\xi dq}{dx} + \frac{\zeta dq}{dt} + \lambda q + \frac{k ddq}{dt^2} = 0$ ;  $\xi, \zeta, \lambda, k$  étant des fonctions de  $x$  & de  $t$ .

Faisons d'abord  $q = X\theta$ ,  $X$  étant une fonction de  $x$ , &  $\theta$  une fonction de  $t$ , & nous aurons  $\frac{\theta ddX}{dx^2} + \frac{\xi \theta dX}{dx} + \frac{X \zeta d\theta}{dt} + \lambda X\theta + \frac{k X dd\theta}{dt^2} = 0$ ; ou bien  $(\frac{ddX}{dx^2} + \frac{\xi dX}{dx} + \lambda X)\theta + X(\frac{\zeta d\theta}{dt} + \frac{k dd\theta}{dt^2}) = 0$ . Cela posé, voici les cas où l'équation donnée est intégrable.

26. Soit  $\zeta = T'.X'$ ,  $k = T''.X'$ ,  $T', T''$  étant des fonctions de  $t$ , &  $X'$  une fonction de  $x$ ; & soient de plus  $\lambda$  &  $\xi$  des fonctions de  $x$ ; on supposera  $\frac{T' d\theta}{dt} + \frac{T'' dd\theta}{dt} = A.\theta$ ; &  $\frac{ddX}{dx^2} + \frac{\xi dX}{dx} + \lambda.X + AX \times X' = 0$ ; intégrant donc ces deux équations différentielles

De-là &c. de l'article précédent.

$$\frac{\xi dq}{dz} = 0 \text{ est intégrée}$$

ra aussi ; c'

$$\frac{\xi d\omega}{dz}$$

grab'

c'

sera possible ;  
de  $\theta$ , qu'on don-  
la constante  $A$ , & on aura  
de  $X\theta$ .

Si  $\zeta = 0$ ,  $\lambda = 0$ , alors on  
aura  $\mu = T'X'$ ,  $\lambda = T''X'$ , alors on  
aura  $\frac{T'X'}{dz} + A.XX' = 0$  ; &  $T''' \theta +$

$\frac{T''X'}{dz} = A\theta$ , & dans ce cas,  $\xi$  devra tou-  
jours être une fonction de  $x$ .

28. On voit assez que la constante arbitraire  $A$  peut  
servir à rendre les équations plus simples ; par exemple  
si  $A$  étoit  $= BX'$ , alors faisant  $A = -B$ , les équations  
de l'article 26 se simplifieroient. Il en seroit de  
même dans le cas de l'art. 27, si  $T'''$  étoit constant ;  
car en faisant  $A = T'''$ , l'équation en  $\theta$  se réduiroit

$$\text{à } \frac{T' d\theta}{dz} + \frac{T'' d d\theta}{dz^2} = 0.$$

29. Soit  $\zeta = 0$ ,  $\lambda = 0$ , on aura  $\frac{ddq}{dx^2} + \frac{\xi dq}{dx} +$

$\frac{k ddq}{dz^2} = 0$  ; donc faisant  $k$  constant, les deux équations

seront  $\frac{T'' d d\theta}{dz^2} = A\theta$ , &  $\frac{ddX}{dx^2} + \frac{\xi dX}{dx} + A.XX' = 0.$

Au reste il est évident que la solution de l'article 25  
n'est pas générale, puisqu'elle ne peut avoir lieu (arti-

de 26 & suiv.) que dans certaines suppositions sur les valeurs de  $\xi, \zeta, \lambda, k$ .

30. En général soit comme dans l'art. 25,  $\frac{ddq}{dx^2} + \frac{\xi dq}{dx} + \frac{\zeta dq}{dt} + \lambda q + \frac{k ddq}{dt^2} + r = 0$ ; & soit  $q = X \cdot \theta + u'$ , on aura  $\left(\frac{ddX}{dx^2} + \frac{\xi dX}{dx} + \lambda X\right)\theta + X \times \left(\frac{\zeta d\theta}{dt} + \frac{k dd\theta}{dt^2}\right) + \frac{ddu'}{dx^2} + \frac{\xi du'}{dx} + \frac{\zeta du'}{dt} + \lambda u' + \frac{k ddu'}{dt^2} + r = 0$ ; d'où l'on voit que si  $u'$  doit être une fonction de  $x$ , il faudra, pour parvenir à l'intégration, que  $r, \xi$  &  $\lambda$  le soient aussi,  $\frac{du}{dt}$  &  $\frac{ddu}{dt^2}$  étant alors égaux à zero; & que si  $u'$  doit être une fonction de  $t$ , il faudra que  $r, \zeta, \lambda$  &  $k$  le soient aussi. Dans le premier cas, on supposera  $\frac{ddu'}{dx^2} + \frac{\xi du'}{dx} + \lambda u' + r = 0$ ; & le reste comme dans l'article 26. Dans le second cas on supposera  $\frac{\zeta du'}{dt} + \lambda u' + \frac{k ddu'}{dt^2} + r = 0$ ; & le reste comme dans l'article 27, en observant de faire  $X' = 1$ , puisque  $\zeta, k$  &  $\lambda$  doivent être des fonctions de  $t$ .

31. Soit  $\xi q + \frac{\zeta dq}{dx} + \frac{ddq}{dx^2} + \frac{bddq}{dt^2} = 0$ ,  $\xi$  &  $\zeta$  étant des fonctions de  $x$ ; &  $b$  une constante quelconque.



On supposera  $q = Xu + \frac{X' du}{dx} + \frac{X'' ddu}{dx^2}$ , &c.

& on aura

$$\begin{aligned} \xi q &= X \xi u + \frac{X' \xi du}{dx} + \frac{X'' \xi ddu}{dx^2}, \text{ \&c.} \\ \frac{\zeta dq}{dx} &= \frac{\zeta dX}{dx} u + \frac{\zeta X du}{dx} \\ &\quad + \frac{\zeta dX'}{dx} \cdot \frac{du}{dx} + \frac{\zeta X' ddu}{dx^2} \\ &\quad + \frac{\zeta dX''}{dx} \cdot \frac{ddu}{dx^2} + \frac{\zeta X'' d^3 u}{dx^3} \\ \frac{ddq}{dx^2} &= \frac{uddX}{dx^2} + \frac{2dudX}{dx^2} + \frac{Xddu}{dx^2} \\ &\quad + \frac{dud^2 X}{dx^3} + \frac{2ddu}{dx^3} dX' + \frac{X'd^3 u}{dx^3} \\ &\quad + \frac{ddu}{dx^2} \cdot \frac{d^2 X''}{dx^2} + \frac{2d^3 udX''}{dx^4} + \frac{X'' d^4 u}{dx^4} \\ \frac{bddq}{dt^2} &= \frac{bXddu}{dt^2} + \frac{bX'd^3 u}{dx dt^2} + \frac{bX'' d^4 u}{dx^2 dt^2} \end{aligned}$$

On aura donc

$$X\xi + \frac{\zeta dX}{dx} + \frac{ddX}{dx^2} = 0.$$

$$X'\xi + \zeta X + \frac{\zeta dX'}{dx} + \frac{2dX}{dx} + \frac{ddX'}{dx^2} = 0.$$

$$X''\xi + \zeta X' + \frac{\zeta dX''}{dx} + \frac{2dX'}{dx} + \frac{d^2 X''}{dx^2} = 0.$$

$$X''\zeta + \frac{2dX''}{dx} = 0.$$

On voit donc qu'on a toujours une équation de plus qu'il n'y a d'indéterminées  $X, X', X''$ . Car les équations  $\frac{X'd^3 u}{dx^3} + \frac{bX'd^3 u}{dx dt^2} = 0$ , &  $\frac{bd^4 u}{dx^2 dt^2} + \frac{d^4 u}{dx^4}$

$= 0$ , résultent de l'équation  $\frac{d du}{d x^2} + \frac{b d d u}{d t^2} = 0$ ; & cette dernière résulte de la troisième des équations ci-dessus.

32. Il est visible que  $\zeta$  &  $\xi$  doivent avoir nécessairement une certaine relation entr'eux, pour que la solution précédente soit possible; puisqu'il y a une équation de trop pour déterminer les inconnues  $X, X', X''$ .

33. Soit  $\xi = Bx^{-2}$ ;  $\zeta = Cx^{-1}$ ;  $X = Ax^p$ ;  $X' = Dx^{p+1}$ ;  $X'' = Ex^{p+2}$ , &c.

on aura

$$B + Cp + p(p - 1) = 0.$$

$$DB + CA + CD.(p + 1) + 2Ap + D.(p + 1)p = 0;$$

$$EB + CD + CE.(p + 2) + 2D.(p + 1) + E.(p + 1) \times (p + 2) = 0.$$

$$EC + 2E.(p + 2) = 0.$$

Telles sont les équations de condition par lesquelles on pourra déterminer  $A, D, E, p$ ;  $B$  &  $C$  étant supposés données; & il est clair qu'on peut pousser ces équations à l'infini, comme on le va voir.

34. En effet, si on ajoute un quatrième terme  $\frac{X' d^3 u}{d x^3}$  à la valeur de  $q$ , il faudra laisser subsister les trois premières équations de l'article 31, & la quatrième deviendra

$$X''' \xi + X'' \zeta + \frac{2 d X''}{d x'} + \frac{\zeta d X'''}{d x} + \frac{d d X'''}{d x^2} = 0;$$

on en aura de plus une cinquième qui sera  $X''' \zeta + \frac{2 d X'''}{d x} = 0$ .

En général si on a pour dernière équation  $X^p \zeta + \frac{2dX^p}{dx} = 0$ , & qu'on ajoute à la valeur de  $q$  un terme de plus  $\frac{X^{p+1} d^{p+1} u}{dx^{p+1}}$ , on conservera (à l'exception de la dernière) toutes les équations du cas précédent, où la valeur de  $q$  avoit un terme de moins; & au lieu de la dernière on aura ces deux-ci

$$X^{p+1} \xi + X^p \zeta + \frac{2dX^p}{dx} + \frac{\zeta dX^{p+1}}{dx} + \frac{ddX^{p+1}}{dx^2} = 0.$$

$$\text{Et } X^{p+1} \zeta + \frac{2dX^{p+1}}{dx} = 0.$$

Nous n'avons pas besoin d'avertir qu'ici  $X^p$ ,  $X^{p+1}$ ; ne désignent point des puissances de  $X$ , mais seulement différentes fonctions de  $x$ .

35. En continuant le calcul de l'article 33, & faisant le coefficient de la dernière équation égal à zero, on aura l'un des coefficients  $= -2(p+m-2)$ ,  $m$  étant le nombre des équations &  $m-1$  celui des coefficients; par exemple dans l'art. 33, on a  $C = -2(p+2)$ ; après quoi on remontera de la dernière équation aux précédentes, pour trouver les autres coefficients. On peut employer encore la méthode suivante, qui est même plus simple & plus commode par le résultat qu'elle fournit.

36. On aura, par les équations des articles 33 & 34;  
 1°.  $p = \frac{1}{2} \left( \frac{C}{A} \pm \sqrt{(-B + \frac{1+CC}{4} - \frac{C}{2})} \right)$ , 2°. On peut supposer  $A =$  à tout ce qu'on veut, & comme

DE CALCUL INTEGRAL: 247

$p$  a deux valeurs que j'appelle  $p$  &  $p'$ , on peut donner aussi deux valeurs quelconques à  $A$ , enforte que  $X =$

$$Ax^p + A'x^{p'}. \quad 3^{\circ}. D = \frac{-CA - 2Ap}{B+p+1+(p+1).p}. \quad 4^{\circ}. E = \frac{-CD - 2D.(p+1)}{B+p+2+(p+2).(p+1)}. \quad 5^{\circ}. F = \frac{-CE - 2E.(p+2)}{B+p+3+(p+3).(p+2)}$$

37. Il est clair que la serie se terminera si  $C = -2p$ , ou  $-2(p+1)$  ou  $-2(p+2)$  &c. Or soit  $B = -C$ , on aura  $p = 1$ , ou  $p = -C$ ; donc dans le cas de  $p = 1$  la serie se terminera si  $C =$  un nombre pair négatif; & dans le cas de  $p = -C$ , la serie se terminera si  $p = +2p$ , ou  $+2p+2$ , ou  $+4p+2$ , &c. c'est-à-dire si  $p =$  un nombre pair négatif, en y comprenant zero, & par conséquent  $C$  un nombre pair positif.

38. Dans les formules de l'article 36, les dénominateurs sont successivement (à cause de  $B = -C$ )  $-C + (p+1)^2$ ,  $-C + (p+2)^2$ ,  $-C + (p+3)^2$ , &c. Or dans le cas de  $p = 1$ , ces dénominateurs ne peuvent être  $= 0$ , parce que  $C$  est égal à un nombre pair négatif; & dans le cas de  $p =$  à un nombre pair négatif, & de  $C = -p$ , on aura en général le dénominateur  $= p + (p+m)^2 = pp + 2mp + p + mm$ ; & pour que cette quantité fût égale à zero, il faudroit que l'on eût  $p = -m - \frac{1}{2} \pm \frac{\sqrt{4m+1}}{2}$ . Or dans cette équation

la quantité radicale pourroit être évidemment commensurable; donc  $p$  étant supposé un nombre négatif, l'équation pourroit avoir lieu; ce qui restreindroit la

méthode. C'est un point que je laisse, quant à présent, à examiner à d'autres Analystes.

39. Si  $\xi$  &  $\zeta$  sont telles que l'équation  $\frac{ddX}{dx^2} + \frac{\zeta dX}{dx} + \xi X = 0$  soit intégrable, toutes les autres le seront aussi; car chacune de ces équations, abstraction faite de la dernière, se réduira à  $\frac{ddX^p}{dx^2} + \frac{\zeta dX^p}{dx} + \xi X^p + \varepsilon = 0$ ,  $\varepsilon$  étant une fonction de  $x$ ; or nous avons prouvé ailleurs que dès que l'équation  $\frac{dd\zeta}{dx^2} + \frac{\zeta d\zeta}{dx} + \xi\zeta = 0$  est intégrable, elle l'est encore en y ajoutant une fonction quelconque de  $x$ .

40. Dans cette hypothèse en faisant  $X' = X$ ,  $X'' = X$ , toutes les équations seront vraies; car on aura par-tout  $\frac{ddX^p}{dx^2} + \frac{\zeta dX^p}{dx} + \xi X = 0$  &  $X^p \zeta + \frac{2dX^p}{dx} = 0$ . Or soit  $\zeta X + \frac{2dX}{dx} = 0$ , on aura, en substituant pour  $\zeta$  sa valeur  $-\frac{2dX}{XdX}$  dans l'autre équation,  $\xi XX - \frac{2dX^2}{dx^2} + \frac{Xd dX}{dx^2} = 0$ . Soit  $X = Ac^{sp'dx}$ , on aura, en substituant & réduisant,  $\xi + \frac{dp'}{dx} - p'p' = 0$ ; &  $\zeta = -2p'$ ; donc  $\xi = +\frac{d\zeta}{2dx} + \frac{\zeta^2}{4}$ . Donc toutes les fois que  $\xi$  sera  $= -\frac{d\zeta}{2dx} + \frac{\zeta^2}{4}$ ,  $\zeta$  étant tout

tout ce qu'on voudra, on pourra supposer  $z = X(u + \frac{du}{dx} + \frac{d^2u}{dx^2}, \&c.)$  On pourra même supposer simplement  $z = Xu$ , car alors  $X', X'', \&c.$  dans l'art. 31, pourront être = 0. On pourra encore supposer  $z$  simplement =  $\frac{X' du}{dx}$ , ou  $\frac{X'' d^2 u}{dx^2}$ , &c. & ainsi du reste.

41. Si  $\xi = 0$ , les équations deviendront plus simples. Or c'est ce qui arrivera dans le cas de l'équation  $\frac{\zeta dq}{dx} + \frac{d dq}{dx^2} + \frac{b ddq}{dx^2} = 0$ .

42. Dans ce cas de  $\xi = 0$ , les équations en  $X, X'$ , seront toujours intégrables; mais il faudra toujours que  $\zeta$  soit assujetti à certaines conditions, parce qu'on a une équation de plus qu'il n'est nécessaire.

43. Puisqu'on suppose ici  $\xi = 0$ , soit  $B = 0$  dans l'article 33, &  $\zeta = Cx^{-1}$ , & le reste comme dans cet article 33; on aura  $p = 0$ , ou  $C = -p' + 1$ ,  $A =$  à tout ce qu'on voudra,  $X = A + A'x^{-1} - C$ ; la serie des coefficients se terminera (art. 37.) si  $C$  est = à un nombre pair négatif; ou bien si  $C = 1 - p'$  est égal à  $-2p' - 2v$ ,  $v$  étant un nombre entier positif; c'est-à-dire, si  $p'$  est égal à un nombre impair négatif.

44. Dans ce cas de  $B = 0$ , les dénominateurs de l'article 36 seront par ordre  $(p' + 1)^2, (p' + 2)^2, (p' + 3)^2$ ; & on n'a point à craindre le cas où ces dénominateurs seroient égaux à zéro, excepté celui de  $p' = -1$ , parce que toutes les fois que tout autre dénominateur sera

$= 0$ , le numérateur précédent aura été  $= 0$ , & la série aura été terminée; par exemple, si  $p' = -3$ , & que par conséquent le dénominateur de  $F$  soit  $= 0$ , le numérateur de  $E$  aura été  $D \times (-C - 2p' - 2) =$  (à cause de  $C = 1 - p'$ )  $D \times (-p' - 3) = 0$ ; & lorsque l'on a  $p' = -1$ ,  $p$  étant  $= 0$ , il n'y aura qu'à faire  $A = 0$ , &  $D$  égal à tout ce qu'on voudra.

45. Si on a  $\frac{ddz'}{dx^2} + \frac{b ddz'}{dt^2} + \lambda = 0$ ,  $\lambda$  étant une fonction quelconque de  $x$  & de  $t$ , &  $b$  une constante; cette équation est toujours intégrable; car soit

$$dz = Adx + Bdt$$

$$dA = \mu dx + \nu dt$$

$$dB = \rho dx + \sigma dt;$$

on aura donc  $\mu + b\rho + \lambda = 0$ ; & par conséquent il faudra intégrer les quantités  $\mu dx + \nu dt$ , &  $\rho dx + \frac{(\lambda + \mu)dt}{-b}$ ; problème que nous avons résolu ailleurs.

46. Toutes les fois qu'on pourra réduire l'équation  $\xi q + \frac{ddq}{dx^2} + \frac{\zeta dq}{dx} + \frac{b ddq}{dt^2} = 0$  à la forme  $\frac{ddz'}{dx^2} + \frac{b ddz'}{dt^2} = 0$ , par la méthode de l'art. 33 précédent;

alors si on a  $\frac{ddq}{dx^2} + \frac{\zeta dq}{dx} + \xi q + \frac{b ddq}{dt^2} + \mu = 0$ , on n'aura qu'à supposer, par exemple,  $q = Xu + \frac{X'du}{dx} + \frac{X''ddu}{dx^2}$ ; & la proposée se réduira à la forme  $\frac{\mu}{X} + \frac{ddu}{dx^2} + \frac{b ddu}{dt^2} + \frac{X'd^4u}{X dx^4} + \frac{b X''d^4u}{X dx^2 dt^2} = 0$ ;

soit ensuite  $\frac{d d u}{d x} + \frac{b d d u}{d t^2} = \lambda$ ; on aura  $\frac{\mu}{X} + \lambda X + \frac{d d \lambda}{d x^2} = 0$ ; donc le problème se réduit à déterminer

$\lambda$  par cette dernière équation; & on remarquera que quand même  $\mu$  renfermeroit  $t$ , cela ne sauroit nuire à l'intégration de cette dernière équation; car comme cette équation ne renferme ni  $\frac{d d \lambda}{d t^2}$  ni  $\frac{d \lambda}{d t}$ , il faudra, dans l'intégration, regarder  $t$  comme constant, & se souvenir seulement que les constantes qu'on ajoutera en intégrant, pourront être des fonctions de  $t$ . Il est aisé d'étendre cette méthode plus loin, en prenant une plus longue suite pour la valeur de  $q$ .

47. Soient  $a d x + C d z$   
 $X a d z + m X C d x$   
 deux différentielles complètes.

Soit  $d q = a d x + C d z$ , on aura  $\frac{X d a}{d x} + \frac{a d X}{d x} = \frac{m X d C}{d t} + \frac{m C d X}{d t}$ ; ou  $\frac{X d d q}{d x^2} + \frac{d q \cdot d X}{d x^2} = \frac{m X d d q}{d t^2}$ ;

ou  $\frac{d d q}{d x^2} - \frac{m d d q}{d t^2} + \frac{d q}{d x} \times \frac{d X}{X d x} = 0$ . Or cette équation retombe dans les cas des articles 29 & 41.

48. Soit  $\frac{d d y}{d x} + \frac{X d d y}{d t^2} = 0$ ; on aura  $\frac{d(\frac{d y}{d x})}{d x} + \frac{X d d y}{d t^2} = 0$ . Soit  $d x = \Sigma d s$ , on aura  $d(\frac{d y}{\Sigma d s}) + X \cdot \Sigma d s \cdot \frac{d d y}{d t^2} = 0$ ; ou en faisant  $d s$  constant,  $\frac{d d y}{\Sigma d s} -$



$$\frac{d\Sigma \cdot dy}{\Sigma^2 ds} + X \cdot \Sigma ds \cdot \frac{ddy}{dt^2} = 0.$$

49. Donc si  $X$  est tel qu'on puisse supposer  $X \cdot \Sigma^2 = b$ ,  $b$  étant une constante, cette équation retombe dans un des cas précédens (art. 29 & 41).

50. Donc si  $X = Bx^n$ , il faudra prendre  $dx = As^p ds$ , de manière que  $(p+1)n + 2p = 0$ . Car alors on aura  $x = \frac{As^{p+1}}{p+1}$ ;  $\Sigma = As^p$ ,  $X = \frac{BA^n s^{(p+1)n}}{(p+1)^n}$ , & par conséquent  $X\Sigma^2 = \frac{A^n B}{(p+1)^n} \times A^2 =$  à une constante.

En général pour que  $\Sigma^2 \cdot X = b$ , il faut que  $\sqrt{X} = \frac{\sqrt{b}}{\Sigma} = \frac{ds\sqrt{b}}{dx}$ ; soit donc  $ds = \frac{dx\sqrt{X}}{\sqrt{b}}$ , on aura la valeur de  $s$  en  $x$ , & par conséquent celle de  $x$  en  $s$ . Donc on trouvera au moins par une construction géométrique la valeur de  $\Sigma$  pour chaque  $x$ .

$$51. \text{ Soit } \frac{ddq}{dx^2} + \frac{bddq}{dt^2} + \frac{\zeta dq}{dx} + \frac{\lambda dq}{dt} = 0, \text{ \&}$$

soit supposé  $q = X\theta u$ , on aura

$$\begin{aligned} \frac{dq}{dx^2} &= \frac{u\theta ddX}{dx} + \frac{2du\theta dX}{dx^2} + \frac{\theta X ddu}{dx^2} \\ + \frac{bddq}{dt^2} &= + \frac{buX dd\theta}{dt^2} + \frac{2bduX d\theta}{dt^2} + \frac{b\theta X ddu}{dt^2} \\ + \frac{\zeta dq}{dx} &= + \frac{\zeta u\theta dX}{dx} + \frac{\zeta du \cdot X\theta}{dx} \\ + \frac{\lambda dq}{dt} &= + \frac{\lambda uX d\theta}{dt} + \frac{\lambda du \cdot X\theta}{dt} = 0. \end{aligned}$$

Donc pour que l'équation se réduise à  $\frac{ddu}{dx^2} +$

$\frac{b d d u}{d t^2} + \frac{k d u}{d x} = 0$ , il faudra que l'on ait

$$\frac{d d X}{d x^2} + \frac{\zeta d X}{d x} = 0,$$

$$\frac{b d d \theta}{d t^2} + \frac{\lambda d \theta}{d t} = 0,$$

$$\frac{2 d X}{d x} + \zeta X = k,$$

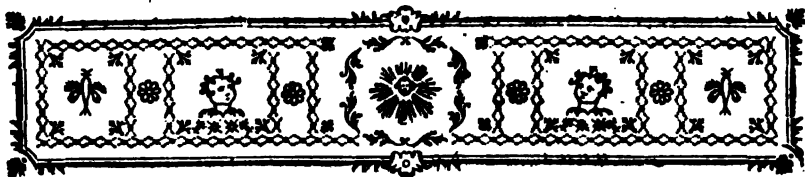
$$\frac{2 b d \theta}{d t} + \lambda \theta = 0.$$

Par le moyen de ces équations. & des articles 41 & 42, on déterminera les cas où la proposée sera intégrable.

52. Si on supposoit  $q = X \theta u + \frac{X' \theta' d u}{d x} + \frac{X'' \theta'' d d u}{d x^2}$   
 + &c. on pourroit de même par le moyen des différen-  
 tes équations de condition qui en résulteroient, réduire  
 la proposée à  $\frac{d d u}{d x^2} + \frac{b d d u}{d t^2} = 0$  : ainsi il est visible  
 que par ce moyen on peut encore étendre la théorie des  
 équations différentielles à deux variables, de l'espèce dont  
 il est question ici.

*Fin du vingt-sixième Mémoire.*





# SUPPLÉMENT

## AU MÉMOIRE PRÉCÉDENT.

**L**E Mémoire précédent étoit composé dès l'année 1762, & j'en avois dès-lors communiqué les résultats à quelques habiles Mathématiciens. L'année suivante 1763, le célèbre M. Euler me fit part, à Berlin, de plusieurs recherches qu'il avoit faites sur des problèmes semblables à quelques-uns de ceux qui m'avoient occupé, & sur d'autres problèmes analogues; ces savantes recherches, qui ont paru depuis dans les volumes 8, 9 & 10 des nouveaux Mémoires de Petersbourg, ont donné lieu à celles qu'on va lire, & où j'ai tâché d'ajouter quelque chose au travail de ce grand Géometre, & aux méthodes exposées dans le Mémoire précédent.

### §. I.

#### *Démonstration d'un théorème de calcul intégral.*

1. On fait que si on a une équation différentielle  $dx + a dy = 0$ ,  $a$  étant une fonction de  $x$  & de  $y$ ,

il faut, pour la rendre intégrable, trouver le facteur  $M$  de  $x$  & de  $y$  par lequel on doit la multiplier. Mais personne, que je sache, n'a démontré jusqu'ici qu'il est toujours possible de trouver un tel facteur, ou plutôt qu'il y a toujours une fonction  $M$  de  $x$  & de  $y$ , exprimable ou algébriquement, ou du moins par les ordonnées d'une surface courbe, laquelle fonction  $M$  rendra  $Mdx + Mady$  une différentielle complète. C'est ce que je me propose de prouver.

2. Soit  $dx + a dy = 0$ . Il est d'abord évident qu'en prenant l'origine des  $x$  en  $A$ , (*Fig. 19*) & faisant  $Aa = y$  d'une valeur quelconque à l'origine des  $x$ , on pourra tracer, ou imaginer tracée, la ligne courbe  $aa$  par plusieurs points infiniment près l'un de l'autre, puisque  $dy = -\frac{dx}{a}$ , & que l'on aura  $a$  pour chaque  $x$  &  $y$ , à mesure qu'on détermine  $x$  &  $y$  pour chaque point de la courbe, en supposant seulement donnés le premier  $x = 0$ , & le premier  $y = Aa$ .

3. Prenant de même une autre valeur  $Aa'$  de  $y$ , infiniment peu différente de  $Aa$ , on pourra tracer, ou imaginer tracée, une autre courbe  $a'a'$  qui aura encore pour équation  $dx + a dy = 0$ .

4. Soit  $Mdx + a Mdy = 0$  la différentielle complète qu'on cherche; l'intégrale de  $Mdx + Mady$  sera = à une constante  $b$  pour la courbe  $aa$ , & à une autre constante  $b'$  pour la courbe  $a'a'$ .

5. Donc si on suppose élevée au point  $a$  sur le plan

$aAB$  une ligne perpendiculaire  $= M$ , on aura, 1°. la valeur de  $M'$  en  $a$  à la valeur de  $M$  en  $a$  en raison inverse de  $a \times a'$  à  $a' \times aa'$ , puisque  $a' M' . aa' = db = a M . a a'$  en ne faisant varier que  $y$ .

2°. Soit  $M''$  la valeur de  $M$  en  $a'$ , on aura, en ne faisant varier que  $x$ ,  $M'' . a' a = db = M a . a a'$ ; donc  $M''$  sera connue.

6. Donc supposant  $M$  connue au point  $a$ , on connoîtra  $M$  dans tous les points de la courbe  $aa'$ , puisqu'elle fera par-tout en raison inverse de  $a . a a'$ ; on connoîtra de plus, comme on vient de le voir, la valeur de  $M''$  en  $a'$ ; par conséquent, en imaginant tracée une troisième courbe  $a''a''$ , on connoîtra la valeur de  $M''$  en chaque point de la courbe  $a''a''$ , & la valeur de  $M''$  en  $a''$ ; donc en procédant ainsi de suite, on voit que la valeur de  $M$  sera connue pour quelque valeur que ce soit de  $x$  & de  $y$ ; & que par conséquent elle pourra être représentée au moins par l'ordonnée d'une surface courbe répondante à chaque valeur de  $x$  & de  $y$ .

7. Je dis, au moins par l'ordonnée d'une surface courbe; il pourra en effet arriver souvent que la fonction  $M$  ne sera pas exprimable algébriquement, quoique toujours déterminable géométriquement; comme les racines réelles d'une équation algébrique sont toujours déterminables & assignables géométriquement, sans qu'on puisse démontrer qu'elles le sont toujours algébriquement.

8. Il n'est pas étonnant qu'on prenne au point  $a$  la quantité

quantité  $M$  arbitrairement; en effer, cette quantité  $M$  a une infinité de valeurs possibles; car soit, par exemple,  $dx + dy = 0$ ,  $M$  peut être = à telle fonction qu'on voudra de  $x + y$ ; & ainsi des autres cas. En général si  $vdx + wdy$  est intégrable, &  $= dV$ ;  $V$  étant une fonction de  $x$  & de  $y$ ; on aura  $(vdx + wdy) \phi V$  intégrable,  $\phi V$  étant une fonction quelconque de  $V$ . Donc  $M = v \phi V$ , ce qui donne une infinité de valeurs de  $M$ , au point  $a$ , lorsque  $x = 0$ .

9. Ayant trouvé que la fonction  $M$  existe toujours, il s'agit maintenant d'en trouver l'expression, lorsque la chose est possible. C'est l'objet du problème suivant qui n'a point encore, ce me semble, été résolu d'une manière aussi générale qu'il pouvoit l'être.

10. *Ayant une équation différentielle du premier ordre  $dx + wdy = 0$ , dont on connoisse l'intégrale, trouver la fonction de  $x$  & de  $y$  par laquelle il faut la multiplier pour la rendre une fonction intégrable de  $x$  & de  $y$ .*

*Solution.* Soit fonct.  $x = \Delta(u, z)$ , fonct.  $y = \phi(u, z)$ ,  $u$  &  $z$  étant deux nouvelles indéterminées, &  $\phi(u, z)$ ,  $\Delta(u, z)$  des fonctions connues de  $u$  & de  $z$ . Soit ensuite l'équation transformée & intégrable (au moins par quadratures)  $V du = Z dz$ ; il est évident que par les méthodes connues pour faire évanouir les indéterminées dans les équations, on trouvera une valeur linéaire de  $u$  & une de  $z$  en  $x$  & en  $y$ ; substituant ces valeurs dans  $V du = Z dz$ , on aura  $M dx + N dy = 0$ ;

équation dans laquelle  $\frac{N}{M}$  est  $=a$ , & dans laquelle  $M$  est  $=$  à une fonction connue de  $x$  & de  $y$ . Cette quantité  $M$  est la fonction cherchée.

11. Si au lieu de  $u$  & de  $z$ , on avoit  $c^u$  &  $c^z$ , alors il faudroit faire  $c^u = s$ ,  $c^z = t$ , & mettre dans  $V du = Z dz$ , au lieu de  $u$  &  $z$  leurs valeurs en  $\log. s$  &  $\log. t$ , & ce cas se réduiroit au précédent.

12. Si les équations en  $x, u, z$ , &  $y, u, z$  n'étoient pas algébriques; alors il faudroit au moins toujours supposer qu'on eût, par une surface courbe, la valeur de  $x$  en  $u, z$ , & par une autre surface courbe la valeur de  $y$  en  $u, z$ . On aura donc la valeur de  $du$  & celle de  $dz$  en  $dx, dy, x, y, u, z$ ; donc mettant ces valeurs dans  $V du = Z dz$ , on aura la différentielle complète  $M dx + N dy = 0$ , dans laquelle  $M$  &  $N$  seront des fonctions de  $x, y, u, z$ . Or on pourra chasser aisément  $u$  &  $z$  des quantités  $M$  &  $N$ . Car puisqu'on a une équation entre  $x, u, z$  (*hyp.*) & qu'on a une autre entre  $y, u$  &  $z$ , donc prenant  $u$  &  $z$  à volonté dans chacune des deux surfaces courbes, mais de manière que  $u$  soit la même dans chacune, &  $z$  aussi la même, on aura  $x$  &  $y$  correspondantes à  $u$  & à  $z$ . Donc on pourra former deux nouvelles surfaces courbes dont les coordonnées seront  $u, x, y$ , &  $z, x, y$ . Donc  $u$  &  $z$  seront données en  $x$  &  $y$ , & par conséquent aussi  $M$  &  $N$  en  $x$  & en  $y$ . Par cette méthode, ou par celle des deux articles précédens, on résoudra aisément tous les cas possibles.

§. II.

*De l'intégration de certaines différentielles proposées, par le moyen des conditions données de ces différentielles.*

1. Soit  $aXdx + qYdy$  une différentielle complète,  $X$  &  $Y$  étant des fonctions données de  $x$  & de  $y$ ,  $a$  une fonction inconnue de  $x$  & de  $y$ , &  $q$  une quantité telle qu'il y ait entre  $a$  &  $q$  une équation donnée; on demande de déterminer  $a$ .

Il est visible que l'intégrale sera  $a \int Xdx + q \int Ydy$  — l'intégrale de  $da \int Xdx + dq \int Ydy$ ; donc  $da \int Xdx + dq \int Ydy$  doit être une différentielle complète; or comme il y a, par l'hypothèse, une équation donnée entre  $a$  &  $q$ , il est aisé de voir qu'on pourra construire la courbe à laquelle appartient cette équation, & on aura  $dq = pda$ ,  $p$  étant une quantité connue en  $a$ , ou du moins donnée par les tangentes de cette courbe; soit donc  $da \int Xdx + dq \int Ydy = da(\int Xdx + p \int Ydy) = rda$ , il est clair que  $rda$  fera une différentielle complète, & qu'ainsi  $r$  sera une fonction quelconque de  $a$  qu'on peut supposer telle qu'on voudra, & donnée par équation ou construction de courbe; on aura donc  $\int Xdx + p \int Ydy = r$ . D'où il est aisé de tirer par équation ou par construction d'une surface courbe à trois variables, l'équation entre  $a, x, y$ .

2. Soit  $aXdx + qYdy = d\phi$ , on a  $aX = \frac{d\phi}{dx}$ ;

K k ij



$q Y = \frac{d\xi}{dy}$  : donc si on a une équation donnée entre  $\frac{d\xi}{X dx}$  &  $\frac{d\xi}{Y dy}$ , on pourra trouver la fonction  $\rho$  par le problème précédent.

3. Lorsque  $a X dx + q Y dy$  est une différentielle complète, on a  $\frac{X da}{dy} = \frac{Y dq}{dx}$  : donc supposant  $dq = p da$ , on aura  $\frac{da}{Y dy} = \frac{p da}{X dx}$ ,  $p$  étant une fonction connue de  $a$  : donc si on propose de trouver une quantité  $\rho$  telle que  $\frac{d\xi}{Y dy} = \frac{R d\xi}{X dx}$ ,  $R$  étant une fonction donnée de  $\rho$ , on pourra résoudre ce problème en cherchant une différentielle complète  $\rho X dx + \rho' Y dy$ , telle que  $\frac{d\xi'}{d\xi} = R$ .

4. Soit  $(a X + a' X'' + a'' X''', \&c.) dx + (q Y + q' Y' + q'' Y'', \&c.) dy$  une différentielle proposée,  $X, X', X'', \&c.$  étant des fonctions de  $x$ ;  $Y, Y', Y'', \&c.$  des fonctions de  $y$ ; &  $a, a', a'', q, q', q'', \&c.$  des fonctions connues de  $a$ ; il est visible qu'on pourra trouver l'intégrale par une méthode semblable à celle du problème précédent.

5. En général soit  $\Delta(a, x) dx + \varphi(a, y) dy$  une différentielle complète, l'intégrale sera  $\Gamma(a, x) - \int da \frac{d\Gamma(a, x)}{da} + \Pi(a, y) - \int da \frac{d\Pi(a, y)}{dy} =$  à une différentielle complète; donc  $\frac{d[\Gamma(a, x)]}{da} + \frac{d[\Pi(a, y)]}{dy}$

doit être une fonction de  $a$ . Faisant donc cette quantité  $= Z a$ , c'est-à-dire, à une fonction de  $a$  quelconque, on aura la valeur de  $a$  en  $x$ . & en  $y$ .

6. Puisque  $dx \Delta(a, x) + dy \Gamma(a, y)$  est intégrable; soit  $\Delta(a, x) = P$ ;  $\Gamma(a, y) = Q$ ; on aura donc  $a = Z(P, x) = \psi(Q, y)$ ; donc s'il y a une équation quelconque entre une fonction de  $P, x$ , & une fonction de  $Q, y$ , on pourra trouver l'intégrale.

7. Dans l'hypothèse précédente, que  $\Delta(a, x) dx + dy \phi(a, y)$  soit une différentielle complète, on aura  $\frac{d[\Delta(a, x)]}{dx} = \frac{d[\phi(a, y)]}{dy}$ ; c-à-d.  $\frac{da}{dy} Z(a, x) = \frac{da}{dx} \Sigma(a, y)$ ; donc si on cherche une fonction  $\rho$  de  $x$  & de  $y$ , telle que  $\frac{d\rho}{dy} Z(\rho, x) = \frac{d\rho}{dx} \Sigma(\rho, y)$ , on peut trouver cette fonction  $\rho$  par le moyen du problème précédent.

8. Comme  $\Delta(a, x)$  &  $\phi(a, y)$  peuvent n'être pas exprimés algébriquement dans la différentielle de l'article 5, & que d'ailleurs quand elles le seroient, les différentielles  $dx \Delta(a, x)$  &  $dy \phi(a, y)$  peuvent n'être pas intégrables algébriquement, soit  $\rho dx + \sigma dy$  la proposée,  $y$  ayant une équation donnée quelconque, (constructible au moins par une surface courbe) entre  $\rho, a, x$ , & une autre entre  $\sigma, a, y$ ; donc  $\int \Delta(a, x) dx$  est = à l'aire de la courbe dont l'abscisse est  $x$  & l'ordonnée  $\rho$ ; c'est-à-dire égale à  $x \rho$ , moins l'intégrale

tégrale de  $da \int \frac{dx d(\Delta a, x)}{da}$  qui est  $= da \int \frac{d\epsilon}{da} dx$ . Or  $\frac{d\epsilon}{da}$  se trouve par la sous-tangente de la courbe dont les coordonnées sont  $a$  &  $\rho$ , en faisant varier  $a$  &  $\rho$ ; & prenant  $x$  constant; la question se réduira donc à intégrer  $da \left( \int \frac{dx d\epsilon}{da} + \int \frac{dy d\sigma}{da} \right)$ . Donc  $\int \frac{dx d\epsilon}{da} + \int \frac{dy d\sigma}{da}$  doit être  $=$  à une fonction de  $a$  prise à volonté que j'appelle  $\Gamma a$ ; par cette dernière équation, connoissant  $a$  &  $x$ , on connoitra  $y$ ; car connoissant  $a$  &  $x$ , on aura  $\rho$  &  $\int \frac{dx d\epsilon}{da}$ , & on aura de plus  $\Gamma a$ , qui est une fonction arbitraire de  $a$ . Par conséquent on connoitra  $\int \frac{dy d\sigma}{da}$ ; donc il n'y a qu'à prendre sur la courbe connue dont les coordonnées seront  $y$  &  $\frac{d\sigma}{da}$ , l'abscisse  $y$  telle que  $\int \frac{dy d\sigma}{da}$  ait la valeur trouvée. On construira par ce moyen la surface courbe qui a pour indéterminées  $a, x, y$ ; par conséquent on aura  $a$  en  $x$  & en  $y$ ; donc on aura  $\rho$ , dès que  $x$  &  $y$  seront données, & par conséquent aussi  $\sigma$ ; & connoissant  $\rho$  &  $\sigma$ , on aura l'intégrale de  $\rho dx + \sigma dy$ ; puisque  $\rho dx + \sigma dy$  est supposée une différentielle complète.

9. Soit  $P dx + Q dy = dV$ ; &  $dV = \Delta V [dx \phi(a, x) + dy \Gamma(a, y)]$ , en sorte que  $P = \Delta V \phi(a, x)$ , &  $Q = \Delta V \Gamma(a, y)$ ;  $V$  étant l'intégrale de  $P dx +$

$Q dy$ ; il est visible qu'on aura  $\frac{dV}{\Delta V} = dx \varphi(a, x) + dy \Gamma(a, y)$ ; donc cette dernière quantité doit être une différentielle complète; or dans ce cas nous avons fait voir plus haut (art. 5.) comment on trouve  $a$ ; donc on aura  $a$ , & par conséquent  $\frac{dV}{\Delta V}$ , &  $V$ .

10. Soit encore  $\Delta(a, x) = \rho$ , on aura  $a = \Gamma(\rho, x)$ , &  $\varphi(a, y) = \Xi[\Gamma(\rho, x), y]$ . Donc si on a une quantité  $p dx + \sigma dy$  qui doit être une différentielle complète,  $p$  étant une fonction inconnue & cherchée de  $x$  & de  $y$ , &  $\sigma$  étant une fonction donnée de  $y$ , & d'une fonction quelconque donnée de  $\rho$  & de  $x$ ; on pourra trouver l'intégrale.

11. Il n'est pas nécessaire que  $\sigma$  soit une fonction algébrique de  $y$  & d'une fonction de  $\rho$  & de  $x$ , il suffit qu'il y ait une surface courbe qui donne la fonction de  $\rho$  & de  $x$  que j'appelle  $a$ , & une autre surface courbe qui donne la fonction de  $y$  & de  $a$ , que nous avons supposée  $\sigma$ ; c'est-à-dire, deux surfaces courbes dont l'une soit exprimée par une équation entre  $\rho$ ,  $x$  &  $a$ , l'autre par une équation entre  $y$ ,  $\sigma$  &  $a$ : ce qui revient au cas de l'article 8 précédent.

12. Puisque  $dx \Delta(a, x) + dy \varphi(a, y)$  est intégrable, donc  $dx \Delta(a, x) + a dy$  est intégrable; or en supposant  $dx \Delta(a, x) + a dy = dq$ , on a  $a = \frac{dq}{dy}$ ; donc si  $\frac{dq}{dx} = \varphi\left(x, \frac{dq}{dy}\right)$  on peut trouver l'intégrale.

13. Donc  $dy\varphi(a, y) + adx$  est intégrable par la même raison; & par conséquent  $\frac{dq}{dy} = \varphi\left(y, \frac{dq}{dx}\right)$ .

14. Donc  $dx\Delta(a, x) + dy\varphi(a, x)$  l'est aussi; car soit  $\varphi(a, x) = a'$ , on aura  $a = \Gamma(a', x)$ , &  $dx\Gamma(a', x) + a'dy$  intégrable, ce qui revient au cas de l'article 12.

15. Par la même raison  $dx\Delta(a, y) + dy\varphi(a, y)$  est aussi intégrable, car si on fait  $\Delta(a, y) = a'$ , on aura la différentielle  $a'dx + dy\Gamma(a', y)$ , qui est aisément intégrable (art. 13).

16. Si on a  $a(udx + kdy) + q(rdx + sdy)$  une différentielle exacte,  $q$  étant une fonction donnée de  $x$  & de  $y$ , le rapport de  $a$  à  $q$  étant donné par une équation ou une construction de courbe, &  $udx + kdy$ ,  $rdx + sdy$  étant des différentielles complètes; il est visible qu'on pourra trouver  $a$ , par une méthode semblable à celle des articles 1 & 4.

17. Si on fait  $au + qr = \frac{d\omega}{dx}$ ;  $ak + qs = \frac{d\omega}{dy}$ ; on aura  $q = \left(\frac{k d\omega}{dx} - \frac{u d\omega}{dy}\right) : (rk - su)$ ; &  $a = \left(\frac{s d\omega}{dx} - \frac{r d\omega}{dy}\right) : (us - kr)$ ; donc si on a une équation quelconque donnée entre les quantités  $\left(\frac{k d\omega}{dx} - \frac{u d\omega}{dy}\right) : (rk - su)$  &  $\left(\frac{s d\omega}{dx} - \frac{r d\omega}{dy}\right) : (us - kr)$ ,  $udx + kdy$  étant une différentielle complète, ainsi que  $rdx + sdy$ , on pourra trouver  $\omega$ .

18. Si  $u dx + k dy$  &  $r dx + s dy$  ne sont pas intégrables, mais peuvent être rendues telles, en les multipliant l'une par  $\lambda$ , l'autre par  $\mu$ ; on prouvera de la même manière que  $a(u dx + k dy) + q(r dx + s dy)$  fera intégrable, s'il y a une équation donnée entre  $\frac{a}{\lambda}$  &  $\frac{q}{\mu}$ . Or puisque (*hyp.*) on a une équation entre  $q$ ,  $x, y$ , une entre  $\lambda, x, y$ , & une entre  $\mu, x, y$ ; donc on aura une équation entre  $\mu, q, \lambda$ ; & comme on a de plus une équation entre  $\frac{a}{\lambda}$  &  $\frac{q}{\mu}$ , il s'ensuit qu'on pourra encore faire disparaître une de ces quantités, en sorte qu'on aura, par exemple, une équation entre  $\frac{a}{\lambda}$ , &  $\frac{q}{\Delta(q, \lambda)}$ .

19. Soit  $P dx + Q dy$  une différentielle proposée;  $V$  son intégrale, & soit  $P = \varphi(V, x)$ ;  $Q = \Delta(V, x)$ ; on aura, en chassant  $x$ , une équation entre  $V, P, Q$ . Or dans ce cas on aura, par la supposition,  $dV = dx \times \varphi(V, x) + dy \Delta(V, x)$ ; quantité intégrable par les méthodes précédentes (art. 14.). Il faudra seulement observer qu'après avoir trouvé  $V$  par la condition que le second membre de l'équation précédente soit intégrable; cette quantité  $V \pm$  une constante doit se trouver égale à l'intégrale de ce second membre. Cette condition est essentielle pour compléter la solution.

20. Soit  $P = \varphi(V, x)$ ,  $Q = \Delta(V, y)$ ; on intégrera  
*Opusc. Math. Tom. IV.* L1

comme dans l'article précédent, & avec les mêmes conditions. Il faudra employer ici les méthodes des articles 5 & 8, comme on a employé dans l'article précédent la méthode de l'article 14.

21. Il est aisé de voir que  $(x dy + y dx) \varphi a$  est intégrable, puisqu'il n'y a qu'à prendre  $a =$  à une fonction quelconque de  $xy$ . Donc si on suppose que cette différentielle soit représentée par  $P dx + Q dy$ , on aura  $P = y \varphi a$ ;  $Q = x \varphi a$ , donc on a  $\varphi' \left( \frac{P}{y} \right) = \varphi' \left( \frac{Q}{x} \right)$ . Donc si on a cette équation de condition entre  $P, Q$ , on pourra trouver l'intégrale; on remarquera de même que  $(x dy + y dx) x^p y^q \varphi a$  est intégrable; donc on aura  $P = y^{p+1} \varphi a$ ,  $Q = x^{q+1} \varphi a$ ; donc  $\varphi' (P y^{-p-1}) = \varphi' (Q x^{-q-1})$ .

22. Il est encore aisé de voir que  $(\omega dx + \varpi dy) \varphi a$  est intégrable, si  $\frac{d\omega}{dy} = \frac{d\varpi}{dx}$ ; donc on aura  $P \omega^{-1} = \varphi a = Q \varpi^{-1}$ ; donc si  $\varphi' (P \omega^{-1}) = \varphi' (Q \varpi^{-1})$ , & qu'en même temps  $\frac{d\omega}{dy} = \frac{d\varpi}{dx}$ , on pourra trouver l'intégrale.

23. Quand même  $\omega dx + \varpi dy$  ne seroit pas intégrable, il suffira qu'il puisse être rendu tel en le multipliant par  $\Omega$ , fonction de  $x$  & de  $y$ ; car alors on aura  $(\omega \Omega dx + \varpi \Omega dy) \frac{\varphi a}{\Omega}$  intégrable; donc il faudra faire  $\omega \Omega dx + \varpi \Omega dy = d \left( \frac{\varphi a}{\Omega} \right)$ . Donc  $\Delta(x, y) = \frac{\varphi a}{\Omega}$ ; donc  $\Omega \Delta(x, y) = \varphi a$ ; donc  $a$  est une fonc-

tion du produit de  $\Omega$  & de l'intégrale de  $\omega \Omega dx + \omega \Omega dy$ ; donc si l'on a  $\varphi'(P \omega^{-1}) = \varphi'(Q \omega^{-1})$ , l'intégration est possible, toutes les fois que  $\omega dx + \omega dy = 0$  sera intégrable; ou ce qui revient au même, toutes les fois que la quantité  $\omega dx + \omega dy$  pourra être rendue une différentielle complète.

24. Quand au lieu de  $\varphi a$ , on auroit  $\varphi(a, x, y)$ , il est aisé de voir que la solution seroit toujours la même,  $a$  étant supposée inconnue; car on trouveroit toujours  $a$ ; il faut seulement remarquer que  $\varphi(a, x, y)$  doit être égal à  $\varphi(a, K)$ ,  $K$  étant l'intégrale de  $\omega dx + \omega dy$ , si  $\omega dx + \omega dy$  est une différentielle complète; & que si  $\omega dx + \omega dy$  n'est point dans ce cas,  $\varphi(a, x, y)$  doit être  $= \frac{\varphi(a, K)}{\Omega}$ ,  $K$  étant l'intégrale de  $\omega \Omega dx + \omega \Omega dy$ .

25. Soit  $dV = P dx + Q dy$ ,  $Q = V^\lambda P^m \varphi x \Gamma y$ ; donc  $dV = P dx + V^\lambda P^m \varphi x \Gamma y$ ; soit  $P = V^k R \xi$ ,  $R$ , &  $\xi$  étant des indéterminées, &  $k$  étant supposé constant, on aura  $dV = V^k R \xi dx + V^{\lambda+k} dy R^m \xi^m \varphi x \Gamma y$ ; soit  $k = \lambda + km$ , cette équation donnera d'abord la valeur de  $k$ ; ensuite on aura  $\frac{dV}{V^k} = R \xi dx + \xi^m \varphi x dy \Gamma y R^m$ ; soit  $\xi^m = \frac{1}{\varphi x}$ ; on aura  $R \xi dx + R^m dy \Gamma y$  une quantité intégrable; donc  $dR \int \xi dx + m R^{m-1} dR \int dy \Gamma y$  sera intégrable; donc  $\varphi R = \int \xi dx + m R^{m-1} \int dy \Gamma y$ ; donc  $R$  sera donnée en  $x$  &  $y$ , & par conséquent  $V$ , ainsi que  $P$  &  $Q$ .



26. Soit encore  $Q = P^m \phi V \Delta x \Gamma y$ ; on aura  $dV = P dx + P^m dy \phi V \Delta x \Gamma y$ ; soit  $P = \Delta'(V) R \xi$ , on aura  $dV = \Delta'(V) R \xi dx + \Delta'(V)^m R^m \phi V \xi^m \Delta x \Gamma y dy$ ; soit  $\xi^m \Delta x = 1$ ,  $\Delta'(V) = \Delta'(V)^m \phi V$ , ou  $\Delta'(V) = (\phi V)^{\frac{1}{1-m}}$ ; on aura  $\frac{dV}{\Delta'(V)} = R \xi dx + R^m dy \Gamma y$ , qui se réduit au cas précédent.

27. Soit  $(\omega dx + \rho dy) \phi a + dx \Delta x + dy \Gamma y$  une différentielle complète,  $\omega dx + \rho dy$  étant une différentielle complète, ou qui peut être rendue telle; il est aisé, par les méthodes données ci-dessus (art. 22 & 23) de déterminer  $\phi a$ ; or ce cas donnera  $\omega \phi a + \Delta x = P$ ;  $\rho \phi a + \Gamma y = Q$ ; donc  $(\omega^{-1})(P - \Delta x) = \rho^{-1}(Q - \Gamma y)$ ; donc aussi  $\phi [P \omega^{-1} - \Delta x (\omega^{-1})] = \phi [Q \rho^{-1} - \Gamma y (\rho^{-1})]$ ; donc on pourra trouver  $P$  &  $Q$ , si on a à-la-fois  $P dx + Q dy$  une différentielle complète, &  $\omega dx + \rho dy$  une différentielle complète, ou qu'on puisse rendre telle, & si de plus on a entre  $P$ ,  $Q$ ,  $\omega$ ,  $\rho$ , l'équation qu'on vient de voir.

28. Soit  $(\omega dx + \rho dy) \phi a + B a^m dx \Delta x + G a^m dy \Gamma y$  une différentielle complète,  $\omega dx + \rho dy$  étant une différentielle complète; on trouvera  $a$  par une méthode semblable à celle des art. 1 & 4. Cela posé on aura les équations  $\omega \phi a + B a^m \Delta x = P$ ;  $\rho \phi a + G a^m \Gamma y = Q$ ; donc  $B \omega^{-1} a^m \Delta x - G \rho^{-1} a^m \Gamma y = P \omega^{-1} - Q \rho^{-1}$ ; donc  $a^m = \frac{P \omega^{-1} - Q \rho^{-1}}{B \omega^{-1} \Delta x - G \rho^{-1} \Gamma y}$ ; donc on aura  $\phi a =$

$\phi \left[ \left( \frac{P\omega^{-1} - Q\xi^{-1}}{B\omega^{-1}\Delta x - G\xi^{-1}\Gamma y} \right)^{\frac{1}{m}} \right]$ ; or les équations  $\omega\phi\alpha + B\alpha^m\Delta x = P$ , &  $\rho\phi\alpha + G\alpha^m\Gamma y = Q$ , donnent aussi  $\phi\alpha = \frac{GP\Gamma y - BQ\Delta x}{G\omega\Gamma y - B\xi\Delta x}$ ; égalant donc ces deux valeurs de  $\phi\alpha$ , on aura l'équation de condition entre  $P, Q, \omega, \rho$ , qui rendra  $Pdx + Qdy$  intégrable, dans l'hypothèse que  $\omega dx + \rho dy$  le soit.

29. Si dans l'article 23 du Mémoire précédent,  $\nu$  est une fonction de  $x$ , ainsi que  $\xi$ , on pourra simplifier la solution, en faisant  $z' = \rho + \sigma\theta$ ,  $\rho$  &  $\sigma$  étant des fonctions inconnues de  $x$ , &  $\theta$  une fonction de  $x$  & de  $t$ , aussi inconnue; ce qui donnera  $\frac{d\rho}{dx} + \frac{\theta d\sigma}{dx} + \frac{\sigma d\theta}{dx} + \frac{\lambda\sigma d\theta}{dt} + \rho\xi + \sigma\xi\theta + \nu = 0$ ; on fera ensuite  $\frac{d\rho}{dx} + \rho\xi + \nu = 0$ , &  $\frac{\theta d\sigma}{dx} + \sigma\xi\theta = 0$ , ou  $\frac{d\sigma}{dx} + \sigma\xi = 0$ ; ce qui donnera  $\rho$  &  $\sigma$ : enfin on fera  $d\theta = Adx + Bdt$ ; ce qui donnera  $A = -\lambda B$ , & par conséquent  $Bdt - \lambda Bdx$  fera une différentielle complete; donc si  $dt - \lambda dx = 0$  peut être intégré, enforte que l'intégrale soit  $\odot = a$ , on aura  $\theta = \phi(\odot)$ . Car  $Bdt - B\lambda dx = B(dt - \lambda dx) = \frac{B}{k}(kdt - k\lambda dx)$ ,  $k$  étant la quantité par laquelle il faut multiplier  $dt - \lambda dx$  pour la rendre intégrable; donc si l'intégrale de  $kdt - k\lambda dx$  est  $\odot$ , on aura  $d\odot = \frac{B}{k}dt$ , & par conséquent  $\theta = \phi(\odot)$ . Je me suis servi de cette méthode dans un Mé-

moire envoyé à l'Académie de Berlin, pour résoudre le problème des Tautochrones.

## §. III.

*De l'intégration de quelques équations différentielles.*

1. Soit  $dd(Az x^n) = z x^n dx^2$ ,  $A$  étant un coefficient constant quelconque, &  $x^n dx$  étant supposé constant; faisons  $x^n = q$ , par conséquent  $q dx$  constant; soit  $q dx = d\epsilon$ , & on aura  $\int q dx = \epsilon = \frac{x^{n+1}}{n+1}$ ; donc  $x = [(n+1)\epsilon]^{\frac{1}{n+1}}$ ; donc  $q = x^n = [(n+1)\epsilon]^{\frac{n}{n+1}}$ ; donc  $Ad d(z[(n+1)\epsilon]^{\frac{n}{n+1}}) = z[(n+1)\epsilon]^{\frac{-n}{n+1}} d\epsilon$ ; donc si l'on suppose  $z[(n+1)\epsilon]^{\frac{n}{n+1}} = u$ , on aura  $Ad du = n[(n+1)\epsilon]^{\frac{-1-n}{n+1}} d\epsilon^2$ ; équation intégrable lorsqu'en faisant  $u = e^{\int p d\epsilon}$ , on aura une transformée  $A(dp + p p d\epsilon) = [(n+1)\epsilon]^{\frac{-1-n}{n+1}}$ , qui tombe dans le cas de Ricati.

2. Donc l'équation proposée sera intégrable toutes les fois que  $n$  sera tel que  $\frac{-2n}{n+1}$  sera  $= \frac{-4\mu}{2\mu \pm 1}$ ,  $\mu$  étant un nombre entier positif; ce qui arrivera toutes les fois que  $n$  sera  $=$  à un nombre pair quelconque positif ou négatif; car on aura  $\frac{n}{n+1} = \frac{2\mu}{2\mu \pm 1}$ ; d'où  $\pm n = 2\mu$ ,

3. L'équation  $dd(Az x^2) = z x^2 dx^2$  que M. Daniel

Bernoulli a intégrée dans les Mémoires de l'Académie de 1762, page 472, par une méthode assez laborieuse & assez peu directe, quoiqu'ingénieuse, n'est comme on le voit, qu'un cas particulier de notre méthode.

4. Soit encore l'équation à intégrer  $dd(Az x^p) = z x^{q+p} dx^2$ ,  $x^q dx$  étant supposé constant.

Puisque  $x^q dx$  est constant, donc faisant  $x^q dx = dt$  constant, on aura  $x = [(q+1)t]^{\frac{1}{q+1}}$ ;  $dx = [(q+1)t]^{\frac{-q}{q+1}} dt$ , &  $dd(Az [(q+1)t]^{\frac{n}{q+1}}) = z [(q+1)t]^{\frac{p}{q+1}} \times [(q+1).t]^{\frac{-q}{q+1}} dt^2$ ; faisant donc  $z [(q+1)t]^{\frac{n}{q+1}} = u$ , on aura  $Ad du = u [(q+1)t]^{\frac{p-n-q}{q+1}}$ .

5. Donc l'équation sera intégrable toutes les fois que  $\frac{p-n-q}{q+1} = \frac{-4\mu}{2\mu \pm 1}$ ,  $\mu$  étant un nombre entier positif. Donc si on fait  $p+q=k$ , on aura  $\frac{k-n-2q}{q+1} = \frac{-4\mu}{2\mu \pm 1}$ ;

6. Donc si on a  $dd(Az x^n) = z x^k dx$ ,  $n$  &  $k$  étant supposées données, on trouvera toujours un nombre  $q$  tel qu'en supposant  $x^q dx$  constant, l'équation sera intégrable; ce nombre  $q$  étant trouvé, on aura  $k=p+q$ , &  $p=k-q$ .

7. Soit  $ddz + Az^r dx dx + z B x^q dx^2 = 0$ ; &  $x^q dx$  constant, on aura, en faisant  $x^q dx = dt$ ,  $x = [(r+1)t]^{\frac{1}{r+1}}$ ;  $dx = [(r+1)t]^{\frac{-r}{r+1}} dt$ ; &  $ddz + A[(r+1)t]^{\frac{1}{r+1}} + B[(r+1)t]^{\frac{-r}{r+1}} dt^2 = 0$ .

1)  $t]^{\frac{p-r}{r+1}} dt dz + Bz [(r+1)t]^{\frac{q-2r}{r+1}} dt^2 = 0$ . Soit donc  $z = c^{\int u dt}$ , on aura  $du + u u dt + A[(r+1)t]^{\frac{p-r}{r+1}} u dt + B[(r+1)t]^{\frac{q-2r}{r+1}} dt = 0$ . Soit  $p = t^m s + t^k$ , on aura  $m t^{m-1} s dt + t^m ds + k t^{k-1} dt + t^{2m} s s dt + 2s t^{k+m} dt + t^{2k} dt + (A(r+1))^{\frac{p-r}{r+1}} s t^{m+} \frac{p-r}{r+1} + A(r+1)^{\frac{p-r}{r+1}} t^{k+} \frac{p-r}{r+1} + B(r+1)^{\frac{q-2r}{r+1}} t^{\frac{q-2r}{r+1}} dt = 0$ ; qui sera intégrable dans deux cas; 1°. si on a  $k-1 = 2k = k + \frac{p-r}{r+1} + \frac{q-2r}{r+1}$ , &  $k+1 + A(r+1)^{\frac{p-r}{r+1}} + B(r+1)^{\frac{q-2r}{r+1}} = 0$ . 2°. Si les termes où  $s$  se trouve au premier degré se détruisent, & que l'équation restante tombe dans le cas de Ricati.

8. Soit proposée à intégrer cette équation  $\xi y^m + \frac{\zeta y^n dy^{m-n}}{dx^{m-n}} + \frac{k y^{m-1} ddy}{dx^2} = 0$ ,  $\xi, \zeta$  &  $k$  étant des fonctions de  $x$ .

Faisant  $y = c^{\int p dx}$ , on aura  $\xi + \zeta p^{m-n} + k \left( \frac{dp}{dx} + pp \right) = 0$ , équation qui est réduite au premier degré. Soit, pour plus de simplicité,  $\xi = 0$ ,  $\zeta = Ax^q$ , &  $p = x^r z$ , on aura  $Ax^{rm-rn+q} z^{m-n} dx + kx^r dz + kr x^{r-1} z dx + kx^{2r} z^2 dx = 0$ ; donc pour que l'équation  $\frac{\zeta y^n dy^{m-n}}{dx^{m-n}} + \frac{k y^{m-1} ddy}{dx^2} = 0$  soit intégrable,  $\zeta$  étant  $= Ax^q$ , il faudra, ou que  $m-n=1$ , ou que  $r-1 = 2r = rm - rn + q$ ; donc  $r = -1$  &  $q = m - n - 2$ .

9. Si dans l'équation proposée  $\xi$  n'est pas  $= 0$ , on pourra trouver de même les différens cas où elle sera intégrable, en cherchant les cas d'intégrabilité de l'équation  $\xi + \zeta p^{m-n} + k \left( \frac{dp}{dx} + pp \right) = 0$ . Par exemple, si  $m - n = 2$ ,  $k = \zeta = Ax^t$ , &  $\xi = Bx^r$ , cette dernière équation différentielle tombera dans le cas de Riccati, & ainsi du reste.

10. Soit  $yx^r dx + ax^r dy + \frac{bx^t ddy}{dx} + \frac{cx^m d^3y}{dx^2} = 0$ ,  $dx$  étant supposé constant; &  $a, b, c$ , des coefficients donnés: on multipliera cette équation par  $Ax^p$ ; ce qui donnera  $Ayx^{r+p} dx + Aax^{r+p} dy + Abx^{t+p} \frac{ddy}{dx} + \frac{Acx^{m+p} d^3y}{dx^2} = 0$ ; ensuite on y ajoutera (ce qui n'en changera point la valeur) l'équation  $-Bx^t dy + Bx^t dy - Ac(m+p) \frac{x^{m+p-1} ddy}{dx} + Ac(m+p) \times \frac{x^{m+p-1} d^2y}{dx} = 0$ , où tous les termes se détruisent par des signes contraires, & où le dernier terme  $+ \frac{Ac(m+p)x^{m+p-1} d^2y}{dx}$  est tel qu'il est nécessaire pour que  $\frac{Acx^{m+p} d^3y}{dx^2} + \frac{Ac(m+p)x^{m+p-1} d^2y}{dx}$ , soit une différentielle complète, qui étant intégrée, fera disparaître le  $d^3y$ ; or il est visible que cette équation s'abaissera à être du second ordre, au lieu du troisième, si les autres termes sont tels qu'ils puissent être intégrés de même, c'est-

à-dire, si on a

$$A = \mp Bk,$$

$$k - 1 = s + p,$$

$$Ab(q+p)x^{q+p-1} - Ac(m+p)(m+p-1)x^{m+p-1} =$$

$Aax^{r+p} \pm Bx^s$ , ou ce qui est la même chose,

$$Ab(q+p)x^{q-1} - Ac(m+p)(m+p-1)x^{m-1} =$$

$$Aax^r + Bx^{s+1}.$$

Ce qui donne différentes combinaisons : car on peut supposer  $q+p=0$ ;  $-Ac(m+p)(m+p-1) = Aa \pm B$ , &  $m-2=r=s+1$ ;

ou bien  $(m+p)(m+p-1)=0$ ; ce qui donnera  $p=-m$ ,

ou bien encore  $p=-m+1$ ; & de plus  $Ab(q+p) =$

$$Aa \pm B; q=r+1=s+2;$$

ou bien  $q-1=m-2; r=s+1; b(q+p) = c(m+p)(m+p-1)$ ; &  $Aa = \mp B$ ;

ou bien  $q-1=r; b(q+p) = a; m-3=s; Ac(m+p)(m+p-1) = \mp B$ ;

ou bien  $q=s+2; Ab(q+p) = \pm B; m-2=r; -c(m+p)(m+p-1) = a$ ;

Ces différentes combinaisons produiront différens résultats dont nous laissons le détail au Lecteur, nous contentant d'observer que le problème résolu par M. Jean Bernoulli dans le Tome 13 des anciens Mémoires de Petersbourg, n'est qu'un cas particulier de celui-ci.

11. L'équation intégrée fera donc  $Acx^{m+p} \frac{ddy}{dx^2} +$

$$Abx^{q+p} \frac{dy}{dx} - Ac(m+p)x^{m+p-1} \frac{dy}{dx} + \frac{Ayx^{s+p+1}}{s+p+1}$$

$= C$ ,  $C$  étant une constante arbitraire.

12. Si on suppose  $C=0$ ;  $m=q+1$ ; l'équation intégrale se simplifiera beaucoup; & fera  $Acx^m \frac{dy}{dx^2} +$

$[Ab - Ac(m+p)]x^{m-1} \frac{dy}{dx} + \frac{Ayx^{s+1}}{s+p+1} = 0$ , qui

peut se réduire à cette forme  $\frac{Bx^m dy}{dx} + Ex^{m-1} \frac{dy dx}{dx}$

$+ Fy x^{s+1} dx = 0$ , laquelle se réduit aisément à la forme  $dd(Az x^n) = z x^t dx$  intégrée ci-dessus (article 6) dans certaines hypothèses; on connoîtra donc les cas où l'équation proposée est intégrable.

S. I V.°

*De l'intégration de quelques quantités différentielles à une seule variable, par la rectification des Sections coniques.*

1. Soit proposé de réduire à la rectification des sections coniques la différentielle  $\frac{yy dy}{\sqrt{(Ay^2 + Cy^2 + Dy + E)}}$ ,  $A, C, D, E$  étant des constantes quelconques.

2. *Solution.* Puisque le terme qui devoit contenir  $y^3$  dans le radical, est évanoui, on supposera la quantité qui est sous le signe radical  $= (myx + ny + p) \times$

$(\mu yx - \frac{n\mu y}{m}x + q)$ ; faisant ensuite  $myx + ny$

$+ p = (\mu yx - \frac{n\mu y}{m}x + q)z$ , on aura  $2m y (\mu z - \frac{n\mu}{m})$



$$-n\mu z - nm = \pm \sqrt{[(n\mu z + nm)^2 + (p - qz) \times 4mm(\mu z - m)]}.$$

3. Cela posé, la transformée est  $\frac{yydy}{(\mu yy - \frac{n\mu y}{m} + q)\sqrt{z}}$  ;  
or, en substituant pour  $y$  &  $dy$  leurs valeurs en  $z$ , on trouve, 1°.

$$\frac{dy}{\sqrt{(Ay^2 + Cy^2 + Dy + E)}} = \frac{dy}{(\mu yy - \frac{n\mu y}{m} + q)\sqrt{z}}$$

$$= \frac{dz}{2\sqrt{z} + \sqrt{[(n\mu z + nm)^2 + (p - qz)(2\mu mz - 2mm)^2]}}$$

$$2^\circ. yy = \frac{2(n\mu z + nm)^2}{4mm(\mu z - m)^2} + \frac{p - qz}{\mu z - m} + \frac{2(n\mu z + nm)}{4mm(\mu z - m)^2} \times$$

$$\sqrt{[(n\mu z + nm)^2 + (p - qz)(2\mu mz - 2mm)^2]}.$$

4°. D'où l'on voit 1°. que  $\frac{dy}{\sqrt{(Ay^2 + Cy^2 + Dy + E)}}$   
s'intégrera par des arcs de sections coniques, ce qui a été déjà prouvé d'une autre manière dans les Mémoires de Berlin de 1746, pages 222 & 223. 2°. Qu'en substituant la valeur de  $yy$  dans  $\frac{yydy}{\sqrt{(Ay^2 + Cy^2 + Dy + E)}}$ ,

la transformée sera composée de différens termes dont une partie sera réductible en fractions rationnelles, & dont l'autre se réduira à l'intégration de  $\left[ \frac{2(n\mu z + nm)^2}{(\mu z - m)^2} + \frac{4mm(p - qz)}{\mu z - m} \right] \times \frac{dz}{\sqrt{[(n\mu z + nm)^2 + (p - qz) \cdot 4mm \cdot (\mu z - m)]}}$

5. Soit  $\mu z - m = u$ , & on aura pour transformée  $\frac{du}{\sqrt{\mu \cdot \sqrt{(u + m)} \cdot \sqrt{[(nu + 2nm)^2 + \frac{4mmu}{\mu} (\mu p - qu - qm)]}}$

multiplié par  $\frac{2(nu+2nm)^2}{uu} + \frac{4mm}{\mu u} \times (\mu p - qu - qm)$ ;

d'où il est aisé de voir que la proposée se réduit à la rectification des sections coniques, & à l'intégration de

$$\frac{\sqrt{(u+m) \cdot \sqrt{[(nu+2nm)^2 + \frac{4mmu}{\mu}(\mu p - qu - qm)]}}}{du}$$

multiplié par  $\frac{8mn^2}{u} + \frac{4mmp}{u} + \frac{4m^2q}{\mu u} + \frac{8m^2n^2}{u^2}$ .

6. Maintenant, suivant la méthode que j'ai exposée dans les Mémoires de Berlin de 1748, pages 247 & suivantes, soit prise la différentielle de  $u^{-1} \sqrt{(u+m)} \times$

$$\sqrt{[(nu+2nm)^2 + \frac{4mmu}{\mu}(\mu p - qu - qm)]},$$

on trouvera par cette méthode qu'elle dépend de la rectification des sections coniques & de  $\left( -\frac{8nm^3}{u^2} - \frac{8n^2m^2}{u} - \frac{4m^3p}{u} + \frac{4m^2q}{\mu u} \right)$  multiplié par la différentielle

$$\frac{du}{2\sqrt{(u+m) \cdot \sqrt{[(nu+2nm)^2 + \frac{4mmu}{\mu}(\mu p - qu - qm)]}}$$

7. D'où il est aisé de voir que la quantité dont il nous reste à chercher l'intégration, dépend de la rectification

des sections coniques; donc  $\frac{yydy}{\sqrt{(Ay^2 + Cy^2 + Dy + E)}}$  dépend de la rectification des sections coniques; ainsi

que  $\frac{dy}{\sqrt{(Ay^2 + Cy^2 + Dy + E)}}$ .

8. Donc  $\frac{dy(F + Gy + Hy^2)}{\sqrt{(Ay^2 + By^2 + Cy^2 + Dy + E)}}$  sera réductible à

la rectification des sections coniques si  $G = \frac{BH}{2A}$ ; car faisant évanouir le terme  $By^3$ , la transformée sera

$$\frac{(M+Nz)dz}{\sqrt{(Az^4+Lz^2+Pz+Q)}}$$

9. Par la même raison, puisque la quantité différentielle  $\frac{M(4Ay^4dy+3By^3dy+2Cy^2dy+Dydy)}{\sqrt{(Ay^4+By^3+Cy^2+Dy+E)}}$  est intégrable;

& que  $(Hy^2dy + \frac{BH^2dy}{2A} + Fdy) : \sqrt{(Ay^4+By^3+Cy^2+Dy+E)}$  est réductible à des arcs de sections coniques, il est clair qu'en faisant  $4AM = L$ ,  $3BM \pm H = P$ ,  $D \pm F = K$ , la différentielle  $[Ly^3dy + Py^2dy + (\frac{2EL}{4A} \pm \frac{PB}{2A} + \frac{3BBL}{8A^2})ydy + Kdy] : \sqrt{(Ay^4+By^3+Cy^2+Dy+E)}$  sera réductible à des arcs de sections coniques.

10. Puisque  $\frac{y^2dy}{\sqrt{(Ay^4+Cy^2+Dy+E)}}$  est réductible à des arcs de sections coniques, il s'ensuit, 1°. qu'en faisant  $y = u^{-1}$ ,  $\frac{du}{u^2\sqrt{(A+Cu^2+Du^3+Eu^4)}}$  est réductible à des arcs; comme nous avons vu (Mém. de Berlin, 1748, pag. 251) que  $\frac{du}{u^2\sqrt{(A+Cu^2+Du^3)}}$  l'étoit aussi.

2°. Soit prise la différence de  $x^p\sqrt{(A+Bx+Cx^2+Dx^3+Ex^4)}$ , on la trouvera égale à  $\frac{dx}{2\sqrt{(A+Bx+Cx^2+Dx^3+Ex^4)}}$   $\times (2px^{p-1}A + 2px^pB + 2px^{p+1}C + Bx^p + 2Cx^{p+1} + 2px^{p+2}D + 2px^{p+3}E + 3Dx^{p+2} + 4Ex^{p+3})$ ; donc,

1°. En supposant  $D=0, p=-1, \frac{dx}{xx\sqrt{(A+Bx+Cx^2+Ex^4)}}$

dépend des différentielles  $\frac{dx}{x\sqrt{(A+Bx+Cx^2+Ex^4)}}$  &

$\frac{x^2 dx}{\sqrt{(A+Bx+Cx^2+Ex^4)}}$ ; c'est-à-dire, de la rectification des sections coniques & de  $\frac{dx}{x\sqrt{(A+Bx+Cx^2+Ex^4)}}$ ;

2°. En supposant  $B=0, \& p=-1$ , la différentielle

$\frac{Dx dx + 2Ex^2 dx}{\sqrt{(A+Cx^2+Dx^3+Ex^4)}}$  fera réductible à des arcs de

sections coniques, puisqu'elle dépend des différentielles

$\frac{dx}{x^2\sqrt{(A+Cx^2+Dx^3+Ex^4)}}$  &  $\frac{dx}{\sqrt{(A+Cx^2+Dx^3+Ex^4)}}$ ,

qui toutes deux sont réductibles à de tels arcs.

11. Soit appelé  $Q$  le radical  $\frac{1}{\sqrt{(a+bx+cx^2+fx^3)}}$ .

on trouvera facilement

que  $\frac{Q dx}{x^2}$  dépend de  $-\frac{bQ dx}{2ax}$

$\frac{Q dx}{x^3}$  de  $-\frac{3bQ dx}{4ax^2} - \frac{2cQ dx}{4ax}$

$\frac{Q dx}{x^4}$  de  $-\frac{5bQ dx}{6ax^3} - \frac{4cQ dx}{6ax^2} - \frac{3fQ dx}{6ax}$

$\frac{Q dx}{x^5}$  de  $-\frac{7bQ dx}{8ax^4} - \frac{6cQ dx}{8ax^3} - \frac{5fQ dx}{8ax^2}$ , &c. & ain-

si de suite.

12. D'où il est aisé de conclure

que  $\frac{Q dx}{x^3}$  dépend de  $\frac{3bbQ dx - 4caQ dx}{4a^2x}$

$\frac{Q dx}{x^4}$  de  $-\frac{5b}{6x} \left( \frac{3bbQ dx - 4caQ dx}{8a^2x} \right) - \frac{4c}{6a} x$

$$\frac{bQdx}{2ax} - \frac{3fQdx}{6ax}, \text{ ou } -\frac{5 \cdot 3b^3 Qdx}{6a \cdot 8a^2} + \frac{5bcQdx + 4bcQdx}{2 \cdot 6a^2}$$

$$= -\frac{3fQdx}{6a} = -\frac{5 \cdot 3b^3 Qdx}{6a \cdot 8a^2} + \frac{9bcQdx}{6a \cdot 2a} - \frac{3fQdx}{6a}$$

13. De-là on tirera les équations de condition qui rendent une quantité quelconque  $\frac{Qdx}{x^n}$ , intégrable par la seule rectification des sections coniques; savoir,  $b=0$ ; si  $x=2$ ;  $3bb-4ac=0$ , si  $x=3$ ;  $\frac{15b^3}{8a^2} - \frac{9bc}{2a} + 3f=0$ , si  $x=4$ ; & ainsi de suite.

14. Il me semble que le Pere Riccati se trompe quand il avance dans ses Opuscules que  $\frac{dx(a+cx^3)^{\frac{r}{2}}}{(m+nx)^{\frac{k}{2}}}$ ,  $dx(m+nx)^{\frac{k}{2}}(a+cx^3)^{-\frac{r}{2}}$ , s'intègrent toujours par la rectification des sections coniques,  $k$  &  $r$  étant des nombres entiers & impairs quelconques; il faut, comme je l'ai prouvé (Mém. de Berlin, 1746) qu'en faisant  $m+nx=z$ , & ensuite  $z=-1$ , on ait une réduite de cette forme,  $Au^p du(g+fu+hu+bu^3)^{\pm \frac{r}{2}}$ ,  $p$  étant entier positif ou  $=0$ . Donc dans le premier cas il faut que  $-2 + \frac{k}{2} - \frac{3r}{2} = p$ ; dans le second que  $-2 - \frac{k}{2} - \frac{3r}{2} = p$ , ce qui ne se peut; dans le troisième que  $-2 - \frac{k}{2} + \frac{3r}{2} = p$ ; le Pere Riccati croit qu'en faisant  $m+nx=y$ , on réduit la différentielle

différentielle du premier cas à  $\frac{dy(b+fy^2)^{\frac{r}{2}}}{y^2}$ ; en quoi il se trompe évidemment; il en est de même des deux autres cas, que le Pere Riccati croit mal-à-propos être intégrables par des arcs de sections coniques.

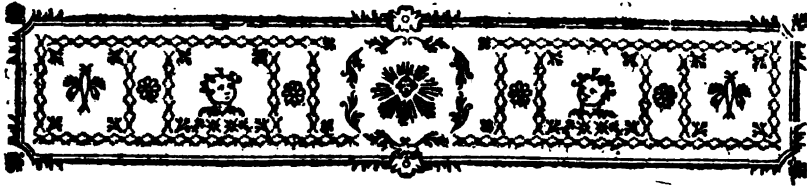
15. Nous avons détaillé dans les Mémoires de Berlin de 1748, page 253, §. VI, les cas où la différentielle  $z^q dz (e + fz^m)^n$  est réductible à des arcs de sections coniques; on trouvera de même fort aisément les cas où  $x^p dx (e + fx^r + qx^{2r})^s$  est réductible à des arcs de sections coniques; car en faisant  $h + \lambda x^r = z^{\frac{r}{2}}$ , on réduira aisément la proposée à une quantité de cette forme  $(a + bz^{\frac{r}{2}})^s \times z^{\frac{r}{2} - 1} dz (k + \mu z^{\frac{r}{2}})^{\frac{p+1-r}{r}}$ . Donc si les différens termes de cette transformée peuvent se réduire à une des formes  $z^q dz (e + fz^m)^n$  réductibles à des arcs de sections coniques, la proposée sera réductible à ces mêmes arcs. De plus en faisant  $z^{\frac{r}{2}} = u^2$ , la transformée se réduira à  $(a + bu^2)^s du (k + mu)^{\frac{p+1-r}{r}}$ . Ce qui la rend encore plus simple; & par conséquent plus aisément réductible (si elle peut l'être) aux arcs dont il s'agit.

16. On peut mettre encore la quantité  $x^p dx (e + fx^r + qx^{2r})^s$  sous cette forme  $x^{p-1+r} \times x^{r-1} dx \times [A + (B + Cx^r)^2]^s$ ; & supposant  $A + (B + Cx^r)^2 = z^n$ , on aura  $x^r = d + \sqrt{(a + \zeta z^n)}$ , & la proposée se changera en une quantité de cette forme  $\frac{z^{s(n+n-1)} dz}{\sqrt{(a + \zeta z^n)}} \times (d + \sqrt{(a + \zeta z^n)})$

$(z^n)^{\frac{p-1+r}{r}}$ ; donc si  $\frac{p-1+r}{r}$  est un nombre entier positif, on trouvera aisément les cas où cette différentielle peut être réduite à la forme  $z^q dz (e+fz^m)^n$ , les exposans ayant les conditions nécessaires pour qu'on puisse intégrer par des arcs de sections coniques.

*Fin du vingt-sixième Mémoire.*





## VINGT-SEPT<sup>ME</sup> MÉMOIRE.

*Extraits de Lettres sur le Calcul des probabilités,  
& sur les Calculs relatifs à l'Inoculation.*

---

### *§. I. Sur le Calcul des probabilités.*

1. **V**ous dites, Monsieur, que la formule  $\frac{p^x - q^x}{p}$  dont je vous ai parlé dans une lettre précédente ( V. ci-dessus, pag. 82. ) ne donneroit pas le fort du Joueur. J'en suis persuadé, & j'ai même averti que je ne la donnois pas pour exacte; il est en effet aisé de voir qu'elle ne l'est pas, puisqu'en faisant  $y = 0$ , on trouveroit  $z = x$ , quand même  $q$  ne seroit pas  $= 0$ , ce qui seroit évidemment trop fort : car la mise  $z$  du Joueur ne doit pas être égale à la somme  $x$  qu'il peut gagner, s'il y a des coups qui ne lui doivent procurer aucun gain. Aussi n'ai-je parlé de cette formule que pour faire voir combien il est facile de se tromper en cette matière : car ne seroit-il pas naturel de penser qu'après le jeu, celui qui a déjà mis au jeu la somme  $z$ , ne doit plus donner, en cas qu'il perde, que la somme  $y - z$ ; ce qui n'est pas vrai ?

2. Vous me direz peut-être que je dois, par la même



raison me défier de mes principes sur cette matière ; aussi ne les ai-je proposés que comme des doutes que je soumets au jugement des Mathématiciens , mais à la vérité des Mathématiciens habiles , qui seront en même-temps Philosophes , & qui ne croiront pas m'avoir réfuté en me répétant mal ce qu'on trouve dans tous les livres sur l'analyse des jeux.

3. Je croirai du moins être en droit de regarder mes principes comme aussi bons que les principes reçus , tant qu'on ne donnera pas , d'après ces derniers principes , une solution nette & satisfaisante du problème très-clair & très-simple proposé dans le Tome V des Mémoires de Petersbourg. Je connois jusqu'à présent cinq à six solutions au moins de ce problème , dont pas une ne s'accorde avec les autres , & dont aucune ne me paroît satisfaisante ; & je demande si ce peu d'accord ne marque pas l'insuffisance & l'inexactitude des principes de l'analyse des jeux ?

4. Je désirerois aussi qu'on s'attachât à donner des idées plus nettes de ce qu'on appelle l'*espérance* des Joueurs ; à faire bien entendre comment on peut donner à l'*incertitude* une valeur précise & déterminée par le calcul , une valeur qui est une fraction de la certitude , quoique *métaphysiquement* & rigoureusement parlant , la certitude soit , par rapport à la simple probabilité , ce que l'infini est par rapport à l'unité.

5. Il y a près de trente ans que j'avois formé ces doutes en lisant l'excellent livre de M. Bernoulli de *Arte*

*conjectandi*; il me sembloit que cette matiere avoit besoin d'être traitée d'une maniere plus claire; je voyois bien que l'*espérance* étoit d'autant plus grande, 1° que la somme espérée étoit plus grande; 2°. que la probabilité de gagner l'étoit aussi. Mais je ne voyois pas avec la même évidence, & je ne le vois pas encore, 1°. que la probabilité soit estimée exactement par les méthodes usitées; 2°. que quand elle le feroit, l'*espérance* doive être proportionnelle à cette probabilité simple, plutôt qu'à une puissance ou même à une fonction de cette probabilité; 3°. que quand il y a plusieurs combinaisons qui donnent différens avantages ou différens risques, (qu'on regarde comme des avantages négatifs) il faille se contenter d'*ajouter* simplement ensemble toutes les *espérances* pour avoir l'*espérance* totale. Voilà, Monsieur, ce que je désirerois de voir bien éclairci.

6. Si quelque chose étoit capable de fortifier mes doutes, ce seroient les lettres que j'ai reçues à ce sujet de plusieurs habiles Mathématiciens. L'un convient que j'ai eu raison, dans l'article XVIII de mon dixième Mémoire, de ne compter que trois coups possibles (au lieu de quatre que l'on compte ordinairement) dans le jeu de *croix* & *pile* dont il est question en cet endroit; il prétend seulement que ces trois coups ne sont pas également possibles, & cela dans la raison de  $\frac{1}{2}$  à  $\frac{1}{4}$  &  $\frac{1}{4}$ . Un autre assure qu'on me donne absolument gain de cause, dès qu'on avoue qu'il n'y a que trois coups possibles; & qu'aux termes où la question se trouve réduite,

il ne s'agit plus que de compter les combinaisons pour voir si on les a toutes, & ensuite de faire la somme de celles où figure *croix* pour en former le sort du Joueur. Ce Mathématicien prétend donc qu'il y a réellement ici quatre cas, & non pas trois seulement; & la raison qu'il en apporte, c'est que ce seroit la même chose selon lui de jouer à *croix* ou *pile* en deux coups avec une seule pièce, ou d'y jouer en un seul coup avec deux pièces; voilà ce que je nie, parce que dans ce dernier cas, la combinaison qui ameneroit *croix & croix*, doit évidemment entrer en ligne de compte, puisqu'il y a quatre combinaisons en tout pour deux pièces jettées à-la-fois; au lieu que dans le premier cas, dès que la pièce est jettée & qu'elle amene *croix*, il est aussi inutile que ridicule de la jeter une seconde fois; car ce qui doit en résulter, ne fait absolument rien au sort des Joueurs, & est aussi étranger au jeu que si l'un des Joueurs, au lieu de jeter la pièce une seconde fois, s'en alloit à Rome. Ce seroit une puérité que de dire qu'on doit compter le second coup lorsque *croix* est arrivé au premier, par la raison qu'on est convenu de jouer en deux coups; car convenir de jouer *en deux coups* n'est pas convenir de jouer *deux coups*, quelque chose qu'il arrive, puisqu'il seroit illusoire & ridicule de jouer le second coup, si *croix* arrive au premier. Ce qui m'étonne, c'est que de grands Géomètres, qu'on ne nomme point, ayent pu confondre ces deux cas.

7. Aussi suis-je bien éloigné de croire avec le com-

mun des Analystes, que ce soit la même chose de jeter une pièce en l'air  $m$  fois de suite, ou de jeter  $m$  pièces tout ensemble une seule fois. L'examen des deux cas dont nous venons de parler, prouve évidemment la différence qui peut en résulter quant au sort des Joueurs; & d'ailleurs que fait-on? il est peut-être plus possible, physiquement parlant, d'amener à-la-fois le même événement répété, que de l'amener successivement; d'amener *croix* tout-à-la-fois avec dix pièces en un seul jet, que de l'amener successivement avec une seule pièce jetée dix fois; comme il est peut-être plus possible de jeter à-la-fois d'un seul coup dix pièces à la même hauteur, que d'y jeter successivement dix fois la même pièce; dans le premier cas, c'est une seule & même cause qui agit à-la-fois pour produire  $m$  effets; dans le second, c'est une cause répétée qui agit successivement pour produire  $m$  effets successifs. Or il est peut-être plus possible, tout le reste étant d'ailleurs égal, que les effets soient semblables dans le premier cas que dans le second; par la raison que dans le premier cas c'est une cause unique qui les produit, & que dans le second c'est une cause répétée, qui par cette circonstance même peut varier davantage. Je fais bien qu'en *Mathématique* on fait abstraction, & avec raison, de toutes ces différences physiquement possibles; & c'est aussi pour cela que les deux cas sont considérés comme étant les mêmes *mathématiquement*; mais dans le calcul des combinaisons appliquées aux événemens *physiques*, il s'agit de bien dif-

tinguer ce qui est physiquement possible d'avec ce qui ne l'est pas, peut-être même ce qui l'est plus d'avec ce qui l'est moins ; & c'est une attention qu'on n'a pas assez faite jusqu'à présent dans l'analyse des jeux. Une autre considération qui peut servir à faire voir que les deux cas dont il s'agit, ne sont pas physiquement semblables, c'est qu'il est très possible & même facile de produire le même événement en un seul coup autant de fois qu'on voudra ; & qu'au contraire il est très-difficile de le produire en plusieurs coups successifs, & peut-être impossible, si le nombre des coups est très-grand. Si j'ai 200 pièces dans la main, & que je les jette en l'air à-la-fois, il est certain que l'un des deux coups *croix* ou *pile* se trouvera au moins cent fois ou davantage dans les pièces jettées ; au lieu que si on jettoit une pièce successivement en l'air cent fois, on joueroit peut-être toute l'éternité avant que de produire *croix* ou *pile* cent fois de suite. En voilà, je crois, plus qu'il n'est nécessaire pour montrer qu'on a eu très-grand tort de regarder les deux cas dont il s'agit, comme étant parfaitement & physiquement les mêmes.

8. Voici une autre réflexion qui pourra faire voir combien il est aisé de se méprendre dans la supposition qu'on fait que tous les cas donnés par les combinaisons sont également possibles. Dans le jeu de *croix & pile* en deux coups dont on vient de parler dans l'article 6 ci-dessus, (d'après le §. XVIII du dixième Mémoire) il est certain & de la plus grande évidence qu'on ne doit

doit compter que trois coups, *croix, pile & croix, pile & pile*; parce qu'en effet il n'y a que ces trois coups qui décident de l'événement du jeu. Or si on dit que les trois cas ne sont pas également possibles (par quelque raison que ce puisse être) donc, conclurai-je, de ce que les cas *croix, pile & croix, pile & pile* sont ici les cas (& les trois seuls) qui *peuvent arriver*, il ne s'ensuit pas qu'ils *peuvent tous arriver également*. Or si on y prend garde, le raisonnement tacite qu'on fait d'après les combinaisons dans le calcul des probabilités revient à celui-ci: » voilà toutes les combinaisons mathématiquement possibles; chacune de ces combinaisons marque un cas qui *peut arriver*; donc chacun de ces cas peut arriver comme l'autre; donc tous les cas *peuvent arriver également* ». Au reste (& je l'ai déjà dit dans le dixième Mémoire, §. XXVI) si les trois cas *croix, pile & croix, pile & pile*, les seuls qui puissent arriver dans le jeu proposé, ne sont pas également possibles, ce n'est point, ce me semble, par la raison qu'on en apporte communément, que la probabilité du premier est  $\frac{1}{2}$ , & celle des deux autres  $\frac{1}{2} \times \frac{1}{2}$  ou  $\frac{1}{4}$ . Plus j'y pense, & plus il me paroît que *mathématiquement* parlant, ces trois coups sont également possibles, par la raison que *croix* ou *pile* arrivant au second coup, suppose que *pile* est *nécessairement* arrivé au premier, en sorte que le second cas *pile & croix*, ainsi que le troisième cas *pile & pile* ne forment chacun qu'un seul cas individuel & comme un seul coup, aussi unique, aussi

indivisible que le premier cas *croix*, & par conséquent aussi possible ; en sorte qu'on pourroit même ne point parler de *pile* arrivant au premier coup, parce que ce cas en entraîne nécessairement un second, & dire : » il » arrivera l'une de ces trois choses, ou *croix* au premier coup, ou *croix* au second coup, ou *pile* au second coup. Or il n'y a point de raison pour que l'un » de ces trois cas arrive plutôt que l'autre ; donc ils sont » également possibles, mathématiquement parlant ». S'ils ne sont pas également possibles, physiquement parlant, c'est peut-être comme je l'ai dit, parce que *pile* arrivant deux fois de suite, est peut-être un peu moins possible que *pile* & *croix* arrivant successivement. Je ne sais si je me trompe ; mais vous venez de voir tout-à-l'heure que des Mathématiciens habiles ne sont nullement d'accord sur la manière de compter les cas dans le jeu dont il s'agit, & qu'en réunissant ce qu'ils m'accordent l'un & l'autre, j'aurois absolument gain de cause.

9. Il y a quelque temps qu'un Joueur me demanda en combien de coups consécutifs on pouvoit parier avec avantage d'amener une face donnée d'un dé, que j'appellerai *a*, les autres étant supposées *b*, *c*, *d*, *e*, *f*. Ma réponse à cette question, très-simple & très-facile à résoudre, fut que, suivant les règles des probabilités, si on jouoit en *n* coups, la probabilité étoit de  $6^n - 5^n$  contre  $5^n$  ; de sorte qu'on pouvoit parier avec avantage lorsque  $6^n > 2 \times 5^n$ , c'est-à-dire, lorsque  $n = 4$ . Ce Joueur me répondit que l'expérience lui avoit paru contraire

à ce résultat , & qu'en jouant quatre coups de suite pour amener une face donnée  $a$ , il lui étoit arrivé beaucoup plus souvent de gagner que de perdre. Supposé le fait vrai , peut-être pourroit-on en conclure que le peu d'accord de l'expérience avec le calcul , vient de ce que le calcul est fondé sur la fausse supposition dont nous avons déjà parlé , articles 6 & 7. Par exemple , si on joue en deux coups , il y a , suivant ce calcul , onze cas pour amener la face  $a$  ; au lieu qu'il n'y en a réellement que six , savoir  $a$  au premier coup , après quoi le jeu cesse ; ou bien au premier coup suivi nécessairement d'un second ,  $ba$ ,  $ca$ ,  $da$ ,  $ea$ ,  $fa$ . Selon ce principe , le nombre des cas qui amèneront la face  $a$  sera  $1+5+5^2+\dots+5^{n-1}$ , si on joue en  $n$  coups , & ce nombre  $= \frac{5^n - 1}{4}$ . Il est vrai que ce nombre est toujours

plus petit ( de plus de la moitié ) que la moitié  $\frac{6^n}{2}$  du nombre total des cas , & qu'ainsi il paroîtroit s'ensuivre de ce calcul qu'on ne peut jamais parier avec avantage d'amener la face  $a$  en tel nombre de coups qu'on voudra , ce qui est certainement faux. Mais ma réponse à cette objection est celle que j'ai déjà faite à une objection semblable dans mon dixième Mémoire , art. XXVI , page 23 & 24 du Tome II de mes Opuscules ; savoir qu'il ne faut pas regarder comme aussi possibles *physiquement* que les autres , les cas où le même événement se trouvera répété un certain nombre de fois de



suite. Il est vrai que la proportion des probabilités sera en ce cas très-difficile, & peut-être impossible à fixer; mais peut-être est-ce la nature de la question qui s'y oppose; & peut-être est-ce une chose aussi difficile que désirable, qu'une théorie des probabilités qui seroit fondée sur des principes simples & lumineux, & qui seroit en même-temps parfaitement conforme à l'expérience.

10. L'objection que j'ai faite à M. Bernoulli ( pag. 89 ) d'après sa théorie de l'inclinaison des orbites des Planetes, est plutôt un argument, comme on dit, *ad hominem*; qu'une preuve directe que j'aye voulu apporter en faveur de mon opinion; car je conviens d'ailleurs que le raisonnement de M. Bernoulli est peu solide; il y a certainement l'infini contre un à parier que les Planetes ne devroient pas se trouver dans le même plan; ce n'est pas une raison pour en conclure que cette disposition, si elle avoit lieu, auroit nécessairement d'autre cause que le hafard; car il y auroit de même l'infini contre un à parier que les Planetes pourroient n'avoir pas une certaine disposition déterminée à volonté; cependant on n'en concluroit pas que cette disposition ne pourroit être l'ouvrage du hafard. C'est pourquoi s'il y a lieu de croire que dans le premier cas la disposition des Planetes auroit une cause physique, c'est uniquement parce que dans l'ordre de la nature, (tel au moins qu'il nous est connu) toute uniformité annonce une cause physique. C'est aussi pour cette raison que j'ai prétendu que le même événement ne pouvoit arriver, physiquement par-

lant ; un grand nombre de fois de fuite , tant qu'on supposera les choses abandonnées au hasard. En effet, s'il est physiquement aussi possible que le même événement arrive un grand nombre de fois de fuite, qu'il l'est que différens événemens se succèdent ; pourquoi, depuis que le monde existe , le premier de ces cas , aussi possible qu'aucun autre pris en particulier , n'est-il jamais arrivé ?

11. Mais quand j'aurois tort sur ce point, ( ce qui me paroît difficile à prouver ) il n'en seroit pas moins certain que M. Bernoulli devoit ( dans ses principes ) être absolument de mon avis ; en effet, je désire qu'on me fasse voir la différence de ces deux raisonnemens-ci :

Il y a près de 1500000 à parier contre un , que les Planetes , si elles avoient été jettées au hasard , ne se trouveroient pas dans une zone aussi étroite que celles qu'elles occupent.

Donc cette disposition des Planetes n'est pas l'effet du hasard. C'est le raisonnement de M. Bernoulli.

Voici celui que je fais d'après lui :

Il y a près de 1500000 à parier contre un , que croix n'arriveroit pas un tel nombre de fois de fuite ;

Donc si croix arrive en effet un tel nombre de fois de fuite , ce ne sera pas l'effet du hasard.

Donc si on s'en tient au pur hasard , on ne doit pas faire entrer en ligne de compte la combinaison qui seroit arriver croix ce nombre de fois de fuite.

La parité des deux raisonnemens suivans sera peut-être encore plus frappante.

Il y a l'infini contre un à parier que les Planetes étant jettées au hafard, ne se mouvront pas dans un même plan.

Donc si les Planetes se mouvoient dans un même plan, il seroit impossible ( puisqu'il y auroit l'infini contre un ) que cette disposition fût l'effet du hafard ; c'est le raisonnement de M. Bernoulli.

Voici maintenant le raisonnement parallèle.

Il y a l'infini contre un à parier que le même coup *croix* ou *pile* n'arrivera pas une infinité de fois de suite, si on abandonne les coups au hafard.

Donc si on s'en tient au pur hafard, il est impossible que *croix* ou *pile* arrivent une infinité de fois de suite.

Donc on doit supposer dans l'analyse des jeux que *croix* arrivera enfin après *pile*, ou *pile* après *croix*.

12. Ces raisonnemens sont absolument les mêmes ; j'avoue encore une fois qu'ils ne sont pas concluans, & que la raison pour laquelle on doit exclure *croix* arrivant une infinité ou même un grand nombre de fois de suite, ce n'est pas à cause du peu de probabilité mathématique ( car chacun des autres coups en particulier n'est pas plus probable mathématiquement, & cependant il faut bien qu'il arrive un de ces cas ) ; c'est parce que le même événement n'arrive jamais dans la nature un très-grand nombre de fois de suite.

13. Nous aurions, je crois, plus de lumieres sur ce sujet, si nous avions plus de connoissance de la nature ; ou même seulement plus de faits observés. Pour le faire

sentir par un exemple frappant, il est certain que chaque homme, pris en particulier, peut vivre soixante ans & au-delà; donc, mathématiquement parlant, on peut supposer que cent personnes nées à-la-fois vivront chacune soixante ans & au-delà; puisqu'il n'y a point de raison pourquoi chacune de ces personnes, prise en particulier, mourroit avant cet âge; aussi cette conclusion nous paroîtroit évidente, si l'expérience ne nous avoit appris qu'elle n'est pas vraie, & que, physiquement parlant, cent personnes nées ensemble ne sauroient vivre soixante ans chacune. Ainsi dans les choses où l'expérience nous éclaire, nous excluons bien des combinaisons qui sans les lumières qu'elle nous donne, nous paroîtroient parfaitement justes. Qui nous assurera qu'il n'en seroit pas de même si nous étions plus éclairés sur le possible?

14. Pour rendre ceci plus sensible, je vais faire encore deux raisonnemens parallèles comme dans l'art. 11 ci-dessus.

Soient tant d'hommes qu'on voudra  $a, b, c, d, \&c.$  qu'on suppose nés à-la-fois; il est certain que  $a$  peut vivre cent ans, que  $b$  peut vivre aussi cent ans, & de même de  $c, \&c.$  Donc conclura-t-on,  $a, b, c, d, \&c.$  pris ensemble, pourront vivre chacun cent ans.

Cette conclusion est démentie par l'expérience; elle est parfaitement semblable à celle-ci:

Si on jette une pièce en l'air mille fois de suite, croix peut arriver au premier coup, il peut arriver au second, au troisième; &c. donc il peut arriver successivement

au premier, au second, au troisième, au quatrième, &c. Or je dis que cette seconde conclusion, parfaitement semblable à la précédente, pourroit bien être toute aussi fautive; & que l'expérience qui dément formellement la première, rend au moins la seconde très-suspecte.

15. Aussi un très-profond & très-habile Analyste, qui a mieux aimé examiner mes raisonnemens sur cette matière, que de les juger légèrement, m'écrivit ces propres paroles: » je pense comme vous que le calcul des probabilités, dont on a fait tant d'applications, a besoin » d'être repris dans ses principes; car si d'un côté il » suppose, par exemple, qu'une suite très-longue de » *croix* est aussi possible qu'une suite entremêlée de *croix* » & de *pile* selon une loi donnée & de la même longueur, il suppose tacitement d'un autre côté que ces » différentes suites arrivent enfin l'une après l'autre; or » il me paroît que ces deux principes ne s'accordent » pas absolument; le second paroît être assez d'accord » avec ce qui se passe dans la nature; mais c'est peut-être une raison pour que le premier n'y soit pas conforme. Ce raisonnement, qui me paroît aussi solide qu'ingénieux, pourroit, étant approfondi & développé, fournir de nouvelles preuves en faveur de mon sentiment. Un autre Mathématicien de la plus grande réputation & la mieux méritée, après m'avoir dit que mes réflexions sur l'Inoculation, imprimées dans le cinquième volume de mes *Mélanges de Philosophie*, » sont pleines » de vues & de réflexions très-fines & très-exactes qui » avoient

» avoient échappé à tous ceux qui avoient déjà traité  
 » cette matiere, & qui la rendent tout-à-fait neuve &  
 » intéressante « , ajoute : » à l'égard de vos difficultés sur  
 » le calcul des probabilités , je conviens qu'elles ont  
 » quelque chose de fort spécieux qui mérite l'attention  
 » des Philosophes « . Un autre Ecrivain très-éclairé , qui  
 a cultivé les Mathématiques avec succès , & qui est con-  
 nu par un excellent Ouvrage de Philosophie , m'écrivit  
 au sujet du Tome V de mes *Mélanges* : » ce que vous  
 » dites sur la probabilité est excellent & très-évident ;  
 » l'ancien calcul des probabilités est ruiné (a) & évidem-  
 » ment fautif ; & on ne pourra en rétablir un nouveau  
 » que quand on aura découvert quelques loix dans ces  
 » variations de la nature ; mais cela est-il possible « ? Ces  
 autorités , qui valent bien , je crois , les décisions qu'on  
 m'objecte , ou qu'on pourroit m'objecter , étant jointes  
 aux raisons que j'ai apportées en faveur de mon opi-  
 nion , prouvent , ce me semble , qu'elle est au moins di-  
 gne d'être examinée par des Mathématiciens profonds &  
 Philosophes , mais non par ceux qui croiront seulement  
 l'être. Je n'ai rien trouvé , non plus que vous , dans la  
 brochure peu connue dont vous m'apprenez l'existence ,  
 j'y ai seulement vû que l'Auteur n'entend pas comment  
 $(1+a)^p$  devient  $\sqrt{1+a}$  lorsque  $p = \frac{1}{2}$  , & comment  
 $\sqrt{1+a}$  est  $< 1 + \frac{a}{2}$  . On peut juger par-là du reste.

(a) Je n'en demande pas tant , à beaucoup près ; je ne prétends point ruiner le calcul des probabilités , je désire seulement qu'il soit éclairci & modifié.

Le même Auteur m'apprend encore (pour me prouver que je ne fais ce que c'est que la vie moyenne) que si cent personnes prises ensemble & nées en même-temps, vivent 27 ans l'une portant l'autre, il y en aura environ 44 qui vivront l'une portant l'autre 60 ans, parce que  $\frac{27 \cdot 00}{60} = 44$  environ ; d'où résulte cette curieuse conséquence, que si cent personnes vivent 27 ans l'une portant l'autre, 200 personnes ne vivront que la moitié de 27 ans ; parce que  $\frac{27 \cdot 00}{130} = \frac{27}{2}$  ; ou ce qui est encore plus merveilleux, que *sur cent personnes qui vivent 27 ans, l'une portant l'autre, il y en aura 200 qui n'en vivront (l'une portant l'autre) que la moitié.*

16. Laissons cela ; & revenons encore un moment à la similitude d'un grand nombre d'événemens successifs. On sait que la durée de trois générations successives est d'environ cent ans, & que chacune est de 32 ans à peu près. Si l'on supposoit cent personnes de pere en fils, qui prises ensemble doivent vivre 3200 ans, & qu'on supposât dans quelque calcul de combinaison que chacune des cent personnes vécût exactement 32 ans, je demande si tous ceux à qui on présenteroit ce calcul ne rejetteroient pas, comme contraire à l'expérience, la supposition sur laquelle il seroit fondé, quoique dans cette supposition les cent personnes prises ensemble ne vécussent pas davantage que la loi de la nature ne le comporte. Or voilà précisément le cas de croix ou pile arrivant cent fois de suite ou davantage. En un mot, tout nous fait voir que dans l'ordre des choses, le même événement n'arrive jamais un très-grand nombre de fois de

suite, & très-rarement même un petit nombre de fois. Je vous renvoie sur ce sujet à ce que j'ai dit dans mon dixième Mémoire, p. 10, sur le cas de 2<sup>100</sup> Joueurs qui jettent chacun cent fois de suite une même pièce en l'air; & je dis qu'on peut parier sans aucun risque qu'aucun de ces Joueurs n'amenera cent fois de suite ni croix ni pile.

17. Encore un mot sur le problème de Petersbourg. Vous dites, Monsieur, que la raison pour laquelle on trouve l'enjeu infini, c'est la supposition tacite qu'on fait que le jeu peut avoir une durée infinie, ce qui n'est pas admissible, attendu que la vie des hommes ne dure qu'un temps. Mais que de réponses à faire à cette objection? 1°. Supposons deux hommes, ou si vous voulez deux êtres qui doivent vivre l'éternité, l'objection n'aura plus lieu, & la solution ne vaudra pas mieux qu'auparavant. 2°. Quand on trouve l'enjeu infini, cela signifie seulement que quelque somme que l'un des Joueurs donne d'avance à l'autre, pour compenser le risque que ce dernier court, il ne donnera jamais assez; or c'est-là ce que je prétends absurde, puisqu'en supposant que le jeu pût durer seulement vingt ans, & qu'on jouât un coup par seconde, l'un des Joueurs devrait donner une somme exorbitante. 3°. Supposons que le nombre des coups soit fixé, par exemple, à cent mille; l'enjeu sera de 50000 écus suivant la règle admise, & cependant ceux qui ont proposé ce problème, conviennent qu'on seroit insensé de donner seulement 20 écus. Ce n'est donc pas l'infini (supposée possible) de la durée du jeu, qui rend



ici le résultat absurde, mais la supposition seule que l'un des deux coups arrive constamment un très-grand nombre de fois de suite. 4°. Au lieu de supposer que l'un des Joueurs doive donner à l'autre un écu au premier coup, deux au second, quatre au troisième, &c. toutes les autres conditions étant d'ailleurs absolument les mêmes, supposons qu'il doive ne donner qu'un écu à chaque coup; on trouvera qu'alors l'enjeu devra être  $\frac{1}{2} + \frac{1}{4}$ , &c. à l'infini = 1 écu; quoiqu'on suppose, comme dans le premier cas, que la durée du jeu puisse être infinie. Ce n'est donc pas la durée du jeu supposée infinie qui rend l'enjeu infini; puisque dans le cas dont nous venons de parler, l'enjeu n'est que fini & même peu considérable.

18. Mais ce dernier cas peut fournir contre moi une objection que personne ne m'a faite, & qui peut néanmoins paroître très-forte. On pourroit dire: » dans le » cas précédent le calcul donne 1 pour la somme que » l'un des Joueurs doit donner à l'autre avant le jeu; & » ce résultat est en effet conforme à la raison: car puif- » que le Joueur qui doit donner cet enjeu, recevra in- » failliblement de l'autre un écu, ni plus ni moins, quel- » que chose qui arrive, il est clair que pour rendre égale » la condition des deux Joueurs, il doit donner un écu » à l'autre. Or c'est ce qui ne devrait pas être suivant » votre maniere d'évaluer les probabilités: car la pro- » babilité que l'un des deux coups arrivera un très-grand » nombre de fois de suite, étant nulle, selon vous, la » serie  $\frac{1}{2} + \frac{1}{4} + \frac{1}{8}$ , &c. aboutira, après un certain nombre

» fini de termes, à zero absolu, & par conséquent le » produit de 1 par cette serie sera  $< 1$  ». Je réponds que cette objection, sans me faire changer de sentiment sur l'impossibilité physique d'un grand nombre d'événemens semblables entr'eux, impossibilité que je crois incontestable par l'expérience, me rend seulement très-suspecte une autre règle du calcul des probabilités, dont j'ai déjà touché un mot (art. 5, n°. 3) & qui consiste à ajouter les *espérances partielles* pour avoir l'*espérance totale*. En effet, supposant que le jeu, au lieu d'être d'une durée infinie, soit fixé à 1000 coups, on trouve, suivant la règle dont il s'agit, que l'enjeu doit être  $1 \times (\frac{1}{2} + \frac{1}{4} \dots + \frac{1}{2^{1000}}) = 1 \times (\frac{1}{4} - \frac{1}{2^{1002}}) : \frac{1}{4}$ , ce qui fait un peu moins d'un écu; or je dis que cet enjeu est trop foible, & que comme il est impossible selon moi, physiquement parlant, que l'un des deux coups arrive constamment 1000 fois de suite, il est impossible, physiquement parlant, que le Joueur qui doit donner l'enjeu, ne gagne pas un écu; que par conséquent c'est un écu qu'il doit donner; que par conséquent si on suppose, comme je le fais, la suite des probabilités  $\frac{1}{2}, \frac{1}{4+a}, \frac{1}{8+c},$  &c. l'enjeu doit être plus grand que la somme des espérances partielles  $1 \times \frac{1}{2} + 1 \times \frac{1}{4+a} + 1 \times \frac{1}{8+c},$  &c.

Si deux Joueurs jouoient ainsi pendant toute leur vie; en recommençant le jeu après mille coups, & qu'à chaque nouvelle partie, celui qui doit donner l'enjeu, don-

nâit un peu moins d'un écu suivant la règle ordinaire, je suis bien sûr qu'il gagneroit à ce jeu-là, & je ne doute pas que tout homme plus raisonnable que raisonneur ne soit en cela de mon avis. Au lieu que si deux Joueurs jouent un écu à croix & pile en un seul coup & en plusieurs parties de suite, & que pour chaque coup l'un des deux Joueurs donne, comme il le doit, un demi-écu à l'autre, on peut assurer avec certitude qu'aucun des deux Joueurs ne s'enrichira à ce jeu-là. Dans ce dernier cas (de croix ou pile en un seul coup) il n'y a personne, qui lorsque l'enjeu est donné, ne parie indifféremment pour l'un des deux Joueurs; dans le cas de *croix* ou *pile* en mille coups, il n'y a personne qui ne parie pour celui qui a donné l'enjeu d'un peu moins d'un écu. Cependant il faudroit, pour que les règles de l'analyse des jeux fussent bonnes sans exception, que dans tous les cas, lorsque l'enjeu est fixé & donné entre deux Joueurs, un troisième Joueur survenant, pût parier indifféremment pour l'un ou pour l'autre.

19. D'ailleurs quand on suppose (dans l'objection de l'article 17) que le jeu peut ne finir jamais, & qu'on trouve par la règle ordinaire un écu pour enjeu dans ce cas-là, il est aisé pour tous ceux qui se sont formé des idées nettes de la somme des suites infinies, de voir que cette somme (un écu) que l'on trouve par le calcul, n'est pas véritablement l'enjeu, mais la *limite* de l'enjeu, c'est-à-dire, que l'enjeu fera trop fort s'il est d'un écu, & trop foible s'il est au-dessous; trop fort, parce qu'il peut arriz

ver, mathématiquement parlant, que le jeu ne finisse jamais, & qu'ainsi l'autre Joueur ne donne jamais l'écu qu'il a promis; trop foible, parce que le nombre des coups étant indéfini, l'enjeu doit être plus fort que si le jeu étoit fixé à un nombre de coups aussi grand qu'on voudroit. Or je dis qu'il est absurde de prétendre que l'enjeu puisse jamais être trop fort dans ce cas-là, & de le prétendre par la raison métaphysique & idéale, que le jeu peut ne jamais finir; il n'y a point de Joueur qui balançât, dans le cas dont il s'agit, à donner son écu; & qui ne fût bien sûr de le regagner en très-peu de temps.

20. Vous me demanderez peut-être comment il se peut faire que l'espérance totale soit plus grande que la somme des espérances partielles. Je vous répondrai que cela vous paroîtra moins paradoxé, quand vous ferez réflexion qu'on n'a point encore attaché d'idée nette à ce qu'on entend par *espérance*, & à plus forte raison par *espérance partielle* & par *espérance totale* (Voyez ci-dessus, art. 5). Je vois bien qu'un Joueur a d'autant plus d'espérance de gagner qu'il y a plus de cas pour lui; & l'espérance de gagner en *total* une somme d'autant plus forte que chacun de ces cas doit le faire gagner davantage; mais je ne vois pas clairement comment cette espérance s'évalue avec précision par la méthode ordinaire, & je ne conviendrai jamais que l'espérance de gagner un écu avec la probabilité  $\frac{1}{2}$ , la certitude de gagner  $\frac{1}{2}$  écu avec la probabilité 1 (probabilité qui équi-

vaut à la certitude absolue) & l'*espérance* de gagner cent mille écus, avec la probabilité  $\frac{1}{200000}$ , soient égales entr'elles, enforte qu'un Joueur à qui un de ces *sorts* fera échu puisse le donner pour l'un des deux autres indifféremment ; car c'est encore une chose qu'on suppose dans l'analyse des jeux, & selon moi une chose très-fausse, que deux sorts qu'on trouve égaux par le calcul, peuvent être changés l'un pour l'autre ; la fausseté de cette supposition, fausseté que je crois évidente, est peut-être, ainsi que la réflexion qui se trouve à la fin de l'article 17, une des plus fortes objections qu'on puisse faire contre les règles reçues de l'analyse des jeux.

21. Il me semble que dans cette analyse on tombe dans deux défauts ; 1°. on combine ensemble des choses entièrement étrangères l'une à l'autre ; on confond l'*espérance* qui dépend uniquement de la probabilité du nombre des coups favorables, avec la *somme espérée* qui est totalement indépendante de cette probabilité, & qui rend à la vérité le gain plus grand, mais non l'*espérance* plus grande. S'il y a  $\frac{1}{2}$  de probabilité que je gagnerai un écu, &  $\frac{1}{200000}$  de probabilité que j'en gagnerai cent mille ; l'*espérance* est plus grande dans le premier cas ; & la *somme espérée* dans le second ; & c'est confondre, ce me semble, toutes les idées, que de dire, comme il résulte des règles de l'analyse des jeux, que dans ces deux cas le sort est égal. 2°. On compare de plus dans cette analyse des choses disparates & incommensurables, la certitude avec la probabilité. Soit  $x$  la somme

me

me que doit mettre au jeu celui des deux Joueurs qui a de l'avantage, parce qu'il a la probabilité  $\frac{1}{m}$  de gagner la somme  $x$ ; on fait  $z = \frac{x}{m}$ ; cette équation suppose tacitement, ou plutôt il en résulte, que pour l'un des Joueurs, pour celui qui a mis l'enjeu  $z$ , la certitude de perdre la somme  $z$  est égale à la probabilité de gagner la somme  $x$ , & que pour l'autre la certitude de gagner cette somme  $z$  est égale à la probabilité de perdre la somme  $x$ ; d'où l'on conclut que le fort des deux Joueurs est, par ce moyen, devenu égal. Or je nie que la certitude de perdre un écu soit égale à la probabilité  $\frac{1}{1000}$  de gagner 1000 écus; je nie aussi que deux Joueurs, dont l'un aura la probabilité  $\frac{1}{100}$  de gagner 1000 écus, & l'autre la probabilité  $\frac{99}{100}$  d'en gagner  $\frac{1000}{99}$ , ayent un fort égal. Cependant qu'on y prenne garde, c'est-là ce qu'on suppose tacitement dans le résultat du calcul des jeux de hasard; car voici le raisonnement implicite que l'on fait: » soit  $p$  le nombre des coups qui font gagner la » somme  $x$ ,  $p+q$  le nombre total des coups, &  $z$  l'en- » jeu; la certitude pour le premier Joueur de perdre son » enjeu  $z$ , est égale à la probabilité  $\frac{p}{p+q}$  de gagner la » somme  $x$ ; & le fort de ce Joueur, qui a la proba- » bilité  $p$  de gagner la somme  $x-z$ , est égal au fort » de l'autre Joueur qui a la probabilité  $q$  de gagner la » somme  $z$ . Or voilà deux assertions que je nie par toutes les raisons rapportées ci-dessus. Et c'est encore

Opusc. Math. Tom. IV. Q q

par ces raisons que j'ai dit ailleurs, qu'il n'étoit pas surprenant qu'il pût rester de l'incertitude dans les principes d'un calcul où l'on se propose d'apprécier l'incertitude même, en la comparant à la certitude qui lui est incommensurable, & en prétendant modifier cette incertitude par la valeur de la somme espérée.

22. Je ne dois pas oublier, Monsieur, de vous faire faire une observation au sujet du mot *Constantinopolitanensibus*, qu'on trouveroit écrit sur une table avec des caracteres d'Imprimerie, & du raisonnement que j'ai fait à ce sujet dans le Tome V de mes *Mélanges de Philosophie*, page 293 & suiv. Il est certain que toute personne qui trouveroit ce mot écrit de la sorte, se tiendroit aussi sûre que ce ne seroit pas l'effet du hasard, qu'elle peut être sûre de l'existence de la Ville de Rome; & cependant elle ne formeroit ce jugement, que parce qu'il se trouve par hasard une langue dans laquelle ces vingt-cinq caracteres ainsi arrangés forment un sens; s'il n'y avoit aucune langue au monde dans laquelle *Constantinopolitanensibus* fût un mot, on n'hésiteroit pas un moment à attribuer cet arrangement au hasard. Il y a plus: si le mot écrit avoit très-peu de lettres, comme *amor*, on assureroit beaucoup moins que cet arrangement ne fût pas dû au hasard; & s'il n'en avoit que deux, comme *et*, on n'assureroit plus absolument rien. Donc puisque nous assurerions si fermement que le mot *Constantinopolitanensibus* écrit sur une table est l'ouvrage d'une cause intelligente, quoique ce mot ne forme un

sens que par une institution arbitraire & accidentelle ; combien devons-nous être plus portés à assurer qu'un événement qui arrive cent mille fois de suite n'est pas l'effet du hasard ? L'expérience nous prouve , autant qu'il est possible , la variété & non la ressemblance dans les effets successifs de la Nature : & quand on voudroit ne se pas rendre à cette preuve , on conviendra du moins que tout ce que nous voyons , doit nous porter à croire que cette variété est dans la Nature une espèce de loi , & à douter si la similitude des effets successifs n'est pas contraire aux combinaisons générales & inconnues qui résultent de la constitution de l'Univers ; dès-lors , & en restant même dans l'abstraction & la possibilité mathématique , il y a sûrement plus à parier , d'après l'expérience , pour la possibilité de la variété , que pour celle de la similitude ; & il en résultera du moins , qu'en tirant de l'expérience même des conclusions purement mathématiques , la variété des événemens successifs est plus possible que leur similitude ; ou , pour s'exprimer avec plus de précision , qu'il y a plus à parier pour la première que pour la seconde.

23. En voilà assez , Monsieur , pour vous engager à penser à cette question. Vous suppléerez aisément , en rapprochant l'une de l'autre toutes mes raisons de douter , à l'ordre que j'aurois pu y mettre , & qui en auroit encore augmenté la force. Je ne suis point surpris que le vulgaire des Mathématiciens , accoutumé à rejeter tout ce qui sort des idées communes , soit peu disposé à



adopter celle que je propose ; je conçois même qu'elles pourront paroître étranges à de très-grands Géometres , sur-tout à ceux qui s'en tenant aux principes ordinaires , ne nous ont donné , selon moi , que de mauvaises solutions du problème du Petersbourg. Mais j'espère aussi que mes doutes engageront d'habiles gens sans préjugés à approfondir cette matiere épineuse , & à lui donner le degré d'évidence dont elle peut être susceptible.

24. Pour résumer en un mot tous mes doutes sur le calcul des probabilités , & les mettre sous les yeux des vrais Juges ; voici ce que j'accorde & ce que je nie dans les raisonnemens explicites ou implicites sur lesquels ce calcul me paroît fondé.

*Premier raisonnement.* Le nombre des combinaisons qui amènent tel cas , est au nombre des combinaisons qui amènent tel autre cas , comme  $p$  est à  $q$ . Je conviens de cette vérité qui est purement mathématique ; donc , conclut-on , la probabilité du premier cas est à celle du second comme  $p$  est à  $q$ . Voilà ce que je nie , ou du moins de quoi je doute fort ; & je crois que si , par exemple ,  $p=q$  , & que dans le second cas le même événement se trouve un très-grand nombre de fois de suite , il sera moins probable *physiquement* que le premier , quoique les probabilités mathématiques soient égales.

*Second raisonnement.* La probabilité  $\frac{1}{m}$  est à la probabilité  $\frac{1}{n}$  comme  $np$  écus est à  $mp$  écus. J'en con-

viens; donc  $\frac{1}{m} \times mp$  écus =  $\frac{1}{n} \times np$  écus; j'en conviens encore; donc l'espérance, ou ce qui est la même chose, le sort d'un Joueur qui aura la probabilité  $\frac{1}{m}$  de gagner  $mp$  écus, fera égale à l'espérance, au sort d'un Joueur qui aura la probabilité  $\frac{1}{n}$  de gagner  $np$  écus. Voilà ce que je nie; je dis que l'espérance est plus grande pour celui qui a la plus grande probabilité, quoique la somme espérée soit moindre, & qu'on ne doit pas balancer de préférer le sort d'un Joueur qui a la probabilité  $\frac{1}{2}$  de gagner 1000 écus, au sort d'un Joueur qui a la probabilité  $\frac{1}{100000}$  d'en gagner 100000.

*Troisième raisonnement qui n'est qu'implicite.* Soit  $p+q$  le nombre total des cas,  $p$  la probabilité d'un certain nombre de cas,  $q$  la probabilité des autres; la probabilité de chacun fera à la certitude totale, comme  $p$  &  $q$  font à  $p+q$ . Voilà ce que je nie encore; je conviens, ou plutôt j'accorde, que les probabilités de chaque cas sont comme  $p$  &  $q$ ; je conviens qu'il arrivera certainement & infailliblement un des cas dont le nombre est  $p+q$ ; mais je nie que du rapport des probabilités entr'elles, on puisse en conclure leur rapport à la certitude absolue, parce que la certitude absolue est infinie par rapport à la plus grande probabilité.

Vous me demanderez peut-être quels sont les principes qu'il faut, selon moi, substituer à ceux dont je révoque en doute l'exactitude? Ma réponse sera celle que

j'ai déjà faite; je n'en fais rien, & je suis même très-porté à croire que la matière dont il s'agit, ne peut être soumise, au moins à plusieurs égards, à un calcul exact & précis, également net dans ses principes & dans ses résultats.

## §. II.

*Sur les calculs relatifs à l'Inoculation.*

1. Si mes doutes sur le calcul des probabilités peuvent trouver de la contradiction auprès des Mathématiciens, faits ou non faits pour en juger, je me flatte, Monsieur, qu'il n'en fera pas de même de mes réflexions sur la manière de calculer les avantages de l'inoculation, sur-tout depuis que j'ai tâché de les mettre dans le plus grand jour pour tous les Lecteurs, (Tome V de mes *Mélanges de Philosophie*); aussi j'ai la satisfaction de voir, qu'à l'exception de M. Daniel Bernoulli, trop intéressé à ne les pas admettre, tous ceux dont je puis & dont je dois vraiment désirer le suffrage, ont été frappés de la justesse & de la clarté de ces réflexions. Vous m'invitez à cette occasion à vous faire part des nouvelles objections que je vous ai annoncées (a) contre la théorie de M. Bernoulli. Voici ces objections que je soumets à votre jugement; je placerai à la suite quelques réflexions sur les calculs relatifs à l'inoculation.

2. Ayant jetté les yeux sur la table de M. Bernoulli,

(a) Voyez ci-dessus, page 105.

page 44 des Mémoires de 1760 ; je vois que par le calcul fondé sur sa formule , il trouve qu'il doit mourir dans la première année 17,1 personnes de la petite vérole ; 12,4 dans la seconde , 9,7 dans la troisième , &c. Or ces résultats sont contraires à l'hypothèse sur laquelle il a fondé son calcul , qu'il meurt par année de la petite vérole  $\frac{1}{4}$  de ceux qui ne l'ont pas eue ; car  $1^{\circ}$ ,  $\frac{1160}{64} = 20,3$  & non pas 17.  $2^{\circ}$ . A la fin de la première année il reste 1000 personnes vivantes , dont 896 n'ont pas eu la petite vérole ; or la 64<sup>e</sup> partie de 896 est 14 , & non pas 12,4 , & ainsi de suite. Il est vrai que les différences des véritables nombres d'avec ceux de la table de M. Bernoulli vont toujours en diminuant ; mais son analyse n'en est pas plus exacte , d'après les suppositions sur lesquelles elle est fondée.

3. Le défaut de cette analyse vient de ce que M. Bernoulli ayant supposé qu'il meurt pendant l'année  $\frac{1}{4}$  de ceux qui n'ont pas eu la petite vérole , il en conclut , en appelant  $s$  le nombre de ceux qui n'ont pas encore eu la petite vérole au commencement du temps  $x$  , que le nombre de ceux qui meurent pendant le temps  $dx$  est  $\frac{s dx}{64}$  , ce qui n'est pas exact ; la vraie hypothèse sur laquelle doit être fondé le calcul de M. Bernoulli , pour que l'un & l'autre fussent d'accord , n'est pas qu'il meurt  $\frac{1}{4}$  des variolés par an , mais  $1^{\circ}$ . que  $\frac{d\lambda}{s} = \frac{dx}{8}$  , en prenant  $d\lambda$  pour le nombre de ceux qui pren-

312 *SUR LES CALCULS RELATIFS*

nent la petite vérole pendant le temps infiniment petit  $dx$ ; 2°. que  $\frac{d\omega}{s} = \frac{dx}{64}$ , en prenant  $d\omega$  pour le nombre de ceux qui meurent de cette maladie; en effet; puisque  $\frac{s dx}{8}$ , est, selon lui, le nombre de ceux qui prennent la petite vérole pendant le temps  $dx$ , &  $\frac{s dx}{64}$  le nombre de ceux qui en meurent; donc lorsque  $x=1$ ; c'est-à-dire, au bout de l'année, le premier de ces nombres est = à la valeur de  $\int \frac{s dx}{8}$  & le second égal à  $\int \frac{s dx}{64}$ ; or chacun de ces nombres est évidemment plus petit que  $\frac{\sigma}{8}$  &  $\frac{\sigma}{64}$ ,  $\sigma$  étant la valeur de  $s$  lorsque  $x=0$ ; par la raison que durant le cours de l'année,  $s$  va en diminuant. Donc si  $\frac{s dx}{8}$  &  $\frac{s dx}{64}$  marque; comme le veut M. Bernoulli, le nombre des variolés pendant le temps  $dx$ , & le nombre de ceux qui en meurent,  $\frac{s}{8}$  &  $\frac{s}{64}$  ou  $\frac{\sigma}{8}$  &  $\frac{\sigma}{64}$  n'expriment point, comme il le suppose, le nombre de ceux qui ont la petite vérole pendant l'année & qui en meurent.

4. Soit  $B$  le nombre des vivans au bout d'un temps  $x$ ,  $C$  ceux qui n'ont point eu la petite vérole,  $\xi'$  la quantité dont le nombre  $B$  est diminué au bout du temps qu'on suppose ici d'un an;  $\theta$  celle dont le nombre  $C$  est aussi

aussi diminué au bout d'un an; il est visible que  $\theta$  est composé de deux parties; 1°. d'une partie  $= \frac{c}{n}$ , c'est-à-dire, de ceux qui prennent la petite vérole pendant l'année; 2°. de ceux qui meurent pendant l'année par d'autres maladies que la petite vérole; or on suppose avec M. Bernoulli, que pendant l'année il meurt  $\frac{s}{m}$  du nombre de ceux qui ont la petite vérole; donc le nombre des morts de la petite vérole pendant l'année sera  $\frac{c}{mn}$ ; donc sur le nombre  $B$ , ou plutôt  $B - \frac{c}{mn}$ , il meurt par d'autres maladies que la petite vérole un nombre  $= \xi' - \frac{c}{mn}$ ; donc sur le nombre  $C - \frac{c}{mn}$ , de ceux qui dans le nombre  $C$  ne meurent point de la petite vérole pendant l'année, il doit mourir pendant cette année  $\frac{(\xi' - \frac{c}{mn})(C - \frac{c}{mn})}{B - \frac{c}{mn}}$ ; donc  $\theta = \frac{c}{n} + \frac{(\xi' - \frac{c}{mn})(C - \frac{c}{mn})}{B - \frac{c}{mn}}$ ; & faisant  $C = kB$ ; on aura à très-peu près  $\theta = \frac{kB}{n} + (\xi' - \frac{kB}{mn}) \times k(1 - \frac{1}{mn} + \frac{k}{mn})$ .

5. Or par les calculs de M. Bernoulli, (Mém. Acad. Opusc. Math. Tom. IV. R 1

314 SUR LES CALCULS RELATIFS

1760, page 13) on trouve  $s = \frac{m\xi}{e^{\frac{x+c}{n}} + 1}$ ,  $\frac{1}{n}$  repré-

sentant le nombre de ceux qui sur la quantité  $s$  doivent prendre la petite vérole pendant l'année,  $\frac{1}{m}$  le

nombre des variolés qui meurent, &  $\xi$  le nombre total des vivans; & en supposant  $s = k\xi$  lorsque  $x=0$ , on

a  $\frac{m}{e^{\frac{x}{n}} + 1} = k$ , &  $e^{\frac{c}{n}} = \frac{m}{k} - 1$ ; donc  $s$  est égal à

$\frac{m\xi}{e^{\frac{x}{n}(\frac{m-k}{k})} + 1}$ ; donc au bout du temps  $x$  la valeur de

$s$  est  $= \frac{m(B-\xi')}{1 + (\frac{m}{k} - 1)e^{\frac{x}{n}}}$ , & la somme  $\int \frac{s dx}{n}$  de ceux

qui prennent la petite vérole pendant le temps  $x$ , fera

l'intégrale de  $\frac{m dx (B-\xi')}{n[1 + (\frac{m}{k} - 1)(1 + \frac{x}{n} + \frac{x^2}{2n^2} + \&c.)]}$  =

$\frac{k B dx - k \xi' dx}{n} \times \frac{1}{1 + (1 - \frac{k}{m})\frac{x}{n} + (1 - \frac{k}{m})\frac{x^2}{2n^2}}$ ; la

valeur approchée de cette intégrale lorsque  $x=1$ , fera

évidemment différente de la valeur de  $\theta$  trouvée ci-def-

fus; & on peut remarquer, pour pouvoir les comparer

aisément, que la valeur de  $\int \xi' dx$  lorsque  $x =$  un an =

1, est à peu-près  $\frac{\xi'}{2}$ , en prenant dans ce cas  $\xi'$  pour la

valeur de  $\xi'$  au bout de l'année, comme dans l'article

précédent; & qu'en général  $\int \xi' x^p dx$  fera à peu près

$\frac{\xi^{x^{p+1}}}{2(p+1)} = \frac{\xi^x}{2(p+1)}$ . Il est vrai que la différence entre

$\theta$  &  $\int \frac{s dx}{n}$  fera d'autant plus petite que  $\xi'$  &  $k$  seront plus petits ; mais cette différence ne laissera pas d'être très-sensible , sur-tout dans les premières années de la vie , comme il résulte de l'article 2 ci-dessus ; elle sera même évidemment plus grande que les quantités de l'ordre de la fraction  $\frac{1}{mn}$  , auxquelles M. Bernoulli a égard dans son calcul ; ainsi ce grand Géometre ne peut justifier son analyse en disant qu'il n'a voulu donner qu'un calcul approché , puisque dans cette analyse il néglige des quantités d'un ordre plus grand que celles auxquelles il a égard.

6. Voici , ce me semble , comment M. Bernoulli auroit dû s'y prendre , pour trouver , d'après ses hypothèses , la vraie équation qui doit donner la valeur de  $s$ . Soit  $\xi = \Delta x$  ,  $s = \phi x$  ,  $\Delta x$  étant connu par les tables de Halley , &  $\phi x$  étant inconnue ; il est clair , 1°. qu'au bout de l'année , que j'appelle 1 , le nombre  $s$  sera diminué de la quantité  $\phi x - \phi(x+1)$  ; 2°. que ce nombre sera diminué d'abord de ceux qui prendront la petite vérole pendant l'année , savoir  $\frac{\phi x}{n}$  , & ensuite de ceux qui mourront pendant l'année par d'autres maladies ; or le nombre de ces derniers se trouve aisément ( article 4 )

$$= \left( \Delta x - \Delta(x+1) - \frac{\phi x}{mn} \right) \times \frac{\phi x - \frac{\phi x}{mn}}{\Delta x - \frac{\phi x}{mn}} ; \text{ on aura}$$



316 SUR LES CALCULS RELATIFS

donc pour la vraie équation qui convient à l'hypothèse

$$\text{de M. Daniel Bernoulli, } \varphi x - \varphi(x+1) = \frac{\varphi x}{n} + \frac{[\Delta x - \Delta(x+1) - \frac{\varphi x}{mn}](\varphi x - \frac{\varphi x}{mn})}{\Delta x - \frac{\varphi x}{mn}}.$$

7. Or  $\varphi(x+1) = \varphi x + \frac{d\varphi x}{dx} + \frac{d^2\varphi x}{2dx^2} + \frac{d^3\varphi x}{2.3.d x^3}$  ;  
 &c. & par la même raison  $\Delta(x+1) = \Delta x + \frac{d\Delta x}{dx} + \frac{d^2\Delta x}{2dx^2}$ , &c. de plus  $d\varphi x = ds$ ,  $d\Delta x = d\xi$  ; donc  
 on aura  $-\frac{ds}{dx} - \frac{dds}{2dx^2} - \frac{d^3s \text{ \&c.}}{2.3.d x^3} = \frac{s}{n} - \left(\frac{d\xi}{dx} + \frac{dd\xi}{2dx^2} + \frac{d^3\xi \text{ \&c.}}{2.3.d x^3} + \frac{s}{mn}\right) \times \left(s - \frac{s}{mn}\right) : \left(\xi - \frac{s}{mn}\right)$ .

8. Comme dans cette équation  $s$  est toujours une assez petite quantité par rapport à  $\xi$ , on pourra l'intégrer aisément par approximation, en intégrant d'abord, par les méthodes connues, l'équation approchée  $-\frac{ds}{dx} = \frac{s}{n} - \left(\frac{d\xi}{dx} + \frac{dd\xi}{2dx^2} + \frac{d^3\xi \text{ \&c.}}{2.3.d x^3} + \frac{s}{mn}\right) \times \left(\frac{s}{\xi} - \frac{s}{mn\xi}\right)$  ou plus exactement  $-\frac{ds}{dx} = \frac{s}{n} + [\Delta x - \Delta(x+1) - \frac{s}{mn}] \times \left(\frac{s}{\xi} - \frac{s}{mn\xi}\right)$ , ou plus exactement encore, d'après l'équation générale de l'article 6,

$$\frac{ds}{dx} = \frac{s}{n} + s - \frac{s}{mn} - \Delta(x+1) \times \left(s - \frac{s}{mn}\right) \times \left(\frac{1}{\xi} + \frac{s}{mn\xi^2}\right)$$

qui se réduit à cette forme intégrable  $ds = \rho s dx + \omega s^2 dx$ ,  $\rho$  &  $\omega$  étant des fonctions connues de  $x$ . Ayant trouvé par cette intégration la première valeur approchée de  $s$ , on mettra cette valeur dans les termes négligés de l'équation rigoureuse (art. 7); on fera ensuite  $s = s' + \rho'$ ,  $s'$  étant la valeur de  $s$ , qui vient d'être déjà déterminée par notre première approximation; & en négligeant le carré de  $\rho'$ , on aura à intégrer une équation de cette forme  $d\rho' + a\rho' dx + G dx = 0$ ,  $a$  &  $G$  étant des fonctions connues de  $x$ , & ainsi de suite. Cette approximation donnera la valeur de  $s$  aussi exactement qu'on le peut désirer.

9. Au reste dans tous les calculs précédens nous avons fait avec M. Bernoulli une autre supposition qui peut-être pourroit bien être contestée; nous avons supposé tacitement que ceux qui dans l'année réchappent de la petite vérole après l'avoir eue, savoir  $\frac{c}{n} - \frac{c}{mn}$ , font aussi sujets à mourir dans la même année par d'autres maladies que le reste des hommes; & c'est de quoi on peut très raisonnablement douter; car l'expérience paroît prouver qu'il est rare, quand on est réchappé d'une maladie mortelle, & en particulier de la petite vérole, de mourir dans la même année d'une autre maladie. D'après cette idée, si on supposoit que ceux qui

### 318 SUR LES CALCULS RELATIFS

ont eu la petite vérole pendant l'année, & qui en sont réchappés, ne meurent point par d'autres maladies, pendant cette année, ou du moins meurent en très-petit nombre dans le rapport de  $1 - \omega$  à 1,  $\omega$  étant très-peu différent de l'unité, alors  $\frac{c}{n} - \frac{c}{mn}$  étant le nombre de ceux qui réchappent de la petite vérole,  $\frac{c\omega}{n} -$

$\frac{c\omega}{mn}$  feroit le nombre de ceux de ces réchappés qui ne doivent point mourir pendant l'année par d'autres maladies; ainsi au lieu de  $\frac{c - \frac{c}{mn}}{B - \frac{c}{mn}}$  dans le calcul

de l'art. 4, il faudroit mettre  $\frac{c - \frac{\omega c}{n} + \frac{\omega c}{mn}}{B - \frac{\omega c}{n} + \frac{\omega c}{mn}}$ ,

étant une fraction très-peu différente de l'unité, & qu'on pourroit, si l'on vouloit, supposer constante; ce qui ne rendroit pas plus compliquées les équations, mais rendroit les résultats fort différens. En effet, dans l'hypothèse précédente, le résultat de l'équation sera à peu près le même que si, au lieu de supposer, par exemple  $m=8$ , on supposoit  $\frac{1}{m}$  une fraction peu différente de l'unité; puisque  $\frac{\omega c}{n} - \frac{\omega c}{mn} = \frac{c}{n} (\omega - \frac{\omega}{8})$  est substitué à  $\frac{c}{8n}$ , dans le calcul de l'article 4,  $\omega$  étant une quantité presque égale à 1; & dans l'équa-

tion de M. Daniel Bernoulli, au lieu de supposer —

$$ds = \frac{s dx}{n} - \left( d\xi + \frac{s dx}{mn} \right) \times \frac{s}{\xi}, \text{ il faudroit faire}$$

$$- ds = \frac{s dx}{n} - \left( d\xi + \frac{s dx}{mn} \right) \times \frac{\left( s - \frac{ns}{n} + \frac{ns}{mn} \right)}{\xi - \frac{ns}{n} + \frac{ns}{mn}}.$$

Au reste je n'insiste pas sur cette équation, quoique fondée sur une hypothèse, selon moi, assez plausible; & je m'en tiens à l'équation de M. Bernoulli, corrigée d'après l'article 7.

10. Ce n'est pas tout encore, Monsieur: je crois vous avoir déjà prouvé dans une autre lettre (a), qu'en accordant même à M. Bernoulli tous les principes de son analyse, les résultats de ses calculs ne sont nullement d'accord entr'eux; j'ajoute aujourd'hui qu'ils ne me paroissent nullement d'accord avec l'expérience, & qu'ils me semblent diminuer beaucoup trop le nombre de ceux qui à chaque âge n'ont point eu la petite vérole. En effet, je prends la formule générale de M. Bernoulli, savoir

$$s = \frac{8\xi}{7e^{\frac{x}{8}} + 1}, \text{ en supposant comme lui, } x \text{ pour le}$$

nombre d'années écoulées depuis la naissance; cela posé il est aisé de voir que dans la formule de M. Bernoulli

$e^{\frac{x}{8}}$  est égale à la quantité qui a pour logarithme dans les tables le nombre  $\frac{x}{8} \times 0,4342944$ ; supposant donc

(a) Voyez ci-dessus, pages 100 & suiv.

$x = 8$	on aura $e^{\frac{x}{8}}$	. . .	2,7183
$x = 16$	. . . . .	. . .	7,3891
$x = 24$	. . . . .	. . .	20,085
$x = 32$	. . . . .	. . .	54,598
$x = 40$	. . . . .	. . .	148,41
$x = 48$	. . . . .	. . .	403,43
$x = 56$	. . . . .	. . .	1096,65
$x = 64$	. . . . .	. . .	2980,95
$x = 72$	. . . . .	. . .	8104,9
$x = 80$	. . . . .	. . .	22031,5
$x = 88$	. . . . .	. . .	59878

11. Donc si, par exemple,  $x = 24$ , on aura  $\frac{s}{x} =$

$$\frac{8}{7 \times 20,085 + 1} = \frac{1}{20,085 - \frac{19,085}{8}} ; \text{ c'est-à-dire que}$$

sur environ 18 personnes âgées de 24 ans, il n'y en auroit qu'une qui n'auroit pas eu la petite vérole ; on trouvera de même que sur environ 350 personnes âgées de 48 ans, il n'y en auroit qu'une qui n'auroit pas eu la petite vérole. Or ces faits me paroissent absolument contredits par l'expérience, comme je crois l'avoir prouvé dans mes *Mélanges de Philosophie*, Tome V, p. 372 & suiv. Joignez à cette réflexion le peu d'exacritude de la supposition faite par M. Bernoulli, que sur ceux qui sont attaqués de la petite vérole, il en meurt  $\frac{1}{8}$  à tout âge, hypothèse dont l'expérience prouve évidemment la fausseté ; & vous conclurez de tout ce qui a été

été dit ci-dessus, que les calculs de grand Géomètre sont fondés sur des hypothèses assez précaires.

12. D'ailleurs il me semble que M. Bernoulli auroit pu résoudre d'une manière plus simple, & pour le moins aussi exacte, le problème qu'il s'est proposé, ou plutôt le problème auquel ce Savant a cru pouvoir réduire le calcul des avantages de l'inoculation, & qui consiste à trouver la vie moyenne des inoculés. En effet, toute la difficulté de ce problème se réduit évidemment, comme il résulte de nos recherches sur ce sujet; (Tome II de nos Opusc. page 60 & suiv.) à construire & quarrer la courbe qui ayant pour abscisses  $x$ , a pour ordonnées  $y c^{\int \frac{du}{y}}$ , ou  $\xi c^{\int \frac{du}{\xi}}$ , en employant les dénominations de M. Bernoulli, & nommant  $du$  le nombre de ceux qui meurent de la petite vérole pendant le temps  $dx$ . Tout se réduit par conséquent à faire sur la valeur de  $du$  une hypothèse plausible, sans avoir besoin d'en faire deux avec M. Bernoulli, l'une sur le nombre de ceux qui prennent la petite vérole par an, l'autre sur le nombre de ceux qui en meurent; hypothèses qui, comme nous croyons l'avoir prouvé, sont très-peu conformes à l'expérience.

13. Ainsi, puisque dans l'équation  $z = y c^{\int \frac{du}{y}}$  que nous avons trouvée, p. 60 du Tome II des Opuscules, il ne manque que de connaître  $u$  pour avoir  $z$ ,  $y$  étant connue par les tables de mortalité, on pourroit, comme je l'ai dit, page 70 du volume cité, connaître  $u$

*Opusc. Math. Tom. IV.* S f

par interpolation au moyen de cinq ou six observations. On pourroit aussi le déterminer, à la vérité moins exactement, mais peut-être avec une précision suffisante, en faisant réflexion que la valeur de  $\frac{du}{dx}$  est très-petite lorsque  $x=0$ , & très-petite aussi, ou même comme nulle, lorsque  $x=100$ ; & même très-petite encore quand  $x=50$ ; ainsi on ne s'éloigneroit peut-être pas beaucoup de la vérité, en supposant  $du=kx dx (50-x)$ ; ce qui donneroit  $u = \frac{k \cdot 50 x^2}{2} - \frac{k x^3}{3}$ ; la plus grande valeur de  $du$  dans cette hypothèse seroit quand on auroit  $50 dx - 2x dx = 0$ , ou  $x=25$ ; de plus soit  $b$  le nombre des vivans, il faudra que quand  $x$  fera  $=50$ , c'est-à-dire quand à peu près tous ceux qui doivent mourir de la petite vérole en seront morts, on ait  $u = \frac{b}{13}$ ; donc  $k \left( \frac{50^3}{2} - \frac{50^3}{3} \right) = \frac{b}{13}$ ; ce qui donnera  $k$ .

14. On pourroit faire encore d'autres hypothèses; on pourroit supposer, par exemple, que  $du = ky dx \int y dx$ , afin que  $\frac{du}{dx}$  soit  $=0$  lorsque  $x=0$  & lorsque  $y=0$ ; dans ce cas on auroit  $u = \frac{k(\int y dx)^2}{2}$ , &  $\frac{b}{13} = \frac{kA^2}{2}$ ;  $A$  étant la valeur totale de  $\int y dx$ ; on pourroit encore supposer  $\frac{du}{y} = ky dx \int y dx$ ; ce qui rendroit  $\frac{du}{y}$  intégrable; & ainsi du reste.

15. Si on vouloit absolument s'en tenir à la méthode

de M. Bernoulli, on pourroit encore, suivant ce que nous avons remarqué ci-dessus, p. 102, supposer dans les calculs de ce grand Géometre  $m = m' + k(k-x)^2$ ,  $k$  étant égal à environ 10 ans; j'ai mis le carré  $(k-x)^2$  afin que  $\frac{1}{m}$  décroisse au-delà & en-deçà de 10 ans, comme les observations semblent le prouver. (Voyez Tome II des Opusc. p. 72 & 73). On peut supposer de même  $m = m' + k'(\lambda - x)$ , &  $\lambda = 15$  à 20 ans, afin que le danger de mourir de la petite vérole quand on est attaqué, c. à d.  $\frac{1}{m}$ , augmente depuis 15 ans jusqu'à la fin de la vie, comme l'expérience semble aussi le prouver. Si ces hypothèses ne paroissent pas suffisantes, on pourroit en faire de plus générales, par exemple  $m = m' + k'(\lambda - x) + r(\lambda - x)^2$ , &c.

16. Dans l'hypothèse de  $m = m' + k'(\lambda - x)$ , on pourra déterminer  $m'$  &  $k'$  par deux observations; par exemple, soit supposé  $x = 0$ ,  $m = 20$ ,  $\lambda = 20$ ; on aura  $20 = m' + k'.20$ ; soit  $x = 50$ ,  $m = 5$ , on aura  $5 = m' + k'.x - 30$ ; d'où l'on tire  $k' = \frac{5}{10}$  &  $m' = 14$ ; donc  $x = 20$ , donneroit  $m = 14$ ; ce qui rendroit la fraction  $\frac{1}{m}$  un peu trop petite, au moins pour le climat de Paris. On peut essayer de même différentes hypothèses, & voir par le résultat que ces hypothèses donneront pour la valeur de  $m$ , lorsque  $x = 0$ , ou  $x = 20$ , ou  $x = 60$ , si les suppositions qu'on a faites peuvent

Sf ij



être admises, ou si elles doivent être rejetées.

17. Mais de toutes les hypothèses approchées qu'on peut faire sur la valeur de  $du$ , voici celle à laquelle je crois qu'on pourroit s'en tenir. Je supposerois  $du = Px dx (a-x)^2$ ,  $a$  étant égal à 60; la valeur de  $du$  seroit la plus grande lorsque  $2x$  seroit  $= a-x$ , ou  $x=20$ ; ce qui me paroît assez conforme à l'expérience; depuis  $x=15$  jusqu'à  $x=20$ ,  $du$  seroit à peu près constant, car le rapport de  $du$  à  $du$  lorsque  $x=15$  &  $x=20$ , est  $\frac{3}{4} \times \frac{9^2}{8^2} = \frac{3 \cdot 81}{4 \cdot 64}$  qui est presque un rapport d'égalité; depuis  $x=20$  jusqu'à  $x=40$ , le rapport de  $du$  à  $du$  diminueroit dans la raison de 1 à  $2 \times \frac{20^2}{40^2}$ , c'est-à-dire de 1 à  $\frac{1}{2}$ ; ce qui paroît encore très-plausible: la quantité  $P$  se détermineroit par l'équation  $P \left( \frac{60^4}{2} - \frac{60^4 \cdot 2}{3} + \frac{P \cdot 60^4}{4} \right) = \frac{b}{13}$  ou  $\frac{P \cdot 60^4}{12} = \frac{b}{13}$ ; ce qui donne  $P = \frac{12b}{13 \cdot 60^4}$ . Si le résultat de cette hypothèse ne paroît pas encore assez exact, on pourroit supposer  $du = Px^m dx (a-x)^{2m}$ ;  $a$  étant toujours  $=$  à 60, afin que le *maximum* de  $du$  fut toujours lorsque  $x=20$ : & en général si on prend pour  $a$  un nombre d'années quelconques, & qu'on veuille que le *maximum* de  $du$  donne  $x = \frac{a}{p}$ , il faudra faire  $du = Px^m dx (a-x)^q$ ; en sorte que  $m$  divisé par  $\frac{a}{p}$  soit  $= q$  divisé par  $a -$

$\frac{a}{p}$ ; ce qui donnera  $mp = \frac{qp}{p-1}$  ou  $p = \frac{q}{m} + 1$ , &  $q = m(p - 1)$ .

18. Avant que d'aller plus loin sur les calculs relatifs à l'inoculation, voici la solution d'un problème assez curieux.

Pour trouver sur le nombre  $s$  de ceux qui n'ont point eu la petite vérole, le nombre  $\omega$  de ceux qui n'en ont pas le germe, & qui n'y sont pas destinés par la nature, soit  $s = \omega + a$ ,  $a$  désignant le nombre de ceux qui ont le germe de cette maladie; il est évident que puisque ceux dont le nombre est  $\omega$ , n'ont point le germe de la petite vérole, il n'en mourra aucun de la petite vérole pendant le temps  $dx$ , & que le nombre de ce qui en mourra sur ce nombre  $\omega$ , (par d'autres maladies)

fera  $(-d\xi - \frac{s dx}{mn}) \times \frac{\omega}{\xi}$  dans les hypothèses de M.

Bernoulli, ou plus généralement dans les nôtres  $(-d\xi - du) \frac{\omega}{\xi}$ ; donc  $-d\omega = -\frac{\omega d\xi}{\xi} - \frac{\omega du}{\xi}$ ; ou  $\frac{d\omega}{\omega} =$

$-\frac{d\xi}{\xi} - \frac{du}{\xi}$ ; donc  $\omega = \xi e^{-\int \frac{du}{\xi}} + G = e^G \times \xi e^{-\int \frac{du}{\xi}}$ ;

$G$  étant une constante; & comme  $\xi$  est ici ce que nous avons appelé  $y$  dans le Tome II de nos Opuscules;

p. 59 & 60, & que nous avons trouvé  $z = y e^{\int \frac{du}{y}}$ ;

nous aurons  $\omega = z e^G$ . Supposant avec M. Jurin  $\frac{\omega}{\xi} =$

$\frac{1}{24}$ , lorsque  $x = 1$  &  $u = 0$ , quoiqu'à dire vrai cette

328 SUR LES CALCULS RELATIFS

de la petite vérole, &  $\frac{1}{7}$  de ceux qui en sont attequés, il s'enfuit que  $\frac{7}{13}$  du genre humain prennent cette maladie : ainsi la valeur de  $k$ , lorsque  $x=60$ , doit être à près  $\frac{7b}{13}$ ,  $b$  étant la valeur de  $\xi$  ou  $\gamma$ , lorsque  $x=0$ ; ce qui servira à déterminer  $Q$ .

21. On peut remarquer encore que  $(-d\xi - du) \times \frac{s}{\xi}$  marque ceux qui meurent par d'autres maladies que la petite vérole sans l'avoir prise; d'où il s'enfuit que  $\int(-\frac{s d\xi}{\xi} - \frac{s du}{\xi})$  doit être égal à  $\frac{6b}{13}$  lorsque  $x=100$ ; car si  $\frac{7b}{13}$  est le nombre des vivans qui prennent la petite vérole,  $\frac{6b}{13}$  fera le nombre des vivans qui mourront sans l'avoir eue; ce qui servira à vérifier les valeurs qu'on aura supposées à  $du$  & à  $dk$ .

22. Vous me demandez, Monsieur, un plus grand développement de ce que j'ai dit (p. 89 & suiv. du Tom. II de mes Opuscules) pour réfuter l'hypothèse d'après laquelle un habile Géometre a prétendu calculer les avantages de l'inoculation. Soit, en conservant les noms donnés à la page 59 de ce Tome II, & la construction de l'endroit cité (a), page 89,  $z = \gamma e^{\int \frac{du}{\gamma}}$ ,  $t =$

(a) Il sera bon de relire cet endroit, & d'avoir sous les yeux la figure que nous ne répéterons point ici.

$$\frac{pz}{q} =$$

$$\frac{Pr}{q} = \frac{Py^e \sqrt{\frac{y+u}{y}}}{q}, Re = y+u, AK = m, Ak = \frac{pm}{q};$$

$QZ = a, Gc = m - y - u$ ; on a, par le calcul supposé,

$$m - a : m - y - u :: \frac{mp}{q} : \frac{mp}{p} \times \left(1 + \frac{a - y - u}{m - a}\right);$$

ajoutant  $\frac{m(q-p)}{q}$ , on aura  $Gc = m + \frac{mp}{q} \left(\frac{a - y - u}{m - a}\right)$ ;

donc  $z$  ou  $Ro = GR - Gc = \frac{mp}{q} \left(\frac{y+u-a}{m-a}\right)$ . Or on

a par nos formules  $z = \frac{Pyc \sqrt{\frac{y+u}{y}}}{q}$ , &  $dz = \frac{zdy}{y} +$

$\frac{zdu}{y}$ ; donc si la formule  $z = mp \left(\frac{y+u-a}{m-a}\right)$  étoit

vraie, on auroit  $\frac{q^0}{p}$  ou  $z = \frac{m(y+u-a)}{m-a}$ , &  $dz =$

$\frac{m(dy+du)}{m-a} = \frac{z(dy+du)}{y+u-a}$ ; donc  $\frac{dz}{z} = \frac{dy+du}{y+u-a}$ ;

ou en faisant  $a - u = \theta$ ,  $\frac{dz}{z} = \frac{dy - d\theta}{y - \theta}$ ; or cette

équation est fautive, parce qu'elle suppose que sur le nombre  $y - \theta$ , il meurt pendant le temps  $dx$  le nombre  $dy - d\theta$  par d'autres maladies que la petite vérole; ce qui n'est pas vrai: car puisqu'on suppose qu'il meurt de la petite vérole la quantité  $d\theta$  ou  $du$  sur le nombre  $y$ , donc sur ce nombre  $y$  il mourra par d'autres maladies que la petite vérole, le nombre  $dy - d\theta$ ; donc si on ne meurt point de la petite vérole, comme on le suppose ici, dans ce cas il mourra sur le nombre  $y - \theta$  pendant le temps  $dx$ , par d'autres maladies que la petite

330 SUR LES CALCULS RELATIFS

vérole, la quantité  $\frac{(dy - d\theta)(y - \theta)}{y}$ , & non pas  $dy - d\theta$ ; & sur le nombre  $\theta$  qui seroit mort de la petite vérole dans le premier cas, il mourra la quantité  $\frac{\theta(dy - d\theta)}{y}$ ; c'est-à-dire, que la quantité  $dy - d\theta$  des personnes mortes par d'autres maladies que la petite vérole, quantité qui dans le premier cas seroit tombée toute entière sur le nombre  $y - \theta$  (le reste  $d\theta$  mourant, par l'hypothèse, de la petite vérole) doit se repartir entre  $y - \theta$  &  $\theta$  proportionnellement, dans le cas où personne ne mourroit plus de la petite vérole.

23. Vous me demandez encore, Monsieur, un essai de calcul sur les principes que j'ai donnés dans mes *Mélanges de Philosophie*, Tome V, page 321 & suiv. pour déterminer le risque qu'on court à chaque âge de mourir de la petite vérole. Je vais tâcher de vous satisfaire.

La probabilité qu'on aura la petite vérole à un certain âge, étant supposée  $\frac{1}{p}$ , & celle qu'on en mourra étant supposée  $\frac{1}{q}$ , la probabilité de mourir de la petite vérole à cet âge est  $\frac{1}{pq}$ . Or je dis, 1°. qu'il faut multiplier cette probabilité par la probabilité  $m$  qu'on vivra à cet âge-là; car la probabilité, qu'on mourra, suppose qu'on soit vivant. 2°. Qu'il faut la multiplier par une fonction du nombre d'années  $M$  qu'on aura déjà vécu, depuis

## A L'INOCULATION. 331

Le moment d'où l'on part, jusqu'à l'âge dont il s'agit ; afin de comparer la probabilité qu'on cherche à la probabilité de mourir de l'inoculation ; la raison de ce calcul est qu'on meurt de l'inoculation dans les 15 jours ; & qu'on ne meurt (*hyp.*) de la petite vérole, qu'après avoir joui de  $M$  années de vie ; ainsi le second de ces risques, toutes choses d'ailleurs égales, doit être d'autant moindre que  $M$  est plus grand. Or cet avantage est considérablement plus grand que dans la raison de  $\frac{1}{M}$ , au moins lorsque  $M$  est un peu grand. Pour le prouver, je suppose qu'on doive certainement vivre 30 ans, & qu'il y ait  $\frac{1}{40}$  à parier qu'on mourra alors de la petite vérole ; je suppose ensuite qu'étant assuré d'une année de vie, on doive se faire inoculer au bout d'un an, & que sur 1200 inoculés il en meure un ; l'avantage ou le risque seroit égal dans les deux cas si la fonction de  $M$  étoit proportionnelle à  $\frac{1}{M}$  ; cependant il me paroît très-évident que dans le premier cas on auroit beaucoup d'avantage ; car on seroit assuré, par notre supposition, de vivre 30 ans, & au bout de ce temps il n'y auroit encore que  $\frac{1}{40}$  à parier qu'on mourroit de la petite vérole, risque qu'on doit regarder comme assez petit dans l'opinion commune, puisque de 40 personnes il en meurt au moins une par an, & que cependant tous les hommes sains se conduisent comme si ce risque étoit en quelque manière nul pour eux. Je crois

332 SUR LES CALCULS RELATIFS

donc d'abord que quand  $M$  est assez grand, la fonction de  $M$  ne doit pas être  $\frac{1}{M}$ , mais doit être plus petite qu'en raison de 1 à  $M$ .

24. De plus, si  $M$  n'est pas un temps considérable; par exemple, que  $M$  soit = à un mois, alors la fonction de  $M$  doit être à peu près égale à l'unité, quel que soit  $M$ : car il est à peu près égal de mourir dans un mois ou dans 15 jours, ou même dans la journée.

25. D'un autre côté, si  $M$  est fort grand, par exemple, 100 ans, qui est à peu près le temps le plus considérable de la vie humaine; alors la fonction de  $M$  doit être nulle ou comme nulle; car il est évident que le risque de ne mourir de la petite vérole qu'au terme le plus éloigné de la vie, seroit absolument nul, puisque si on ne mourroit pas alors de la petite vérole, il faudroit mourir d'une autre maladie.

26. Donc la puissance ou la fonction de  $M$  doit être telle, 1°. que quand  $M$  est très-petit, elle soit presque = à l'unité. 2°. Que quand  $M$  est très-grand, elle soit nulle ou comme nulle. 3°. Qu'elle soit dans les cas moyens beaucoup plus petite que dans le rapport inverse de  $M$ . En effet, si on avoit, par exemple, d'un côté la certitude de vivre 60 ans, &  $\frac{1}{16}$  de risque de mourir de la petite vérole au bout de ce temps-là, & de l'autre la certitude de vivre 15 ans, &  $\frac{1}{16}$  de risque de mourir de la petite vérole au bout de ce temps, il me paroît évident que dans le premier cas l'avantage seroit beau-

coup plus grand que dans le premier, & que par conséquent l'avantage seroit en plus grande raison que de  $\frac{1}{30} \times \frac{1}{20}$  à  $\frac{1}{17} \times \frac{1}{4}$ , qui sont des quantités égales. 4°. Ajoutons que dans tous les cas la fonction de  $M$  ne doit pas être plus grande que l'unité, puisqu'elle ne peut être égale à l'unité que dans le cas où le risque seroit couru dans l'instant même, & qu'elle sera évidemment plus petite dans les instans suivans.

27. Pour donner à la fonction de  $M$  que l'on cherche la forme la plus nette & la plus simple, il faut supposer  $M$  divisé par la plus grande longueur possible de la vie, à compter du temps où l'on est; par exemple, si on a 30 ans, & que le plus long terme de la vie soit 100 ans, il faut prendre, au lieu de  $M$ , la fraction  $\frac{M}{70}$ ; & donner à la fonction qu'on formera de cette fraction les quatre conditions énoncées dans l'article précédent. Si on met en général  $a$  à la place de 70, je crois qu'on pourroit supposer la fonction cherchée =  $\left(\frac{a-x}{a}\right)^m$ ,  $x$  étant le nombre d'années qui doivent ou peuvent s'écouler depuis le moment de la vie d'où l'on part, par exemple, ici depuis 30 ans; &  $m$  étant un exposant assez grand, par exemple, 4 ou 5, &c. ou peut-être même davantage, par la raison que le désavantage doit prodigieusement diminuer à mesure que l'on avance en âge.

28. Ce n'est pas tout: mettons dans l'article précéd-



dent, au lieu de 70, la quantité  $a$  qui sera variable pour chaque âge, & qui sera le complément de cet âge à 100 ans; je dis qu'il ne suffit pas pour connoître le risque de le multiplier par la fraction indiquée de  $\frac{M}{a}$ . Car soient  $\zeta$ ,  $\zeta'$  deux âges différens d'où l'on part pour apprécier le risque de la petite vérole,  $a = 100 - \zeta$ ,  $a' = 100 - \zeta'$ , & soient pris, en partant de  $\zeta$ ,  $\zeta'$ , deux temps  $M$  &  $M'$  tels que  $\frac{M}{a}$  soit  $= \frac{M'}{a'}$ ; soit de plus supposé, ce qui n'a rien d'absurde en soi, que les risques  $\frac{1}{pq}$  &  $\frac{1}{p'q'}$ , soient égaux; il est évident que le produit de  $\frac{1}{pq}$  par  $\varphi\left(\frac{M}{a}\right)$  seroit égal au produit de  $\frac{1}{p'q'}$  par  $\varphi\left(\frac{M'}{a'}\right)$ ; & cependant il n'est pas moins évident que si  $a$  est  $> a'$ , & par conséquent  $M > M'$ , le désavantage est aussi plus grand, par la raison que dans ce cas on a plus à perdre si on venoit à mourir, puisque le nombre d'années  $a - M$  qui pourroit encore rester à vivre est plus grand que le nombre d'années  $a' - M'$  qui pourroit rester à vivre dans le second cas. Soit, pour plus de précision,  $a$  le nombre d'années qu'on peut espérer de vivre après le temps  $M$ ,  $a'$  le nombre d'années qu'on peut espérer de vivre après le temps  $M'$ , je dis que toutes choses d'ailleurs égales, le désavantage sera d'autant plus grand que  $a$  sera plus grand. Il faut donc encore multiplier le risque par

Une fonction de  $a$ , qui soit d'autant plus grande que  $a$  fera plus grand, mais qui pourtant ne soit jamais plus grande que l'unité. Soit  $A$  la plus grande valeur de  $a$ , savoir celle qui répond à  $M=0$ , on pourroit peut-être supposer la fonction cherchée  $\approx$  à peu près  $\left(\frac{a}{A}\right)^m$ ,  $m$  étant  $= 4$  ou  $5$ , &c.

29. De plus, si on nomme  $b$  la valeur de  $y$  ou de  $\xi$  lorsque  $M=0$ , on aura  $m = -\frac{y}{b}$ , & on remarquera que  $\frac{1}{pq} = \frac{du}{y}$ . Donc nommant  $\mu$  le produit des deux fonctions formées d'après les principes des articles 26 & 28, on aura  $\frac{m}{pq} \times \mu = \frac{\mu du}{b}$ ; donc la somme des risques est  $\frac{1}{b} \int \mu du$ ; cette quantité exprimera le risque total de mourir de la petite vérole; en effet, quand on aura déterminé les risques de la petite vérole pour chaque année par la méthode précédente, il faudra les ajouter ensemble, & la somme fera le risque total.

30. Ce n'est pas tout encore; si on étoit sûr de vivre, par exemple 30 ans, & qu'à 30 ans il y eût  $\frac{1}{10}$  à parier qu'on mourroit de la petite vérole, &  $\frac{1}{40}$  qu'on mourroit de quelque maladie, & qu'enfin, tout le reste étant d'ailleurs égal, il y eût  $\frac{1}{300}$  à parier qu'on mourroit en se faisant alors inoculer, je dis qu'il ne faudroit point comparer séparément le danger de mourir de l'ino-

336 SUR LES CALCULS RELATIFS

culacion à celui de mourir de la petite vérole, mais comparer tous les risques pris ensemble à tous les risques pris ensemble; c'est-à-dire  $\frac{1}{100} + \frac{1}{40}$  à  $\frac{1}{300} + \frac{1}{40}$ ; car comme le risque de mourir de la petite vérole & celui de mourir de l'inoculation n'exemptant point du risque de mourir par d'autres maladies, il est évident qu'il ne faut point comparer séparément les deux premiers risques entr'eux, mais que l'on doit ici comparer ensemble le risque total de mourir dans le premier cas, soit par la petite vérole, soit par d'autres maladies, au risque total de mourir dans le second cas, soit par l'inoculation, soit par d'autres maladies. En effet, si quelqu'un doit courir les dangers  $A, B, C, D, E$ , &c. à-la-fois, & un autre les dangers  $a, B, C, D, E$ , &c. il est évident que pour comparer le risque total que courent ces deux personnes, il faut comparer la somme des risques  $A+B+C+D+E$  à  $a+B+C+D+E$ , & non pas seulement le risque  $A$  au risque  $a$ . Or il est aisé de voir, en supposant  $a < A$ , que l'avantage est encore diminué par cette considération, puisque le rapport de  $a+B+C+D+E$  à  $A+B+C+D+E$  approche plus de l'unité; ou, ce qui est la même chose, de l'égalité, que celui de  $a$  à  $A$ .

31. De toutes ces observations il s'ensuit que si  $\frac{a}{b}$  est supposé le danger de l'inoculation faite lorsque  $M=0$ , la somme des risques des inoculés sera  $\frac{a}{b} + \frac{1}{b-a} \times \int -\mu' d\zeta =$

$\int -\mu' d\zeta = \frac{n}{b} + \frac{x}{b} \int -\mu' d\zeta$ ,  $\zeta$  étant  $= y c^{\int \frac{du}{y}}$  (tome II des Opusc. pag. 60) &  $\zeta = \frac{z(b-n)}{b}$  ; & que celle

du risque des non inoculés sera  $\frac{x}{b} \int -\mu dy$  ; remarquez que je suppose  $\mu'$  différent de  $\mu$ , quoique peut-être on pût les supposer à peu près égales ; la raison de leur différence est que  $M$  étant la même,  $a$  est un peu différente dans les deux cas. Cependant on peut ici, pour plus de facilité, supposer ces deux quantités à peu près égales.

32. Pour employer commodément ces formules, il faut se souvenir que  $\frac{d\zeta}{\zeta} = \frac{dy}{y} + \frac{du}{y}$ , ou  $-d\zeta = -dy c^{\int \frac{du}{y}} - duc^{\int \frac{du}{y}}$ , ou (en faisant  $-d\zeta = d\zeta'$  &  $-dy = dy'$  afin que toutes les quantités aient le même signe que  $dx$ , c'est-à-dire croissent quand  $x$  croît)  $d\zeta' = dy' c^{\int \frac{du}{y}} - duc^{\int \frac{du}{y}}$  ; mais la fonction  $\mu$  restera toujours très-difficile à déterminer exactement. On remarquera aussi que  $d\zeta'$  est  $< dy'$ , au moins dans les premières années, lorsque  $\int \frac{du}{y}$  est encore très-petite ; d'où l'on voit que dans les premières années  $\int \mu d\zeta'$  est  $< \int \mu dy'$ . Soit fait maintenant  $du = \rho dy'$ , &  $c^{\int \frac{du}{y}} = 1 + \sigma$ , on voit aisément que  $\sigma$  va en augmentant tou-

Opusc. Math. Tom. IV. V u

338 SUR LES CALCULS RELATIFS

jours, & qu'au contraire  $\rho$  est fort petit vers les dernières années; d'où il s'ensuit que  $dz'$  ou  $dy'(1-\rho)(1+\sigma)$  est alors  $> dy'$ , &  $\mu dz' > \mu dy'$ .

33. Donc puisque  $\mu dz'$  est d'abord  $<$  & ensuite  $> \mu dy'$ , il peut très-bien se faire que la valeur totale de  $\int \mu dz'$  soit  $>$  ou  $=$  à la valeur totale de  $\int \mu dy'$ ; & dans le cas même où elle seroit plus petite, il faudra que  $\frac{n}{b} + \frac{\int \mu dz'}{b}$  soit encore  $< \frac{\int \mu dy'}{b}$ ; pour que l'inoculation ait un avantage réel.

34. Ainsi le danger ou l'avantage de l'inoculation dépendra du rapport entre les quantités  $n$  &  $\mu$ ; plus il s'écoulera d'années avant que  $dz'$  devienne  $> dy'$ , (ce qui dépendra de la valeur des quantités  $\rho$  &  $\sigma$ ) & plus au-delà de ce nombre d'années la fraction  $\mu$  fera petite, plus  $\int \mu dz'$  fera petit par rapport à  $\int \mu dy'$ .

35. Si l'inoculation ne faisoit périr absolument personne, il est aisé de voir que  $\int z dx$  étant plus grand que  $\int y dx$ , la vie moyenne des inoculés deviendroit plus grande; si  $n$  étoit très-petit, la vie moyenne des inoculés seroit  $\int z dx = \int z dx \left( \frac{b-n}{b} \right) = \left( \frac{b-n}{b} \right) \int y dx (1+\sigma)$ ; ainsi la vie moyenne des inoculés sera encore plus grande que la vie moyenne  $\int y dx$  des non inoculés, pourvu que  $n$  soit assez petit pour que  $n \int y dx$  soit  $< \int y y dx$ . L'inoculation sera donc en ce cas un avantage réel pour l'état. Mais afin de plus que ce soit

un bien certain pour les particuliers, il faudra qu'il se passe plusieurs années avant que  $dz'$  devienne  $> dy'$ ; ou du moins que dans les premières années, tant que  $dz'$  est  $< dy'$ , la fraction  $\mu$  soit considérablement plus grande que dans les années suivantes où  $dz'$  est  $> dy'$ . C'est aussi ce qui me paroît résulter des réflexions que nous avons faites plus haut (article 23 & suiv.). Et voilà, ce me semble, en quoi consiste le véritable avantage de l'inoculation, au moins d'après les connoissances que nous avons jusqu'à présent sur cette matière.

36. Je terminerai ces recherches par quelques réflexions sur la solution d'une question que M. Bernoulli s'est proposée dans son Mémoire, page 21; & qu'il me reproche (p. 5.) de n'avoir pu résoudre qu'en tâtonnant.

On demande combien sur le nombre actuel des vivans, il y a de personnes qui n'ont pas eu la petite vérole. Voici ma réponse : puisque le nombre des vivans à l'âge  $x$  est  $y$  (*hyp.*), le nombre total des vivans sera la valeur totale de  $\int y dx$ ; de même, puisque  $s$  est le nombre de ceux qui à l'âge  $x$  n'ont point encore eu la petite vérole, le nombre total des vivans qui ne l'ont point eue, sera la valeur totale de  $\int s dx$ ; ainsi tout se réduit à connoître la quantité  $s$ , qui dépend elle-même (article 19 & suiv.) de deux quantités inconnues  $dk$  &  $du$ , sur lesquelles on ne peut faire que des hypothèses approchées & tâtonnées. C'est donc par la nature du sujet que cette question ne peut se résoudre qu'en tâtonnant; M. Bernoulli en donne à la vérité dans son Mémoire une solution

fort simple; mais cette solution est fondée sur le principe qu'il meurt de la petite vérole à quelque âge que ce soit  $\frac{1}{84}$  de ceux qui ne l'ont pas eue; hypothèse très-hasardée, & dépendante de deux autres, dont il y en a sur-tout une de très fausse.

37. A l'occasion de ces réflexions, je vous ferai part en finissant d'une remarque sur la courbe de mortalité. En examinant les tables de mortalité données par M. Deparcieux d'après les Registres de Suède, on voit aisément que la vie moyenne (qui n'est autre chose que la probabilité de la durée de la vie, prise à la manière ordinaire) est toujours plus petite que la moitié des années qui restent à écouler jusqu'à 100 ans, terme qu'on peut supposer le plus long de la vie humaine; d'où il s'ensuit évidemment que la courbe de mortalité n'est ni une ligne droite, ni une courbe toute concave vers l'axe des  $x$ , ce qu'il étoit aisé de présumer d'ailleurs; mais on peut remarquer de plus que la durée de la vie, prise à la manière de M. de Buffon, (Voyez ci-dessus, pages 86 & 92.) est presque toujours plus grande par cette table que la vie moyenne; d'où il est aisé de conclure que la courbe de mortalité n'est pas toute convexe vers l'axe des  $x$ ; en effet, si elle étoit toute convexe, on auroit, en faisant (*Fig. 20.*)  $AC = \frac{AB}{2}$ ,  $BO$  (qui exprime la durée de la vie suivant M. de Buffon) =  $CE - DE = \frac{BF}{2} - DE$ ; & la vie moyenne seroit =

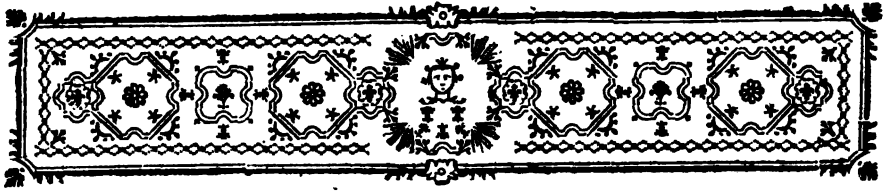
*A L'INOCULATION.* 341

$\frac{ABFDA}{AB} = \frac{AEFB - ADFEA}{AB} = \frac{BF}{2} - \frac{ADFEA}{AB}$  ; or  
 supposant *ADF* toute convexe,  $\frac{ADFEA}{AB}$  est é  
 videm-  
 ment  $< DE$  ; donc *BO* seroit  $< \frac{ABFDA}{AB}$ .

*Fin du vingt-septième Mémoire.*







## VINGT-HUIT<sup>ME</sup> MÉMOIRE.

*Contenant quelques Écrits sur différens sujets.*

### *I. Sur la forme des racines imaginaires.*

DANS la démonstration que j'ai donnée (Mémoires de Berlin 1746) de la réduction des quantités imaginaires à la forme  $a + b\sqrt{-1}$ , j'ai supposé que si on a une équation entre  $y$  &  $x$ , & que  $x$  soit supposée infiniment petite, &  $y$  aussi infiniment petite & réelle; on peut prendre  $y = Ax^n$  simplement, & par conséquent  $y = Ax^n + Bx^p$ , &c. lorsque  $x$  est supposée finie, & assez petite pour que la serie seroit convergente. Pour attaquer cette supposition, un très-grand Géometre me proposa, par une lettre du 27 Décembre 1748, la courbe dont l'équation seroit  $\frac{ddy}{dx^2} = \frac{(1+xx)dy}{x(1-xx)dx} = \frac{y+1}{1-xx}$ ; & me demanda la valeur de  $y$  en  $x$ , en supposant  $x$  infiniment petite. Ce problème peut se résoudre de différentes manieres; mais la plus simple consiste à

remarquer, qu'en faisant  $y$  &  $x$  infiniment petites, on a  $\frac{ddy}{dx^2} = \frac{dy}{x dx} - 1$ , ou  $\frac{ddy}{x} = \frac{dx dy}{x^2} + \frac{dy^2}{x} = 0$ , dont l'intégrale est  $y = \frac{x^2}{2} \log. \frac{1}{x} + \frac{Ax^2}{2}$ , ou en négligeant le terme  $\frac{Ax^2}{2}$ ,  $y = \frac{x^2}{2} \log. \frac{1}{x}$  ;

d'où ce Savant concluoit que l'expression  $y = Ax^n$  n'est pas générale. Mais il me fut aisé de lui faire observer que la courbe proposée est *mécanique*, au lieu que dans mon théorème il ne s'agit que de courbes géométriques, dans lesquelles en effet l'équation  $y = Ax^n + Bx^p$ , &c. aura toujours lieu. Cette réponse paroît avoir satisfait ce célèbre Mathématicien, qui me récrivit le 3 Janvier 1750 ; en ces termes : *Vous avez entièrement raison ; le cas  $y = x^n l x$  n'affoiblit en rien la démonstration de votre beau théorème, comme je croyois d'abord.*

Je pense donc qu'il ne doit rester aucune difficulté sur la démonstration de mon théorème concernant les racines imaginaires.

## II. Sur la manière de déterminer certaines fonctions.

1. Ce que j'ai déjà remarqué plus haut (page 191 & suiv.) sur l'inconvénient de réduire  $\varphi(x+a)$  en serie dans la résolution de certains problèmes, peut se confirmer par une considération très-simple. Je suppose qu'on ait à trouver une fonction  $\varphi x$  de  $x$ , telle que  $\varphi(x+a) = \varphi x$ ,  $a$  étant une quantité donnée ; il est clair que  $\varphi x$

344 SUR DIFFÉRENS SUJETS.

doit représenter l'ordonnée d'une courbe telle, qu'en prenant sur l'axe de cette courbe des parties  $=a$ , les ordonnées distantes de cette quantité soient égales; c'est ce qui arrive dans la cycloïde si  $a$  est égale à la circonférence, & dans une infinité d'autres courbes qu'on peut construire aisément par le moyen des arcs ou des segments d'une courbe ovale rentrante en elle-même. On voit donc que  $\varphi x$  a une infinité de valeurs arbitraires qui satisferont au problème, pourvu que  $\varphi x$  représente l'ordonnée d'une courbe telle qu'on vient de le dire. Faisons maintenant  $\varphi x = z$ , & réduisons  $\varphi(x+a)$  en série, nous aurons  $\varphi(x+a) = z + \frac{a d z}{d x} + \frac{a^2 d^2 z}{2 d x^2} + \frac{a^3 d^3 z}{2 \cdot 3 \cdot d x^3} + \&c. = z$  par la condition du problème.

Donc  $\frac{a d z}{d x} + \frac{a^2 d^2 z}{2 d x^2} + \&c. = 0$ , donc si on fait  $z = A c^{f x}$ , on aura  $a f + \frac{a^2 f^2}{2} + \frac{a^3 f^3}{2 \cdot 3} \&c. = 0$  ou  $c^{a f} = 1 = 0$ . Donc  $c^{a f} = 1$ ; donc  $\log. a f = \log. 1$ . Or on sait que  $\log. 1 = p \pi \sqrt{-1}$ ,  $\pi$  étant la circonférence &  $p$  un nombre entier positif ou négatif. Donc  $f = \pm \frac{m \pi \sqrt{-1}}{a}$ ,  $m$  étant un entier positif. Donc  $\varphi x = A c^{\frac{+m \pi x \sqrt{-1}}{a}} + B c^{\frac{-m \pi x \sqrt{-1}}{a}}$ , ou  $\varphi x = C \sin. \left( \frac{m \pi x}{a} \right) + B \cos. \left( \frac{m \pi x}{a} \right)$ ,  $m$  étant un nombre entier positif ou négatif. Or cette valeur de  $\varphi x$  ne paroît pas assez générale

générale, & applicable, par exemple, à la cycloïde; en effet, si on suppose  $x$  [un arc de cercle, l'ordonnée  $y$  de la cycloïde sera  $x \pm \sin. x$ , & l'abscisse  $1 - \cos. x$ ; donc si on fait  $x \pm \sin. x = y$ , ou simplement  $x - \sin. x = y$ , ce qui donnera  $Ax^3 + Bx^5 + \&c. = y$ ; on

trouvera  $x = Cy^{\frac{1}{3}} + \&c.$  &  $1 - \cos. x = 1 - \cos. (Cy^{\frac{1}{3}} + \&c.)$  Or il ne paroît pas que cette quantité puisse être changée en une serie de cette forme  $A' \sin. \pi y + B' \sin. 2\pi y + \&c. + C' \cos. \pi y + D' \cos. 2\pi y$ , &c. car cette dernière quantité a pour premiers termes  $E' + F' \pi y + G' \pi^2 y^2$ , & ainsi de suite, les puissances de  $y$  étant toujours des nombres entiers, au lieu que  $1 - \cos. (Cy^{\frac{1}{3}} + \&c.)$  a pour premier terme  $Hy^{\frac{2}{3}} + \&c.$  Donc, &c.

2. Nous ne croyons donc pas devoir admettre une solution qui paroît trop limitée, & beaucoup moins générale que le problème ne le comporte. Cet exemple démontre, ce me semble, de la manière la plus évidente & la plus simple, que dans la résolution d'un grand nombre de problèmes, tels que celui dont il a été question ci-dessus (p. 191 & suiv.) la réduction de  $\phi(x+a)$  ou des quantités semblables, en serie, ne donne pas des solutions assez générales, & c'est ce qui est confirmé par tout ce que nous avons dit à l'endroit cité.

3. Au reste la résolution très-simple que nous venons de donner du problème où il s'agit de rendre  $\phi(x+a) = \phi x$ , peut conduire à la solution de plusieurs autres questions. Par exemple, si on proposoit de trouver une fonction

346 *SUR DIFFERENS SUJETS*

tion de  $u$  telle qu'en y mettant  $a-u$  au lieu de  $u$ , elle ne changeât point de valeur, il est aisé de résoudre cette question en formant une fonction de  $u$  dans laquelle  $u$  &  $a-u$  entrent de la même manière; car il est évident qu'en mettant dans cette fonction  $a-u$  pour  $u$ ,  $a-u$  deviendra  $a-(a-u)=u$ , &  $u$  deviendra  $a-u$ , de sorte que la valeur de la fonction demeurera la même; mais si on demandoit une fonction de  $u$ , telle qu'en y mettant  $u+a$  au lieu de  $u$ , elle conservât la même valeur, on ne pourroit pas employer une pareille solution, parce que  $u+a$  ne devient pas  $u$  en y mettant  $u+a$  au lieu de  $u$ , mais  $u+2a$ . Il faut donc avoir recours au problème précédent, & prendre pour  $\phi u$  l'ordonnée d'une courbe analogue à la cycloïde & aux autres de ce genre.

4. Il est bon de remarquer que le problème dont il s'agit, ne pourroit se résoudre en ayant recours à l'algèbre ordinaire; car il est évident que si on cherchoit (comme il seroit nécessaire pour la solution) une courbe dont l'ordonnée  $y$  fût telle, qu'à une même valeur de  $y$  il répondît deux valeurs de  $x$  dont la différence fût  $a$ , ces deux valeurs devroient être  $\frac{a}{2}+Y$  &  $-\frac{a}{2}+Y$ ,  $Y$  étant une fonction de  $y$ ; de sorte qu'on auroit  $x=Y\pm\frac{a}{2}$ ; solution illusoire, 1°. parce qu'elle ne donneroit pas une même courbe assujettie à la même équation, mais un système de deux courbes semblables, égales

& parallèles. 2°. Parce que les absciffes  $x$  répondantes aux ordonnées  $y, y + a$ , appartiendroient, non à une même branche, mais l'une à une courbe, l'autre à la courbe parallèle. On voit par cette remarque, pour le dire en passant, que les méthodes données par plusieurs Géometres pour déterminer certaines courbes par la relation entre les ordonnées  $y, y'$  répondantes à une même absciffe  $x$ , ne sont pas générales; car ces méthodes qui sont assez connues (a), ne peuvent s'appliquer qu'à des courbes algébriques, & paroissent absolument en défaut pour la solution de certains problèmes qui peuvent très-bien se résoudre par des courbes mécaniques; par exemple, pour celui dont il s'agit, & où  $y - y' = a$ . Suivant les méthodes dont nous parlons, ce problème ne pourroit se résoudre, parce que  $y$  &  $y'$  n'entrent pas de la même manière dans l'équation. Cependant nous en avons donné dans l'article 3 une solution très-simple.

5. Si on proposoit de trouver  $\phi x$ , telle que  $\phi(x + a\sqrt{-1})$  fût  $= \phi x$ ; il faudroit d'abord mettre  $\phi(x + a\sqrt{-1})$  sous cette forme qui revient au même  $\Delta(x\sqrt{-1} + a\sqrt{-1} \times \sqrt{-1})$  ou bien  $\Delta(x\sqrt{-1} - a)$ ; & faisant  $x\sqrt{-1} = u$ , on aura  $\Delta(u - a) = \Delta u$ . Or en regardant  $a$  comme réelle, & faisant  $s = \Delta u$ , on a aisément (article 3.) l'équation qu'on cherche entre  $s$  &  $u$ ; formons donc cette équation entre  $s$  &  $u$ , & mettons ensuite  $x + a\sqrt{-1}$  pour  $s$  &  $u\sqrt{-1}$  pour  $u$ ; on

(a) Voyez les Journaux de Leipfick de 1697, les Œuvres de Jean & Jacques Bernoulli, & les Mémoires de l'Académie de 1734.

348 SUR DIFFÉRENS SUJETS.

aura, en séparant les quantités réelles des imaginaires, deux équations en  $r, t, u$ , qui en donneront deux autres en  $r, u$  &  $t, u$ .

6. Soit proposée l'équation  $\varphi(x+a) = X$ ,  $X$  étant une fonction donnée de  $x$ ; on fera  $x+a = z$ , donc  $z-a = x$ ; on substituera dans  $X$ ,  $z-a$  à la place de  $x$ , on développera les puissances, après quoi on remettra dans ces puissances  $x+a$  & ensuite  $x$  à la place de  $z$ , ce qui donnera  $\varphi(x+a)$  &  $\varphi x$ . Soit, par exemple,  $Bx^2 + Ax = \varphi(x-a)$ ; on aura  $Bx^2 = Bz^2 - 2Baz + Baa$ ;  $Ax = Az - Aa$ , &  $\varphi(x+a)$  sera  $= B(x+a)^2 + (A-2Ba)(x+a) + Baa - Aa$ ; donc  $\varphi x = Bx^2 + (A-2Ba)x + Baa - Aa$ .

7. D'où il est aisé de voir que pour trouver une fonction  $\varphi x$  telle que  $\varphi(x+a) = X$  où  $\Delta x$ , il suffit de substituer  $x-a$  au lieu de  $x$  dans  $\Delta x$ . En effet  $\varphi(x+a) = \varphi z = \Delta(z-a)$ ; donc  $\varphi x = \Delta(x-a)$ . Mais si on vouloit employer la méthode des séries, on trouveroit, en nommant  $\varphi x, z$ , l'équation  $z + \frac{adz}{dz} + \frac{a^2 ddz}{2 \cdot dx^2} + \&c. = X$ ; & par conséquent,  $P, Q, \&c.$  étant des constantes indéterminées,  $\frac{Pd^2z}{dx^2} + \frac{Paddz}{dx^2} + \frac{Pa^3d^3z}{2 \cdot dx^3} + \&c. = \frac{PdX}{dx}$ ;  $\frac{Qd^2z}{dx^2} + \frac{Qad^3z}{dx^2} + \&c. = \frac{Qd^2X}{dx^2}$  & ainsi de suite; donc ajoutant toutes ces équations, & égalant à zero les coefficients de  $d^2z, d^3z, \&c.$  on aura  $z =$  à une série infinie de cette forme  $X + \frac{BdX}{dx} +$

$\frac{Cd^3 X}{dx^3}$ , &c. résultat beaucoup moins simple & moins direct que celui qu'on a trouvé par l'autre méthode.

8. Il est vrai que la serie qu'on vient d'indiquer, se trouvera  $= X - \frac{adX}{dx} + \frac{a^2 d^2 X}{2 dx^2} - \frac{a^3 d^3 X}{2 \cdot 3 dx^3}$ , &c.  $= \Delta(x - a)$  comme elle le doit être en effet. Mais outre que la premiere méthode est beaucoup plus simple & plus directe, comme nous venons de le dire, une preuve convaincante que la méthode des series n'est pas la vraie, c'est que si on propoisoit de trouver la fonction  $\varphi x$ , telle que  $\varphi(x + a) - \varphi x$  fût  $= 0$ , on auroit

$$\frac{a d\zeta}{dx} + \frac{a^2 d^2 \zeta}{2 dx^2} + \&c. = 0.$$

$$\frac{P a d^2 \zeta}{2 dx^2} + \frac{P a^2 d^3 \zeta}{dx^3} + \&c. = 0.$$

$$\frac{Q a d^3 \zeta}{dx^3} + \&c. = 0.$$

& en faisant évanouir les coefficients de  $d^2 \zeta$ ,  $d^3 \zeta$ , &c. par la méthode de l'article 7, on trouveroit  $\frac{ad\zeta}{dx} = 0$  ou  $\zeta =$  à une constante; ce qui ne donne qu'une solution très-limitée. On voit suffisamment par cet exemple & par les précédens, l'inconvénient qu'il peut y avoir pour la généralité de la solution des problèmes dont il s'agit, si on employe la méthode des series.

*III. Démonstration analytique du principe de la force d'inertie.*

1. Je crois avoir trouvé moyen de démontrer, par un



350 SUR DIFFÉRENS SUJETS.

simple calcul analytique, qu'un corps mis une fois en mouvement par quelque cause que ce soit, continuera à se mouvoir de lui-même uniformément. La démonstration qu'en j'en ai trouvée, m'a paru assez singulière pour être soumise au jugement des Mathématiciens.

2. Soit  $x$  le temps écoulé depuis le commencement du mouvement,  $y$  l'espace parcouru pendant ce temps,  $a$  le rapport de  $dy$  à  $dx$  lorsque  $x=0$ ; il est d'abord à remarquer qu'on aura  $y=\phi(a, x)$ ,  $\phi(a, x)$  étant une fonction de  $a$ , de  $x$  & de constantes qui seront toujours les mêmes, quel que soit  $a$ ; en effet, puisque (*hyp.*) le mouvement imprimé au corps porte en lui-même la cause de son altération, s'il doit en avoir une, il est évident que la loi de cette altération doit uniquement dépendre de l'état où se trouve le corps, par rapport au mouvement, quand  $x=0$ , & de la différence de cet état à l'état de repos. Or quand  $x=0$ , & que le corps va commencer à se mouvoir, il n'y a absolument d'autre donnée que  $a = \frac{dy}{dx}$  qui différencie ces deux états; la valeur de  $\frac{d^2y}{dx^2}$  lorsque  $x=0$ , n'existe pas encore, elle n'existera qu'au bout du temps infiniment petit  $dt$ , après que le corps aura commencé de se mouvoir, & il est évident que cette valeur, ainsi que tout le reste, doit uniquement dépendre de la valeur de  $a$ , puisque cette valeur de  $a$  doit évidemment renfermer seule en elle-même tout ce qui doit causer

l'altération du mouvement, dès qu'une fois il est commencé. Pour rendre, s'il est possible, la chose encore plus claire, on remarquera, 1°. que l'équation qui doit avoir lieu entre les  $y$  &  $x$  peut être représentée par une courbe; 2°. que la seule chose qui existe de cette courbe lorsque  $x=0$ , est la direction de sa première tangente, c'est-à-dire le rapport de  $dy$  à  $dx$ ; 3°. que par conséquent c'est de ce rapport seul que doit dépendre la nature de la courbe, car c'est à ce rapport seul que la courbe doit son existence, attendu que si ce rapport n'existoit pas, il n'y auroit pas de mouvement, ni par conséquent d'équation entre les  $y$  & les  $x$ , ni par conséquent de courbe qui représentât cette équation.

3. Soit donc  $y = \phi(a, x)$ ,  $a$  étant le rapport initial de  $dy$  à  $dx$ ; & soit maintenant  $y + y'$  l'espace parcouru durant le temps  $x + z$ ; on aura par la même raison  $y + y' = \phi(a, x + z) = \phi(a, x) + \frac{z d\phi(a, x)}{dx} + \frac{z^2 dd\phi(a, x)}{2 \cdot dx^2} + \frac{z^3 d^3 \phi(a, x)}{2 \cdot 3 \cdot dx^3}$ , &c. ou  $y + y' = y + \frac{z dy}{dx} + \frac{z^2 d^2 y}{2 dx^2} + \frac{z^3 d^3 y}{2 \cdot 3 \cdot dx^3}$ , &c. & par conséquent  $y' = \frac{z dy}{dx} + \frac{z^2 d^2 y}{2 dx^2} + \frac{z^3 d^3 y}{2 \cdot 3 \cdot dx^3}$ , &c. Or puisque  $y = \phi(a, x)$ ,  $y'$  doit être égale, par la même raison, à  $\phi\left(\frac{dy}{dx}, z\right)$ . Donc  $\phi\left(\frac{dy}{dx}, z\right)$  doit être égal à  $\frac{z dy}{dx} + \frac{z^2 d^2 y}{2 dx^2} + \frac{z^3 d^3 y}{2 \cdot 3 \cdot dx^3}$ , &c. quel que soit  $z$ . Donc  $\phi\left(\frac{dy}{dx}, z\right)$

doit être de cette forme dans ses deux premiers termes

$\frac{z dy}{dx} + z^2 \phi' \left( \frac{dy}{dx} \right)$ ,  $\phi' \left( \frac{dy}{dx} \right)$  exprimant une fonction inconnue de  $\frac{dy}{dx}$ , qui ne doit renfermer d'autre

constante que  $a$ . Donc on aura  $\frac{d dy}{dx^2} = 2 \phi' \left( \frac{dy}{dx} \right)$

ou plus simplement  $\frac{d dy}{dx^2} = \phi' \left( \frac{dy}{dx} \right)$ ; or comme  $\frac{dy}{dx}$

$= a$  lorsque  $x = 0$ , soit en général  $\frac{dy}{dx} = a + \alpha$ ,  $\alpha$

étant une quantité qui doit être nulle lorsque  $x = 0$ ; on

aura donc l'équation  $\frac{d \alpha}{dx} = \phi(a + \alpha)$ ; d'où  $\Delta(x + \alpha)$

$= \Delta a = x$ , &  $a + \alpha = \Gamma(x + \Delta a)$ , ou  $a = \Gamma(\Delta a + x)$

$= a$ ;  $\Gamma(\Delta a)$  étant  $= a$ , puisque  $x = 0$  donne  $a = 0$ .

Soit donc  $\Delta a = a$ , en sorte qu'on ait  $\Gamma a = a$ , on aura

$a + \alpha = \Gamma(a + x) = \Gamma a + \frac{x d \Gamma a}{d a} + \frac{x^2 d^2 \Gamma a}{2 d a^2}$ , &c.

$= a + \square(a, x)$  à cause de  $\Gamma a = a$ ; donc  $y$  ou  $a x +$

$\int a dx = \int dx \Gamma(a + x) = \Xi(a + x) - \Xi a$ .

4. Nous allons présentement faire voir que cette va-

leur de  $y = \Xi(a + x) - \Xi a$ , remplit les conditions

du problème. En effet, en mettant dans cette formule

$x + z$  pour  $x$ , on aura, à cause de  $y = \Xi(a + x)$

$= \Xi a$ ,  $y + y' = \Xi(a + x + z) - \Xi a$ ; & par con-

séquent  $y'$  ou  $y + y' - y = \Xi[\Delta a + x + z] -$

$\Xi(\Delta a + x)$ ; or nommant  $m'$  le rapport de  $dy$  à  $dx$  lors-

que  $z = 0$ ; on doit avoir  $y' = \Xi(\Delta m' + z) - \Xi(\Delta m')$ ;

de

de plus  $m' = a + x = (\text{art. 3.}) \Gamma(\Delta a + x)$ ; donc cette valeur de  $y'$  fera, comme elle le doit être, identique à la précédente, si on a  $\Delta m' = \Delta a + x$ , en supposant, comme on l'a vu, que  $\Gamma(\Delta a) = a$ ; or c'est ce qui a lieu en effet: car puisque  $\Gamma(\Delta a)$  est égal & identique à  $a$ , donc en ôtant le  $\Gamma$ , on aura  $\Delta a = \Pi a$ ; & par conséquent la fonction  $\Pi$  est la même que la fonction  $\Delta$ ; donc puisque  $m' = \Gamma(\Delta a + x)$ , on aura de même  $\Delta a + x = \Pi m' = \Delta m'$ ; donc, &c. Donc les deux valeurs de  $y'$  s'accordent entr'elles.

5. Puisque  $y = ax + \int a dx = \Xi(a+x) - \Xi a$ , & que  $\int a dx$  doit être  $= 0$  quand  $x = 0$ , donc  $\Xi(a+x) - \Xi a$  doit être tel qu'en faisant  $x = 0$ ,  $\frac{dy}{dx}$  devien-

ne  $= a$ . Donc  $\frac{d(\Xi a)}{da} = a$ ; il fera donc plus commode de mettre la valeur de  $y$  sous cette forme  $\Xi(a+x) - \Xi(a) = \Xi(\Delta a + x) - \Xi(\Delta a)$ .

6. Par conséquent à cause de  $\frac{x d\Xi a}{da} = ax$ , la valeur de  $y$  sera de cette forme  $y = ax + x^2 \Pi' a + x^3 \Psi' a$ , &c. Soit, par exemple,  $\Delta a = K a^p$ ,  $\Xi a = B a^m$ ,  $B$  &  $K$  étant des constantes quelconques qui doivent être indépendantes de  $a$ , & par conséquent toujours les mêmes; quel que soit  $a$ ; on aura  $y = B(K a^p + x)^m - B K^m a^{pm}$   
 $= B m x K^{m-1} a^{pm-p} + \frac{B m \cdot m - 1}{2} x^2 K^{m-2} a^{pm-2p} +$   
 $\frac{B m \cdot m - 1 \cdot m - 2}{1 \cdot 2 \cdot 3} K^{m-3} x^3 a^{pm-3p}$ , &c.; & comme le

354 SUR DIFFERENS SUJETS.

premier terme doit être  $= ax$ , on aura  $BmK^{m-1} = 1$  ;  
 $pm - p = 1$ . Donc  $m = 1 + \frac{1}{p}$  &  $B = \frac{1}{(1 + \frac{1}{p})K^{m-1}}$ .

7. Donc si l'indéterminée  $p$  est  $= \frac{1}{k}$ ,  $k$  étant un nombre entier positif, la valeur de  $y$  sera exprimée par une quantité dont le dernier terme ne contiendra pas  $a$ , puisque  $m = 1 + \frac{1}{p}$  étant alors un nombre entier positif, le dernier terme de  $B(Ka^p + x)^m$  doit être  $Bx^m$ .

3. De-là on voit d'abord que  $y$  ne sauroit être  $= a$  une quantité de cette forme  $B(Ka^m + x)^m - BK^m a^{2m}$ ,  $m$  étant un nombre entier positif, & les quantités  $B$ ,  $K$ , étant supposées finies l'une & l'autre : car alors  $y$  contiendra un terme de cette forme  $Bx^m$ , lequel ne renfermera point  $a$  ; donc ce terme fera toujours le même quel que soit  $a$ , & par conséquent aussi lorsque  $a = 0$  ; d'où il s'ensuivroit qu'un corps en repos tendroit à se mouvoir & se mouvroit réellement, de manière que  $y$  seroit  $= Bx^m$  ; ce qui est absurde. Donc la valeur de  $y = B(Ka^p + x)^m - BK^m a^{2m}$  doit se réduire à  $ax$ .

9. On peut encore considérer que le corps qui se meut (*hyp.*) au premier instant avec la vitesse  $a$ , est dans le même cas que s'il se mouvroit à-la-fois avec la vitesse  $\frac{a}{2}$ , & avec la vitesse  $\frac{a}{2}$  ; & que dans ce cas il décriroit, en vertu de la première de ces vitesses, un espace égal, par exemple, à  $\frac{ax}{2}$  . . . &c. +  $Bx^m$ , &

En vertu de la seconde un espace  $= \frac{ax}{2} \dots + Bx^m$ ,  
 donc en vertu des deux vitesses, c'est-à-dire de la vitesse  $a$ , il décrirait l'espace  $ax \dots + 2Bx^m$ ; or en vertu de cette vitesse  $a$ , il décrit par l'hypothèse l'espace  $ax \dots + Bx^m$ ; donc on aura  $2Bx^m = Bx^m$ .  
 Donc  $B = 0$ .

10. Donc si on suppose  $y = B(Ka^m + x)^n - BK^m a^m$ ,  
 $m$  étant un nombre entier positif, cette équation se réduira à l'équation  $y = ax$ ; il suffit pour cela que le coefficient  $K$  soit tel que  $BmK^{m-1}a^{m-1} = a$ , & les autres nuls, ce qui donne  $K$  infinie; & cette équation  $y = ax$ , est celle du mouvement uniforme.

11. Si  $m$  est un nombre négatif, ou une fraction, il est aisé de voir que l'exposant de la quantité  $a$  dans le développement de la puissance deviendra enfin négatif; de sorte que si on suppose  $a = 0$ ,  $B$  n'étant pas  $= 0$ , quel qu'un des coefficients de  $x, x^2, x^3, \&c.$  seroit infini; ce qui est encore absurde; donc en supposant  $m$  négatif ou fractionnaire,  $B$  doit être encore  $= 0$ . Par conséquent  $m$  ne sauroit être négatif ni fractionnaire.

12. En général si on fait  $y = z(a+x) - za$ ,  $a$  étant  $= \Delta a$ , &  $\frac{dx}{da}$  étant  $= a$ ; il est clair qu'en faisant  $a = 0$ ,  $y$  doit être  $= 0$ , ainsi que  $\frac{dy}{dx}$ , quel que soit  $x$ . Or  $\frac{dy}{dx} = \Gamma(\Delta a + x)$  &  $\Gamma(\Delta a) = a$ ; d'où il est aisé de conclure qu'on aura en général  $\frac{dy}{dx} = a$ ; en

Y y ij

effet, lorsque  $a=0$ ,  $\Delta a$  fera égale ou à zero, ou à une constante tout-à-fait indépendante de  $a$ ; donc lorsque  $a=0$ , l'équation générale ne pourroit être que  $\frac{dy}{dx} = \Gamma(c+x)$ ,  $c$  étant une constante tout-à-fait indépendante de  $a$ , & on auroit pour lors  $y = \Xi(c+x) - \Xi c$ ; or ces valeurs de  $y$  & de  $\frac{dy}{dx}$  doivent se réduire à zero; donc  $\Xi c = 0$ , &  $\Gamma c = 0$ ; donc aussi  $\Gamma(c+x) = 0$ ; donc  $c = 0$ ; donc lorsqu'on fait  $a=0$ ,  $\Gamma(\Delta a+x)$  doit se réduire à zero quel que soit  $x$ ; donc puisque  $\Gamma(\Delta a) = a$ ,  $\Gamma(\Delta a+x)$  doit en général se réduire; quel que soit  $x$ , à  $\Gamma(\Delta a) = a$ . Donc  $\frac{dy}{dx} = a$ ; donc  $y = ax$ . Donc en général *un corps mis en mouvement par une cause quelconque, & abandonné ensuite à lui-même, continuera de se mouvoir uniformément.*

13. Quoique l'équation du mouvement d'un corps abandonné à lui-même se réduise toujours à cette dernière formule, par la raison que  $a=0$  doit rendre  $y=0$ , cependant il n'est pas inutile de remarquer en général, que si on fait  $\frac{dy}{dx} = m'$ , on a (art. 3.)  $dm' =$

$$\psi(m', dx); \text{ soit } \psi m' = \omega, \text{ on aura } \frac{d^2 m'}{dx^2} \text{ ou } \frac{d^2 y}{dx^2}$$

$$= \frac{dm'}{dx} \cdot \frac{d\omega}{dm'} = \frac{\omega d\omega}{dm'}; \frac{d^2 m'}{dx^2} = \text{ou } \frac{d^2 y}{dx^2} \text{ égal à}$$

$$\frac{\omega d(\omega d\omega)}{dm'^2}; \text{ \&c. donc } \varphi(z, m) = zm' + \frac{z^2 \omega}{2} + \frac{z^3 \omega d\omega}{2.3 dm'}$$

$$+ \frac{z^2 \omega d(\omega d\omega)}{2 \cdot 3 \cdot 4 \cdot dm^2} + \frac{z^3 \omega d(\omega d(\omega d\omega))}{2 \cdot 3 \cdot 4 \cdot 5 \cdot dm^3}, \text{ \& ainsi de suite,}$$

en prenant toujours la différence de la fonction de  $\omega$  dans le terme qui précède, & multipliant par  $\omega$ . Cette loi paroît assez simple & assez singulière pour mériter d'être observée, quoiqu'elle ne puisse être d'usage dans l'équation  $y = ax$ , qui s'arrête au premier terme.

14. Il est bon de prévenir une objection qu'on pourroit faire, à la rigueur, contre la théorie précédente. Nous avons observé ailleurs (a) qu'il y a quelquefois de l'inconvénient à représenter une quantité quelconque

$$\varphi(a+x) \text{ par } \varphi a + x d\varphi a + \frac{x^2 d^2 \varphi a}{2 da^2} + \frac{x^3 d^3 \varphi a}{2 \cdot 3 da^3},$$

&c. Mais cet inconvénient n'a pas lieu ici; car on peut toujours évidemment supposer  $\varphi(a+x) = \varphi a + x d\varphi a + \frac{x^2 d^2 \varphi a}{2 da^2} + \text{\&c.}$  lorsque  $a$  est une quantité finie & réelle, & que  $x$  peut être aussi petite qu'on voudra. Or c'est ce qui a lieu dans la question dont il s'agit ici. Ainsi nos démonstrations subsistent dans toute leur force.

#### IV. Sur une méthode pour trouver la hauteur méridienne du Soleil (b).

1. Cette méthode, exposée dans l'édition donnée par M. l'Abbé de la Caille, du *Traité de Navigation de M. Bouguer*, pag. 205 & suiv. suppose qu'à la distance d'une

(a) Voyez ci-dessus, page 191:

(b) Cet écrit a été lu à l'Académie des Sciences, le 2 Septembre 1767:



358 SUR DIFFERENS SUJETS.

heure & 10 à 12' du méridien , & au-deffous , les différences des distances du soleil au zénith à la distance méridienne, font à peu près comme les quarrés des angles horaires. Les objections qu'on a faites contre cette méthode , ont occasionné l'examen suivant , que j'ai cru devoir communiquer aux Géometres , à cause de l'usage dont il peut être.

2. Soit le complément de la déclinaison du soleil ; que je suppose boréale. . . . . a

Le complément de la latitude , que je suppose aussi boréale. . . . . c

Le sinus verse de l'angle horaire depuis le temps du passage au méridien. . . . . o

Il est aisé de faire voir que le cosinus de la distance du soleil au zénith sera égal à  $\text{cos.}(a-c) - \omega \text{ sin. } a \times \text{sin. } c$ .

Donc si on suppose la distance au zénith  $= a - c + \sigma$  ; on aura  $\text{cos.}(a - c + \sigma) = \text{cos.}(a - c) - \omega \text{ sin. } a \text{ sin. } c$  ; ou , à très-peu près  $\text{cos.}(a - c) - \sigma \text{ sin.}(a - c) = \frac{\sigma \sigma \text{ cos.}(a - c)}{2} = \text{cos.}(a - c) - \omega \text{ sin. } a \text{ sin. } c$  ; donc on

aura cette équation à très-peu près  $\sigma = \frac{\omega \text{ sin. } a \text{ sin. } c}{\text{sin.}(a - c)} - \frac{\omega^2 \text{ sin. } a^2 \text{ sin. } c^2 \text{ cos.}(a - c)}{2 \text{ sin.}(a - c)^2}$  ; or si on nomme  $\rho$  l'angle ho-

raire, on aura à très-peu près  $\omega = \frac{\rho^2}{2} - \frac{\rho^4}{2 \cdot 3 \cdot 4}$  ; donc en ne négligeant que les quantités de l'ordre de  $\rho^6$  ,

On aura  $\sigma = \frac{\rho^2 \sin. a \sin. \zeta}{2 \sin. (a - \zeta)} - \frac{\rho^4}{2 \cdot 4} \left( \frac{\sin. a \sin. \zeta}{3 \sin. (a - \zeta)} + \frac{\sin. a^2 \sin. \zeta^2 \cos. (a - \zeta)}{[\sin. (a - \zeta)]^2} \right) = \frac{\rho^2 \sin. a \sin. \zeta}{2 \sin. (a - \zeta)} - \frac{\rho^4 \sin. a \sin. \zeta}{2 \cdot 4 \sin. (\zeta - a)}$   
 $\times \left( \frac{1}{3} + \sin. a \sin. \zeta \cot. (a - \zeta) \right).$

3. Soit  $a = a + da$ ,  $a$  étant le complément de la déclinaison du soleil à l'instant de midi, &  $da$  le mouvement du soleil vers le pôle austral en déclinaison; depuis l'instant de midi jusqu'à celui de l'observation; on aura la distance méridienne du soleil au zénith (que j'appelle  $\delta$ ) =  $a - \zeta$ , donc  $a = \delta + \zeta$ , &  $a + da = \delta + \zeta + da$ ; donc  $a - \zeta + a =$  à très-peu près  $\delta + da +$

$$\frac{\rho^2 \sin. (\delta + \zeta + da) \sin. \zeta}{2 \sin. (\delta + da)} - \frac{\rho^4 \sin. (\delta + \zeta) \sin. \zeta}{2 \cdot 4 \sin. \delta} \times \left( \frac{1}{3} + \sin. (\delta + \zeta) \sin. \zeta \cot. \delta \right) = \delta + da + \frac{\rho^2 \sin. (\delta + \zeta) \sin. \zeta}{2 \sin. \delta}$$

$$+ \frac{\rho^2 \sin. \zeta \cdot da}{2 \sin. \delta} [\cos. (\delta + \zeta) - \cot. \delta \sin. (\delta + \zeta)] - \frac{\rho^4 \sin. (\delta + \zeta)}{2 \cdot 4 \sin. \delta} \times \sin. \zeta \left( \frac{1}{3} + \sin. (\delta + \zeta) \sin. \zeta \cot. \delta \right);$$

ou à cause de  $\cos. (\delta + \zeta) - \cot. \delta \sin. (\delta + \zeta) = \frac{\cos. (\delta + \zeta) \sin. \delta - \cos. \delta \sin. (\delta + \zeta)}{\sin. \delta} = \frac{-\sin. \zeta}{\sin. \delta}$ , on au-

$$\text{ra } a - \zeta + \sigma = \delta + da + \frac{\rho^2 \sin. (\delta + \zeta) \sin. \zeta}{2 \sin. \delta} - \frac{\rho^2 da \sin. \zeta^2}{2 \sin. \delta^2} - \frac{\rho^4 \sin. (\delta + \zeta) \sin. \zeta}{2 \cdot 4 \sin. \delta} \times \left( \frac{1}{3} + \sin. (\delta + \zeta) \sin. \zeta \cot. \delta \right)$$

4. Soit supposé  $da = 0$ ; la méthode dont il s'agit suppose que dans l'évaluation de la distance au zénith, on

néglige le terme  $\frac{\rho^4 \sin. (\delta + \epsilon) \sin. \epsilon}{2 \cdot 4 \sin. \delta} \times (\frac{1}{3} + \sin. (\delta + \epsilon) \times \sin. \epsilon \cot. \delta)$  c'est-à-dire, ( en appellant  $m$  le rapport de l'angle  $\rho$  au rayon)  $57^\circ 17' 44'' \times m^4 \times \frac{\sin. (\delta + \epsilon) \sin. \epsilon}{2 \cdot 4 \sin. \delta} \times (\frac{1}{3} + \sin. (\delta + \epsilon) \sin. \epsilon \cot. \delta)$ . Or comme l'angle  $\rho$  peut être de  $15$  à  $20^\circ$  dans la méthode proposée, & que  $\sin. \delta$  peut être souvent beaucoup plus petit que l'unité, il est aisé de voir que la méthode dont il s'agit peut produire des erreurs assez considérables, c'est-à-dire de plusieurs minutes. Aussi M. Bouguer, pag. 275, art. 98 de son *Traité*, semble réprover cette méthode; & cet article 98 qui se trouve à l'article 537 de la nouvelle édition, paroît détruire la méthode dont il s'agit, & qui est exposée dans les articles précédens du même Ouvrage.

5. On voit aussi que les différences des hauteurs observées & de la hauteur méridienne peuvent être très-sensibles; car soit, par exemple,  $\rho = 15^\circ$ ,  $\epsilon = 45^\circ$ ,  $\delta = 45^\circ$ ; on aura  $\frac{\rho^4 \sin. (\delta + \epsilon) \sin. \epsilon}{2 \sin. \delta} = 15^\circ \times \frac{15^\circ}{2 (57^\circ 17' 44'')} =$  à peu près  $\frac{15^\circ}{2} [\frac{1}{4} \times (1 + \frac{1}{20})] = 2^\circ$  à peu près. On verra plus bas ce qui résulte de cette remarque.

6. Nous avons supposé  $da = 0$ , parce que le changement de déclinaison durant une heure est très-petit, sur-tout devant être multiplié par la quantité fractionnaire assez petite  $\rho^2$ . Soit  $D$  la distance du soleil au premier point d'*Aries*;  $\mu$  le sinus de l'obliquité de l'écliptique, on sait que  $\sin. D; \cos. \mu :: 1, \mu$ ; d'où l'on tire  $dD \cos. D : -$

$dD \cos. D : -da \times \sin. a :: 1 : \mu$ ; ou  $da = -\frac{\mu dD \cos. D}{\sin. (D+C)}$

ainsi on pourra, si l'on veut, tenir compte de  $da$ .

7. Pour apprécier avec toute l'exactitude possible la méthode proposée, soit  $A$  le coefficient de  $r^2$ ,  $B$  celui de  $r^4$ ,  $s'$  la plus petite des distances observées, l'angle horaire étant  $= a'$ ,  $s''$  la distance moyenne, l'angle horaire étant  $a' + x$ , enfin  $s'''$  la distance la plus grande; l'angle horaire étant  $a' + 2x$  (je suppose ici pour plus de simplicité, que l'on observe à des intervalles de temps égaux), on aura

$$s' = s + A a'^2 + B a'^4$$

$$s'' = s + A (a' + x)^2 + B (a' + x)^4$$

$$s''' = s + A (a' + 2x)^2 + B (a' + 2x)^4$$

Cela posé, voici le procédé de la méthode.

8. Prenez la différence entre  $s'''$  &  $s''$  qui sera  $A(2a'x + 3xx) + B(a' + 2x)^4 - B(a' + x)^4$ ; j'appelle cette différence *premier excès*.

Prenez de même la différence entre  $s'''$  &  $s'$  qui sera  $A(4a'x + 4xx) + B(a' + 2x)^4 - B a'^4$ ; & qu'on appellera *second excès*.

Du quadruple du *premier excès* ôtez le *second excès* pour avoir un *premier reste*, qui sera après les réductions:  $4Ax(a' + 2x) + B(8a'^3x + 48a'^2x^2 + 80a'x^3 + 44x^4)$ .

De ce *premier reste* ôtez encore le *second excès* pour avoir un *second reste*, qui sera de même après les réductions  $4Axx + B(24a'^2x^2 + 48a'x^3 + 28x^4)$ .

462 SUR DIFFERENS SUJETS.

Divisez le carré du premier reste par le quadruple du second, & vous aurez, en négligeant les sixièmes puissances de  $a'$  & de  $x$ , & les termes équivalens, la quantité  $[A(a'+2x)^2 + \frac{1}{2}B(a'+2x)(8a'^3 + 48a'^2x + 80a'x^2 + 44x^3)]:[1 + \frac{B}{4A}(24a'^2 + 48aa'x + 28x^2)] =$  (en ne conservant dans le calcul que les puissances & les produits au dessous du sixième ordre)  $A(a'+2x)^2 + B(a'+2x)x(-2a'^3 + 9a'^2x + 8x^2)$ .

Retranchés de la valeur de  $d''$  cette dernière quantité, & vous aurez  $d + B(a'+2x) \times (3a'^3 + 6a'^2x + 3a'x^2)$  ou  $d + 3Ba'(a'+2x)(a'+x)^2$ ; ainsi la différence de cette quantité avec  $d$  (& par conséquent l'erreur) est égale à  $3Ba'(a'+2x)(a'+x)^2$ , ou en mettant pour  $B$  sa valeur, à  $a'(a'+2x)(a'+x)^2 \times \frac{\sin(A+C)\sin C}{8\sin A} \times (1 + 3\sin(A+C)\sin C \cot A)$ .

9. Au moyen de cette formule, il sera aisé aux observateurs de connoître le degré de précision de la méthode dont il s'agit; ce degré de précision dépendra des quantités  $a'$ ,  $x$ , & des angles  $C$  &  $A$ . On voit que plus  $a'$  sera petit, & plus  $A$  sera grand, moins l'erreur sera considérable.

10. On peut remarquer, en confirmation du calcul précédent, que si on suppose  $a' = 0$ , & qu'on suive le procédé de la méthode prescrite, la quantité à retrancher de la distance la plus grande, se trouvera, par un calcul fort simple, égale à  $4Ax + 16Bx^2$ . Or la dif-

tance la plus grande, lorsque  $x=0$ , est  $d+4Ax+16Bx^2$ ; donc, en retranchant, suivant la méthode prescrite, la quantité ci-dessus, la distance au zénith se trouvera  $=d$  comme elle doit être.

11. On voit donc, 1°. que si la plus petite distance au zénith est l'une des distances observées, la méthode sera exacte, ou du moins aussi exacte qu'on peut le désirer.

2°. Que si  $a'+x=0$ , c'est-à-dire si la distance intermédiaire observée est la distance même au zénith, la méthode sera encore exacte.

3°. Que si  $a'+2x=0$ , c'est-à-dire, si la distance au zénith est la dernière distance observée, la méthode sera encore exacte.

4°. Que par conséquent si l'une des observations se fait près du zénith, la méthode pourra encore être utile, & d'autant plus utile que la proximité du zénith sera plus grande.

5°. Que comme dans l'erreur commise  $a'+x$  se trouve élevée au quarté, au lieu que  $a'$  &  $a'+2x$  ne le sont pas, il faut faire en sorte, autant qu'il est possible, que ce soit l'observation du milieu qui soit le plus près du zénith que faire se pourra; parce que l'erreur en deviendra d'autant moindre.

12. Si les intervalles étoient inégaux, alors il faudroit mettre  $a'+x+z$  au lieu de  $a'+2x$  dans la valeur de  $N''$ ; & faire, pour plus de simplicité,  $a'+x=s$ , ce qui donnera

Zz ij

364 SUR DIFFERENS SUJETS.

$$S' = S + Auu - 2Aux + Axx + B(u-x)^4.$$

$$S'' = S + Auu + Bu^4$$

$$S''' = S + Auu + 2Auz + Azz + B(u+z)^4.$$

13. Cela posé, le procédé détaillé dans le Livre dont il est question (a) pour le cas où les temps entre les observations sont inégaux, donnera pour *premier reste*

$$2A(u+z)(x+z) + \frac{B(x+z)^2}{xz} \times [(u+z)^4 - u^4]$$

$$+ \frac{Bz}{x} \times [(u-x)^4 - (u+z)^4]; \text{ \& pour second reste}$$

$$A(x+z)^2 + \frac{B(x+z)[x(u+z)^4 + z(u-x)^4]}{xz}$$

$$\frac{Bu^4(x+z)^2}{xz}; \text{ \& en divisant le quarré du premier reste}$$

par le quadruple du second, on aura, après les réductions,  $A(u+z)^2 + \frac{B(u+z)}{xz(x+z)} \times [(u+z)^4(xx+xz -$

$xu) - uz(u-x)^4 + u^4(x+z)(u-x)]$ , ou (en mettant pour  $u$  sa valeur  $a'+x$ )  $A(a'+x+z)^2 +$

$$\frac{B(a'+x+z)}{xz(x+z)} \times [a'+x+z)^4(xz-xa') - (a'z+xz)a'^4 +$$

$(a'x+a'z)(a'+x)^4]$ ; c'est pourquoi l'erreur sera

$$\frac{B(a'+x+z)}{xz(x+z)} \times [xz(x+z) \times (a'+x+z)^3 - (a'+$$

$x+z)^4(xz-xa') + (a'z+xz)a'^4 - (a'x+a'z)(a'+x)^4] =$  (en remettant pour  $a'$  sa valeur  $u-x$ ,

\& réduisant)  $3B(u+z)u(uu - ux + \frac{uz - ux}{2} +$

$$\frac{xx - xz}{3}).$$

(a) Voyez page 207 de l'Ouvrage cité.

*SUR DIFFERENS SUJETS.* 365

14. Donc lorsque  $x = z$ , l'erreur est égale à  $3 B'(a' + 2x)(a' + x)^2$  en mettant pour  $u$  sa valeur  $a' + x$ ; ce qui s'accorde avec les calculs ci-dessus.

15. L'erreur est donc en général  $3 B u(u+z) [(u-x)(u + \frac{z-x}{3})]$ . Donc elle sera nulle; 1°. si  $u = 0$  ou  $a' + x = 0$ . 2°. Si  $u + z$  ou  $a' + x + z = 0$ ; 3°. Si  $u - x$  ou  $a' = 0$ ; 4°. Si  $u + \frac{z-x}{3}$  ou  $3a' + 2x + z = 0$ ; c'est-à-dire si  $a' + u + u + z = 0$ .

16. De-là il est aisé de voir dans quelles circonstances on pourra employer la méthode il s'agit. On pourroit; d'après nos formules, construire aisément des tables qui feroient connoître les cas où elle n'est pas dangereuse. Nous ajouterons qu'il n'est pas nécessaire de faire les intervalles entre les observations de 30', & qu'on peut les faire beaucoup petits, puisque (art. 5)  $\rho = 15^\circ$  peut donner une différence d'environ 2°. Or plus on pourra se permettre de diminuer les intervalles entre les observations; moins l'erreur sera considérable, toutes choses d'ailleurs égales.

*V. Correction pour un endroit des Recherches sur différens points importans du système du Monde, tome second.*

1. Dans le second volume de mes *Recherches sur le système du Monde*, page 254, à la fin, j'ai supposé qu'on



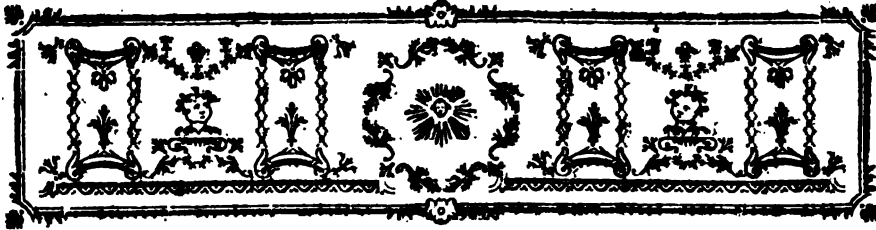
366 SUR DIFFERENS SUJETS

avoit pour la lune  $\frac{r}{\delta} = \frac{57'}{57^\circ}$ ; ce qui n'est pas exact; puisque cette valeur est le rapport du rayon de la terre à  $\delta$ , & non du rayon de la lune; pour corriger cette erreur, il faut faire  $\frac{r}{\delta} = \frac{15'}{57^\circ}$  environ, parce que le diametre de la lune est à peu près 30', & le demi-diametre = 15'; ce qui donnera  $\frac{x}{r} < \frac{2.15}{3.57.60} = \frac{1}{342}$ ; & dans l'hypothèse de la lune homogène  $\frac{x}{r} = \frac{2.15}{5.57.60} = \frac{1}{570}$ .

2. Pour la terre, comme la parallaxe du soleil est d'environ 10" par les dernières observations, on a  $\frac{r}{\delta} = \frac{10''}{57^\circ}$ ; or nommant  $\psi$  la vitesse de rotation diurne de terre, &  $g$  sa vitesse dans son orbite, on a  $\psi : g :: 366 r : \delta$ . Donc en supposant la terre homogène,  $\frac{x}{r} = 366 \times \frac{2r}{5\delta} =$  à peu près  $\frac{2}{5.57} =$  environ  $\frac{1}{142}$ .

*Fia du vingt-buième Mémoire.*





## VINGT-NEUV<sup>ME</sup> MÉMOIRE.

*Réflexions sur la Théorie de la Lune, & en général  
sur le problème des trois corps (a).*

L'ACADÉMIE ayant proposé, pour le sujet du Prix qu'elle doit donner à Pâques 1768, de perfectionner les méthodes pour la Théorie de la lune, j'ai cru devoir lui exposer, avant l'ouverture du concours, les réflexions que j'ai faites sur ce sujet.

I. La première question qui se présente, est de savoir quelle est la forme la plus avantageuse qu'on puisse donner à l'équation de l'orbite; savoir, ou de considérer l'orbite réelle que la lune décrit, ou de considérer l'orbite projetée sur le plan de l'écliptique. Ceux qui ont traité la théorie de la lune, se sont partagés entre l'une et l'autre de ces méthodes.

La première paroît avoir de l'avantage, non-seulement parce que l'orbite *réelle* de la lune donne son vrai lieu dans

(a) Ce Mémoire a été lit à l'Académie, le 19 Août 1767.

le Ciel, ce qui est l'objet des Astronomes, mais encore parce que l'expression de la force principale, de celle de la terre sur la lune, étant exactement dans l'orbite réelle en raison inverse du carré du rayon vecteur, y est beaucoup plus simple que dans l'orbite projetée, où elle ne suit pas exactement cette raison, mais un rapport plus compliqué qui dépend de l'inclinaison & du nœud. D'ailleurs l'équation différentielle entre les rayons vecteurs & les petits arcs décrits à chaque instant, est absolument la même, (les forces étant d'ailleurs supposées égales) soit dans une orbite à double courbure, soit dans une orbite plane : ce qui n'avoit été, ce me semble, remarqué par aucun de ceux qui ont travaillé à la théorie de la lune, & doit apporter des facilités dans le calcul de l'orbite réelle. Mais malgré ces différens avantages, il se présente dans le calcul de l'orbite réelle, deux considérations essentielles qui rendent ce calcul assez compliqué, & auxquelles il me paroît que ceux qui ont envisagé le calcul sous ce point de vue, n'ont pas fait assez d'attention.

La première est que l'orbite réelle de la lune n'étant pas plane, la somme des angles infiniment petits décrits par la lune pendant le temps  $t$ , n'est pas égale à l'angle compris entre le rayon vecteur où la lune se trouve au bout de ce temps, & le rayon primordial où elle s'est trouvée au premier instant, comme paroissent l'avoir supposé les Géomètres dont je viens de parler ; en sorte que si on nomme  $d\alpha$  l'angle décrit par la lune pendant le

le temps  $d\tau$ , la distance de la lune au lieu initial du nœud ne sera pas  $=v$ . Cette première considération, quoique très-simple, est d'autant plus essentielle, que sans elle on évalue faussement la distance réelle de la lune au nœud.

La seconde considération est que le plan dans lequel la terre, le soleil & la lune se trouvent, changeant sans cesse de position, le calcul des forces perturbatrices devient bien plus compliqué & renferme bien plus de termes dans l'orbite réelle décrite par la lune, que dans l'orbite projetée; & il faut de plus remarquer que ce calcul ne seroit pas exact si on y faisoit entrer pour la valeur de l'angle d'élongation de la lune au soleil, la différence entre l'angle  $\nu$  & l'angle  $\zeta$  que le soleil est supposé avoir décrit dans le même temps; nouvelle méprise dans laquelle sont tombés les Géomètres dont je parle: l'angle qu'il faut faire entrer dans les formules des forces perturbatrices est, non pas  $\nu - \zeta$ , mais  $\nu - \zeta + \zeta - \int d\zeta \cos. \rho$ ,  $\zeta$  marquant le mouvement du nœud pendant le temps  $\tau$ , &  $\rho$  l'inclinaison variable de l'orbite.

Ce n'est pas tout: le mouvement des nœuds de l'orbite de la lune, qui rend cette orbite à double courbure, fait que le véritable mouvement moyen de cette planète dans son orbite réelle, n'est pas le même que son mouvement moyen dans son orbite projetée, qui est celui que les Astronomes observent & connoissent. Le premier de ces mouvemens est au second à très-peu près comme  $1 + n\psi$  est à 1,  $n$  étant le mouvement

moyen des nœuds, que je suppose rétrograde, &  $\psi$  le sinus versé de l'inclinaison moyenne. C'est encore une remarque très-essentielle, qui paroît avoir échappé à ceux qui ont calculé l'orbite *réelle* de la lune; mais il arrive, par un heureux hasard, que cette seconde méprise compense à peu près l'effet de la première dans le calcul de l'angle d'élongation, en sorte que le résultat se trouve à peu près tel qu'il doit être, quand on cherche l'expression du lieu vrai par le lieu moyen. La même compensation a lieu pour la quantité, qui dans l'orbite réelle, donne le mouvement de l'apogée, évalué par l'angle  $\nu$  ou  $f d\nu$ , & qui n'est pas exactement la même que dans l'orbite projetée.

Quoi qu'il en soit, je crois que pour éviter les difficultés dont je viens de parler, & en même-temps pour avoir une expression plus simple des forces perturbatrices, dont la considération & l'évaluation sont si essentielles à ce problème, il est beaucoup plus avantageux de considérer l'orbite projetée que l'orbite réelle, d'autant plus qu'il est facile, par quelques artifices de calcul aisés à imaginer, de diminuer beaucoup, ou même de faire disparaître presque entièrement le léger degré de complication qui résulte, dans cette orbite, de l'inclinaison variable & du mouvement des nœuds.

II. La seconde question qu'il faut examiner dans la théorie de la lune est celle-ci; l'équation différentielle entre le rayon vecteur & le lieu vrai, employée jusqu'ici par ceux qui ont traité la théorie de la lune, est-elle

plus commode que ne feroit l'équation différentielle entre le rayon vecteur & le temps, ou, ce qui revient au même, entre ce rayon & le lieu moyen? Cette dernière a deux avantages; 1°. en ce qu'elle est plus simple que la première, comme on peut s'en assurer par le calcul. 2°. En ce qu'elle donne tout-d'un-coup le mouvement vrai par le mouvement moyen, comme il est nécessaire pour la construction des Tables Astronomiques. Mais d'un autre côté cette manière d'envisager le mouvement de la lune a un inconvénient, c'est que la détermination du mouvement de l'apogée y devient plus difficile & d'un calcul plus épineux & plus long, que dans la première manière de considérer l'équation de l'orbite; jusques-là que même dans une ellipse simple ordinaire, décrite par une force réciproquement proportionnelle au carré des distances, il feroit difficile de faire voir que le mouvement de l'apogée est nul, si on considéroit l'équation entre le rayon vecteur & le mouvement moyen; au lieu que l'équation entre le rayon vecteur & le mouvement vrai fait voir d'un coup d'œil cette vérité.

De-là il s'ensuit, 1°. qu'il est plus commode & plus simple de considérer l'équation entre le rayon vecteur & le mouvement vrai, au moins dans la recherche du mouvement de l'apogée. 2°. Que si on veut supposer le mouvement de l'apogée connu par les observations, comme on le peut dans la théorie de la lune, il sera plus simple alors de considérer l'équation entre le rayon vec-

teur & le mouvement moyen ; & que par-là on abrégera les calculs des autres équations de la lune.

III. La troisième question qu'on peut proposer sur la théorie de la lune , a pour objet la manière la plus simple & la plus exacte tout-à-la-fois d'intégrer l'équation de l'orbite. Je crois que la meilleure est celle qui emploie sans aucune intégration la méthode des indéterminées ; cette méthode , il est vrai , n'est pas directe , mais ce désavantage est bien compensé par l'abréviation du calcul. On peut au reste , si on le juge à propos , employer pour cet objet des méthodes directes , semblables ou analogues à celles que j'ai exposées ailleurs.

On peut encore se servir d'une autre méthode , qui consiste à prendre successivement les différences seconde , quatrième , sixième , &c. de l'équation différentielle de l'orbite , que je suppose représentée par  $ddt + N^2 t d\zeta^2 + P d\zeta^2 = 0$  , & à substituer ensuite dans les plus petits termes de ces équations différentielles , au lieu de  $ddt$  sa valeur  $-N^2 t d\zeta^2 - P d\zeta^2$  , après quoi on fera disparaître , par la comparaison de ces équations différentielles , tant entr'elles qu'avec l'équation de l'orbite , tous les termes dans lesquels  $t$  &  $dt$  se trouvent élevés à une puissance plus haute que l'unité , ou mêlés avec des sinus & des cosinus ; par-là on parviendra à une équation de cette forme  $d^n t + C d^{n-2} t d\zeta^2 + E d^{n-4} t d\zeta^4 + \&c. = 0$  , dont l'intégrale , trouvée par les méthodes connues , donnera l'équation de l'orbite. Le rayon y sera exprimé , comme l'on fait , par une suite de termes  $A \cos. K \zeta$  ,

dont les coefficients  $K$  seront les racines de l'équation  $K^n + CK^{n-2} + EK^{n-4} + \&c. = 0$ ; & les quantités  $Kz$  seront les différens argumens des équations de l'orbite lunaire.

Cette méthode, dont un Mémoire de M. de la Grange m'a fait naître l'idée, a sur-tout l'avantage de faire trouver d'une manière directe le mouvement de l'apogée, & elle paroît la plus simple qu'il est possible pour cet objet. Mais elle paroît encore moins simple & plus compliquée de calculs que la méthode des indéterminées proposée ci-dessus.

Au reste toutes les méthodes qu'on peut employer, ou du moins qu'on a employées jusqu'ici pour intégrer l'équation de l'orbite lunaire, ont un inconvénient: c'est de donner le mouvement de l'apogée par une série si peu convergente que le second terme est presque égal au premier; au lieu qu'il seroit à désirer pour la perfection de la méthode d'approximation, que le premier terme de la série donnât d'abord à peu près le mouvement cherché. Ce n'est pas tout: lorsqu'on pousse la série au-delà du premier terme, l'équation qui donne le mouvement de l'apogée se trouve être du second degré; si on pousse le calcul plus loin, elle sera du troisième, du quatrième, &c. & ainsi de suite à l'infini; d'où il paroît d'abord s'ensuivre qu'il y a, si on peut parler ainsi, plusieurs points d'apogée dans la lune: ce qui étant contraire aux observations, pourroit jeter des doutes sur la théorie; ce n'est qu'en examinant la chose de plus près, qu'on s'apperçoit qu'il n'y a réellement qu'une seule des



racines de l'équation qui donne le vrai mouvement de l'apogée, & que les autres racines indiquent ou doivent indiquer les différens argumens de l'équation de l'orbite lunaire. Aucun de ceux qui ont jusqu'ici travaillé sur le problème des trois corps, n'avoit, ce me semble, encore fait cette remarque, sans laquelle néanmoins on peut dire que le problème du mouvement de l'apogée n'étoit point résolu.

IV. La quatrième difficulté qui se rencontre dans la théorie de la lune, tombe sur certains termes, qui dans l'expression du rayon vecteur ou dans celle du temps, deviennent beaucoup plus grands par l'intégration qu'ils ne l'étoient dans la différentielle.

Du nombre des premiers, c'est-à-dire, de ceux qui augmentent beaucoup dans l'expression du rayon vecteur, est entr'autres le terme qui a pour argument la distance de la lune au soleil, plus l'anomalie moyenne du soleil. Une fautive méthode d'intégration a fait croire à de savans Géomètres que ces termes devenoient très-grands par l'intégration, quoiqu'ils demeurent réellement toujours fort petits, malgré l'augmentation considérable que l'intégration leur donne; je trouve qu'en supposant la parallaxe du soleil de  $10''$ , ils doivent produire une équation d'environ  $25''$ , qui peut-être deviendra encore plus petite en mettant plus de précision dans les calculs, & en ayant égard à plusieurs termes que je n'y ai point fait entrer, & auxquels il est peut-être nécessaire de faire attention. Mais que cette équation soit sensible ou no

le soit pas, il est essentiel de ne la pas négliger, & en même-temps possible d'en fixer la valeur.

Parmi les termes de la seconde espèce, c'est-à-dire, parmi ceux que l'intégration augmente beaucoup dans l'expression du temps, on doit sur-tout faire une grande attention à celui qui a pour argument la distance de l'apogée de la lune au nœud; ce terme paroît très-difficile à calculer exactement à cause de la petitesse du dénominateur que l'intégration lui donne; les différentes théories de la lune, connues jusqu'ici, ne s'accordent nullement sur sa valeur. L'attention à ces sortes de termes devoit encore être plus grande dans la théorie des Satellites de Jupiter; car ils doivent être d'autant plus grands, toutes choses d'ailleurs égales, que la révolution du Satellite est plus prompte par rapport à celle de la planète principale.

Un autre inconvénient des méthodes d'approximation dont on a fait usage jusqu'ici dans la théorie de la lune, c'est que plusieurs équations qu'on croiroit d'abord avoir déterminées assez exactement par un calcul où on se flatte de n'avoir négligé que des coefficients fort petits, deviennent, en poussant l'approximation plus loin, beaucoup plus grandes ou plus petites qu'on ne les avoit d'abord trouvées. Les théories connues de la lune en fournissent plusieurs exemples; & il seroit à souhaiter que les Géomètres trouvassent des méthodes, pour rendre plus convergentes les séries qui expriment ces termes, comme aussi pour faire entrer dans le coefficient toutes les parties

qui doivent le composer, & qui sont souvent en grand nombre, parce qu'elles dépendent de la combinaison d'un grand nombre de termes. Cet article est un des plus essentiels pour parvenir à des tables exactes.

Je remarquerai à cette occasion, 1°. que dans les tables de M. Mayer, au moins dans celles qui sont connues & publiques jusqu'ici, il y a une équation d'environ 24'' qu'il paroît avoir négligée, & qui est proportionnelle au sinus de quatre fois la distance de la lune au soleil, moins l'anomalie moyenne; ou, ce qui revient au même, dont l'argument est égal à celui de l'évection, plus à celui de la variation. 2°. Qu'il paroît aussi que son équation qui a pour argument la distance du soleil au nœud, doit être augmentée d'environ 15''; je ne parle point de quelques autres corrections, ou peu considérables, ou dont la quantité n'est pas assez constatée pour que j'en fasse mention ici.

V. Les difficultés qui se présentent dans la recherche du lieu de la lune, sont beaucoup moindres dans le calcul du mouvement du nœud & de l'inclinaison, d'où dépend la latitude; on peut même, comme M. Mayer l'a remarqué le premier, abrégé beaucoup le calcul de la latitude par l'analogie qui se trouve entre les coefficients des équations de l'inclinaison, & ceux de l'équation du nœud; on peut encore, ainsi que l'a pratiqué M. de la Grange, parvenir directement à une équation différentielle du second ordre, qui donne immédiatement la latitude, sans chercher séparément l'équation du

du mouvement du nœud & celle de l'inclinaison ; ce qui rend à la vérité le calcul plus simple, mais en même-temps plus délicat, par l'analogie & la ressemblance qui se trouve entre l'équation différentielle qui doit donner la latitude & l'équation différentielle de l'orbite ; enforte que les difficultés qui se rencontrent dans l'intégration de celle-ci, se retrouvent dans celle-là. Ainsi ces deux méthodes, suivies l'une & l'autre par d'habiles Mathématiciens, paroissent avoir des avantages réciproques ; la première celle d'un calcul plus facile & moins épineux, la seconde celle d'une analyse plus élégante. Au reste il paroît que les tables de M. Mayer ont besoin d'être perfectionnées quant à la latitude : l'équation que j'y ai ajoutée dans le second volume de mes Opuscules, a donné pour l'éclipse du 1<sup>er</sup> Avril 1764, une valeur plus exacte de la latitude que les tables de M. Mayer ; & cette valeur a produit dans le calcul de l'éclipse une correction essentielle. V. *Mém. Ac.* 1764, p. 150 & 274.

VI. Le dernier objet qu'on doit se proposer d'examiner dans la théorie de la lune, c'est l'équation séculaire du mouvement moyen, laquelle est, suivant les observations, de 7" en un siècle, & croît en raison du carré du temps périodique. Je trouve que si cette équation séculaire est due à la gravitation, il y a apparence qu'elle provient de quelque équation dont l'argument n'est sensible qu'au bout d'un très-grand nombre de révolutions de la lune. En effet, soit  $B \sin. aZ$  une telle équation,  $Z$  étant le mouvement moyen, &  $a$  un coefficient très-

petit ; il n'est pas difficile de faire voir que l'altération du mouvement moyen fera —  $\frac{B a^2 x^2}{2} \cos. a A$ ,  $x$  mar-

quant l'angle moyen parcouru par la lune depuis la première & plus ancienne observation, &  $a A$  la valeur de l'argument  $a Z$  au moment de cette première observation. Or il se trouvera dans l'équation du temps des quantités de cette espèce  $B \sin. a Z$ , s'il y a dans la valeur du rayon des quantités qui contiennent  $\cos. a Z$ , ou des quantités  $M \cos. k Z + N \cos. k Z + a Z$ , dont les argumens different très-peu les uns des autres. Cette manière d'expliquer l'équation séculaire par la gravitation, est, ce me semble, la plus simple qu'on puisse imaginer. Cependant il me paroît plus vraisemblable que l'équation séculaire est l'effet de la résistance que la lune éprouve dans la matière éthérée ; par la raison que les calculs faits sur cette hypothèse s'accordent très-bien avec les observations, & servent sur-tout à faire voir, 1°. pourquoi le mouvement moyen de la lune est accéléré & non retardé ; 2°. pourquoi l'accélération y est sans comparaison plus sensible que dans le mouvement de la terre. Mais pour démontrer pleinement l'effet de la résistance de l'éther sur le mouvement de la lune ; il est nécessaire d'avoir égard dans le calcul à plusieurs circonstances auxquelles personne n'a fait attention jusqu'ici, & qui viennent principalement des dérangemens que l'action de la lune cause à l'orbite de la terre, dérangemens qu'il ne faut pas négliger sans connoissance

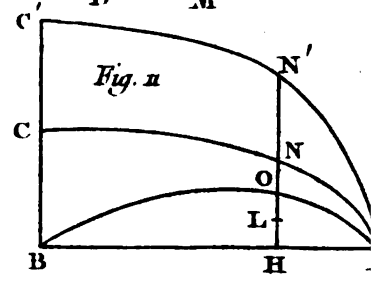
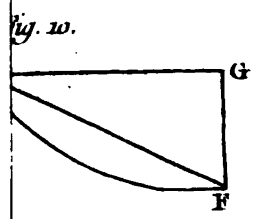
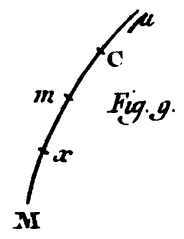
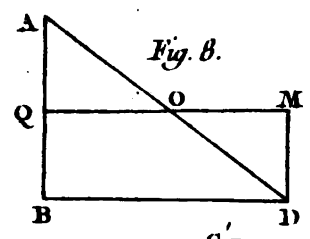
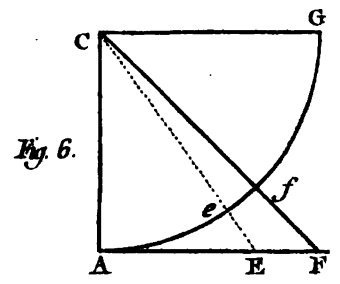
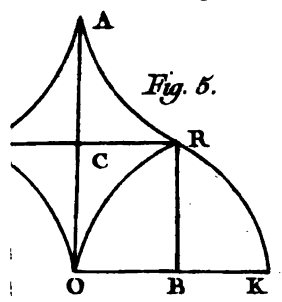
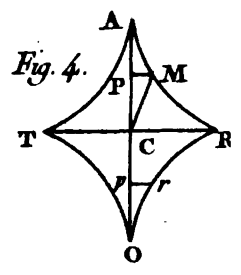
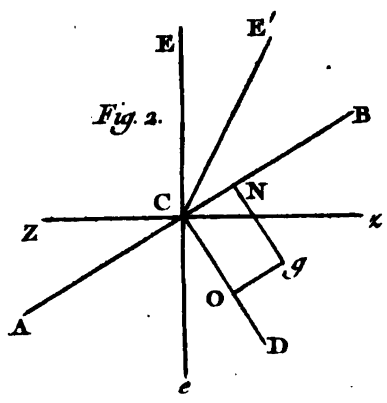
de cause dans le calcul de l'effet causé par la résistance. Je remarquerai à cette occasion, & seulement en passant, que la résistance éprouvée par la lune ne doit produire dans le mouvement des noeuds, qu'une espèce de libration, & qu'elle doit produire au contraire dans l'inclinaison de l'orbite une diminution continuelle, mais si petite qu'elle est encore insensible au bout d'un très-grand nombre de siècles.

Tels sont les principaux points de la théorie de la lune qui demandent encore les recherches des Géomètres, & sur lesquels je m'étendrai davantage dans le volume suivant. Il en est encore un article dont je n'ai point fait mention jusqu'ici, & qui peut-être mérite aussi leur attention. La figure de la terre n'est pas exactement sphérique, non plus que celle de la lune, & il paroît même s'ensuivre de la libration de cette planète, que son équateur n'est pas circulaire. Or il résulte de ces deux figures non sphériques, que l'action de la terre sur la lune n'est ni exactement proportionnelle à la raison inverse du carré de la distance, ni exactement dirigée vers le centre de la lune, & qu'elle renferme une petite partie variable, dépendante de la situation respective des axes de la lune & de la terre. Il seroit bon d'examiner s'il ne peut pas résulter de-là quelque inégalité un peu sensible dans le mouvement de la lune. Il est vrai que comme on ne connoît pas exactement le rapport des axes de la terre, ni la loi de la densité de ses couches, & encore moins ce rapport & cette loi dans la lune, on

380 *SUR LA THE'ORIE DE LA LUNE.*

ne peut déterminer l'inégalité dont il s'agit que d'une manière hypothétique. Mais si cette inégalité pouvoit être sensible , peut-être la théorie de la lune sera-t-elle un jour assez perfectionnée pour qu'on puisse connoître assez exactement , par les observations , l'altération que la figure de la terre & celle de la lune causent dans les mouvemens de cette dernière planète ; ce qui fourniroit peut-être des lumières sur leur véritable figure , & sur la densité de leurs couches , comme les phénomènes de la précession & de la nutation en ont fourni sur le rapport de leurs masses.

*Fin du quatrième Tome.*





1. The first part of the document discusses the importance of maintaining accurate records of all transactions and activities. It emphasizes that this is crucial for ensuring transparency and accountability in the organization's operations.

2. The second part of the document outlines the various methods and tools used to collect and analyze data. It highlights the need for a systematic approach to data collection and the importance of using reliable sources of information.

3. The third part of the document focuses on the analysis of the collected data. It discusses the various techniques used to identify trends, patterns, and anomalies in the data, and how these insights can be used to inform decision-making.

4. The fourth part of the document discusses the importance of communication and reporting. It emphasizes that the results of the data analysis must be clearly and concisely communicated to the relevant stakeholders, and that regular reports should be provided to keep them informed of the organization's performance.

5. The fifth part of the document discusses the importance of continuous improvement. It emphasizes that the organization should regularly review its processes and procedures to identify areas for improvement and implement changes to enhance its performance.

Fig. 12.

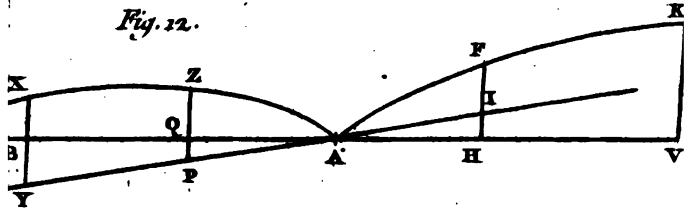


Fig. 13.

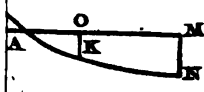


Fig. 14.

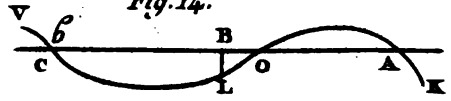


Fig. 17.

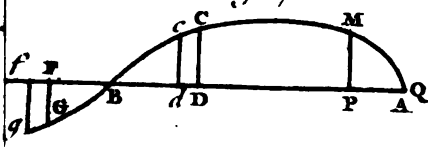


Fig. 18.

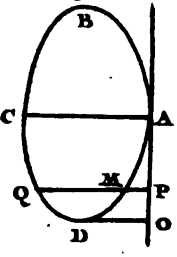


Fig. 16.

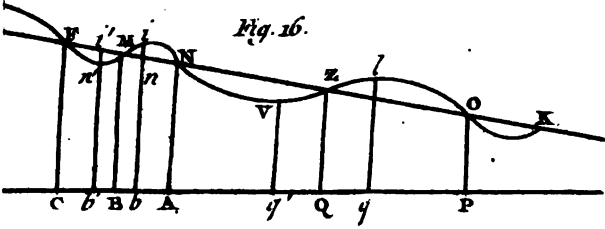
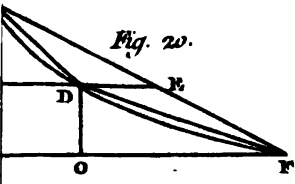
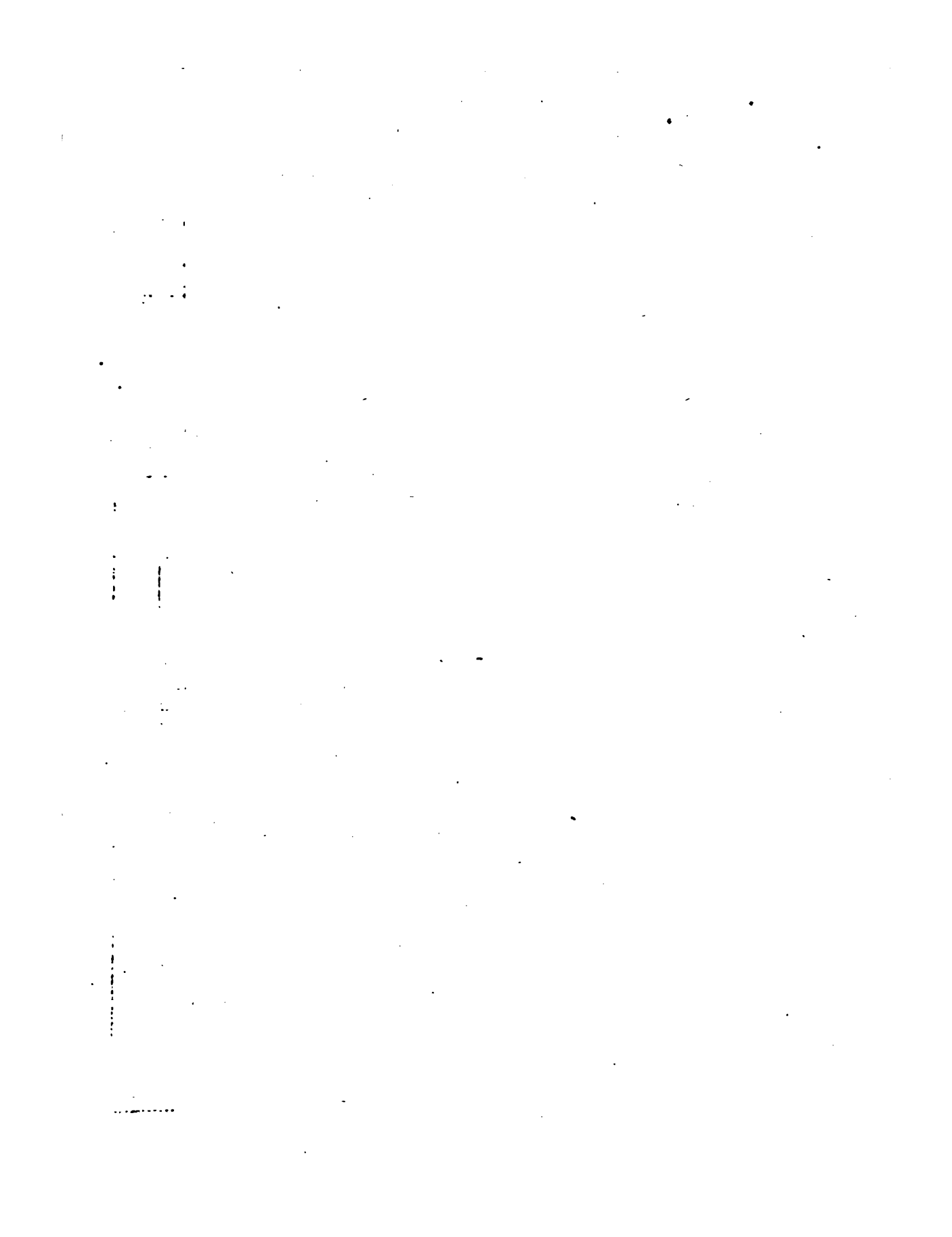


Fig. 20.





---

---

### FAUTES A CORRIGER.

PAGE 41, ligne dernière, au lieu de — Nd, lisez — Ndt.

Page 53, ligne 12, au lieu de Gf, lisez G'f.

Page 72, ligne 5, au lieu de  $\frac{nr}{\delta}$ , lisez  $\frac{2nr}{\delta}$ .

Page 101, ligne 8, au lieu de  $\int \zeta dx$ , lisez  $\zeta dx$ .

Page 112, ligne dernière, au lieu de aP, lisez dP.

Page 172, ligne 5 à compter d'en-bas, au lieu de 21, lisez 23.

Page 240, ligne 9, au lieu de, & z, lisez, & z.

---

---

### EXTRAIT DES REGISTRES

DE L'ACADÉMIE ROYALE DES SCIENCES,

Du 27 Janvier 1768.

MESSIEURS LE MONNIER & BEZOUT, qui avoient été nommés pour examiner le quatrième Volume des Opuscules Mathématiques de M. D'ALEMBERT, qu'il désire de publier, en ayant fait leur rapport, l'Académie a jugé cet Ouvrage digne de l'impression. En foi de quoi j'ai signé le présent Certificat. A Paris, le 28 Janvier 1768.

GRAND-JEAN DE FOUCHY,  
Secrétaire perpétuel de l'Académie Royale des Sciences.

---

---

De l'Imprimerie de CHARDON, rue Galande, 1768.

[The page contains extremely faint and illegible text, likely bleed-through from the reverse side of the document. The text is scattered across the page and cannot be transcribed accurately.]

